Beweisarchiv

Juni 2019

Dieses Heft steht unter der Lizenz Creative Commons CCO.

Inhaltsverzeichnis

1		ndlagen	5
	1.1	Aussagenlogik	5
	1.2	Prädikatenlogik	5
	1.3	Mengenlehre	7
		1.3.1 Definitionen	7
		1.3.2 Rechenregeln	7
	1.4	3	10
		1.4.1 Definitionen	10
		5	10
		1.4.3 Kardinalzahlen	14
2	Ana	llysis	17
		Folgen	17
			17
			20
	2.2		20
			23
		2.3.1 Ableitungsregeln	23
		2.3.2 Glatte Funktionen	
	2.4	Fixpunkt-Iterationen	
3	Ton	ologie	27
3			27 27
3		Grundbegriffe	27
3	3.1	Grundbegriffe	27 27
3	3.1	Grundbegriffe	27 27 27
3	3.1	Grundbegriffe	27 27 27 27
	3.1	Grundbegriffe	27 27 27 27 28
	3.1 3.2	Grundbegriffe	27 27 27 27 28
	3.1 3.2	Grundbegriffe	27 27 27 27 28 29
	3.1 3.2	Grundbegriffe	27 27 27 27 28 29 29
	3.1 3.2	Grundbegriffe	27 27 27 28 29 29 29
	3.1 3.2 Line 4.1	Grundbegriffe 3.1.1 Definitionen Metrische Räume 3.2.1 Metrischer Räume 3.2.2 Normierte Räume Matrizen 4.1.1 Definitionen 4.1.2 Rechenregeln 4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen	27 27 27 27 28 29 29 29
	3.1 3.2 Line 4.1	Grundbegriffe 3.1.1 Definitionen Metrische Räume 3.2.1 Metrischer Räume 3.2.2 Normierte Räume eare Algebra Matrizen 4.1.1 Definitionen 4.1.2 Rechenregeln 4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen Eigenwerte	27 27 27 27 28 29 29 29 30
	3.1 3.2 Line 4.1	Grundbegriffe 3.1.1 Definitionen Metrische Räume 3.2.1 Metrischer Räume 3.2.2 Normierte Räume Matrizen 4.1.1 Definitionen 4.1.2 Rechenregeln 4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen	27 27 27 27 28 29 29 29 30
4	3.1 3.2 Line 4.1 4.2	Grundbegriffe 3.1.1 Definitionen Metrische Räume 3.2.1 Metrischer Räume 3.2.2 Normierte Räume Matrizen 4.1.1 Definitionen 4.1.2 Rechenregeln 4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen Eigenwerte 4.2.1 Quadratische Matrizen	27 27 27 27 28 29 29 29 30 31 31
4	3.1 3.2 Line 4.1 4.2	Grundbegriffe 3.1.1 Definitionen Metrische Räume 3.2.1 Metrischer Räume 3.2.2 Normierte Räume Matrizen 4.1.1 Definitionen 4.1.2 Rechenregeln 4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen Eigenwerte 4.2.1 Quadratische Matrizen ebra Gruppentheorie	27 27 27 28 29 29 29 30 31 33
4	3.1 3.2 Line 4.1 4.2 Alg 5.1	Grundbegriffe 3.1.1 Definitionen Metrische Räume 3.2.1 Metrischer Räume 3.2.2 Normierte Räume Matrizen 4.1.1 Definitionen 4.1.2 Rechenregeln 4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen Eigenwerte 4.2.1 Quadratische Matrizen ebra Gruppentheorie 5.1.1 Grundlagen	27 27 27 27 29 29 29 30 31 33 33
4	3.1 3.2 Line 4.1 4.2 Alg 5.1	Grundbegriffe 3.1.1 Definitionen Metrische Räume 3.2.1 Metrischer Räume 3.2.2 Normierte Räume Matrizen 4.1.1 Definitionen 4.1.2 Rechenregeln 4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen Eigenwerte 4.2.1 Quadratische Matrizen ebra Gruppentheorie	27 27 27 27 29 29 29 30 31 33 33 33

1 Grundlagen

1.1 Aussagenlogik

Satz 1.1. (bool-dl: Distributivgesetze). Es gilt:

$$A \wedge (B \vee C) \iff A \wedge B \vee A \wedge C, \tag{1.1}$$

$$A \vee (B \wedge C) \iff (A \vee B) \wedge (A \vee C). \tag{1.2}$$

1.2 Prädikatenlogik

Definition 1.1. (bounded: beschränkte Quantifizierung).

$$\forall x \in M (P(x)) :\iff \forall x (x \in M \implies P(x)), \tag{1.3}$$

$$\exists x \in M (P(x)) : \iff \exists x (x \in M \land P(x)). \tag{1.4}$$

Satz 1.2. (general-dl: allgemeine Distributivgesetze). Es gilt:

$$A \wedge \exists x (P(x)) \iff \exists x (A \wedge P(x)),$$
 (1.5)

$$A \lor \forall x (P(x)) \iff \forall x (A \lor P(x)).$$
 (1.6)

Satz 1.3. (exists-dl: Distributivgesetz). Es gilt:

$$\exists x (P(x) \lor Q(x)) \iff \exists x (P(x)) \lor \exists x (Q(x)).$$

Satz 1.4. (exists-asym-dl: asymmetrisches Distributivgesetz). Es gilt:

$$\exists x (P(x) \land Q(x)) \implies \exists x (P(x)) \land \exists x (Q(x)).$$

Satz 1.5. Es gilt:

$$\forall x (P(x) \Longrightarrow A) \Longleftrightarrow \exists x (P(x)) \Longrightarrow A.$$

Satz 1.6. (exists-cl: Kommutativgesetz). Es gilt:

$$\exists x\exists y(P(x,y)) \iff \exists y\exists x(P(x,y)).$$

Satz 1.7. (all-cl: Kommutativgesetz). Es gilt:

$$\forall x \forall y (P(x, y)) \iff \forall y \forall x (P(x, y)).$$

Satz 1.8. (bounded-general-dl: allgemeine Distributivgesetze). Es gilt:

$$A \wedge \exists x \in M(P(x)) \iff \exists x \in M(A \wedge P(x)),$$
 (1.7)

$$A \vee \forall x \in M(P(x)) \iff \forall x \in M(A \vee P(x)). \tag{1.8}$$

Beweis. Nach Def. 1.1 (bounded) und Satz 1.2 (general-dl) gilt:

$$A \land \exists x \in M(P(x)) \iff A \land \exists x (x \in M \land P(x)) \iff \exists x (A \land x \in M \land P(x))$$

$$\iff \exists x (x \in M \land A \land P(x)) \iff \exists x \in M(A \land P(x)).$$

Nach Def. 1.1 (bounded) und Satz 1.2 (general-dl) gilt:

$$A \lor \forall x \in M(P(x)) \iff A \lor \forall x (x \in M \implies P(x)) \iff A \lor \forall x (x \notin M \lor P(x))$$

$$\iff \forall x (A \lor x \notin M \lor P(x)) \iff \forall x (x \in M \implies A \lor P(x))$$

$$\iff \forall x \in M(A \lor P(x)). \ \Box$$

Satz 1.9. Es gilt:

$$\exists x \in A \ \exists y \in B \ (P(x,y)) \iff \exists y \in B \ \exists x \in A \ (P(x,y)).$$

Beweis. Nach Def. 1.1 (bounded), Satz 1.2 (general-dl) und Satz 1.6 (exists-cl) gilt:

$$\exists x \in A \ \exists y \in B \ (P(x,y)) \iff \exists x (x \in A \land \exists y [y \in B \land P(x,y)])$$

$$\iff \exists x \exists y [x \in A \land y \in B \land P(x,y)] \iff \exists y \exists x [y \in B \land x \in A \land P(x,y)]$$

$$\iff \exists y (y \in B \land \exists x [x \in A \land P(x,y)]) \iff \exists y \in B \ \exists x \in A \ (P(x,y)). \ \Box$$

Satz 1.10. Es gilt:

$$\forall x \in A \ \forall y \in B \ (P(x,y)) \iff \forall y \in B \ \forall x \in A \ (P(x,y)).$$

Beweis. Nach Def. 1.1 (bounded), Satz 1.2 (general-dl) und Satz 1.7 (all-cl) gilt:

```
\forall x \in A \ \forall y \in B \ (P(x,y)) \iff \forall x(x \in A \Rightarrow \forall y[y \in B \Rightarrow P(x,y)])
\iff \forall x(x \notin A \lor \forall y[y \notin B \lor P(x,y)]) \iff \forall x \forall y[x \notin A \lor y \notin B \lor P(x,y)]
\iff \forall y \forall x[y \notin B \lor x \notin A \lor P(x,y)] \iff \forall y(y \notin B \lor \forall x[x \notin A \lor P(x,y)])
\iff \forall y(y \in B \Rightarrow \forall x[x \in A \Rightarrow P(x,y)]) \iff \forall y \in B \ \forall x \in A \ (P(x,y). \ \Box
```

Satz 1.11. Für eine Aussage P, die nicht von x abhängt, und ein nichtleeres Diskursuniversum gilt:

$$\exists x(P) \iff P.$$

Beweis. Nach 1.2 (general-dl) gilt:

$$\exists x(P) \iff \exists x(1 \land P) \iff \exists x(1) \land P \iff 1 \land P \iff P.$$

Im vorletzten Schritt wurde dabei ausgenutzt, dass für ein nichtleeres Diskursuniversum immer $\exists x(1) \iff 1$ gelten muss. \Box

$$\exists x \in M(P) \iff (M \neq \emptyset) \land P.$$

Beweis. Nach Def. 1.1 (bounded) und Satz 1.2 (general-dl) gilt:

$$\exists x \in M (P) \iff \exists x (x \in M \land P) \iff \exists x (x \in M) \land P \iff (M \neq \emptyset) \land P. \square$$

1.3 Mengenlehre

1.3.1 Definitionen

Definition 1.2. (seteq: Gleichheit von Mengen).

$$A = B : \iff \forall x (x \in A \iff x \in B).$$

Definition 1.3. (subseteq: Teilmenge).

$$A \subseteq B : \iff \forall x (x \in A \implies x \in B).$$

Definition 1.4. (filter: beschreibende Angabe).

$$a \in \{x \mid P(x)\} : \iff P(a).$$

Definition 1.5. (cap: Schnitt).

$$A\cap B:=\{x\mid x\in A\wedge x\in B\}.$$

Definition 1.6. (cup: Vereinigung).

$$A \cup B := \{x \mid x \in A \lor x \in B\}.$$

Definition 1.7. (intersection: Schnitt).

$$\bigcap_{i\in I} A_i := \{x \mid \forall i\in I (x \in A_i)\} = \{x \mid \forall i (i \in I \implies x \in A_i)\}.$$

Definition 1.8. (union: Vereinigung).

$$\bigcup_{i\in I}A_i:=\{x\mid \exists i\in I\,(x\in A_i)\}=\{x\mid \exists i\,(i\in I\land x\in A_i)\}.$$

Definition 1.9. (cart: kartesisches Produkt).

$$A \times B := \{(a, b) \mid a \in A \land b \in B\} = \{t \mid \exists a \exists b (t = (a, b) \land a \in A \land b \in B)\}.$$

1.3.2 Rechenregeln

Satz 1.13. (Kommutativgesetze). Es gilt $A \cap B = B \cap A$ und $A \cup B = B \cup A$.

Beweis. Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall x (x \in A \cap B \iff x \in B \cap A).$$

Nach Def. 1.5 (cap) und Def. 1.4 (filter) gilt:

$$x \in A \cap B \iff x \in A \land x \in B \iff x \in B \land x \in A \iff x \in B \cap A.$$

Satz 1.14. (Assoziativgesetze). Es gilt $A \cap (B \cap C) = (A \cap B) \cap C$ und $A \cup (B \cup C) = (A \cup B) \cup C$.

