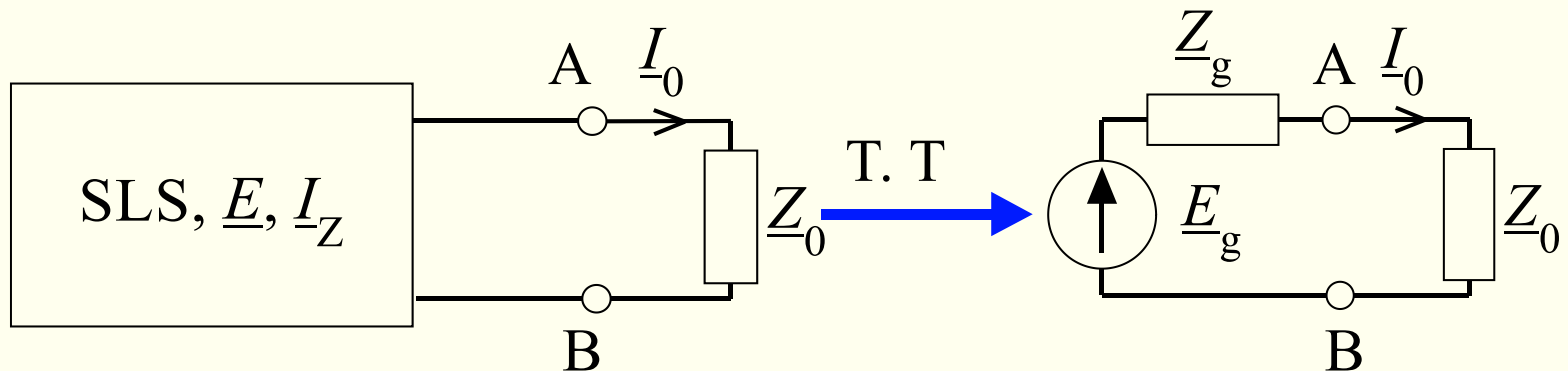


Termin 4

AREK17003C

1. Twierdzenie Thevenina (T.T.)

Każdy obwód SLS, e , i_z (liniowy) może być, między dowolnymi zaciskami A i B zastąpiony obwodem równoważnym, złożonym z szeregowo połączonych : źródła napięciowego o SEM \underline{E}_g , równej napięciu na rozwartych zaciskach A B i elementu o impedancji \underline{Z}_g , równej impedancji, jaką przedstawia sobą obwód SLS (z wyłączonymi źródłami autonomicznymi) na zaciskach A B.

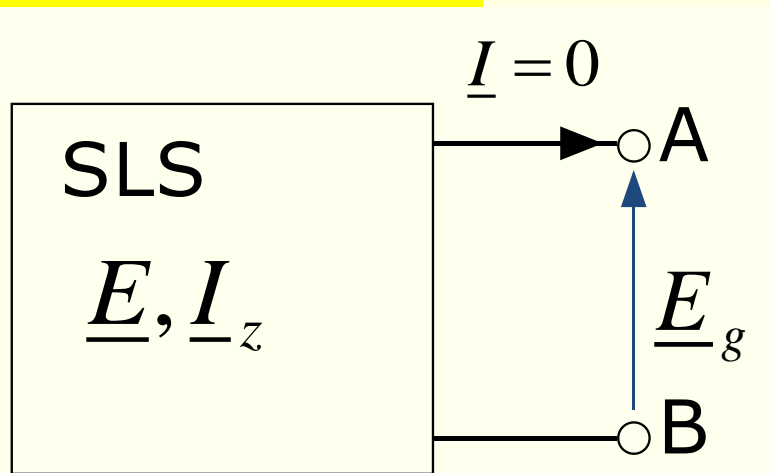


Uwagi

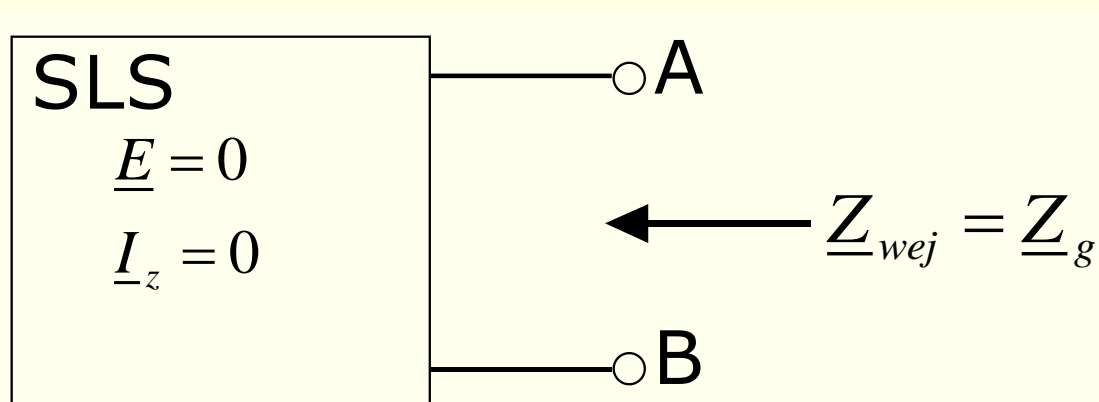
1. Zakładamy, że wszystkie pobudzenia mają taką samą pulsację i możemy bezpośrednio stosować metodę symboliczną.
2. Obwód nie może zawierać szeregowo włączonego z wyjściem źródła prądowego.

Twierdzenie Thevenina (c.d.)

Wyznaczanie 'napięcia biegu luzem'

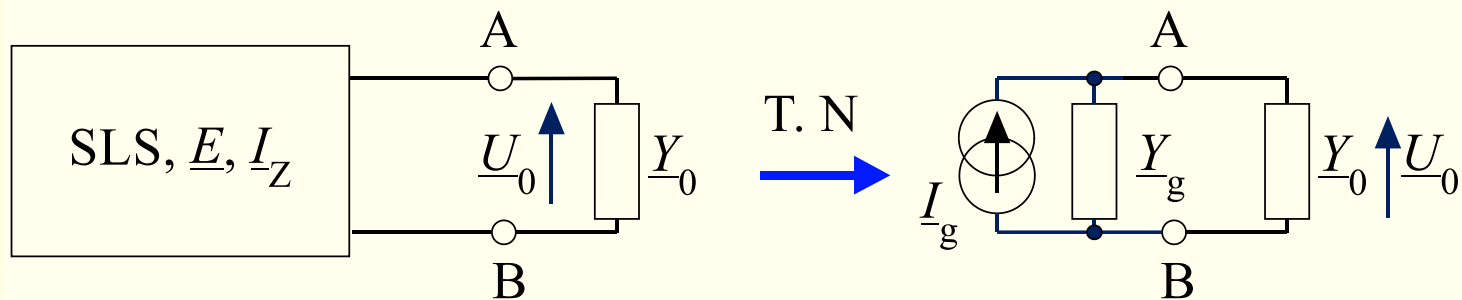


Wyznaczanie impedancji generatora



2. Twierdzenie Nortona (T.N.)

Każdy obwód SLS, e , i_z (liniowy) może być, między dowolnymi zaciskami A i B zastąpiony obwodem równoważnym, złożonym z równolegle połączonych : źródła prądowego \underline{I}_g , o wydajności równej prądowi płynącemu przez zwarte zaciski AB i elementu o admitancji \underline{Y}_g , równej admitancji, jaką przedstawia sobą obwód SLS (z wyłączonymi źródłami autonomicznymi) na zaciskach AB.

