

并行程序设计与算法实验

Lab5-基于 OpenMP 的并行矩阵乘法

| 姓名 | 李源卿 |
|----|----------|
| 学号 | 22336128 |
| 学院 | 计算机学院 |
| 专业 | 计算机科学与技术 |

2025年5月4日

1 实验目的

- 掌握 OpenMP 编程的基本流程
- 掌握常见的 OpenMP 编译指令和运行库函数
- 分析调度方式对多线程程序的影响

2 实验内容

- 使用 OpenMP 实现并行通用矩阵乘法
- 设置线程数量(1-16)、矩阵规模(128-2048)、调度方式
 - 调度方式包括默认调度、静态调度、动态调度
- 根据运行时间,分析程序并行性能
- 选做:根据运行时间,对比使用 OpenMP 实现并行矩阵乘法与使用 Pthreads 实现并行矩阵乘法的性能差异,并讨论分析。

3 实验代码说明

使用 Openmp 来实现并行化很简单,只需要在矩阵乘法的外层 for 循环前加上预编译指令:

```
#pragma omp parallel for (schedule(guided|dynamic|default|static))?
```

即可。

```
case DYNAMIC: // 动态调度

#pragma omp parallel for schedule(dynamic)

for (int i = 0; i < N; i++) {

    for (int j = 0; j < N; j++) {

        double sum = 0.0;

        for (int k = 0; k < N; k++) {

            sum += A[i*N + k] * B[k*N + j];

        }

        C[i*N + j] = sum;

}

break;
```

同样写了一下验证结果的模块:

```
int iserr=0;
  for (int i = 0; i < N*N; i++)</pre>
3
       if (local_C[i] == C[i])
       {
           continue;
       }
       else
       {
           iserr = 1;
10
           printf("wrong!\n");
11
           break;
       }
13
14
  if(!iserr){
15
       printf("right!\n");
```

验证了很多组数据,结果都是 true。

4 实验结果

表 1. 默认调度(时间单位: 秒)

| 化1. 然例例文(时间丰业:707 | | | | | | | |
|-------------------|--------|--------|--------|---------|----------|--|--|
| 线程数 | | 矩阵规模 | | | | | |
| | 128 | 256 | 512 | 1024 | 2048 | | |
| 1 | 0.0030 | 0.0505 | 0.4275 | 23.6886 | 190.1001 | | |
| 2 | 0.0016 | 0.0222 | 0.2095 | 11.8194 | 99.1248 | | |
| 4 | 0.0009 | 0.0125 | 0.0870 | 6.2486 | 54.3281 | | |
| 8 | 0.0011 | 0.0149 | 0.1715 | 6.2011 | 52.4640 | | |
| 16 | 0.0012 | 0.0124 | 0.1965 | 7.6892 | 67.4919 | | |

表 2: 默认调度加速比(基准: 单线程)

| 线程数 | 矩阵规模 | | | | | |
|-----|--------|--------|--------|--------|--------|--|
| | 128 | 256 | 512 | 1024 | 2048 | |
| 1 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | |
| 2 | 1.8750 | 2.2748 | 2.0406 | 2.0044 | 1.9183 | |
| 4 | 3.3333 | 4.0400 | 4.9138 | 3.7913 | 3.4988 | |
| 8 | 2.7273 | 3.3893 | 2.4927 | 3.8198 | 3.6233 | |
| 16 | 2.5000 | 4.0726 | 2.1756 | 3.0808 | 2.8168 | |

表 3: 静态调度

| 农 6. 前心阴反 | | | | | | | |
|-----------|--------|--------|--------|---------|----------|--|--|
| 线程数 | | 矩阵规模 | | | | | |
| | 128 | 256 | 512 | 1024 | 2048 | | |
| 1 | 0.0034 | 0.0498 | 0.4040 | 24.9018 | 192.3365 | | |
| 2 | 0.0018 | 0.0204 | 0.1821 | 12.1277 | 100.5978 | | |
| 4 | 0.0011 | 0.0118 | 0.0944 | 6.1797 | 51.6758 | | |
| 8 | 0.0011 | 0.0080 | 0.1400 | 6.3267 | 52.2564 | | |
| 16 | 0.0010 | 0.0128 | 0.2032 | 8.3740 | 69.5890 | | |

表 4: 静态调度加速比(基准: 单线程)

| 线程数 | 矩阵规模 | | | | | |
|-----|--------|--------|--------|--------|--------|--|
| | 128 | 256 | 512 | 1024 | 2048 | |
| 1 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | |
| 2 | 1.8889 | 2.4412 | 2.2186 | 2.0539 | 1.9119 | |
| 4 | 3.0909 | 4.2203 | 4.2797 | 4.0300 | 3.7211 | |
| 8 | 3.0909 | 6.2250 | 2.8857 | 3.9363 | 3.6813 | |
| 16 | 3.4000 | 3.8906 | 1.9882 | 2.9739 | 2.7633 | |

