Równania fazowe

Paweł Mielcarek

Wrocław University of Science and Technology, Poland

Wrocław 07-04-2020

Agenda

- Obliczanie eksponenty z macierzą w potędze [zadanie 7]
- Rozwiązywanie równań różniczkowych metodą równań fazowych [zadanie 8]
- Zadanie domowe

Zadanie 7

Wyznaczyć $e^{{m A}t}$ jeśli

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -3 & -4 \end{bmatrix}$$

Zadanie 7, teoria

Jeżeli A jest macierzą diagonalną postaci

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_2 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & a_m \end{bmatrix}$$

to

$$e^{\mathbf{A}t} = \begin{bmatrix} e^{a_1t} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & e^{a_2t} & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & e^{a_mt} \end{bmatrix}$$

Zatem, aby rozpocząć pracę nad przykładem koniecznym jest doprowadzenie macierzy do postaci diagonalnej.

Zadanie 7, teoria

Zatem jeżeli doprowadzimy do postaci

$$A = PJP^{-1}$$

to

$$e^{\mathbf{A}t} = \mathbf{P}e^{\mathbf{J}t}\mathbf{P}^{-1}$$

gdzie **J** jest macierzą diagonalną.

Doprowadźmy do takiej postaci!

$$det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = det \begin{bmatrix} -\lambda & 1 \\ -3 & -4 - \lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 + 4\lambda + 3 = (\lambda + 1)(\lambda + 3)$$

zatem wartości własne wynoszą $\lambda_1=-1$ oraz $\lambda_1=-3$. Poszukajmy wektorów własnych v_1 oraz v_2 .

$$(\mathbf{A} - \lambda_1 \mathbf{I}) \mathbf{v_1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -3 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{bmatrix} = 0$$

wychodząc z powyższego równania, wektor własny może być następujący:

$$\mathbf{v_1} = \begin{bmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$(\mathbf{A} - \lambda_2 \mathbf{I}) \mathbf{v_2} = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -3 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{bmatrix} = 0$$

wychodząc z powyższego równania, wektor własny może być następujący:

$$\mathbf{v_2} = \begin{bmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -3 \end{bmatrix} \\
\mathbf{P}^{-1} = \frac{1}{-2} \begin{bmatrix} -3 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{-3}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{-1}{2} & \frac{-1}{2} \end{bmatrix} \\
e^{\mathbf{A}t} = \mathbf{P}e^{\mathbf{J}t}\mathbf{P}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^{-3t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{-3}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{-1}{2} & \frac{-1}{2} \end{bmatrix} = \\
= -\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 3e^{-3t} - e^{-t} & e^{-3t} - e^{-t} \\ -3(e^{-3t} - e^t) & 3e^{-t} - e^{-3t} \end{bmatrix}$$

Zadanie 8, wstęp

Zajmiemy się równaniem postaci:

$$y''(t) + 3y'(t) + 2y(t) = 0$$

Sprawdzić, że jeżeli:

$$\boldsymbol{\xi}^{T}(t) = [y(t), y'(t)]$$

to

$$\dot{\boldsymbol{\xi}} = \boldsymbol{A}\boldsymbol{\xi}(t)$$

$$\dot{\boldsymbol{\xi}} = \boldsymbol{A}\boldsymbol{\xi}(t)$$

$$\dot{\boldsymbol{\xi}} = \begin{bmatrix} y' \\ y'' \end{bmatrix} = \boldsymbol{A} \begin{bmatrix} y \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y' \\ -2y - 3y' \end{bmatrix}$$

Podsumowując powyższe,

$$y'' = -2y - 3y' \implies y'' + 3y' + 2y = 0$$

zatem,

$$\dot{\boldsymbol{\xi}} = \boldsymbol{A}\boldsymbol{\xi}(t)$$

Zadanie 8, wniosek

Można zatem zauważyć, że dla systemu opisanego:

$$a_m y^{(m)}(t) + ... + a_1 y^{(1)}(t) + a_0 y^{(0)}(t) =$$

= $b_1 u^{(1)}(t) + ... + b_1 u^{(1)}(t) + b_0 u^{(0)}(t)$

i $a_m=1$ oraz pozostałych współczynników w postaci macierzy $-{m a}^{m T}$:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ -a_0 & -a_1 & -a_2 & \dots & -a_{m-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{0} & \mathbf{I} \\ -\mathbf{a}^{\mathbf{T}} & \mathbf{I} \end{bmatrix}$$

Zadanie 8, teoria

Po co w takim razie nam to wszystko?