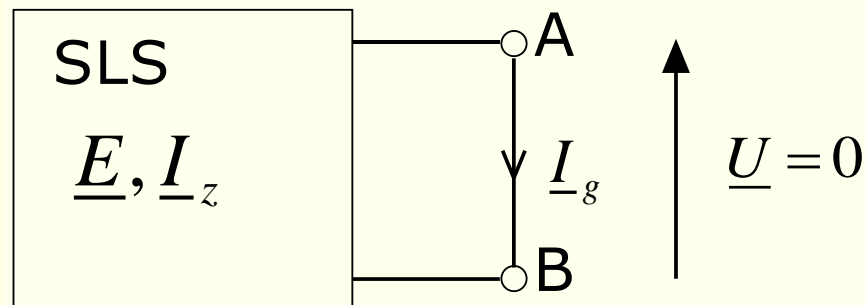


Uwagi

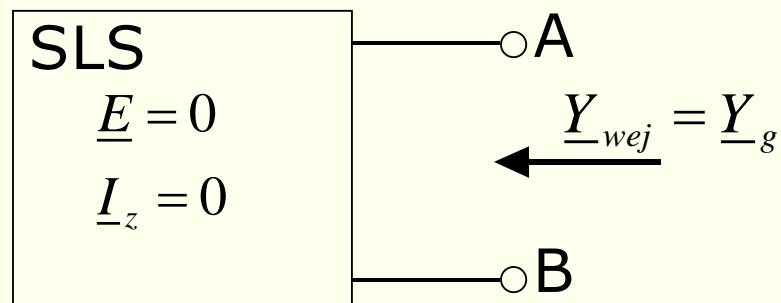
1. Zakładamy, że wszystkie pobudzenia mają taką samą pulsację i możemy bezpośrednio stosować metodę symboliczną.
2. Obwód nie może zawierać równolegle połączonego z zaciskami wyjściowymi (AB) źródła napięciowego.

Twierdzenie Nortona (c.d.)

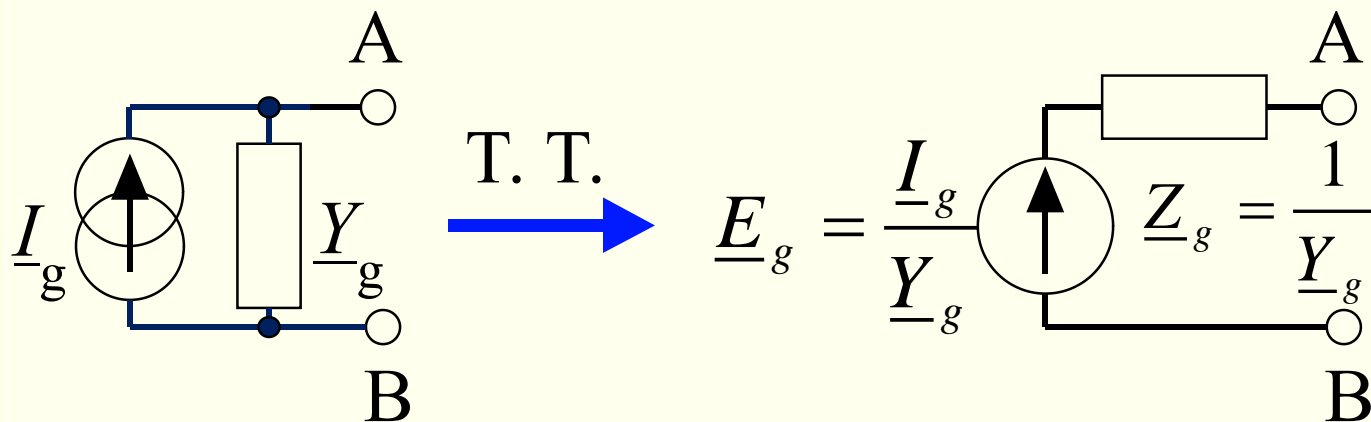
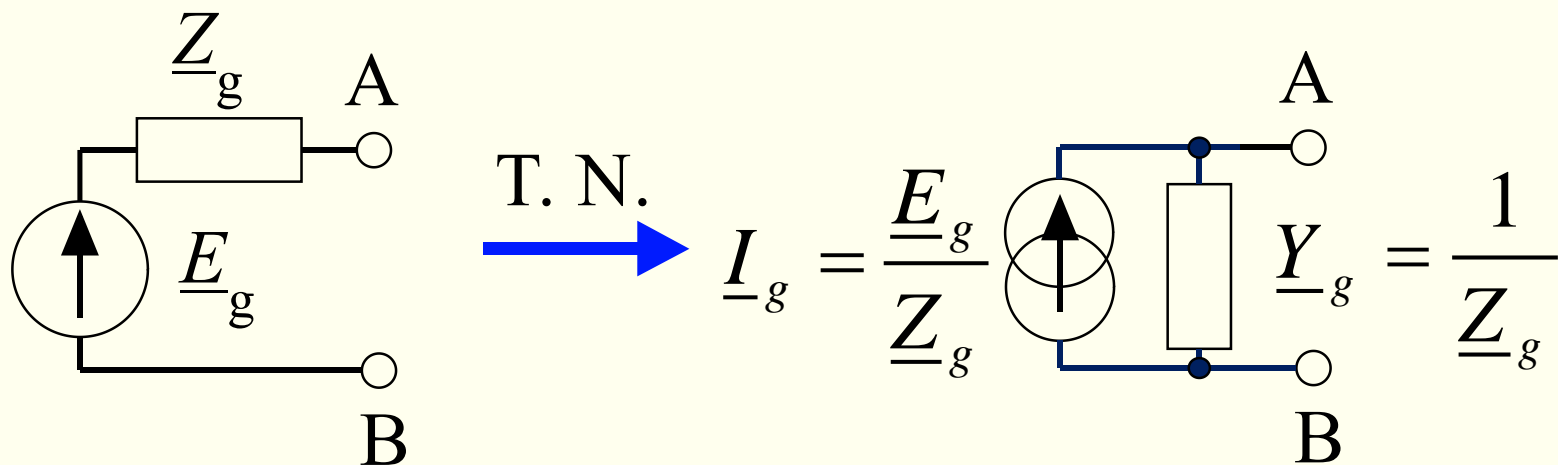
Wyznaczanie 'prądu zwarcia'



Wyznaczanie admitancji generatora



Równoważność źródeł autonomicznych



Wyznaczanie impedancji wejściowej układów SLS

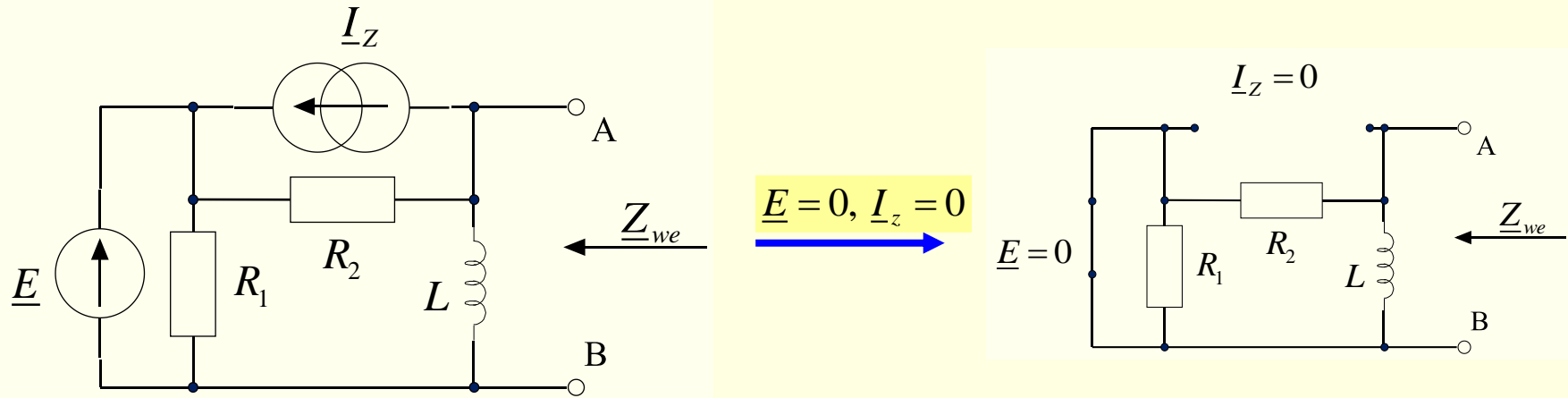
Zastosowanie T.T. lub T. N wymaga wyznaczania impedancji (admitancji) obwodu między dwoma wybranymi węzłami AB. Taką impedancję nazywa się zwykle **impedancją (admitancją) wejściową** obwodu (układu).

