Sterowanie Procesami Ciągłymi - Test, 22 stycznia 2021

Test jednokrotnego wyboru (dokładnie jedna odpowiedź prawdziwa)

Points: 23/30



- 1. Transmitancja K(z) dyskretnego układu sumującego ma biegun w punkcie ... (0/1 Point)
 - ___ z=0
 - ___ z=1 ✓
 - z=-1
 - z=i
 - z=-i
- 2. Splecenie sygnału ze skokiem jednostkowym spowoduje ... (1/1 Point)
 - jego zróżniczkowanie
 - jego scałkowanie 🗸

	jego wyzerowanie
	jego normalizację
	przetworzenie go bez zmian
	\times
3.	Aby zbadać stabilność obiektu opisanego równaniem stanu, wystarczy dla macierzy A wyliczyć (0/1 Point)
	wyznacznik
	○ ślad
	─ wartości własne ✓
	macierz odwrotną
4.	Typowy regulator rozmyty jest (1/1 Point)
	☐ liniowy, typu Pl
	nieliniowy, typu Pl
	☐ liniowy, typu PD
	nieliniowy, typu PD ✓
	O liniowy, typu PID
	nieliniowy, typu PID

5. Obserwowalność/identyfikowalność elementu w kaskadowym systemie złożonym zależy od parametrów (1/1 Point)

elementów, które go poprzedzają 🗸
elementów, które następują po nim
wszystkich elementów systemu
tylko tego elementu
6. W sterowaniu 3-poziomowym z warstwami optymalizacji (O), sterowania bezpośredniego (S) i adaptacji (A) kolejność od warstwy górnej do dolnej reprezentuje podpunkt (1/1 Point)
SAO
OAS
OSA
SOA
7. Zaokrąglanie wartości sygnałów do przeliczanego zbioru nazywamy (1/1 Point)
dyskretyzacją
sterowaniem bang-bang
aproksymacją stochastyczną
8. Zadanie optymalizacji, podobne do oryginalnego, na podstawie rozwiązania którego da się wywnioskować rozwiązanie zadania pierwotnego nazywamy (1/1 Point)
zadaniem podobnym

	zadaniem skojarzonym
	zadaniem komplementarnym
9	. W sterowaniu wielowarstwowym decyzje długoterminowe znajdują się w warstwie (1/1 Point)
	środkowej
	dolnej
	szeregowej
	równoległej
10	. Zmienne instrumentalne konstruuje się w oparciu o liniową filtrację (1/1 Point)
	wejść ✓
	wyjść
	zakłóceń
	stanów
	żadne z powyższych
	X
11	. Która metoda ma naturalne zastosowanie w sterowaniu predykcyjnym? (0/1 Point)
	programowanie dynamiczne

rekurencyjne najmniejsze kwadraty 🗸
ozkład spektralny
algorytm jądrowy
12. Co można powiedzieć o strukturze złożonego systemu statycznego, w którym macierz H ma niezerowe elementy jedynie 'pod' przekątną? (1/1 Point)
system jest sterowalny
system jest obserwowalny
w systemie nie ma sprzężeń zwrotnych ✓
system jako całość jest nieliniowy
żaden z powyższych wniosków nie jest poprawny
13. Które zdanie jest prawdziwe? (1/1 Point)
każdy obiekt sterowalny jest obserwowalny
każdy obiekt obserwowalny jest sterowalny
w lipcu odległość ziemi od słońca jest mniejsza niż w grudniu
14. System Hammersteina ma strukturę (1/1 Point)
N-L ✓
O L-N
N-I-N

	L-N-L
	X
15.	Aby obiekt był identyfikowalny, jego wejście musi być sygnałem (0/1 Point)
	okresowym
	dyskretnym
	ortogonalnym
	skorelowanym
	ustawicznie pobudzającym 🗸
16.	Autorem koncepcji programowania dynamicznego jest (1/1 Point)
	Gauss
	Kalman
	■ Bellman ✓
	Pontryagin
	Laplace
17.	Regulator LQR realizuje zadanie sterowania optymalnego w sensie (1/1 Point)
	minimalno-czasowym
	minimalno-fazowym
	minimalno-energetycznym ✓