Beweis. Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall x[x \in A \cap (B \cap C) \iff x \in (A \cap B) \cap C].$$

Nach Def. 1.5 (cap) und Def. 1.4 (filter) gilt:

$$x \in A \cap (B \cap C) \iff x \in A \land x \in B \cap C \iff x \in A \land (x \in B \land x \in C)$$

 $\iff (x \in A \land x \in B) \land x \in C \iff x \in A \cap B \land x \in C \iff x \in (A \cap B) \cap C.$

Satz 1.15. Es gilt
$$a = b \iff \forall x (x = a \iff x = b)$$
.

Beweis. Die Implikation $a = b \implies \forall x (x = a \iff x = b)$. Wenn wir a = b voraussetzen, kann b gegen a ersetzt werden und es ergibt sich

$$\forall x(x=a\iff x=a)\iff \forall x(1)\iff 1.$$

Die andere Implikation bringen wir zunächst in ihre Kontraposition:

$$a \neq b \implies \exists x((x = a) \oplus (x = b)).$$

Auf einer leeren Grundmenge wird der Allquantifizierung über a,b immer genügt. Besitzt die Grundmenge nur ein Element, dann muss a=b sein, womit $a\neq b$ falsch ist und die Implikation somit erfüllt. Wir setzen nun $a\neq b$ voraus. Wählt man nun x=a, dann ist $x\neq b$, womit die Kontravalenz erfüllt wird. \square

Satz 1.16. Es gilt
$$a = b \iff \{a\} = \{b\}$$
.

Beweis. Es gilt:

$$\{a\} = \{b\} \iff \{x \mid x = a\} = \{x \mid x = b\} \iff \forall x(x = a \iff x = b).$$

Nach Satz 1.15 ist das aber äquivalent zu a = b. \Box

Satz 1.17. Es gilt:

$$\forall x \forall y (x = y \land P(x) \iff P(y))$$

Satz 1.18. Es gilt:

$$\forall t \in A \times B (P(t)) \iff \forall a \in A \ \forall b \in B (P(a, b)).$$

Beweis. Nach Def. 1.9 (cart) gilt:

$$\forall t \in A \times B \ (P(t)) \iff \forall t (t \in A \times B \implies P(t))$$

$$\iff \forall t(\exists a \exists b[t = (a, b) \land a \in A \land b \in B] \implies P(t))$$

Unter doppelter Anwendung von Satz 1.5 gilt weiter:

$$\iff \forall t \forall a \forall b [t = (a, b) \land a \in A \land b \in B \implies P(t)]$$

Substituiert man t := (a, b), dann ergibt sich:

$$\implies \forall a \forall b [a \in A \land B \in B \implies P(a, b)] \iff \forall a \in a \forall b \in B (P(a, b)),$$

wobei P(a, b) eine Kurzschreibweise für P((a, b)) ist. Von der Gegenrichtung bilden wir die Kontraposition:

$$\exists t \exists a \exists b [t = (a, b) \land a \in A \land b \in B \land \overline{P(t)}] \implies \exists a \exists b (a \in a \land b \in B \land \overline{P(a, b)}).$$

Dem $\exists t$ wird aber immer durch t := (a, b) genügt, so dass sich die äquivalente Formel

$$\exists a \exists b [a \in A \land b \in B \land \overline{P(a,b)}] \implies \exists a \exists b (a \in A \land b \in B \land \overline{P(a,b)}).$$
 ergibt. \Box

Satz 1.19. Es gilt:

$$\exists t \in A \times B (P(t)) \iff \exists a \in A \exists b \in B (P(a, b)).$$

Beweis. Nach Def. 1.9 (cart) gilt:

$$\exists t \in A \times B \ (P(t)) \iff \exists t (t \in A \times B \land P(t))$$

$$\iff \exists t (\exists a \exists b [t = (a, b) \land a \in A \land b \in B] \land P(t))$$

$$\iff \exists t \exists a \exists b [a \in A \land b \in B \land t = (a, b) \land P(t)]$$

$$\iff \exists a \in A \ \exists b \in B \ \exists t [t = (a, b) \land P(t)].$$

Nun gilt aber ganz offensichtlich

$$\exists t[t = (a, b) \land P(t)] \iff P(a, b).$$

Nimmt man P(a, b) an, dann lässt sich $\exists t[t = (a, b) \land P(t)]$ durch Wahl von t := (a, b) bestätigen. Nimmt man umgekehrt $\exists t[t = (a, b) \land P(t)]$ an, lässt sich P(a, b) daraus unter Anwendung von Satz 1.17 ableiten. Da $\exists t[t = (a, b) \land P(t)]$ gegen P(a, b) ersetzt werden darf, folgt die Behauptung. \Box

Satz 1.20. Es gilt:

$$\bigcup_{t \in I \times J} A_t = \bigcup_{i \in I} \bigcup_{j \in J} A_{ij}. \quad (t = (i, j))$$

Beweis. Nach Def. 1.8 (union) und Satz 1.19 gilt:

$$x \in \bigcup_{t \in I \times J} A_t \iff \exists t \in I \times J \ (x \in A_t) \iff \exists i \in I \ \exists j \in J \ (x \in A_{ij})$$
$$\iff \exists i \in I \ (x \in \bigcup_{j \in J} A_{ij}) \iff x \in \bigcup_{i \in I} \bigcup_{j \in J} A_{ij}.$$

Nach Def. 1.2 (seteq) folgt die Behauptung. □

Satz 1.21. Es gilt:

$$\bigcup_{i\in I}\bigcup_{j\in J}A_{ij}=\bigcup_{j\in J}\bigcup_{i\in I}A_{ij}.$$

Beweis. Nach Def. 1.8 (union) und Satz 1.9 gilt:

$$x \in \bigcup_{i \in I} \bigcup_{j \in J} A_{ij} \iff \exists i \in I \ (x \in \bigcup_{j \in J} A_{ij}) \iff \exists i \in I \ \exists j \in J \ (x \in A_{ij})$$
$$\iff \exists j \in J \ \exists i \in I \ (x \in A_{ij}) \iff \exists j \in J \ (x \in \bigcup_{i \in I} A_{ij}) \iff x \in \bigcup_{j \in J} \bigcup_{i \in I} A_{ij}.$$

Nach Def. 1.2 (seteq) folgt die Behauptung. □

1.4 Abbildungen

1.4.1 Definitionen

Definition 1.10. (app: Applikation). Für eine Abbildung f ist

$$y = f(x) : \iff (x, y) \in G_f$$
.

Definition 1.11. (img: Bildmenge).

Für eine Abbildung $f: A \rightarrow B$ und $M \subseteq A$ wird die Menge

$$f(M) := \{ y \mid \exists x \in M (y = f(x)) \} = \{ y \mid \exists x (x \in M \land y = f(x)) \}$$

als Bildmenge von M unter f bezeichnet.

Definition 1.12. (preimg: Urbildmenge). Für eine Abbildung $f: A \rightarrow B$ wird

$$f^{-1}(M) := \{x \mid f(x) \in M\}$$

als Urbildmenge von *M* unter *f* bezeichnet.

Definition 1.13. (inj: Injektion).

Eine Abbildung $f: A \rightarrow B$ heißt genau dann injektiv, wenn gilt:

$$\forall x_1 \forall x_2 (f(x_1) = f(x_2) \implies x_1 = x_2)$$

bzw. äquivalent

$$\forall x_1 \forall x_2 (x_1 \neq x_2 \implies f(x_1) \neq f(x_2)).$$

Definition 1.14. (sur: Surjektion).

Eine Abbildung $f: A \rightarrow B$ heißt genau dann surjektiv, wenn gilt:

$$B \subseteq f(A)$$
.

Definition 1.15. (composition: Verkettung).

Für Abbildungen $f: A \rightarrow B$ und $g: B \rightarrow C$ heißt

$$(g \circ f): A \to C, \quad (g \circ f)(x) := g(f(x))$$

Verkettung von f und g.

1.4.2 Grundlagen

Satz 1.22. (feq: Gleichheit von Abbildungen). Zwei Abbildungen $f: A \to B$ und $g: C \to D$ sind genau dann gleich, kurz f = g, wenn A = C und B = D und

$$\forall x(f(x) = g(x)).$$

Beweis. Nach Definition gilt f = g genau dann, wenn $(G_f, A, B) = (G_g, C, D)$, was äquivalent zu $G_f = G_g \wedge A = C \wedge B = D$ ist. Nach Def. 1.2 (seteq) gilt

$$G_f = G_q \iff \forall t (t \in G_f \iff t \in G_q).$$

Nach Satz 1.15 und Def. 1.10 (app) gilt

$$\forall x [f(x) = g(x)] \iff \forall x \forall y [y = f(x) \iff y = g(x)]$$

$$\iff \forall x \forall y [(x, y) \in G_f \iff (x, y) \in G_q] \iff \forall t (t \in G_f \iff t \in G_q).$$

Da die Quantifizerung auf $x \in A$, $y \in B$ und $t \in A \times B$ beschränkt ist, konnte im letzten

Satz 1.23. (preimg-dl: Distributivität der Urbildoperation).

Für $f: A \rightarrow B$ und beliebige Mengen M_i gilt:

$$f^{-1}(M_1 \cap M_2) = f^{-1}(M_1) \cap f^{-1}(M_2), \tag{1.9}$$

$$f^{-1}(M_1 \cup M_2) = f^{-1}(M_1) \cup f^{-1}(M_2), \tag{1.10}$$

$$f^{-1}(\bigcap_{i \in I} M_i) = \bigcap_{i \in I} f^{-1}(M_i), \tag{1.11}$$

$$f^{-1}(M_1 \cap M_2) = f^{-1}(M_1) \cap f^{-1}(M_2), \tag{1.9}$$

$$f^{-1}(M_1 \cup M_2) = f^{-1}(M_1) \cup f^{-1}(M_2), \tag{1.10}$$

$$f^{-1}(\bigcap_{i \in I} M_i) = \bigcap_{i \in I} f^{-1}(M_i), \tag{1.11}$$

$$f^{-1}(\bigcup_{i \in I} M_i) = \bigcup_{i \in I} f^{-1}(M_i). \tag{1.12}$$

Beweis. Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall x[x \in f^{-1}(M_1 \cap M_2) \iff x \in f^{-1}(M_1) \cap f^{-1}(M_2)].$$

Nach Def. 1.12 (preimg) und Def. 1.5 (cap) zusammen mit Def. 1.4 (filter) gilt:

$$x \in f^{-1}(M_1 \cap M_2) \iff f(x) \in M_1 \cap M_2 \iff f(x) \in M_1 \land f(x) \in M_2$$

$$\iff x \in f^{-1}(M_1) \land x \in f^{-1}(M_2) \iff x \in f^{-1}(M_1) \cap f^{-1}(M_2).$$

Für die Vereinigung ist das analog.