1. Wyznaczanie imp. wejściowej w sposób bezpośredni.

Jeśli wewnątrz obwodu nie ma źródeł sterowanych (są tylko źródła autonomiczne) i obwód nie jest skomplikowany, wówczas można wyznaczyć \underline{Z}_{we} bezpośrednio, jako wynik połączenia równoległego, szeregowego (stosując jeśli potrzeba zamianę trójkąta w gwiazdę - lub odwrotnie). **Pamiętać należy, że przy wyznaczaniu \underline{Z}_{we} należy wszystkie źródła autonomiczne wyłączyć.**

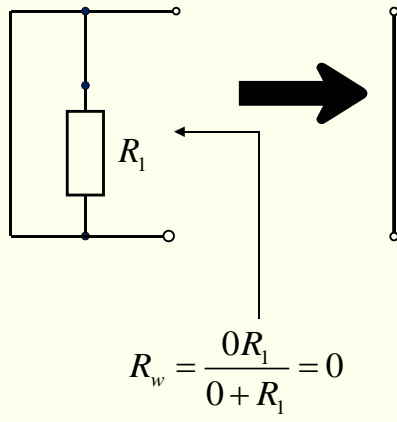
Wyznaczanie impedancji wejściowej układów SLS

1. Wyznaczanie imp. wejściowej w sposób bezpośredni (przykład)

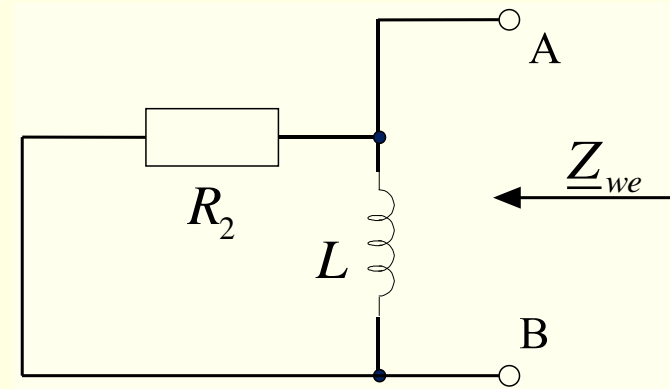


Wyznaczanie impedancji wejściowej układów SLS

Fragment obwodu



Zwarcie ma rezystancję równą 0.



$$\underline{Z}_{we} = \frac{1}{\frac{1}{R_2} + \frac{1}{j\omega_0 L}} = \frac{jR_2\omega_0 L}{R_2 + j\omega_0 L}$$

Wyznaczanie impedancji wejściowej układów SLS

2. Wyznaczanie imp. wejściowej wykorzystując jednocześnie T.T i T.N.

Z poprzednich rozważań wynika, że znając napięcie biegu luzem \underline{E}_g oraz prąd zwarcia \underline{I}_g można wyznaczyć impedancję lub admitancję wejściową, jako

$$\underline{Z}_{we} = \underline{Z}_g = \frac{\underline{E}_g}{\underline{I}_g}$$

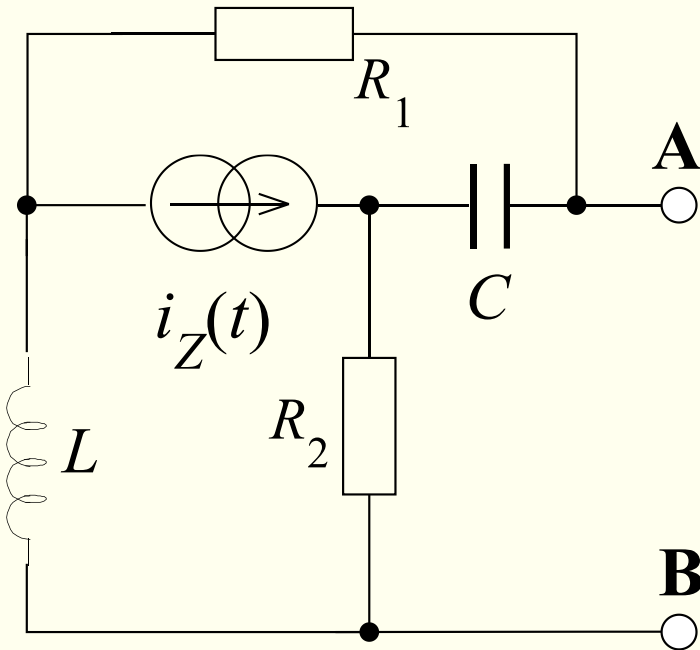
lub

$$\underline{Y}_{we} = \underline{Y}_g = \frac{\underline{I}_g}{\underline{E}_g}$$

Często w praktyce trudno zmierzyć (wyznaczyć) prąd zwarcia (zakładamy, że wewnątrz obwodu są źródła autonomiczne). Wówczas możemy impedancję wejściową obwodu wyznaczyć inaczej.

Przykład

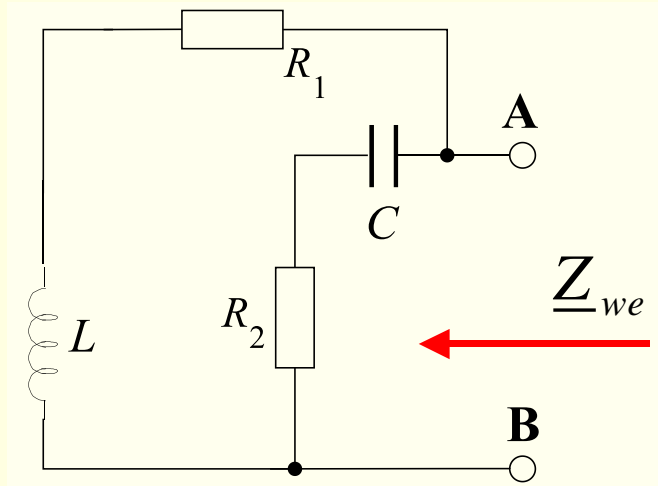
Znaleźć obwód równoważny wynikający z T.T