	minimalno-odległościowym
	\times
18.	. Zasadniczą ideą algorytmu optymalizacji metodą symulowanego wyżarzania jest (0/1 Point)
	dekompozycja zadania optymalizacji na wiele poziomów
	sprowadzenie zadania z ograniczeniami do zadania bez ograniczeń
	umożliwienie obliczeń równoległych
	ucieczka z ekstremów lokalnych 🗸
	\times
19.	. Która z metod koordynacji opiera się na metodzie mnożników Lagrangea? (0/1 Point)
	metoda bezpośredna
	metoda kar
	○ metoda cen ✓
	metoda gradientowa
	i żadna z powyższych
20.	. Liczba niezerowych wartości szczególnych dowolnej macierzy A jest równa (1/1 Point)
	trace(A)
	det(A)
	dim(A)

2

In(2)/2

	Sterowanie Procesami Ciągłymi - Test, 22 stycznia 2021
	□ rank(A) ✓
	żadne z powyższych
21	. Zmniejszenie współczynnika ważenia 'lambda' w śledzeniu zmian parametrów metodą rekurencyjną NK powoduje (1/1 Point)
	wzrost obciążenia i wariancji
	wzrost obciążenia i spadek wariancji
	spadek obciążenia i wzrost wariancji 🗸
	spadek obciążenia i wariancji
	szybszą zbieżność do aktualnych wartości
	wolniejszą zbieżność do aktualnych wartości
22	. Nieujemna zmienna losowa X typu ciągłego ma rozkład wykładniczy o
	współczynniku alpha=2. Jaka jest optymalna decyzja D* przy kwadratowej funkcji strat $L(D,X)=(X-D)^2$? (1/1 Point)
	O 0
	○ 0.5 ✓
	<u> </u>

23. Zastosowanie metod rachunku wariacyjnego w zadaniu sterowania optymalnego prowadzi do (1/1 Point)

równania Eulera-Lagrangea 🗸
równania Ricattiego
równania Jacobiego-Bellmanna
24. Optymalizacja dynamiczna, różni się od statycznej tym, że (1/1 Point)
dotyczy ona systemów dynamicznych
funkcja kryterialna ma parametry zmienne w czasie
optymalizuje się w niej wartość funkcjonału, a nie funkcji 🗸
zadanie zostaje zdekomponowane na dwie warstwy
25. Zadanie lokowania biegunów można rozwiązać
(1/1 Point)
tylko poprzez sprzężenie zwrotne od stanu
tylko poprzez sprzężenie zwrotne od stanu
tylko poprzez sprzężenie zwrotne od stanu tylko poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia
tylko poprzez sprzężenie zwrotne od stanu tylko poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia zarówno poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia, jak i od stanu
tylko poprzez sprzężenie zwrotne od stanu tylko poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia zarówno poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia, jak i od stanu ✓ tylko gdy obiekt jest stabilny
tylko poprzez sprzężenie zwrotne od stanu tylko poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia zarówno poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia, jak i od stanu ✓ tylko gdy obiekt jest stabilny
tylko poprzez sprzężenie zwrotne od stanu tylko poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia zarówno poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia, jak i od stanu ✓ tylko gdy obiekt jest stabilny
tylko poprzez sprzężenie zwrotne od stanu tylko poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia zarówno poprzez sprzężenie zwrotne od wyjścia, jak i od stanu tylko gdy obiekt jest stabilny tylko gdy obiekt nie ma sprzężenia zwrotnego

najmniejszą wartość własną macierzy współczynników
największą wartość szczególną macierzy współczynników
najmniejszą wartość szczególną macierzy współczynników
wynik minimalizacji błędu metodą najmniejszych kwadratów 🗸
27. Optymalną decyzją w warunkach losowych przy funkcji strat typu moduł, jest (1/1 Point)
wartość oczekiwana
wartość najbardziej prawdopodobna
dominanta
kumulanta
mediana
28. Sterowanie bang-bang ma związek z (1/1 Point)
zasadą maksimum Pantryagina 🗸
filtrem Kalmana
algorytmami genetycznymi
metodą dekompozycji i koordynacji
29. W filtracji Kalmana dokonuje się naprzemiennej (1/1 Point)

This content is created by the owner of the form. The data you submit will be sent to the form owner. Microsoft is not responsible for the privacy or security practices of its customers, including those of this form owner. Never give out your password.

Powered by Microsoft Forms | Privacy and cookies | Terms of use