表 5: 动态调度

| 农 3. 沟芯 啊 又 | | | | | | | |
|-------------|--------|--------|--------|---------|----------|--|--|
| 线程数 | | 矩阵规模 | | | | | |
| | 128 | 256 | 512 | 1024 | 2048 | | |
| 1 | 0.0051 | 0.0524 | 0.4221 | 28.6079 | 201.0495 | | |
| 2 | 0.0017 | 0.0270 | 0.2100 | 12.0520 | 95.7423 | | |
| 4 | 0.0012 | 0.0114 | 0.0886 | 6.1280 | 50.7980 | | |
| 8 | 0.0008 | 0.0079 | 0.1002 | 6.2692 | 54.8217 | | |
| 16 | 0.0011 | 0.0156 | 0.1106 | 8.4593 | 69.4817 | | |

表 6: 动态调度加速比(基准: 单线程)

| 线程数 | 矩阵规模 | | | | | |
|-----|--------|--------|--------|--------|--------|--|
| | 128 | 256 | 512 | 1024 | 2048 | |
| 1 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | |
| 2 | 3.0000 | 1.9407 | 2.0100 | 2.3736 | 2.0998 | |
| 4 | 4.2500 | 4.5965 | 4.7641 | 4.6685 | 3.9579 | |
| 8 | 6.3750 | 6.6329 | 4.2126 | 4.5633 | 3.6666 | |
| 16 | 4.6364 | 3.3589 | 3.8165 | 3.3818 | 2.8930 | |

表 7: 同样环境下的 Pthreads 表现

| | 1、1、197円/19元 月1 I III Caus 4、7元 | | | | | | | |
|-----|-----------------------------------|--------|--------|---------|----------|--|--|--|
| 线程数 | | 矩阵规模 | | | | | | |
| | 128 | 256 | 512 | 1024 | 2048 | | | |
| 1 | 0.0035 | 0.0505 | 0.4295 | 29.1818 | 194.5260 | | | |
| 2 | 0.0017 | 0.0228 | 0.1849 | 12.0011 | 99.3836 | | | |
| 4 | 0.0011 | 0.0157 | 0.0950 | 6.2068 | 51.7878 | | | |
| 8 | 0.0011 | 0.0084 | 0.1460 | 6.2817 | 52.7319 | | | |
| 16 | 0.0015 | 0.0098 | 0.2315 | 8.1932 | 67.8994 | | | |

表 8: Pthreads 加速比(基准:单线程)

| 线程数 | 矩阵规模 | | | | | |
|-----|--------|--------|--------|--------|--------|--|
| | 128 | 256 | 512 | 1024 | 2048 | |
| 1 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | 1.0000 | |
| 2 | 2.0588 | 2.2149 | 2.3234 | 2.4316 | 1.9573 | |
| 4 | 3.1818 | 3.2166 | 4.5211 | 4.7019 | 3.7562 | |
| 8 | 3.1818 | 6.0119 | 2.9417 | 4.6456 | 3.6891 | |
| 16 | 2.3333 | 5.1530 | 1.8553 | 3.5619 | 2.8648 | |

5 实验分析

5.1 程序并行性能分析

• 首先是程序的拓展性,我们可以看到,在线程数 ≤ 物理核数且矩阵规模 ≥512 时, 线程数加倍,时间是几乎会缩短一半的。至于在规模小的时候这个特性不明显,我 觉得是执行 openmp 指令的准备工作和收尾工作导致的,比如在计算前需要创建 线程等,这些都是需要消耗时间的,当计算时间过短的时候,这部分消耗的时间 就会作为主要部分。至于在线程数 > 物理核数之后,每个线程会轮流上物理核运行,增加了调度成本,所以时间消耗会变多。

其次是默认调度,静态调度和动态调度的性能差异。默认调度策略其实就是静态调度,所以理论上二者不应该有明显差异,实验结果也是符合预期的。由于本次矩阵乘法实验的规模都是线程数的整数倍,所以在划分任务的时候并不存在负载不均衡的情况,所以默认调度,静态调度和动态调度的差异不会很大,实验结果也是符合预期的。

5.2 Pthreads 与 Openmp 性能对比

上次做的 Pthreads 的加速比并不理想,大概率是实验环境是我自己的电脑 +WSL2 环境导致的。因为这次我在超算习堂上再次运行我的代码,得到了表 4,它的加速比是符合我的预期的。

然而我们可以看到二者并没有太多差别,这是因为我的 Pthreads 程序是对第一个 for 循环进行切分,而在 openmp 中,我也是对第一个 for 循环使用了 #program 语句,二者没有本质上的区别,区别只在于实现方式的不同,但是实现方式的不同并不影响整个计算矩阵乘法模块的性能,所以二者差异不大。