Schnitt von beliebig vielen Mengen. Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall x[x\in f^{-1}(\bigcap_{i\in I}M_i)\iff x\in\bigcap_{i\in I}f^{-1}(M_i)].$$

Nach Def. 1.12 (preimg) und Def. 1.7 (intersection) zusammen mit Def. 1.4 (filter) gilt:

$$x \in f^{-1}(\bigcap_{i \in I} M_i) \iff f(x) \in \bigcap_{i \in I} M_i \iff \forall i (i \in I \implies f(x) \in M_i)$$

$$\iff \forall i (i \in I \implies x \in f^{-1}(M_i)) \iff x \in \bigcap_{i \in I} f^{-1}(M_i).$$

Satz 1.24. (img-cup-dl: Distributivität der Bildoperation über die Vereini**gung).** Für $f: A \rightarrow B$ und Mengen $M_i \subseteq A$ gilt:

$$f(M_1 \cup M_2) = f(M_1) \cup f(M_2), \tag{1.13}$$

$$f(M_1 \cup M_2) = f(M_1) \cup f(M_2), \tag{1.13}$$

$$f(\bigcup_{i \in I} M_i) = \bigcup_{i \in I} f(M_i). \tag{1.14}$$

Beweis. Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall y(y\in f(M_1\cup M_2)\iff y\in f(M_1)\cup f(M_2)).$$

Nach Def. 1.11 (img), Def. 1.6 (cup), Satz 1.1 (bool-dl) und Satz 1.3 (exists-dl) gilt:

$$y \in f(M_1 \cup M_2) \iff \exists x [x \in M_1 \cup M_2 \land y = f(x)]$$

 $\iff \exists x [(x \in M_1 \lor x \in M_2) \land y = f(x)]$

$$\iff \exists x [x \in M_1 \land y = f(x) \lor x \in M_2 \land y = f(x)]$$

$$\iff \exists x[x \in M_1 \land y = f(x)] \lor \exists x[x \in M_2 \land y = f(x)]$$

$$\iff$$
 $y \in f(M_1) \lor y \in f(M_2) \iff y \in f(M_1) \cup f(M_2).$

Nach Def. 1.2 (seteg) expandieren:

$$\forall y[y\in f(\bigcup_{i\in I}M_i)\iff y\in\bigcup_{i\in I}f(M_i)].$$

Nach Def. 1.11 (img), Def. 1.8 (union), Satz 1.2 (general-dl) und Satz 1.6 (exists-cl) gilt:

$$y \in f(\bigcup_{i \in I} M_i) \iff \exists x (x \in \bigcup_{i \in I} M_i \land y = f(x))$$

$$\iff \exists x (\exists i (i \in I \land x \in M_i) \land y = f(x)) \iff \exists x \exists i (i \in I \land x \in M_i \land y = f(x))$$

$$\iff \exists i \exists x (i \in I \land x \in M_i \land y = f(x)) \iff \exists i (i \in I \land \exists x (x \in M_i \land y = f(x))$$

$$\iff \exists i (i \in I \land y \in f(M_i)) \iff y \in \bigcup_{i \in I} f(M_i). \ \Box$$

Satz 1.25. Es gilt:

$$f(M_1 \cap M_2) \subseteq f(M_1) \cap f(M_2),$$
 (1.15)

$$f(M_1 \cap M_2) \subseteq f(M_1) \cap f(M_2), \tag{1.15}$$

$$f(\bigcap_{i \in I} M_i) \subseteq \bigcap_{i \in I} f(M_i). \tag{1.16}$$

Beweis. Nach Def. 1.3 (subseteq) expandieren:

$$\forall y(y\in f(M_1\cap M_2) \implies y\in f(M_1)\cap f(M_2)).$$

Nach Def. 1.11 (img), Def. 1.5 (cap) und Satz. 1.4 (exists-asym-dl) gilt:

$$y \in f(M_1 \cap M_2) \iff \exists x (x \in M_1 \cap x \in M_2 \land y = f(x))$$

$$\iff \exists x (x \in M_1 \land x \in M_2 \land y = f(x))$$

$$\iff \exists x (x \in M_1 \land y = f(x) \land x \in M_2 \land y = f(x))$$

$$\implies \exists x (x \in M_1 \land y = f(x)) \land \exists x (x \in M_2 \land y = f(x))$$

$$\iff y \in f(M_1) \land y \in f(M_2) \iff y \in f(M_1) \cap f(M_2).$$

Nach Def. 1.3 (subseteq) expandieren:

$$\forall y (y \in f(\bigcap_{i \in I} M_i) \implies y \in \bigcap_{i \in I} f(M_i))$$

Nach Def. 1.11 (img) und Def. 1.7 (intersection) gilt:

$$y \in f(\bigcap_{i \in I} M_i) \iff \exists x [x \in \bigcap_{i \in I} M_i \land y = f(x)]$$

$$\iff \exists x [\forall i (i \in I \implies x \in M_i) \land y = f(x)]$$

$$\iff \exists x \forall i (i \in I \implies x \in M_i \land y = f(x))$$

$$\implies \forall i \exists x [i \in I \implies x \in M_i \land y = f(x)]$$

$$\iff \forall i (i \in I \implies \exists x [x \in M_i \land y = f(x)])$$

$$\iff \forall i (i \in I \implies y \in f(M_i)) \iff y \in \bigcap_{i \in I} f(M_i). \ \Box$$

Satz 1.26. Es gilt:

$$f(M) = \bigcup_{x \in M} \{f(x)\}.$$

Beweis. Nach Def. 1.11 (img) und Def. 1.8 (union) gilt:

$$y \in f(M) \iff \exists x \in M \ (y = f(x)) \iff \exists x \in M \ (y \in \{f(x)\}) \iff y \in \bigcup_{x \in M} \{f(x)\}.$$

Nach Def. 1.2 (seteq) folgt dann die Behauptung. □

Satz 1.27. Es gilt $(g \circ f)^{-1}(M) = f^{-1}(g^{-1}(M))$.

Beweis. Nach Def. 1.12 (preimg) und Def. 1.2 (seteq) expandieren und Def. 1.4 (filter) anwenden:

$$(g \circ f)(x) \in M \iff f(x) \in \{y \mid g(y) \in M\}.$$

Links Def. 1.15 (composition) anwenden und rechts nochmals Def. 1.4 (filter):

$$g(f(x)) \in M \iff g(f(x)) \in M$$
. \square

Satz 1.28. Es gilt $(g \circ f)(M) = g(f(M))$.

Beweis. Nach Def. 1.11 (img) und Def. 1.2 expandieren, dann 1.4 (filter) anwenden:

$$\exists x (x \in M \land z = (g \circ f)(x)) \iff \exists y (y \in f(M) \land z = g(y)).$$

Die rechte Seite mit Def. 1.11 (img) expandieren und Def. 1.4 (filter) anwenden. Unter Anwendung von Satz 1.2 (general-dl) und Satz 1.6 (exists-cl) ergibt sich

$$\exists y (\exists x (x \in M \land y = f(x)) \land z = g(y))$$

- $\iff \exists y \exists x (x \in M \land y = f(x) \land z = g(y))$
- $\iff \exists x (x \in M \land \exists y (y = f(x) \land z = g(y)))$
- $\iff \exists x (x \in M \land z = g(f(x)))$
- $\iff \exists x (x \in M \land z = (g \circ f)(x)). \square$

Satz 1.29. Sei $f: A \to B$ eine Abbildung und $A \neq \emptyset$. Man nennt eine Funktion $g: B \to A$ mit $g \circ f = \mathrm{id}_A$ Linksinverse zu f. Die Abbildung f ist genau dann injektiv, wenn eine Linksinverse zu f existiert.

Beweis. Sei f injektiv. Man wähle ein $\alpha \in A$, das wegen $A \neq \emptyset$ existieren muss. Man definiert nun $g: B \rightarrow A$ mit

$$g(y) := \begin{cases} x \text{ wobei } y = f(x), \text{ wenn } y \in f(A), \\ \alpha \text{ wenn } y \notin f(A). \end{cases}$$

Diese Funktion ist eindeutig definiert, weil f injektiv ist. Gemäß ihrer Definition gilt g(f(x)) = x, bzw. $g \circ f = id$.

Sei nun eine Linksinverse g mit $g \circ f$ = id gegeben. Dann gilt

$$f(a) = f(b) \implies g(f(a)) = g(f(b))$$

und

$$g(f(a)) = g(f(b)) \iff (g \circ f)(a) = (g \circ f)(a) \iff id(a) = id(b) \iff a = b.$$

Es ergibt sich

$$f(a) = f(b) \implies a = b. \square$$

1.4.3 Kardinalzahlen

Satz 1.30. (acc: abzählbares Auswahlaxiom). Sei $(A_n)_{n\in\mathbb{N}}$ eine Folge nichtleerer Mengen. Dann existiert eine Funktion $f: \mathbb{N} \to \bigcup_{n\in\mathbb{N}} A_n$ mit $f(n) \in A_n$.

Definition 1.16. (equipotent: Gleichmächtigkeit). Zwei Mengen A, B heißen genau dann gleichmächtig, wenn eine Bijektion $f: A \rightarrow B$ existiert.

Satz 1.31. Sei M eine beliebige Menge. Die Potenzmenge 2^M ist zur Menge $\{0,1\}^M$ gleichmächtig.

Beweis. Für eine Aussage A sei

$$[A] := \begin{cases} 1 & \text{wenn } A \text{ gilt,} \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

Für $A \subseteq M$ betrachte man nun die Indikatorfunktion

$$\chi_A : M \to \{0, 1\}, \quad \chi_A(x) := [x \in A].$$

Die Abbildung

$$\varphi: 2^M \to \{0, 1\}^M, \quad \varphi(A) := \chi_A$$

ist eine kanonische Bijektion.

Zur Injektivität. Nach Def. 1.13 (inj) muss gelten:

$$\varphi(A) = \varphi(B) \implies A = B$$
, d.h. $\chi_A = \chi_B \implies A = B$.

Nach Satz 1.22 (feq) und Def. 1.2 (seteq) wird die Aussage expandiert zu:

$$\forall x(\chi_A(x) = \chi_B(x)) \implies \forall x(x \in A \iff x \in B).$$

Es gilt aber nun:

$$\chi_A(x) = \chi_B(x) \iff [x \in A] = [x \in B] \iff (x \in A \iff x \in B).$$

Zur Surjektivität. Wir müssen nach Def. 1.14 (sur) prüfen, dass $\{0,1\}^M \subseteq \varphi(2^M)$ gilt. Expansion nach Def. 1.3 (subseteq) und Def. 1.11 (img) ergibt:

$$\forall f(f \in \{0, 1\}^M \implies \exists A \in 2^M [f = \varphi(A)]).$$

Um dem Existenzquantor zu genügen, wähle

$$A := f^{-1}(\{1\}) = \{x \in M \mid f(x) \in \{1\}\} = \{x \in M \mid f(x) = 1\}.$$

Es gilt $f = \chi_A$, denn

$$\chi_A(x) = [x \in A] = [x \in \{x \mid f(x) = 1\}] = [f(x) = 1] = f(x).$$

Da φ eine Bijektion ist, müssen 2^M und $\{0,1\}^M$ nach Def. 1.16 (equipotent) gleichmächtig sein. \square

Satz 1.32. Man setze Axiom 1.30 (acc) voraus. Die Vereinigung von abzählbar vielen abzählbar unendlichen Mengen ist abzählbar unendlich. Kurz $|\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n|=|\mathbb{N}|$, wenn $|A_n|=|\mathbb{N}|$ für jedes n.

