## Appendix: Tugas 1 Gelombang 29 Agustus 2024

Soal 1: Massa dalam pendulum. Mengingat bahwa  $\tau = I\ddot{\theta} = \mathbf{r} \times \mathbf{F}$ , maka resultan torsi yang bekerja pada sistem adalah

$$\sum I\ddot{\boldsymbol{\theta}} = \sum (\mathbf{r} \times \mathbf{F})$$

$$I_b\ddot{\boldsymbol{\theta}} + I_p\ddot{\boldsymbol{\theta}} = \mathbf{r}_b \times \mathbf{F}_b + \mathbf{r}_p \times \mathbf{F}_p$$

$$(I_b + I_p)\ddot{\boldsymbol{\theta}} = (\frac{l}{2})m_bg\sin(\pi + \theta) + (l + R)m_pg\sin(\pi + \theta)$$

$$\ddot{\boldsymbol{\theta}} = \frac{1}{I_b + I_p}(\frac{l}{2}m_bg + (l + R)m_pg)(-\sin\theta)$$

$$\ddot{\boldsymbol{\theta}} = -\frac{lm_bg + 2lm_pg + 2Rm_pg}{2(I_b + I_p)}\sin\theta$$

Menggunakan perkiraan sudut kecil  $\sin x \approx x$ ,

$$\ddot{\theta} = -\frac{lm_b g + 2lm_p g + 2Rm_p g}{2(I_b + I_p)}\theta$$

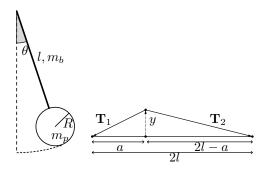
Diketahui bahwa momen inersia batang  $I_b=\frac{1}{3}m_bl^2$ dan piringan  $I_p=\frac{1}{2}mR^2,$ maka

$$\begin{split} \ddot{\theta} &= -\frac{lm_b g + 2lm_p g + 2Rm_p g}{2(\frac{1}{3}m_b l^2 + \frac{1}{2}m_p R^2)} \theta \\ &= -\frac{2gl(m_b/l + m_p + m_p R/l)}{(2m_b l^2 + 3m_p R^2)/6} \theta \\ &= -\frac{6gl}{l^2} \frac{m_b/l + m_p (1 + R/l)}{(2m_b + 3m_p R^2/l^2)} \theta \\ \ddot{\theta} &= -\frac{6g}{l} \frac{m_b/l + m_p (1 + R/l)}{(2m_b + 3m_p R^2/l^2)} \theta \end{split}$$

Persamaan tersebut adalah persamaan GHS  $\ddot{\theta} = -\omega^2 \theta$  dengan

$$\omega = \sqrt{\frac{6g}{l} \frac{m_b/l + m_p(1 + R/l)}{(2m_b + 3m_pR^2/l^2)}}$$

Pembuat jam pendulum akan membuat jam sedemikian rupa sehingga periode pendulum adalah 1 detik. Karena  $T=2\pi/\omega,\,\omega$  jam



Gambar: GHS pada ayunan massa (soal 1) dan massa pada tali (soal 2).

tersebut adalah  $2\pi$ . Dengan demikian, persamaan

$$2\pi = \sqrt{\frac{6g}{l} \frac{m_b/l + m_p(1 + R/l)}{(2m_b + 3m_pR^2/l^2)}}$$

harus dipenuhi sehingga jam pendulum memiliki periode sebesar 1 detik.

**Soal 2: Massa pada tali.** Menggunakan hukum Newton pada sistem, diperoleh

$$\sum \mathbf{F}_y = m\ddot{\mathbf{y}}$$
$$m\ddot{\mathbf{y}} = -\mathbf{T}_1 \sin \theta_1 - \mathbf{T}_2 \sin \theta_2$$

Menggunakan perkiraan sudut kecil  $\sin x \approx \tan x$ ,

$$m\ddot{y} = -T_1 \frac{y}{a} - T_2 \frac{y}{2l - a}$$
$$\ddot{y} = -\left(\frac{T_1}{ma} + \frac{T_2}{m(2l - a)}\right)y$$

Persamaan tersebut adalah persamaan GHS  $\ddot{\theta}=-\omega^2\theta$  dengan

$$\omega = \sqrt{\frac{T_1}{ma} + \frac{T_2}{m(2l-a)}}$$

Sebagai cek, diketahui ketika  $a=l,~\omega=\sqrt{2T/(ml)}$ . Ketika  $a=l,~T_1=T_2;$  maka berdasarkan persamaan,

$$\omega_{a \to l} = \sqrt{\frac{T}{ml} + \frac{T}{m(2l - l)}}$$
$$\omega_{a \to l} = \sqrt{\frac{2T}{ml}}$$

sesuai dengan nilai  $\omega$  ketika a=l