$$i_Z(t) = 6 \sin(2t - 135^\circ)$$

$$R_1 = 1, \quad R_2 = 2, \quad C = 1/4, \quad L = 1,$$

Przykład – wyznaczanie impedancji wewnętrznej

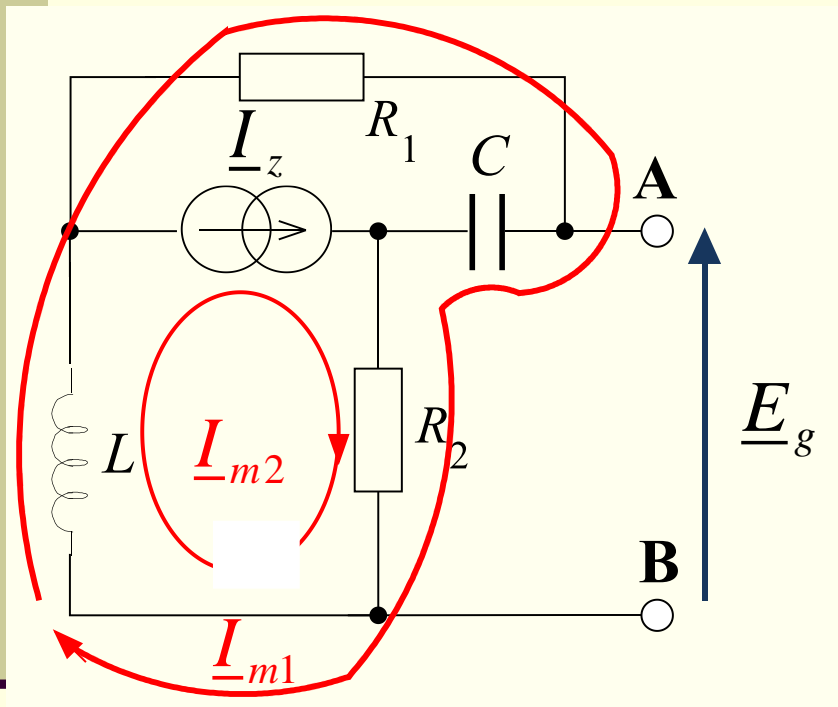


$$\omega_0 = 2,$$

$$R_1 = 1, R_2 = 2, C = 1/4, L = 1,$$

$$Z_{we} = \frac{1}{\frac{1}{R_1 + j\omega_0 L} + \frac{1}{R_2 + \frac{1}{j\omega_0 C}}} = \frac{1}{\frac{1}{1 + j2} + \frac{1}{2 - j2}} = 2 + j\frac{2}{3}$$

Przykład – wyznaczanie napięcia ‘biegu luzem’



$$i_z(t) = 6 \sin(2t - 135^\circ) \Rightarrow \underline{I}_z = -3 - 3j$$

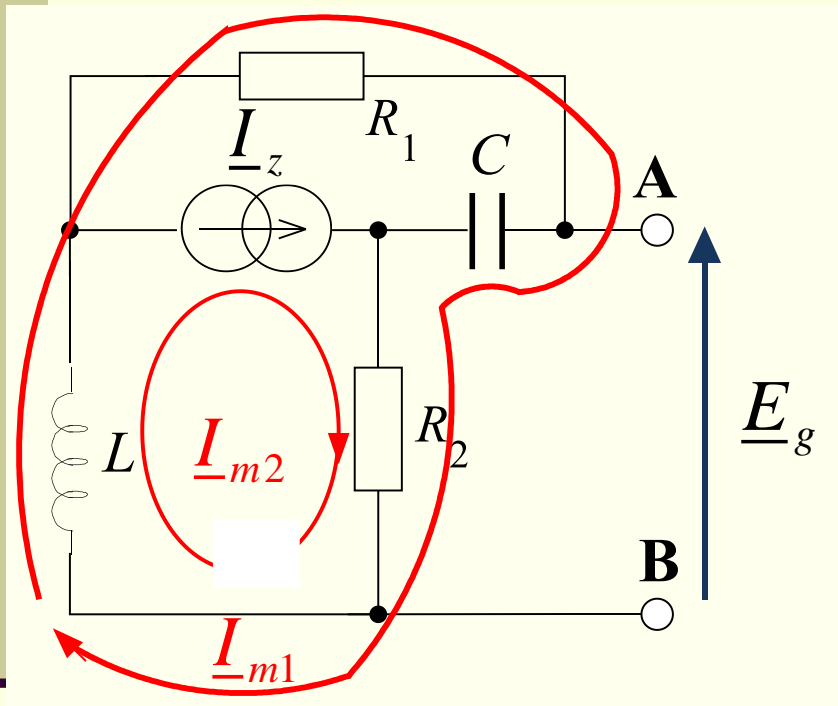
$$R_1 = 1, R_2 = 2, C = 1/4, L = 1,$$

$$\underline{E}_g = R_2 (\underline{I}_{m1} + \underline{I}_{m2}) + \frac{1}{j\omega_0 C} \underline{I}_{m1}$$

$$\left(R_1 + R_2 + j\omega_0 L + \frac{1}{j\omega_0 C} \right) \underline{I}_{m1} + (R_2 + j\omega_0 L) \underline{I}_{m2} = 0,$$

$$\underline{I}_{m2} = \underline{I}_z$$

Przykład – wyznaczanie napięcia ‘biegu luzem’

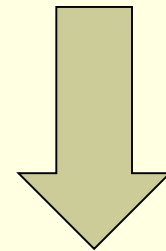


$$i_z(t) = 6 \sin(2t - 135^\circ) \Rightarrow \underline{I}_z = -3 - 3j$$

$$R_1 = 1, \quad R_2 = 2, \quad C = 1/4, \quad L = 1,$$

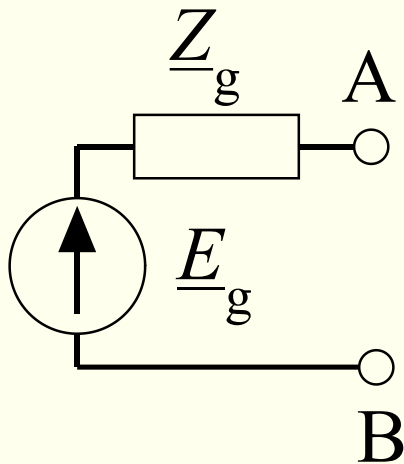
$$\underline{E}_g = R_2 (\underline{I}_{m1} + \underline{I}_{m2}) + \frac{1}{j\omega_0 C} \underline{I}_{m1}$$

$$3\underline{I}_{m1} + (2 + j2)(-3 - j3) = 0 \rightarrow \underline{I}_{m1} = 4j$$

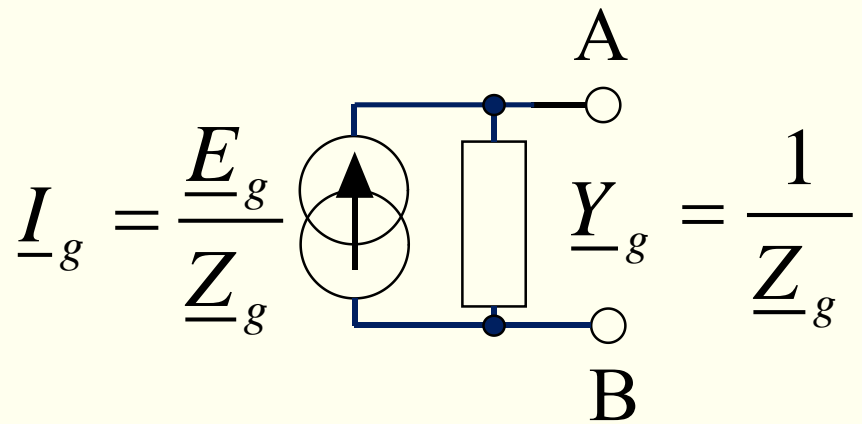
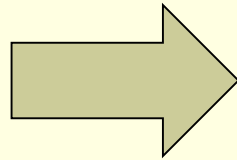