Beweis. Sei B_n die Menge der Bijektionen aus Abb(\mathbb{N} , A_n). Nach Axiom 1.30 (acc) kann aus jeder Menge B_n eine Bijektion $f_n \colon \mathbb{N} \to A_n$ ausgewählt werden. Man betrachte nun

$$\varphi: \mathbb{N} \times \mathbb{N} \to \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n, \quad \varphi(n, m) := f_n(m).$$

Die Abbildung φ ist surjektiv, denn nach Satz 1.26 und Satz 1.20 gilt

$$\varphi(\mathbb{N} \times \mathbb{N}) = \bigcup_{(n,m) \in \mathbb{N} \times \mathbb{N}} \{f_n(m)\} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \bigcup_{m \in \mathbb{N}} \{f_n(m)\}$$
$$= \bigcup_{n \in \mathbb{N}} f_n(\bigcup_{m \in \mathbb{N}} \{m\}) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} f_n(\mathbb{N}) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n.$$

Daher gilt $|\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n|\leq |\mathbb{N}\times\mathbb{N}|=|\mathbb{N}|$. Für eine beliebige der Bijektionen $f_n\in B_n$ lässt sich die Zielmenge erweitern, so dass man eine Injektion $f\colon\mathbb{N}\to\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n$ erhält. Daher ist auch $|\mathbb{N}|\leq |\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n|$. Nach dem Satz von Cantor-Bernstein gilt also $|\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n|=|\mathbb{N}|$. \square

Satz 1.33. Wenn R abzählbar ist, dann ist auch der Polynomring R[X] abzählbar.

Beweis. Zu jedem Polynom vom Grad $n \ge 1$ gehört auf kanonische Weise genau ein Tupel aus $M_n := R^{n-1} \times R \setminus \{0\}$. Da R abzählbar ist, sind auch R^{n-1} und $R \setminus \{0\}$ abzählbar. Dann ist auch M_n abzählbar. Nach Satz 1.32 gilt

$$|R[X]| = 1 + |\bigcup_{n \in \mathbb{N}} M_n| = 1 + |\mathbb{N}| = |\mathbb{N}|. \square$$

Satz 1.34. Es gibt nur abzählbar unendlich viele algebraische Zahlen.

Beweis 1. Zu zeigen ist |A| = |N| mit

$$\mathbb{A} := \{ \alpha \in \mathbb{C} \mid \exists p (p \in \mathbb{Q}[X] \setminus \{0\} \land p(\alpha) = 0) \}.$$

Dass \mathbb{A} unendlich ist, ist leicht ersichtlich, denn schon jede rationale Zahl q, von denen es unendlich viele gibt, ist Nullstelle von p(X) := X - q und daher algebraisch.

Ein Polynom vom Grad n kann höchstens n Nullstellen besitzen. Nach Satz 1.33 gilt $\mathbb{Q}[X] = |\mathbb{N}|$. Für $\mathbb{Q}[X]$ lässt sich also eine Abzählung angeben. Bei dieser Abzählung lässt sich für jedes Polynom p die Liste der Nullstellen von p einfügen. Streicht man alle Nullstellen, die schon einmal vorkamen, dann erhält man eine Abzählung der algebraischen Zahlen. Demnach gilt $|\mathbb{A}| = |\mathbb{N}|$. \square

Beweis 2. Jedem $p = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ lässt sich eine Höhe $h := n + \sum_{k=0}^n |a_k|$ zuordnen. Zu einer festen Höhe kann es nur endlich viele Polynome $p \in \mathbb{Z}[X]$ geben, wodurch man eine Abzählung der Polynome erhält, wenn für h = 1, h = 2, h = 3 usw. jeweils die Liste der Polynome eingefügt wird. Für jedes Polynom p lässt sich die Liste der Nullstellen von p einfügen. Streicht man alle Nullstellen, die schon einmal vorkamen, dann erhält man eine Abzählung der algebraischen Zahlen. \square

Beweis 3. Für $n \in \mathbb{N}$ sei

$$A_n := \{x \in \mathbb{A} \mid x \text{ ist Nullstelle eines } p \in \mathbb{Z}[X] \setminus \{0\} \text{ mit deg}(p) = n,$$
 dessen Koeffizienten a_k alle $|a_k| \le n$ erfüllen $\}$.

Alle A_n sind endlich und es gilt $\mathbb{A} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$. Daher muss $|\mathbb{A}| \leq |\mathbb{N}|$ sein. \square

2 Analysis

2.1 Folgen

2.1.1 Konvergenz

Definition 2.1. (open-ep-ball: offene Epsilon-Umgebung). Sei (M, d) ein metrischer Raum. Unter der offenen Epsilon-Umgebung von $\alpha \in M$ versteht man:

$$U_{\varepsilon}(\alpha) := \{x \mid d(x, \alpha) < \varepsilon\}$$

Setze zunächst speziell d(x, a) := |x - a| bzw. d(x, a) := ||x - a||.

Definition 2.2. (lim: konvergente Folge, Grenzwert).

$$\lim_{n\to\infty} \alpha_n = \alpha :\iff \forall \varepsilon > 0 \; \exists n_0 \; \forall n \geq n_0 \; (\alpha_n \in U_\varepsilon(\alpha))$$

bzw

$$\lim_{n\to\infty} a_n = a :\iff \forall \varepsilon > 0 \ \exists n_0 \ \forall n \ge n_0 \ (\|\alpha_n - \alpha\| < \varepsilon).$$

Definition 2.3. (bseq: beschränkte Folge). Eine Folge (a_n) mit $a_n \in \mathbb{R}$ heißt genau dann beschränkt, wenn es eine reelle Zahl S gibt mit $|a_n| < S$ für alle n.

Eine Folge (a_n) von Punkten eines normierten Raums heißt genau dann beschränkt, wenn es eine reelle Zahl S gibt mit $||a_n|| < S$ für alle n.

Satz 2.1. (Grenzwert bei Konvergenz eindeutig bestimmt).

Eine konvergente Folge von Elementen eines metrischen Raumes besitzt genau einen Grenzwert.

Beweis. Sei (a_n) eine konvergente Folge mit $a_n \to g_1$. Sei weiterhin $g_1 \neq g_2$. Es wird nun gezeigt, dass g_2 kein Grenzwert von a_n sein kann. Wir müssen also zeigen:

$$\neg \lim_{n \to \infty} \alpha_n = g_2 \iff \exists \varepsilon > 0 \ \forall n_0 \ \exists n \geq n_0 \ (\alpha_n \notin U_\varepsilon(g_2))$$

mit $a_n \notin U_{\varepsilon}(g_2) \iff d(a_n, g_2) \geq \varepsilon$.

Um dem Existenzquantor zu genügen, wählt man nun $\varepsilon = \frac{1}{2}d(g_1,g_2)$. Nach Def. 3.3 (metric-space) gilt $d(g_1,g_2) > 0$, daher ist auch $\varepsilon > 0$. Nach Satz 3.2 sind die Umgebungen $U_{\varepsilon}(g_1)$ und $U_{\varepsilon}(g_2)$ disjunkt. Wegen $a_n \to g_1$ gibt es ein n_0 mit $a_n \in U_{\varepsilon}(g_1)$ für alle $n \ge n_0$. Dann gibt es für jedes beliebig große n_0 aber auch $n \ge n_0$ mit $a_n \notin U_{\varepsilon}(g_2)$. \square

Satz 2.2. (lim-scaled-ep: skaliertes Epsilon). Es gilt:

$$\lim_{n \to \infty} a_n = \alpha \iff \forall \varepsilon {>} 0 \; \exists n_0 \; \forall n {\geq} n_0 \; (\|a_n - \alpha\| < R\varepsilon),$$

wobei R > 0 ein fester aber beliebieger Skalierungsfaktor ist.

Beweis. Betrachte $\varepsilon > 0$ und multipliziere auf beiden Seiten mit R. Dabei handelt es sich um eine Äguivalenzumformung. Setze $\varepsilon' := R\varepsilon$. Demnach gilt:

$$\varepsilon > 0 \iff \varepsilon' > 0$$
.

Nach der Ersetzungsregel düfen wir die Teilformel $\varepsilon > 0$ nun ersetzen. Es ergibt sich die äguivalente Formel

$$\lim_{n\to\infty} a_n = a \iff \forall \varepsilon' > 0 \ \exists n_0 \ \forall n \geq n_0 \ (\|a_n - a\| < \varepsilon').$$

Das ist aber genau Def. 2.2 (lim). □

Satz 2.3. Es gilt:

$$\lim_{n\to\infty}a_n=a\implies\lim_{n\to\infty}\|a_n\|=\|a\|.$$

Beweis. Nach Satz 3.4 (umgekehrte Dreiecksungleichung) gilt:

$$|||a_n|| - ||a||| \le ||a_n - a|| < \varepsilon.$$

Dann ist aber erst recht $||a_n|| - ||a||| < \varepsilon$. \square

Satz 2.4. Ist (a_n) eine Nullfolge und (b_n) eine beschränkte Folge, dann ist auch (a_nb_n) eine Nullfolge.

Beweis. Wenn (b_n) beschränkt ist, dann existiert nach Def. 2.3 (bseq) eine Schranke S mit $|b_n| < S$ für alle n. Man multipliziert nun auf beiden Seiten mit $|a_n|$ und erhält

$$|a_nb_n|=|a_n||b_n|<|a_n|S.$$

Wenn $a_n \to 0$, dann muss für jedes ε ein n_0 existieren mit $|a_n| < \varepsilon$ für $n \ge n_0$. Multipliziert man auf beiden Seiten mit S, und ergibt sich

$$|a_n b_n - 0| = |a_n b_n| < |a_n| S < S\varepsilon$$
.

Nach Satz 2.2 (lim-scaled-ep) gilt dann aber $a_n b_n \rightarrow 0$. \Box

Satz 2.5. Sind (a_n) und (b_n) Nullfolgen, dann ist auch (a_nb_n) eine Nullfolge.

Beweis 1. Wenn (b_n) eine Nullfolge ist, dann ist (b_n) auch beschränkt. Nach Satz 2.4 gilt dann die Behauptung.

Beweis 2. Sei $\varepsilon > 0$ beliebig. Es gibt ein n_0 , so dass $|\alpha_n| < \varepsilon$ und $|b_n| < \varepsilon$ für $n \ge n_0$. Demnach ist

$$|a_n b_n| = |a_n||b_n| < |a_n|\varepsilon < \varepsilon^2$$
.

Wegen $\varepsilon > 0 \iff \varepsilon' > 0$ mit $\varepsilon' = \varepsilon^2$ gilt

$$\forall \varepsilon' > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 (|\alpha_n b_n| < \varepsilon').$$

Nach Def. 2.2 (lim) gilt somit die Behauptung. □

Satz 2.6. (Grenzwertsatz zur Addition). Seien (a_n) , (b_n) Folgen von Vektoren eines normierten Raumes. Es gilt:

$$\lim_{n\to\infty} a_n = a \wedge \lim_{n\to\infty} b_n = b \implies \lim_{n\to\infty} a_n + b_n = a + b.$$

Beweis. Dann gibt es ein n_0 , so dass für $n \ge n_0$ sowohl $\|a_n - a\| < \varepsilon$ als auch $\|b_n - b\| < \varepsilon$. Addition der beiden Ungleichungen ergibt

$$\|a_n-a\|+\|b_n-b\|<2\varepsilon.$$

Nach der Dreiecksungleichung, das ist Axiom (N3) in Def. 3.5 (normed-space), gilt nun aber die Abschätzung

$$\|(a_n + b_n) - (a + b)\| = \|(a_n - a) + (b_n - b)\| \le \|a_n - a\| + \|b_n - b\|.$$

Somit gilt erst recht

$$||(a_n+b_n)-(a+b)||<2\varepsilon.$$

Nach Satz 2.2 (lim-scaled-ep) folgt die Behauptung. □

Satz 2.7. (Grenzwertsatz zur Skalarmultiplikation). Sei (a_n) eine Folge von Vektoren eines normierten Raumes und sei $r \in \mathbb{R}$ oder $r \in \mathbb{C}$. Es gilt:

$$\lim_{n\to\infty}a_n=a\implies \lim_{n\to\infty}ra_n\to ra.$$

Beweis. Sei $\varepsilon > 0$ fest aber beliebig. Es gibt nun ein n_0 , so dass $||a_n - a|| < \varepsilon$ für $n \ge n_0$. Multipliziert man auf beiden Seiten mit |r| und zieht Def. 3.5 (normed-space) Axiom (N2) heran, dann ergibt sich

$$||ra_n - ra|| = |r| ||a_n - a|| < |r| \varepsilon.$$

Nach Satz 2.2 (lim-scaled-ep) folgt die Behauptung. □

Satz 2.8. (Grenzwertsatz zum Produkt).