Wynika bowiem stąd, że pierwiastki równania charakterystycznego równania różniczkowego, czyli bieguny transmitancji K(s), oraz wartości własne macierzy A są identyczne, ponieważ:

$$y(t) = \boldsymbol{c}^{T} \boldsymbol{\xi}(t) = \boldsymbol{c}^{T} e^{\boldsymbol{A}t} \boldsymbol{\xi}(0-)$$

gdzie $\mathbf{c} = [1, 0, ..., 0]^T$, zatem reakcją systemu na wymuszenie zerowe jest:

$$\mathscr{L}^{-1}\left[\frac{W(s)}{M(s)}\right] = \boldsymbol{c}^{T}e^{\boldsymbol{A}t}\boldsymbol{\xi}(0-)$$

Wracając do równania

$$y''(t) + 3y'(t) + 2y(t) = 0$$

macierz A będzie postaci:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix}$$

$$det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = \begin{bmatrix} -\lambda & 1 \\ -2 & -3 - \lambda \end{bmatrix} = (\lambda + 1)(\lambda + 2)$$

Policzmy wektor własny dla $\lambda_1 = -1$

$$(\mathbf{A} - \lambda_1 \mathbf{I}) \mathbf{v_1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \implies \mathbf{v_1} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Następnie dla $\lambda_2 = -2$

$$(\mathbf{A} - \lambda_1 \mathbf{I}) \mathbf{v_2} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{21} \\ \mathbf{v}_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \implies \mathbf{v_1} = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix}$$

Mając wektory własne można wyznaczyć

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{P}^{-1} = \frac{1}{-2 - (-1)} \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{J} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

$$e^{\mathbf{A}t} = \mathbf{P}e^{\mathbf{J}t}\mathbf{P}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^{-2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$e^{\mathbf{A}t} = \begin{bmatrix} 2e^{-t} - e^{-2t} & e^{-t} - e^{-2t} \\ -2e^{-t} + 2e^{-2t} & -e^{-t} - 2e^{-2t} \end{bmatrix}$$

$$y(t) = \mathbf{c}^{T} e^{\mathbf{A}t} \boldsymbol{\xi}(0-) =$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2e^{-t} - e^{-2t} & e^{-t} - e^{-2t} \\ -2e^{-t} + 2e^{-2t} & -e^{-t} - 2e^{-2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y(0-) \\ y'(0-) \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 2e^{-t} - e^{-2t} & e^{-t} - e^{-2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y(0-) \\ y'(0-) \end{bmatrix}$$

$$= y(0-)(2e^{-t} - e^{-2t}) + y'(0-)(e^{-t} - e^{-2t})$$

Zadanie domowe

Proszę wykonać zadanie 1 z listy 2, zgodnie ze stanem swojej wiedzy, powinno być proste na tym etapie. Forma jak poprzednio.

Następnie proszę wykonać zadanie 2, ale w formie mini projektu;

- Wprowadzenie, co jest do wykonania oraz schemat blokowy systemu który analizujemy.
- Wykonanie zadania zgodnie z treścią.
- W dowolnym języku programowania zamodelować wyznaczoną odpowiedz i załączyć kod oraz wykres.
- Podać przykład jaki to może być system / obiekt / proces / zjawisko i opisać je (wykluczając parametry, tylko opis i równania ogólne które za tym stoją).
- Napisać wnioski, wraz z oceną takiej formy zadania. Czy nauczyła czegoś państwa, czy też było to zbędne.



Zadanie domowe

Na zadanie, z uwagi na twórczą formę, dostaniecie państwo więcej czasu. Termin oddania ustalam na 18.04 (sobota). Oczywiście do tego czasu służę konsultacją poprzez e-mail.

Odnośnie systemów dynamicznych drugiego rzędu, mała podpowiedz:

```
https:
```

```
//www.stewartcalculus.com/data/CALCULUS%20Concepts%
20and%20Contexts/upfiles/3c3-Apps0f2nd0rders_Stu.pdf
```

Oczywiście, najlepiej będzie jak sami państwo znajdą coś / wymyślą, za to przyznam najwięcej punktów i sami państwo dla siebie dobrze zrobią. Po najniższej linii oporu na zaliczenie, jeden przykład z linku wystarczy, pod warunkiem dobrego opisania i własnej ilustracji (proszę nie kopiować!).