$$\underline{E}_g = 2 + 2j$$

Schemat równoważny



T.N



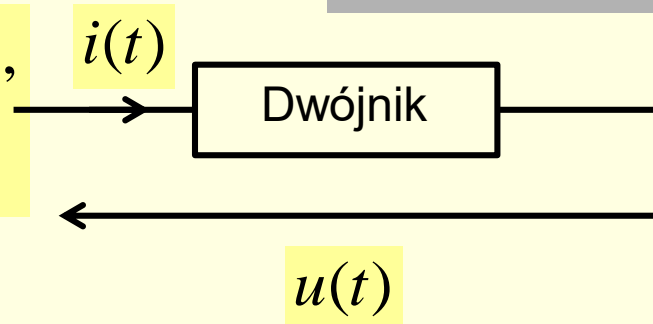
$$\underline{E}_g = (2 + 2j) \text{ V}, \underline{Z}_g = \left(2 + j\frac{2}{3} \right) \Omega$$

$$\underline{I}_g = \left(\frac{6}{5} + \frac{3}{5}j \right) \text{ A}, \underline{Y}_g = \left(\frac{9}{20} - j\frac{3}{20} \right) \text{ S}$$

Moce w metodzie symbolicznej

$$u(t) = U_m \sin(\omega_0 t + \varphi_u) \Rightarrow \underline{U} = U e^{j\varphi_u},$$

$$i(t) = I_m \sin(\omega_0 t + \varphi_i) \Rightarrow \underline{I} = I e^{j\varphi_i},$$



Można wprowadzić moc zespoloną:

$$\underline{S} = \underline{U} \cdot \underline{I}^* = UI e^{j(\varphi_u - \varphi_i)} = UI e^{j\varphi} = UI \cos(\varphi) + jUI \sin(\varphi)$$

$$\underline{S} = \underline{U} \cdot \underline{I}^* = P + jQ$$

P – moc czynna, Q – moc bierna, S – moc pozorna

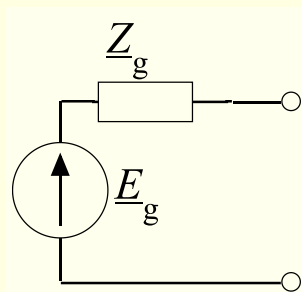
$$P = UI \cos(\varphi) ; Q = UI \sin(\varphi) ; S = UI = \sqrt{P^2 + Q^2}$$

Jednostkami wprowadzonych mocy są:

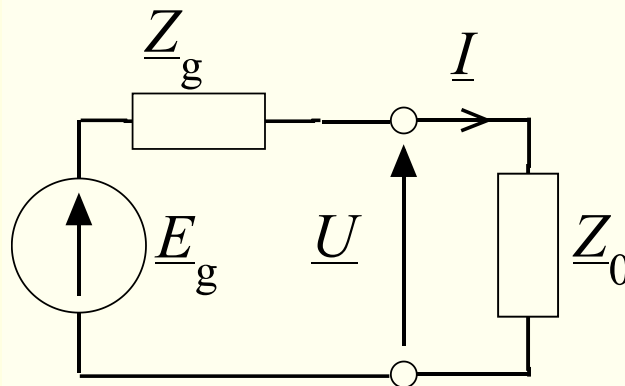
$[P] = \text{W}$, wat, $[Q] = \text{VAr}$, war, $[S] = \text{VA}$, voltamper

Dopasowanie odbiornika do źródła

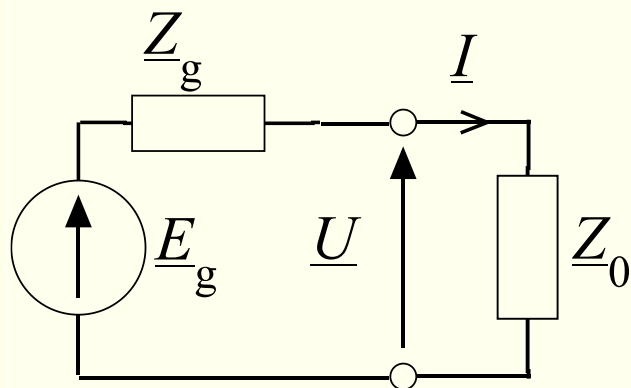
Jak wynika z T.T rzeczywiste źródło energii elektrycznej można przedstawić w postaci szeregowego połączenia IŻN \underline{E}_g oraz impedancji wewnętrznej źródła \underline{Z}_g



Rozważmy obwód złożony z rzeczywistego źródła napięcia oraz impedancji odbiornika \underline{Z}_0



Dopasowanie odbiornika do źródła



Oznaczmy:

$$\underline{Z}_g = R_g + jX_g,$$

$$\underline{Z}_0 = R_0 + jX_0.$$

Dopasowanie odbiornika do generatora rozumiemy jako dobór takiego dwójnika o impedancji przy której odbiornik pobiera ze źródła maksymalną moc czynną.

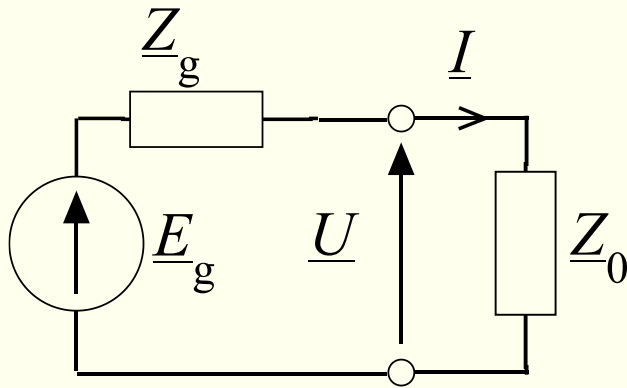
$$P = I^2 R_0 = \frac{E_g^2}{|\underline{Z}_g + \underline{Z}_0|^2} R_0 = \frac{E_g^2 R_0}{(R_g + R_0)^2 + (X_g + X_0)^2}$$

Przy ustalonej wartości R_0 wyrażenie powyższe osiąga maksimum, gdy

$$X_0 = -X_g$$

Rezonans napięć !

Dopasowanie odbiornika do źródła



Po uwzględnieniu tej zależności

$$X_0 = -X_g$$

otrzymujemy

$$P = I^2 R_0 = \frac{E_g^2 R_0}{(R_g + R_0)^2}$$

Maksimum ze względu na R_0

$$\frac{dP(R_0)}{dR_0} = 0 \rightarrow \frac{(R_g + R_0)^2 - 2R_0(R_g + R_0)}{(R_g + R_0)^4} E_g^2 = 0 \rightarrow R_0 = R_g$$

Ostatecznie

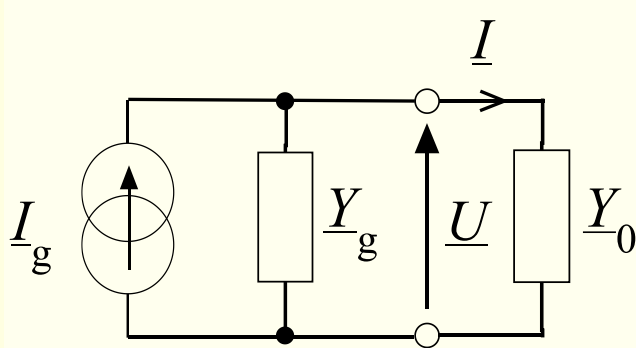
$$\underline{Z}_0 = \underline{Z}_g^* = R_g - jX_g$$

$$P_{\max} = \frac{E_g^2}{4R_g}$$

Moc rozporządzalna
(dysponowana)