Seien (a_n) und (b_n) Folgen reeller Zahlen. Es gilt:

$$\lim_{n\to\infty} a_n = a \wedge \lim_{n\to\infty} b_n = b \implies \lim_{n\to\infty} a_n b_n = ab.$$

Beweis. Nach Voraussetzung sind $a_n - a$ und $b_n - b$ Nullfolgen. Da das Produkt von Nullfolgen wieder eine Nullfolge ist, gilt

$$(a_n - a)(b_n - b) = a_n b_n - a_n b - ab_n + ab \rightarrow 0.$$

Da nach Satz 2.7 aber $a_n b \rightarrow ab$ und $ab_n \rightarrow ab$, ergibt sich nach Satz 2.6 nun

$$(a_n-a)(b_n-b)+a_nb+ab_n=a_nb_n+ab\to 2ab.$$

Addiert man nun noch die konstante Folge -2ab und wendet nochmals Satz 2.6 an, dann ergibt sich die Behauptung

$$a_nb_n \rightarrow ab. \square$$

Satz 2.9. Sei M ein metrischer Raum und X ein topologischer Raum. Eine Abbildung $f: M \to X$ ist genau dann stetig, wenn sie folgenstetig ist.

Satz 2.10. (Satz zur Fixpunktgleichung). Sei M ein metrischer Raum und sei $f: M \to M$. Sei $x_{n+1} := f(x_n)$ eine Fixpunktiteration. Wenn die Folge (x_n) zu einem Startwert x_0 konvergiert mit $x_n \to x$, und wenn f eine stetige Abbildung ist, dann muss der Grenzwert x die Fixpunktgleichung x = f(x) erfüllen.

Beweis. Wenn $x_n \to x$, dann gilt trivialerweise auch $x_{n+1} \to x$. Weil f stetig ist, ist f nach Satz 2.9 auch folgenstetig. Daher gilt $\lim f(a_n) = f(\lim a_n)$ für jede konvergente Folge (a_n) . Somit gilt:

$$x = \lim_{n \to \infty} x_{n+1} = \lim_{n \to \infty} f(x_n) = f(\lim_{n \to \infty} x_n) = f(x). \square$$

2.1.2 Wachstum und Landau-Symbole

Definition 2.4. Seien $f, g: D \to \mathbb{R}$ mit $D = \mathbb{N}$ oder $D = \mathbb{R}$. Man sagt, die Funktion f wächst nicht wesentlich schneller als g, kurz $f \in \mathcal{O}(g)$, genau dann, wenn

$$\exists (c > 0) \exists (x_0 > 0) \forall (x > x_0) (|f(x)| \le c|g(x)|).$$

Korollar 2.11. Ist $r \in \mathbb{R}$ mit $r \neq 0$ eine Konstante, dann gilt $\mathcal{O}(rg) = \mathcal{O}(g)$.

Beweis. Nach Def. 2.4 ist

$$f \in \mathcal{O}(rg) \iff \exists (c > 0)\exists (x_0 > 0) \forall (x > x_0)(|f(x)| \le c|rg(x)|).$$

Man hat nun

$$|f(x)| \le c|rg(x)| = c \cdot |r| \cdot |g(x)|.$$

Wegen $r \neq 0$ ist |r| > 0 und daher auch $c > 0 \iff c|r| > 0$. Sei c' := r|c|. Also gilt $c > 0 \iff c' > 0$. Nach der Ersetzungsregel darf c > 0 gegen c' > 0 ersetzt werden und man erhält die äquivalente Bedingung

$$\exists (c' > 0) \exists (x_0 > 0) \forall (x > x_0) (|f(x)| \le c' |g(x)|).$$

Nach Def. 2.4 ist das gerade $f \in \mathcal{O}(g)$. \square

2.2 Stetige Funktionen

Definition 2.5. (Grenzwert einer Funktion). Sei $f: D \to \mathbb{R}$ mit $D \subseteq \mathbb{R}$ und sei p ein Häufungspunkt von p. Die Funktion p heißt konvergent gegen p für p wenn

$$\forall (\varepsilon > 0) \exists (\delta > 0) \forall (x \in D) (0 < |x - x_0| < \delta \implies |f(x) - L| < \varepsilon).$$

Bei Konvergenz schreibt man $L = \lim_{x \to p} f(x)$ und nennt L den Grenzwert.

Definition 2.6. (cont: stetig). Eine Funktion $f: D \to \mathbb{R}$ mit $D \subseteq \mathbb{R}$ heißt stetig an der Stelle $x_0 \in D$, wenn

$$\forall (\varepsilon > 0) \exists (\delta > 0) \forall (x \in D)(|x - x_0| < \delta \implies |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon).$$

Definition 2.7. (Lipschitz-stetig).

Eine Funktion $f: D \to \mathbb{R}$ mit $D \subseteq \mathbb{R}$ heißt Lipschitz-stetig, wenn eine Konstante L existiert, so dass

$$|f(b)-f(a)| \le L|b-a|$$

für alle $a, b \in D$.

Definition 2.8. (Lipschitz-stetig an einer Stelle).

Eine Funktion $f: D \to \mathbb{R}$ mit $D \subseteq \mathbb{R}$ heißt Lipschitz-stetig an der Stelle $x_0 \in D$, wenn eine Konstante L existiert, so dass

$$|f(x_0) - (a)| \le L|x_0 - a|$$

für alle $\alpha \in D$.

Korollar 2.12. Eine Funktion ist genau dann Lipschitz-stetig, wenn sie an jeder Stelle Lipschitz-stetig ist und die Menge der optimalen Lipschitz-Konstanten dabei beschränkt.

Beweis. Eine Lipschitz-stetige Funktion ist trivialerweise an jeder Stelle Lipschitz-stetig. Ist $f: D \to \mathbb{R}$ an der Stelle b Lipschitz-stetig, dann existiert eine Lipschitz-Konstante L_b mit

$$\forall (a \in D)(|f(b) - f(a)| \le L_b|b - a|).$$

Nach Voraussetzung ist $L = \sup_{b \in D} L_b$ endlich. Alle L_b können nun zu L abgeschwächt werden und es ergibt sich

$$\forall (b \in D) \forall (a \in D)(|f(b) - f(a)| \le L|b - a|). \Box$$

Definition 2.9. (lokal Lipschitz-stetig).

Eine Funktion $f: D \to \mathbb{R}$ mit $D \subseteq \mathbb{R}$ heißt lokal Lipschitz-stetig in der Nähe einer Stelle $x_0 \in D$, wenn es eine Epsilon-Umgebung $U_{\varepsilon}(x_0)$ gibt, so dass die Einschränkung von f auf diese Umgebung Lipschitz-stetig ist. Die Funktion heißt lokal Lipschitz-stetig, wenn sie in der Nähe jeder Stelle Lipschitz-stetig ist.

Satz 2.13. Ist die Funktion $f: D \to \mathbb{R}$ an der Stelle x_0 differenzierbar, dann gibt es ein $\delta > 0$, so dass die Einschränkung von f auf $U_{\delta}(x_0)$ an der Stelle x_0 Lipschitzstetig ist.

Beweis. Def. 2.5 wird in Def. 2.10 (diff) eingesetzt. Es ergibt sich:

$$0<|x-x_0|<\delta\implies \left|\frac{f(x)-f(x_0)}{x-x_0}-f'(x_0)\right|<\varepsilon.$$

Nach der umgekehrten Dreiecksungleichung 3.4 gilt

$$\left| \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} \right| - |f'(x_0)| \le \left| \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} - f'(x_0) \right| < \varepsilon.$$

Daraus ergibt sich

$$|f(x)-f(x_0)| < (|f'(x_0)|+\varepsilon) \cdot |x-x_0|$$

und somit erst recht

$$|f(x)-f(x_0)| \le (|f'(x_0)|+\varepsilon)\cdot |x-x_0|,$$

wobei jetzt auch $x = x_0$ erlaubt ist. Demnach wird Def. 2.8 erfüllt:

$$\exists (\delta > 0) \forall (x \in U_{\delta}(x_0)) (|f(x) - f(x_0)| \le (|f'(x_0)| + \varepsilon) \cdot |x - x_0|). \ \Box$$

Satz 2.14. Eine differenzierbare Funktion ist genau dann Lipschitz-stetig, wenn ihre Ableitung beschränkt ist.

Beweis. Wenn $f: I \to \mathbb{R}$ Lipschitz-stetig ist, dann gibt es L mit

$$\left| \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right| \le L$$

für alle $a, b \in D$ mit $a \neq b$. Daraus folgt

$$|f'(a)| = \left| \lim_{b \to a} \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right| = \lim_{b \to a} \left| \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right| \le L.$$

Demnach ist die Ableitung beschränkt.

Sei nun umgekehrt die Ableitung beschränkt. Für $a, b \in I$ mit $a \neq b$ gibt es nach dem Mittelwertsatz ein $x_0 \in (a, b)$, so dass

$$|f'(x_0)| = \left| \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right|.$$

Da die Ableitung beschränkt ist gibt es ein Supremum $L = \sup_{x \in I} |f'(x)|$. Demnach ist $|f'(x)| \le L$ für alle x. Es ergibt sich

$$\left|\frac{f(b)-f(a)}{b-a}\right| \le L|b-a| \implies |f(b)-f(a)| \le L|b-a|.$$

Nun darf auch a = b gewählt werden. \Box

Satz 2.15. Eine auf einem kompakten Intervall [a, b] definierte stetig differenzierbare Funktion ist Lipschitz-stetig.

Beweis. Sei $f: [a, b] \to \mathbb{R}$ stetig differenzierbar. Dann ist f'(x) stetig. Nach dem Satz vom Minimum und Maximum ist |f'(x)| beschränkt. Nach Satz 2.14 muss f Lipschitzstetig sein. \square

Korollar 2.16. Eine stetig differenzierbare Funktion ist lokal Lipschitz-stetig.

Beweis. Sei $f: D \to \mathbb{R}$ stetig differenzierbar. Sei $[a,b] \in D$. Sei $x_0 \in [a,b]$. Die Einschränkung von f auf [a,b] ist Lipschitz-stetig nach Satz 2.15. Dann ist auch die Einschränkung von f auf $U_{\varepsilon}(x_0) \subseteq [a,b]$ Lipschitz-stetig. \square

Satz 2.17. Es gibt differenzierbare Funktionen, die nicht überall lokal Lipschitz-stetig sind.

Beweis. Aus Satz 2.14 ergibt sich also Kontraposition, dass eine Funktion mit unbeschränkter Ableitung nicht Lipschitz-stetig sein kann.

Ist $f: D \to \mathbb{R}$ an jeder Stelle differenzierbar und ist f' in jeder noch so kleinen Umgebung der Stelle x_0 unbeschränkt, dann kann f also in der Nähe dieser Stelle auch nicht lokal Lipschitz-stetig sein.

Ein Beispiel für eine solche Funktion ist $f: [0, \infty) \to \mathbb{R}$ mit

$$f(0) := 0$$
 und $f(x) := x^{3/2} \cos(\frac{1}{x})$.

Einerseits gilt

$$f'(0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(0+h) - f(0)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{f(h)}{h} = \lim_{h \to 0} (h^{1/2} \cos(\frac{1}{h})) = 0.$$

Die Funktion ist also an der Stelle x = 0 differenzierbar. Andererseits gilt nach den Ableitungsregeln

$$f'(x) = \frac{3}{2}\sqrt{x}\cos\left(\frac{1}{x}\right) + \frac{1}{\sqrt{x}}\sin\left(\frac{1}{x}\right).$$

für x > 0. Der Term $\frac{1}{\sqrt{x}}$ erwirkt für $x \to 0$ immer größere Maxima von |f'(x)|. Daher kann f in der Nähe von x = 0 nicht lokal Lipschitz-stetig sein. \Box

2.3 Differentialrechnung

2.3.1 Ableitungsregeln

Definition 2.10. (diff: differenzierbar, Ableitung). Eine Funktion $f: D \to \mathbb{R}$ heißt differenzieraber an der Stelle $x_0 \in D$, wenn der Grenzwert

$$f'(x_0) = \lim_{x \to x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

existiert. Man nennt $f'(x_0)$ die Ableitung von f an der Stelle x_0 .

Satz 2.18. Sei I ein Intervall und $f, g: I \to \mathbb{R}$. Sind f, g differenzierbar an der Stelle $x \in I$, dann ist auch

$$f+g$$
 dort differenzierbar mit $(f+g)'(x)=f'(x)+g'(x)$, (2.1)
 $f-g$ dort differenzierbar mit $(f-g)'(x)=f'(x)-g'(x)$, (2.2)

$$f - g$$
 dort differenzierbar mit $(f - g)'(x) = f'(x) - g'(x)$, (2.2)

$$fg$$
 dort differenzierbar mit $(fg)'(x) = f'(x)g(x) + f(x)g'(x)$. (2.3)

Beweis. Es gilt

$$(f+g)'(x) = \lim_{h \to 0} \frac{(f+g)(x+h) - (f+g)(x)}{h}$$
 (2.4)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{(f(x+h) + g(x+h)) - (f(x) + g(x))}{h}$$
 (2.5)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{(f(x+h) + g(x+h)) - (f(x) + g(x))}{h}$$

$$= \lim_{h \to 0} \left(\frac{f(x+h) - f(x)}{h} + \frac{g(x+h) - g(x)}{h} \right)$$
(2.5)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} + \lim_{h \to 0} \frac{g(x+h) - g(x)}{h} = f'(x) + g'(x). \tag{2.7}$$

Da die Grenzwerte auf der rechten Seite nach Voraussetzung existieren, muss auch der Grenzwert der Summe existieren. Die Rechnung für die Subtraktion ist analog. Bei der Multiplikation wird ein Nullsummentrick angewendet:

$$g(x)f'(x) + f(x)g'(x) = g(x)\lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} + f(x)\lim_{h \to 0} \frac{g(x+h) - g(x)}{h}$$
(2.8)

$$= \lim_{h \to 0} \left[g(x+h) \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \right] + \lim_{h \to 0} \left[f(x) \frac{g(x+h) - g(x)}{h} \right]$$
 (2.9)

$$= \lim_{h \to 0} \left[g(x+h) \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \right] + \lim_{h \to 0} \left[f(x) \frac{g(x+h) - g(x)}{h} \right]$$
(2.9)
$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h)g(x+h) - f(x)g(x+h)}{h} + \lim_{h \to 0} \frac{f(x)g(x+h) - f(x)g(x)}{h}$$
(2.10)
$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h)g(x+h) - f(x)g(x+h) + f(x)g(x+h) - f(x)g(x)}{h}$$
(2.11)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h)g(x+h) - f(x)g(x+h) + f(x)g(x+h) - f(x)g(x)}{h}$$
(2.11)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h)g(x+h) - f(x)g(x)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{(fg)(x+h) - (fg)(x)}{h} = (fg)'(x). \tag{2.12}$$

Hierbei wurde $\lim_{h\to 0} g(x+h) = g(x)$ benutzt, was richtig ist, weil g an der Stelle x differenzierbar ist und dort somit ganz sicher stetig. \square

Satz 2.19. Sei I ein Intervall. Sind $f,g:I\to\mathbb{R}$ an der Stelle x differenzierbar und ist $g(x)\neq 0$, dann ist auch f/g differenzierbar und es gilt

$$\left(\frac{f}{g}\right)'(x) = \frac{f'(x)g(x) - f(x)g'(x)}{g(x)^2}.$$
 (2.13)

Beweis. Nach der Produktregel (2.3) gilt

$$0 = 1' = \left(g \cdot \frac{1}{g}\right)' = g' \cdot \frac{1}{g} + g \cdot \left(\frac{1}{g}\right)'. \tag{2.14}$$

Umstellen bringt $(1/g)'(x) = -g'(x)/g(x)^2$. Nochmalige Anwendung der Produktregel (2.3) bringt

$$\left(\frac{f}{g}\right)'(x) = \left(f \cdot \frac{1}{g}\right)'(x) = f'(x) \cdot \frac{1}{g(x)} + f(x)\left(\frac{1}{g}\right)'(x) \tag{2.15}$$

$$= \frac{f'(x)}{g(x)} - \frac{f(x)g'(x)}{g(x)^2} = \frac{f'(x)g(x) - f(x)g'(x)}{g(x)^2}. \quad \Box$$
 (2.16)

Satz 2.20. Für $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$, $f(x) := x^n$ mit $n \in \mathbb{N}$ gilt $f'(x) = nx^{n-1}$.

Beweis. Heranziehung des binomischen Lehrsatzes bringt

$$f'(x) = \lim_{h \to 0} \frac{(x+h)^n - x^n}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} x^{n-k} h^k - x^n}{h}$$
 (2.17)

$$= \lim_{h \to 0} \left(nx^{n-1} + \sum_{k=2}^{n} \binom{n}{k} x^{n-k} h^{k-1} \right) = nx^{n-1}. \quad \Box$$
 (2.18)

Satz 2.21. Für $f: \mathbb{R} \setminus \{0\} \to \mathbb{R}$, $f(x) := x^n$ mit $n \in \mathbb{Z}$ gilt $f'(x) = nx^{n-1}$.

Beweis. Der Fall n=0 ist trivial und $n \ge 1$ wurde schon in Satz 2.20 gezeigt. Sei nun $a \in \mathbb{N}$ und n=-a. Nach der Produktregel (2.3) und Satz 2.20 gilt

$$0 = \frac{d}{dx}1 = \frac{d}{dx}(x^{a}x^{-a}) = x^{-a}\frac{d}{dx}x^{a} + x^{a}\frac{d}{dx}x^{-a} = x^{-a}ax^{a-1} + x^{a}\frac{d}{dx}x^{-a}.$$
 (2.19)

Dividiert man nun durch x^a und formt um, dann ergibt sich

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}x^{-a} = -ax^{-a-1} \implies \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}x^n = nx^{n-1}. \, \Box \tag{2.20}$$

2.3.2 Glatte Funktionen

Satz 2.22. Sei $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ eine Funktion mit der Eigenschaft f(x) = 0 für $x \le 0$ und f(x) > 0 für x > 0. Es gibt glatte Funktionen mit dieser Eigenschaft, jedoch keine analytischen.

Beweis. Wegen f(x) = 0 für $x \le 0$ muss die linksseitige n-te Ableitung an der Stelle x = 0 immer verschwinden. Wenn die n-te Ableitung stetig sein soll, muss auch die rechtsseitige Ableitung bei x = 0 verschwinden. Da die Funktion glatt sein soll, muss das für jede Ableitung gelten. Daher verschwindet die Taylorreihe an der Stelle x = 0. Da aber f(x) > 0 für x > 0, gibt es keine noch so kleine Umgebung mit Übereinstimmung von f und ihrer Taylorreihe. Daher kann f an der Stelle x = 0 nicht analytisch sein.

Eine glatte Funktion lässt sich jedoch konstruieren:

$$f(x) := \begin{cases} e^{-1/x} & \text{wenn } x > 0, \\ 0 & \text{wenn } x \le 0. \end{cases}$$

Ist nämlich g(x) an einer Stelle glatt, dann ist es nach Kettenregel, Produktregel und Summenregel auch $e^{g(x)}$. Die n-te Ableitung lässt sich immer in der Form

$$\sum\nolimits_{k} {{e^{g(x)}}{r_k}(x)} = {e^{g(x)}}\sum\nolimits_{k} {{r_k}(x)} = {e^{g(x)}}{r(x)}$$

darstellen, wobei die $r_k(x)$ bzw. r(x) in diesem Fall rationale Funktionen mit Polstelle bei x=0 sind. Da aber $e^{-1/x}$ für $x\to 0$ schneller fällt als jede rationale Funktion steigen kann, muss die rechtsseitige Ableitung an der Stelle x=0 immer verschwinden. \Box

2.4 Fixpunkt-Iterationen

Definition 2.11. (Kontraktion). Sei (M,d) ein vollständiger metrischer Raum. Eine Abbildung $\varphi: M \to M$ heißt Kontraktion, wenn sie Lipschitz-stetig mit Lipschitz-Konstante L < 1 ist, d. h.

$$d(\varphi(x),\varphi(y)) < L\,d(x,y)$$

für alle $x, y \in M$.

Satz 2.23. (**Fixpunktsatz von Banach**). Sei (M, d) ein nichtleerer vollständiger metrischer Raum und sei $\varphi: M \to M$ eine Kontraktion. Es gibt genau einen Fixpunkt $x \in M$ mit $x = \varphi(x)$ und die Folge $(x_n): \mathbb{N} \to M$ mit $x_{n+1} = \varphi(x_n)$ konvergiert gegen den Fixpunkt, unabhängig vom Startwert x_0 .

Satz 2.24. (Hinreichendes Konvergenzkriterium). Sei M = [a, b]. Ist $\varphi : M \to M$ differenzierbar und gibt es eine Zahl r mit $|\varphi'(x)| < r < 1$ für alle $x \in M$, dann hat φ genau einen Fixpunkt und die Folge (x_n) mit $x_{n+1} = \varphi(x_n)$ konvergiert für jeden Startwert $x_0 \in M$ gegen diesen Fixpunkt.

Beweis. Nach Satz 2.14 ist eine differenzierbare Funktion φ mit beschränkter Ableitung auch Lipschitz-stetig, und $L = \sup_{x \in M} |\varphi'(x)|$ eine Lipschitz-Konstante. Wegen $|\varphi'(x)| < r$ muss $L \le r$ sein, und somit L < 1. D. h. φ ist eine Kontraktion. Die Konvergenz der Folge (x_n) ist gemäß Satz 2.23 gewährleistet. \square

Satz 2.25. (Hinreichendes Konvergenzkriterium zum Newton-Verfahren).

Sei $f: [a, b] \to \mathbb{R}$ zweimal stetig differenzierbar und $f'(x) \neq 0$ für alle x. Sei

$$\varphi: [a,b] \to [a,b], \quad \varphi(x) := x - \frac{f(x)}{f'(x)}.$$

Man beachte $\varphi([a, b]) \subseteq [a, b]$. Gilt für alle x die Ungleichung

$$|\varphi'(x)| = \left| \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2} \right| < 1,$$

dann besitzt f genau eine Nullstelle und die Folge (x_n) mit $x_{n+1} = \varphi(x_n)$ konvergiert gegen diese Nullstelle.