Dopasowanie odbiornika do źródła

Podobnie, można pokazać, że maksymalna moc czynna wydzieli się w dwójniku o admitancji \underline{Y}_0 jeśli



$$\underline{Y}_0 = \underline{Y}_g^* = G_g - jB_g$$

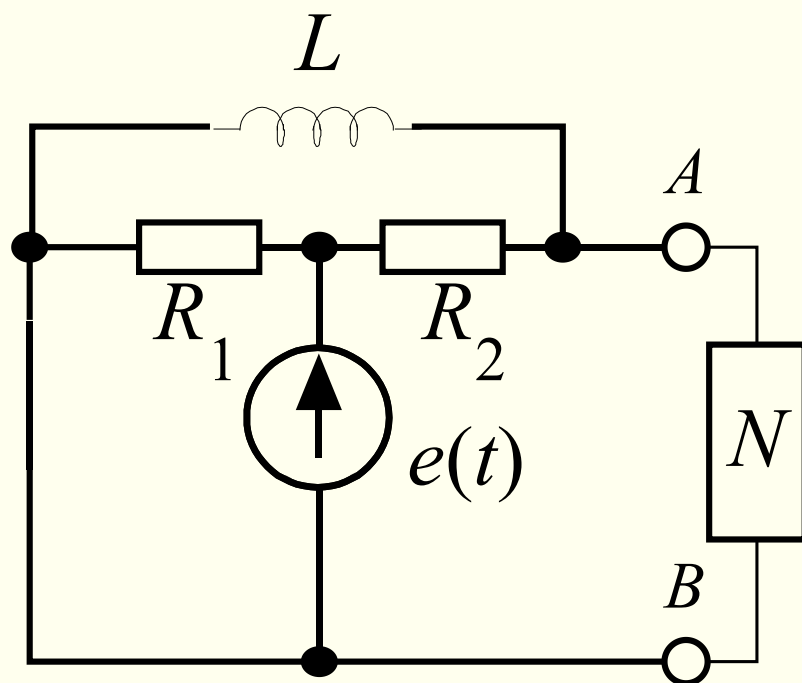
rezonans prądów!

$$P_{\max} = \frac{I_g^2}{4 \operatorname{Re}\{\underline{Y}_g\}}$$

Moc rozporządzalna
(dysponowana)

Przykład

Znaleźć strukturę i wartości elementów dwójnika N , tak aby wydzielą się w nim maksymalna moc czynna. Obliczyć tę moc.



$$R_1 = 1 \, \Omega, R_2 = 1 \, \Omega,$$

$$e(t) = 5\sqrt{2} \cos(2t) \, V$$

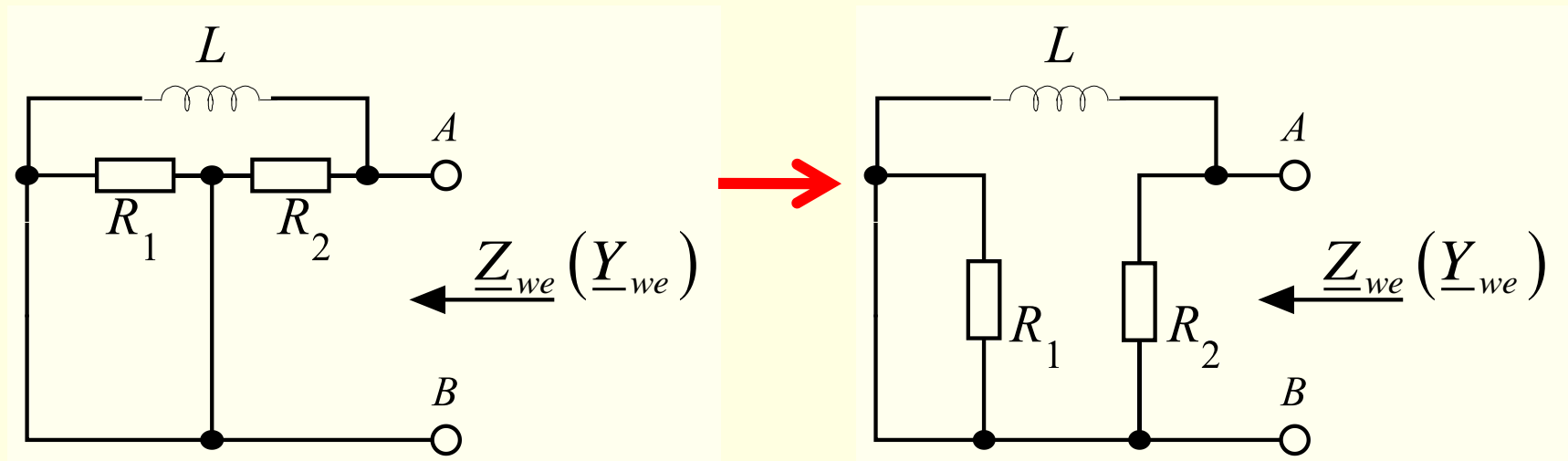
$$L = 1 \, H$$

Rozwiązanie

$$\underline{E} = 5j \quad \omega_0 = 2$$

Przykład (c.d)

Wyznaczamy impedancję (admitancję) wejściową obwodu.

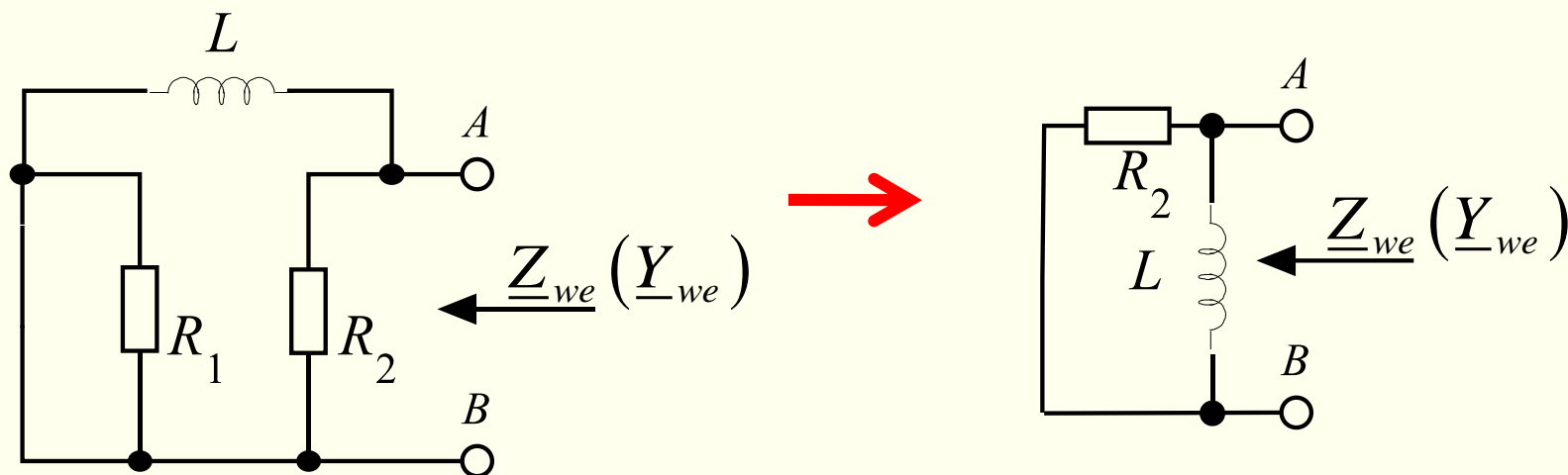


$$R_1 = 1 \, \Omega, R_2 = 1 \, \Omega,$$

$$L = 1 \, H \quad \underline{E} = 5j$$

Przykład (c.d)

Wyznaczamy impedancję (admitancję) wejściową obwodu.