Beweis. Gemäß den Ableitungsregeln ist φ stetig differenzierbar und es gilt

$$\varphi'(x) = 1 - \frac{f'(x)f'(x) - f(x)f''(x)}{f'(x)^2} = \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2}.$$

Da $|\varphi'(x)|$ stetig ist, gibt es nach dem Satz vom Minimum und Maximum ein Maximum M und nach Voraussetzung ist M < 1. Man setze nun r := (M+1)/2. Dann ist $|\varphi'(x)| < r < 1$. Gemäß Satz 2.24 konvergiert die Iteration (x_n) gegen den einzigen Fixpunkt von φ . Wegen $f'(x) \neq 0$ gilt dabei

$$x = \varphi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)} \iff \frac{f(x)}{f'(x)} = 0 \iff f(x) = 0.$$

Der Fixpunkt von φ ist also die einzige Nullstelle von f. \square

3 Topologie

3.1 Grundbegriffe

3.1.1 Definitionen

Definition 3.1. (nhfilter: Umgebungsfilter).

$$U(x) := \{ U \subseteq X \mid \exists O(O \in T \land x \in O \land O \subseteq U) \}.$$

Definition 3.2. (int: offener Kern).

$$int(M) := \{x \in M \mid M \in \underline{U}(x)\}$$

Satz 3.1. Der offene Kern von M ist die Vereinigung der offenen Teilmengen von M. Kurz:

$$\operatorname{int}(M) = \bigcup_{O \in 2^M \cap T} O.$$

Beweis. Nach Def. 1.2 (seteq) und Def. 3.2 (int) expandieren:

$$\forall x[x\in M\land M\in\underline{U}(x)\iff x\in\bigcup_{O\in2^M\cap T}O].$$

Den äußeren Allquantor brauchen wir nicht weiter mitschreiben, da alle freien Variablen automatisch allquantifiziert werden. Nach Def. 3.1 (nhfilter) weiter expandieren, wobei die Bedingung $U \subseteq X$ als tautologisch entfallen kann, weil X die Grundmenge ist. Auf der rechten Seite wird nach Def. 1.8 (union) expandiert. Es ergibt sich:

$$x \in M \land \exists O(O \in T \land x \in O \land O \subseteq M) \iff \exists O(O \subseteq M \land O \in T \land x \in O).$$

Wegen $A \wedge \exists x (P(x)) \iff \exists x (A \wedge P(x))$ ergibt sich auf der linken Seite:

$$\exists O(x \in M \land O \in T \land x \in O \land O \subseteq M).$$

Wenn aber $O \subseteq M$ erfüllt sein muss, gilt $x \in O \implies x \in M$. Demnach kann $x \in M$ entfallen. Auf beiden Seiten steht dann die gleiche Bedingung. \square

3.2 Metrische Räume

3.2.1 Metrischer Räume

Definition 3.3. (metric-space: metrischer Raum). Man bezeichet (M, d) mit $d: M^2 \to \mathbb{R}$ genau dann als metrischen Raum, wenn die folgenden Axiome erfüllt sind:

(M1) $d(x, y) = 0 \iff x = y$, (Gleichheit abstandsloser Punkte)

(M2) d(x, y) = d(y, x), (Symmetrie)

(M3) $d(x, y) \le d(x, z) + d(z, y)$. (Dreiecksungleichung)

Definition 3.4. (open-ep-ball: offene Epsilon-Umgebung).

Für einen metrischen Raum (M, d) und $p \in M$:

$$U_{\varepsilon}(p) := \{x \mid d(p, x) < \varepsilon\}.$$

Bemerkung: Unter einer Epsilon-Umgebung ohne weitere Attribute versteht man immer eine offene Epsilon-Umgebung.

Satz 3.2. (Konstruktion disjunkter Epsilon-Umgebungen). Sei (M, d) ein metrischer Raum und $p, q \in M$ mit $p \neq q$. Betrachte die Streckenzerlegung d(p, q) = A + B. Für $a \leq A$ und $b \leq B$ sind die Epsilon-Umgebungen $U_a(p)$ und $U_b(q)$ disjunkt.

Beweis. Angenommen $U_a(p)$ und $U_b(q)$ wären nicht disjunkt, dann gäbe es mindestens ein x mit $x \in U_a(p)$ und $x \in U_b(q)$, d.h. d(p,x) < a und d(q,x) < b. Addition der beiden Ungleichungen bringt

$$d(p,x) + d(q,x) < a + b \le d(p,q).$$

Gemäß der Dreiecksungleichung Def. 3.3 Axiom (M3) gilt nun aber

$$d(p,q) \le d(p,x) + d(q,x)$$

für alle x. Sei c := d(p,x) + d(q,x). Wir erhalten damit nun $c < a + b \le c$ und somit den Widerspruch c < c. \square

Korollar 3.3. (Unterschiedliche Punkte eines metrischen Raumes besitzen disjunkte Epsilon-Umgebungen). Sei (M, d) ein metrischer Raum und $p, q \in M$. Wenn $p \neq q$ ist, dann gibt es disjunkte offene Epsilon-Umgebungen $U_a(p)$ und $U_b(q)$.

Beweis. Folgt trivial aus Satz 3.2. Wähle speziell z. B. a = b = d(p, q)/2. \Box

3.2.2 Normierte Räume

Definition 3.5. (normed-space: normierter Raum). Sei V ein Vektorraum über dem Körper der rellen oder komplexen Zahlen. Sei N(x) = ||x|| eine Abbildung, die jedem $x \in V$ eine reelle Zahl zuordnet. Man nennt (V, N) genau dann einen normierten Raum, wenn die folgenden Axiome erfüllt sind:

(N1) $||x|| = 0 \iff x = 0$, (Definitheit)

(N2) $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$, (betragsmäßige Homogenität)

(N3) $||x + y|| \le ||x|| + ||y||$. (Dreiecksungleichung)

Satz 3.4. (umgekehrte Dreiecksungleichung). In jedem normierten Raum gilt

$$|||x|| - ||y||| \le ||x - y||.$$

Beweis. Auf beiden Seiten von Def. 3.5 (normed-space) Axiom (N3) wird ||y|| subtrahiert. Es ergibt sich

$$||x + y|| - ||y|| \le ||x||.$$

Substitution x := x - y bringt nun

$$||x|| - ||y|| \le ||x - y||$$
.

Vertauscht man nun x und y, dann ergibt sich

$$||y|| - ||x|| \le ||y - x|| \iff -(||x|| - ||y||) \le ||x - y||.$$

Wir haben nun $a \le b$ und $-a \le b$, wobei $a := \|x\| - \|y\|$ und $b := \|x - y\|$ ist. Multipliziert man die letzte Ungleichung mit -1, dann ergibt sich $a \ge -b$. Somit ist $-b \le a \le b$, kurz $|a| \le b$. \square

4 Lineare Algebra

4.1 Matrizen

4.1.1 Definitionen

Definition 4.1. (Transponierte Matrix). Sei R ein Ring und $A \in R^{m \times n}$ eine Matrix. Die Matrix $A^T \in R^{n \times m}$ mit $(A^T)_{ij} := A_{ji}$ heißt Transponierte von A.

Definition 4.2. (Konjugierte Matrix). Sei $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$. Die Matrix \overline{A} mit $(\overline{A})_{ij} := \overline{A_{ij}}$ heißt konjugierte Matrix zu A. Mit $\overline{A_{ij}}$ ist die Konjugation der komplexen Zahl A_{ij} gemeint.

Definition 4.3. (Adjungierte Matrix). Sei $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$. Die Adjungierte zu A ist definiert als $A^H := (\overline{A})^T$, d. h. die Transponierte der konjugierten Matrix zu A.

Definition 4.4. (Inverse Matrix). Sei K ein Körper und $A \in K^{n \times n}$ eine quadratische Matrix. Man nennt A invertierbar, wenn es eine Matrix B gibt, mit $AB = BA = E_n$, wobei E_n die Einheitsmatrix ist. Die Matrix $A^{-1} := B$ heißt dann inverse Matrix zu A.

4.1.2 Rechenregeln

Korollar 4.1. Sei R ein kommutativer Ring. Für Matrizen $A \in R^{m \times n}$ und $B \in R^{n \times p}$ gilt $(AB)^T = B^T A^T$.

Beweis. Es gilt:

$$(AB)^{T} = \left(\sum_{k=1}^{n} A_{ik} B_{kj}\right)^{T} = \left(\sum_{k=1}^{n} A_{jk} B_{ki}\right) = \left(\sum_{k=1}^{n} B_{ki} A_{jk}\right)$$
(4.1)

$$= \left(\sum_{k=1}^{n} (B^{\mathsf{T}})_{ik} (A^{\mathsf{T}})_{kj}\right) = B^{\mathsf{T}} A^{\mathsf{T}}. \square$$

$$(4.2)$$

Korollar 4.2. Sei $A \in K^{n \times n}$ eine invertierbare Matrix. Dann ist auch A^T invertierbar und es gilt $(A^{-1})^T = (A^T)^{-1}$.

Beweis. Aus $E = A^{-1}A = AA^{-1}$ und Korollar 4.1 folgt

$$E = E^{T} = (A^{-1}A)^{T} = A^{T}(A^{-1})^{T} = (AA^{-1})^{T} = (A^{-1})^{T}A^{T}.$$
 (4.3)

Dann muss A^T nach Def. 4.4 die inverse Matrix zu $(A^{-1})^T$ sein. \Box

Korollar 4.3. Sei $v \in \mathbb{R}^n$ und $w \in \mathbb{R}^m$. Sei $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$. Es gilt $\langle Av, w \rangle = \langle v, A^T w \rangle$, wobei links das Standardskalarprodukt auf dem \mathbb{R}^m und rechts das auf dem \mathbb{R}^n ausgewertet wird.

Beweis. Identifiziert man die Vektoren $x, y \in \mathbb{R}^k$ mit den Matrizen $x, y \in \mathbb{R}^{k \times 1}$, dann ist $\langle x, y \rangle = x^T y$. Gemäß Korollar 4.1 darf man rechnen:

$$\langle Av, w \rangle = (Av)^T w = v^T A^T w = \langle v, A^T w \rangle. \square$$

4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen

Korollar 4.4. Für Matrizen $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$ und $B \in \mathbb{C}^{n \times p}$ gilt

$$\overline{AB} = \overline{A} \cdot \overline{B}$$

Beweis. Es gilt

$$\overline{AB} = \overline{\left(\sum_{k=1}^{n} A_{ik} B_{kj}\right)} = \left(\sum_{k=1}^{n} \overline{A_{ik} B_{kj}}\right) = \left(\sum_{k=1}^{n} \overline{A_{ik}} \cdot \overline{B_{kj}}\right) = \left(\sum_{k=1}^{n} (\overline{A})_{ik} (\overline{B})_{kj}\right) = \overline{A} \cdot \overline{B}. \square$$

Korollar 4.5. Für Matrizen $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$ und $B \in \mathbb{C}^{n \times p}$ gilt

$$(AB)^H = B^H A^H$$
.

Beweis. Gemäß Korollar 4.4 und 4.1 gilt

$$(AB)^H = (\overline{AB})^T = (\overline{A} \cdot \overline{B})^T = (\overline{B})^T (\overline{A})^T = B^H A^H.$$

Korollar 4.6. Sei $v \in \mathbb{C}^n$ und $w \in \mathbb{C}^m$. Sei $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$. Es gilt $\langle Av, w \rangle = \langle v, A^H w \rangle$, wobei links das Standardskalarprodukt auf dem \mathbb{C}^m ausgewertet wird und rechts das auf dem \mathbb{C}^n .

Beweis. Identifiziert man die Vektoren $x,y\in\mathbb{C}^k$ mit den Matrizen $x,y\in\mathbb{C}^{k\times 1}$, dann gilt $\langle x,y\rangle=x^Hy$. Gemäß Korollar 4.5 darf man rechnen

$$\langle Av, w \rangle = (Av)^H w = v^H A^H w = \langle v, A^H w \rangle$$

4.2 Eigenwerte

Satz 4.7. Gegeben sei eine quadratische Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Dann ist die Matrix $M = A^T A$ symmetrisch und besitzt nur nichtnegative Eigenwerte, speziell bei $\det(A) \neq 0$ nur positive.