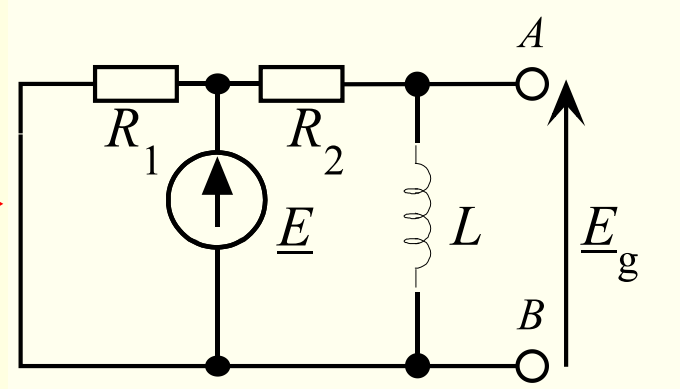
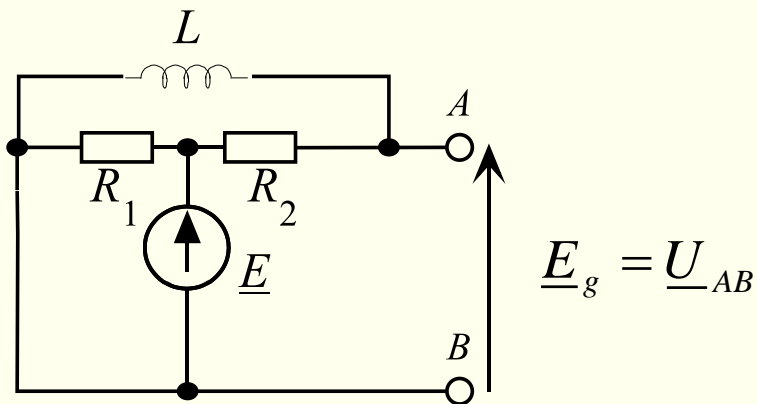


$$R_1 = 1 \, \Omega, R_2 = 1 \, \Omega,$$
$$L = 1 \, H$$

$$\underline{Y}_{we} = \frac{1}{R_2} + \frac{1}{j\omega_0 L} = 1 - j\frac{1}{2}$$
$$\underline{Z}_g = \frac{1}{\underline{Y}_{we}} = \frac{4}{5} + j\frac{2}{5}$$

Przykład (c.d)

Rozwiązanie (c.d) Wyznaczanie napięcie biegu luzem.

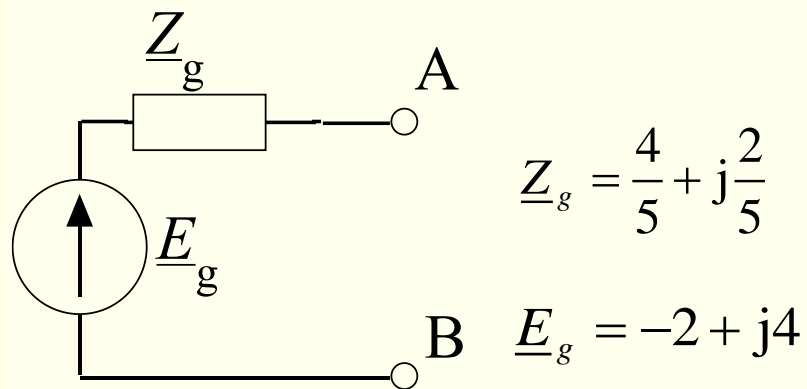


Dzielnik napięcia.

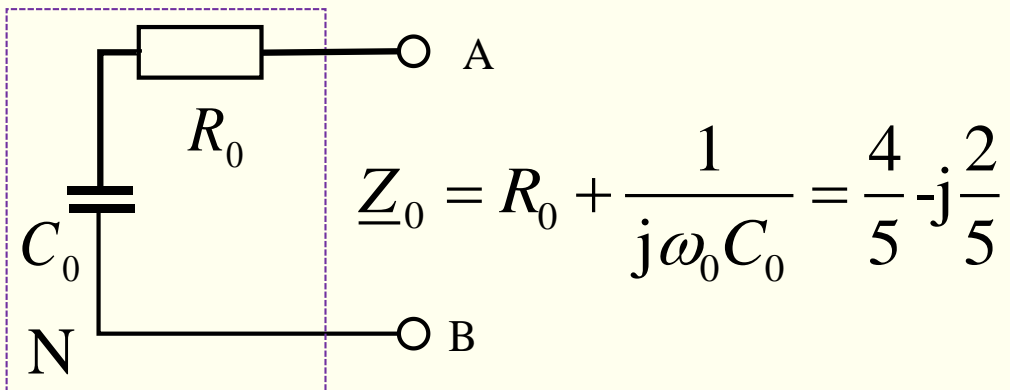
$$\underline{E}_g = \frac{j\omega_0 L}{R_2 + j\omega_0 L} \underline{E} = -2 + j4$$

Przykład (c.d)

Rozwiązanie (c.d) Schemat wynikający z Tw. Thevenina



Najprostsza realizacja dwójnika N



Dwójnik N powinien mieć impedancję równą

$$\underline{Z}_0 = \underline{Z}_g^* = \frac{4}{5} - j\frac{2}{5}$$

$$R_0 = \frac{4}{5}, \quad \frac{1}{\omega_0 C_0} = \frac{2}{5}$$

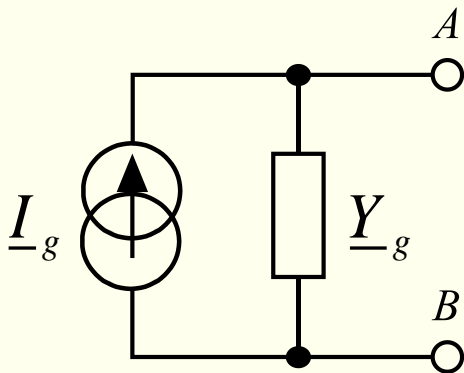
$$R_0 = \frac{4}{5} \Omega, \quad C_0 = \frac{5}{4} \text{ F}$$

Przykład (c.d)

Rozwiązanie (c.d) Maksymalna moc czynna.

$$P_{dys} = \frac{|\underline{E}_g|^2}{4 \operatorname{Re}\{\underline{Z}_g\}} = \frac{2^2 + 4^2}{4 \frac{4}{5}} = \frac{25}{4} \text{ W}$$

Równoważny schemat zastępczy wynikający z Tw. Nortona



$$\underline{Y}_g = \frac{1}{\underline{Z}_g} = 1 - j\frac{1}{2}$$

$$\underline{I}_g = \frac{\underline{E}_g}{\underline{Z}_g} = \frac{-2 + j4}{\frac{4}{5} + j\frac{2}{5}} = j5$$

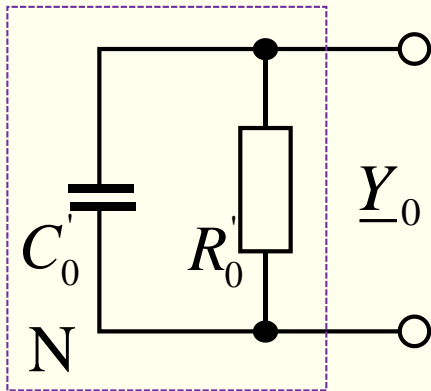
Przykład (c.d)

Rozwiązanie (c.d) Twierdzenie Thevenina.