Beweis. Gemäß Satz 4.1 gilt

$$M^{T} = (A^{T}A)^{T} = A^{T}(A^{T})^{T} = A^{T}A = M.$$
(4.4)

Ist nun λ ein Eigenwert von M und ν ein Eigenvektor dazu, dann gilt $M\nu = \lambda\nu$. Unter Anwendung von Korollar 4.3 folgt daraus

$$\lambda |\nu|^2 = \langle \lambda \nu, \nu \rangle = \langle M \nu, \nu \rangle = \langle A^T A \nu, \nu \rangle = \langle A \nu, A \nu \rangle = |A \nu|^2 \ge 0. \tag{4.5}$$

Ergo ist $\lambda |v|^2 \geq 0$. Unter der Voraussetzung $v \neq 0$ ist |v| > 0. Dann muss auch $\lambda \geq 0$ sein. Wenn nun det(A) $\neq 0$ ist, also A eine reguläre Matrix, dann hat A trivialen Kern, also Av = 0 nur im Fall v = 0. Da $v \neq 0$ vorausgesetzt wurde, muss auch $Av \neq 0$, und damit |Av| > 0 sein. Dann ist auch $\lambda > 0$. Alternativ folgt $\lambda > 0$ daraus, dass det(A) das Produkt der Eigenwerte ist. \square

Satz 4.8. Gegeben sei eine Matrix $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$. Dann ist die Matrix $M = A^H A$ hermitisch und besitzt nur nichtnegative reelle Eigenwerte.

Beweis. Gemäß Satz 4.5 gilt

$$M^{H} = (A^{H}A)^{H} = A^{H}(A^{H})^{H} = A^{H}A = M.$$
(4.6)

Ist nun λ ein Eigenwert von M und ν ein Eigenvektor dazu, dann gilt $M\nu = \lambda\nu$. Unter Anwendung von Korollar 4.6 folgt daraus

$$\lambda |\nu|^2 = \langle \lambda \nu, \nu \rangle = \langle M \nu, \nu \rangle = \langle A^H A \nu, \nu \rangle = \langle A \nu, A \nu \rangle = |A \nu|^2 \ge 0. \tag{4.7}$$

Ergo ist $\lambda |v|^2 \ge 0$. Unter der Voraussetzung $v \ne 0$ ist |v| > 0. Dann muss auch $\lambda \ge 0$ sein. \square

4.2.1 Quadratische Matrizen

Satz 4.9. Sei

$$I := \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad aE + bI = a \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & -b \\ b & a \end{bmatrix}.$$

Die Menge $M := \{ \alpha E + bI \mid \alpha, b \in \mathbb{R} \}$ bildet bezüglich Matrizenaddition und Matrizenmultiplikation einen Körper $(M, +, \cdot)$. Die Abbildung

$$\Phi: \mathbb{C} \to M$$
, $\Phi(\alpha + bi) := \alpha E + bI$

ist ein Isomorphismus zwischen Körpern.

Beweis. Bei (M, +) handelt es sich um eine Untergruppe der kommutativen Gruppe $(\mathbb{R}^{2\times 2}, +)$, denn gemäß

$$(aE + bI) + (cE + dI) = (a + b)E + (b + d)I \in M$$
(4.8)

und

$$-(aE + bI) = (-a)E + (-b)I \in M$$
(4.9)

ist das Untergruppenkriterium erfüllt. Die Abgeschlossenheit bezüglich Multiplikation:

$$(aE + bI)(cE + dI) = aEcE + aEdI + bIcE + bIdI$$

= $acE + adI + bcI + bdI^2 = (ac - bd)E + (ad + bc)I \in M.$ (4.10)

Das Kommutativgesetz:

$$(aE + bI)(cE + dI) = (ac - bd)E + (ad + bc)I$$

= $(ca - db)E + (cb + da)I = (cE + dI)(aE + bI).$ (4.11)

Das Assoziativgesetz ist für Matrizen allgemeingültig. Das multiplikativ neutrale Element ist die Einheitsmatrix E. Wird nun $aE+bI\neq 0$ vorausgesetzt, dann ist $a\neq 0 \lor b\neq 0$. Daher ist $\det(aE+bI)=a^2+b^2\neq 0$. Demnach besitzt aE+bI eine Inverse. Somit muss $(M,+,\cdot)$ ein Körper sein.

Die Abbildung Φ ist invertierbar, denn jedes Bild A kann auf eindeutige Art in A = aE + bI zerlegt werden, wodurch a, b eindeutig bestimmt sind. Die Eigenschaften

$$\Phi((a+bi) + (c+di)) = \Phi(a+bi) + \Phi(c+di)$$
(4.12)

und

$$\Phi((\alpha + bi)(c + di)) = \Phi(\alpha + bi)\Phi(c + di) \tag{4.13}$$

ergeben sich aus den Rechnungen (4.8) und (4.10). □

5 Algebra

5.1 Gruppentheorie

5.1.1 Grundlagen

Definition 5.1. (Gruppe). Das Tupel (G, *) bestehend aus einer Menge G und Abbildung $*: G \times G \to \Omega$ heißt Gruppe, wenn die folgenden Axiome erfüllt sind:

- (G1) Für alle $a, b \in G$ gilt $a * b \in G$. D. h. man darf $G = \Omega$ setzen.
- (G2) Es gilt das Assoziativgesetz: für alle $a, b, c \in G$ gilt (a * b) * c = a * (b * c).
- (G3) Es gibt ein Element $e \in G$, so dass e * g = g = g * e für jedes $g \in G$ gilt.
- (G4) Zu jedem $g \in G$ gibt es ein $g^{-1} \in G$ so dass $g * g^{-1} = e = g^{-1} * g$ gilt.

Das Element e wird neutrales Element der Gruppe genannt. Das Element g^{-1} wird inverses Element zu g genannt. Anstelle von a * b schreibt man auch kurz ab. Ist (G, +) eine Gruppe, dann schreibt man immer a + b, und -g anstelle von g^{-1} .

Korollar 5.1. Das neutrale Element einer Gruppe *G* ist eindeutig bestimmt. D. h. es gibt keine zwei unterschiedlichen neutralen Elemente.

Beweis. Seien e, e' zwei neutrale Elemente von G. Nach Axiom (G3) gilt dann e = e'e, und weiter e'e = e' bei nochmaliger Anwendung von (G3). Daher ist e = e'. \square

Korollar 5.2. Sei G eine Gruppe. Zu jedem Element $g \in G$ ist das inverse Element g^{-1} eindeutig bestimmt. D. h. es kann keine zwei unterschiedlichen inversen Elemente zu g geben.

Beweis. Seien a, b zwei inverse Elemente zu g. Nach Axiom (G3), Axiom (G2) und Axiom (G4) gilt

$$a \stackrel{(G3)}{=} ae \stackrel{(G4)}{=} a(gb) \stackrel{(G2)}{=} (ag)b \stackrel{(G4)}{=} eb \stackrel{(G3)}{=} b.$$

Daher ist a = b. \square

Definition 5.2. (Untergruppe). Sei (G, *) eine Gruppe. Eine Teilmenge $U \subseteq G$ heißt Untergruppe von G, kurz $U \le G$, wenn U bezüglich der selben Verknüpfung * selbst eine Gruppe (U, *) bildet.

Korollar 5.3. Jede Gruppe G besitzt die Untergruppen $\{e\} \leq G$ und $G \leq G$, wobei $e \in G$ das neutrale Element ist. Man spricht von den trivialen Untergruppen.

Beweis. Die Aussage $G \le G$ ist trivial, denn $G \subseteq G$ ist allgemeingültig und (G, *) bildet nach Voraussetzung eine Gruppe. Zu (G1): Es gilt ee = e. Da es nur diese eine Möglichkeit gibt, sind damit alle überprüft. Zu (G2): Das Assoziativgesetz wird auf Elemente der Teilmenge vererbt. Zu (G3): Das neutrale Element ist in $\{e\}$ enthalten. Zu (G4): Das neutrale Element ist gemäß ee = e zu sich selbst invers. Da e das einzige Element von $\{e\}$ ist, sind damit alle überprüft. \square

5.2 Polynomringe

5.2.1 Einsetzungshomomorphismus

Satz 5.4. Die Abbildung $\Phi: \mathbb{R}[X] \to \text{Abb}(X, X)$ mit $\Phi(f)(x) := f(x)$ ist injektiv.

Beweis. Sei $f = \sum_{k=0}^{n} a_k X^k$ und $g = \sum_{k=0}^{n} b_k X^k$, wobei $n = \max(\deg f, \deg g)$. Zu zeigen ist

$$(\forall x \in \mathbb{R})(\Phi(f)(x) = \Phi(g)(x)) \implies f = g,$$

d.h.

$$(\forall x \in \mathbb{R})(\sum_k a_k x^k = \sum_k b_k x^k) \implies (\forall k)(a_k = b_k).$$

Die Umformung der Voraussetzung ergibt $\sum_k (b_k - a_k) x^k = 0$. D. h. jedes der $(b_k - a_k)$ muss verschwinden. Zu zeigen ist also lediglich

$$(\forall x)(\sum_{k=0}^n c_k x^k = 0) \Longrightarrow (\forall k)(c_k = 0).$$

Wenn f(x) = 0 für alle x ist, muss auch die Ableitung $D^m f(x) = 0$ sein. Es gilt $D^k x^k = k!$, und daher

$$D^n \sum_{k=0}^n c_k x^k = n! \cdot c_n = 0 \implies c_n = 0.$$

Demnach ergibt sich dann aber auch

$$D^{n-1} \sum_{k=0}^{n} c_k x^k = (n-1)! \cdot c_{n-1} = 0 \implies c_{n-1} = 0$$

usw. Man erhält $c_k = 0$ für alle k. \square

Index

Abbildungen, 10 Ableitung, 23	Kontraktion, 25 konvergente Folge, 17		
abzählbares Auswahlaxiom, 14 adjungierte Matrix, 29 algebraische Zahlen	Mengenlehre, 7 metrischer Raum, 27		
Kardinalität, 15 Assoziativgesetz Mengen, boolesche Algebra, 8	Newton-Verfahren, 26 normierter Raum, 28		
Aussagenlogik, 5 Auswahlaxiom abzählbares, 14	offene Epsilon-Umgebung, 17 offener Kern, 27		
Banach	Prädikatenlogik, 5 Produktregel, 23		
Fixpunktsatz von, 25 beschränkte Folge, 17 Bildmenge, 10	Schnittmenge, 7 stetig		
differenzierbar, 23 Distributivgesetz	folgenstetig, 20 Surjektion, 10		
boolesche Algebra, 5 Urbildoperation, 11	Teilmenge, 7 transponierte Matrix, 29		
Dreiecksungleichung, 28 umgekehrte, 28	Umgebungsfilter, 27 umgekehrte Dreiecksungleichung, 28		
Epsilon-Umgebung, 17	Urbildmenge, 10		
Fixpunkt-Iteration, 25 Fixpunktgleichung, 20 Fixpunktsatz von Banach, 25 folgenstetig, 20	Vereinigungsmenge, 7 Verkettung, 10		
Gleichheit von Abbildungen, 10 von Mengen, 7 gleichmächtig, 14 Grenzwert, 17 Grenzwertsätze, 18			
Indikatorfunktion, 14 Injektion, 10 inverse Matrix, 29			
kartesisches Produkt, 7 Kommutativgesetz Mengen, boolesche Algebra, 7 Komposition, 10 konjugierte Matrix, 29			