Dwójnik N powinien mieć admitancję

$$\underline{Y}_0 = \underline{Y}_g^* = 1 + \frac{1}{2}j$$

Najprostsza realizacja dwójnika N



$$\underline{Y}_0 = \frac{1}{R'_0} + j\omega_0 C'_0 = 1 + j\frac{1}{2}$$

$$\frac{1}{R'_0} = 1, \quad \omega_0 C'_0 = \frac{1}{2}$$

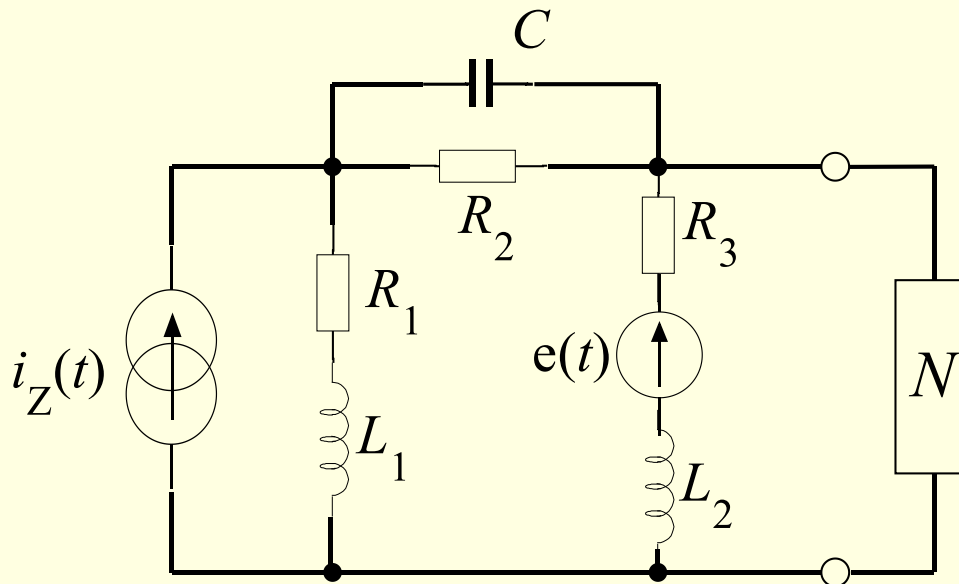
$$R'_0 = 1\Omega, \quad C'_0 = \frac{1}{4}\text{F}$$

$$P_{dys} = \frac{|\underline{I}_g|^2}{4\text{Re}\{\underline{Y}_g\}} = \frac{(5)^2}{4} = \frac{25}{4}\text{W}$$

Przykład

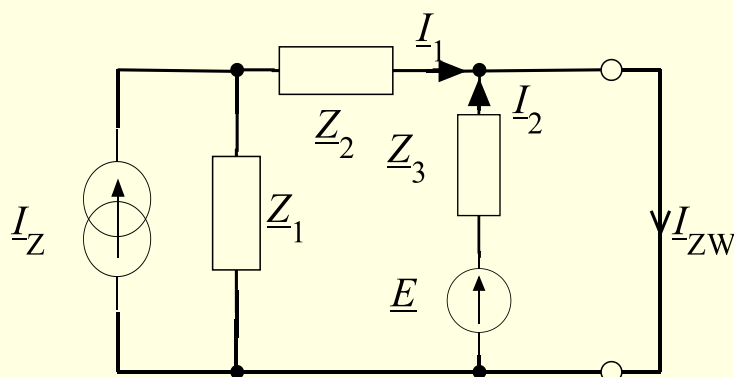
Dobrać elementy (R_o i C_o lub R_o i L_o) dwójnika N , tak by w tym dwójniku wydzielita się maksymalna moc czynna. Obliczyć tę moc. Dane:

$$i_z(t) = 2 \sin\left(\frac{1}{2}t + \frac{\pi}{4}\right), e(t) = 2 \sin\left(\frac{1}{2}t + \frac{3\pi}{4}\right), R_1 = 1, \\ R_2 = 10/3, R_3 = 2, L_1 = 2, L_2 = 4, C = 1/5.$$



Rozwiązanie przykładu

1. Wyznaczanie prądu zwarcia.



$$\begin{aligned} \underline{I}_g = \underline{I}_{ZW} = \underline{I}_1 + \underline{I}_2 &= \frac{\underline{Z}_1}{\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2} \underline{I}_Z + \frac{\underline{E}}{\underline{Z}_3} \\ &= j\frac{1}{2} + j\frac{1}{2} = j \end{aligned}$$

$$i_z(t) = 2 \sin\left(\frac{1}{2}t + \frac{\pi}{4}\right) \Rightarrow \underline{I}_Z = 1 + j, \quad \omega_0 = \frac{1}{2} \text{ r/s}$$

$$e(t) = 2 \sin\left(\frac{1}{2}t + \frac{3\pi}{4}\right) \Rightarrow \underline{E} = -1 + j,$$

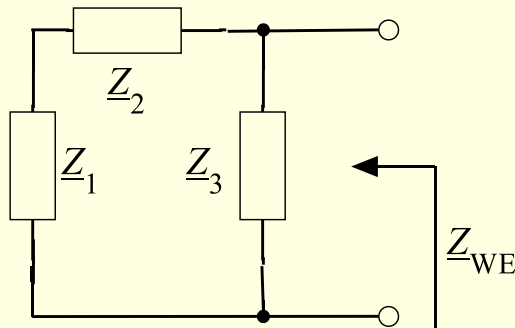
$$R_1 = 1, R_2 = 10/3, R_3 = 2, L_1 = 2, L_2 = 4, C = 1/5.$$

$$\underline{Z}_1 = R_1 + j\omega_0 L_1 = 1 + j$$

$$\underline{Z}_2 = \frac{1}{\frac{1}{R_2} + j\omega_0 C} = \frac{1}{\frac{3}{10} + j\frac{1}{10}} = 3 - j$$

$$\underline{Z}_3 = R_3 + j\omega_0 L_2 = 2 + j2$$

Rozwiązania przykładu



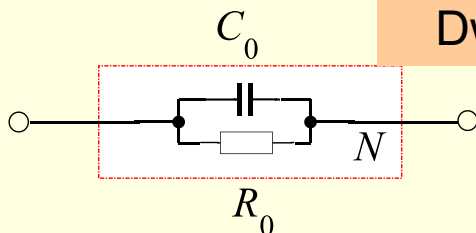
2. Wyznaczanie impedancji wewnętrznej.

$$\underline{Z}_{WE} = \frac{\underline{Z}_3 (\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2)}{\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2 + \underline{Z}_3} = \frac{(2 + j2)4}{6 + j2} = \frac{8}{5} + j\frac{4}{5} \Rightarrow \underline{Y}_{WE} = \frac{1}{\underline{Z}_{WE}} = \frac{1}{2} - j\frac{1}{4}$$

Zatem

$$\underline{Y}_0 = \underline{Y}_{WE}^* = \frac{1}{2} + j\frac{1}{4}, \quad P = \frac{I_g^2}{4 \operatorname{Re}\{\underline{Y}_{WE}\}} = \frac{1}{4 \frac{1}{2}} = \frac{1}{2} \text{ W}$$

Dwójnik N



$$\underline{Y}_0 = \frac{1}{R_0} + j\omega_0 C_0 = \frac{1}{2} + j\frac{1}{4} \rightarrow R_0 = 2, \quad C_0 = \frac{1}{2}$$



**Dziękuję
za
uwagę**