# **Beweisarchiv**

Mai 2019

Dieses Heft steht unter der Lizenz Creative Commons CCO.

# **Inhaltsverzeichnis**

1	Gru	ındlagen 5
	1.1	Aussagenlogik
	1.2	Prädikatenlogik
	1.3	
		1.3.1 Definitionen
		1.3.2 Rechenregeln
	1.4	Abbildungen
		1.4.1 Definitionen
		1.4.2 Grundlagen
		1.4.3 Kardinalzahlen
2	Ana	alysis 17
	2.1	Folgen
		2.1.1 Konvergenz
		2.1.2 Wachstum und Landau-Symbole
	2.2	Stetige Funktionen
		Differentialrechnung
		2.3.1 Ableitungsregeln
		2.3.2 Glatte Funktionen
3	Тор	oologie 27
		Grundbegriffe
		3.1.1 Definitionen
	3.2	Metrische Räume
		3.2.1 Metrischer Räume
		3.2.2 Normierte Räume
4	Line	eare Algebra 29
		Matrizen
		4.1.1 Definitionen
		4.1.2 Rechenregeln
		4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen
	4 2	Eigenwerte
		4.2.1 Quadratische Matrizen
5	Alg	ebra 33
		Gruppentheorie
		5.1.1 Grundlagen

# 1 Grundlagen

## 1.1 Aussagenlogik

Satz 1.1. (bool-dl: Distributivgesetze). Es gilt:

$$A \wedge (B \vee C) \iff A \wedge B \vee A \wedge C, \tag{1.1}$$

$$A \vee (B \wedge C) \iff (A \vee B) \wedge (A \vee C). \tag{1.2}$$

## 1.2 Prädikatenlogik

Definition 1.1. (bounded: beschränkte Quantifizierung).

$$\forall x \in M (P(x)) :\iff \forall x (x \in M \implies P(x)), \tag{1.3}$$

$$\exists x \in M (P(x)) : \iff \exists x (x \in M \land P(x)). \tag{1.4}$$

Satz 1.2. (general-dl: allgemeine Distributivgesetze). Es gilt:

$$A \wedge \exists x (P(x)) \iff \exists x (A \wedge P(x)),$$
 (1.5)

$$A \lor \forall x (P(x)) \iff \forall x (A \lor P(x)).$$
 (1.6)

Satz 1.3. (exists-dl: Distributivgesetz). Es gilt:

$$\exists x (P(x) \lor Q(x)) \iff \exists x (P(x)) \lor \exists x (Q(x)).$$

Satz 1.4. (exists-asym-dl: asymmetrisches Distributivgesetz). Es gilt:

$$\exists x (P(x) \land Q(x)) \implies \exists x (P(x)) \land \exists x (Q(x)).$$

Satz 1.5. Es gilt:

$$\forall x (P(x) \Longrightarrow A) \Longleftrightarrow \exists x (P(x)) \Longrightarrow A.$$

Satz 1.6. (exists-cl: Kommutativgesetz). Es gilt:

$$\exists x\exists y(P(x,y)) \iff \exists y\exists x(P(x,y)).$$

Satz 1.7. (all-cl: Kommutativgesetz). Es gilt:

$$\forall x \forall y (P(x, y)) \iff \forall y \forall x (P(x, y)).$$

Satz 1.8. (bounded-general-dl: allgemeine Distributivgesetze). Es gilt:

$$A \wedge \exists x \in M(P(x)) \iff \exists x \in M(A \wedge P(x)),$$
 (1.7)

$$A \lor \forall x \in M(P(x)) \iff \forall x \in M(A \lor P(x)).$$
 (1.8)

Beweis. Nach Def. 1.1 (bounded) und Satz 1.2 (general-dl) gilt:

$$A \land \exists x \in M(P(x)) \iff A \land \exists x (x \in M \land P(x)) \iff \exists x (A \land x \in M \land P(x))$$
  
$$\iff \exists x (x \in M \land A \land P(x)) \iff \exists x \in M(A \land P(x)).$$

Nach Def. 1.1 (bounded) und Satz 1.2 (general-dl) gilt:

$$A \lor \forall x \in M(P(x)) \iff A \lor \forall x (x \in M \implies P(x)) \iff A \lor \forall x (x \notin M \lor P(x))$$
  
$$\iff \forall x (A \lor x \notin M \lor P(x)) \iff \forall x (x \in M \implies A \lor P(x))$$
  
$$\iff \forall x \in M(A \lor P(x)). \ \Box$$

#### Satz 1.9. Es gilt:

$$\exists x \in A \ \exists y \in B \ (P(x,y)) \iff \exists y \in B \ \exists x \in A \ (P(x,y)).$$

Beweis. Nach Def. 1.1 (bounded), Satz 1.2 (general-dl) und Satz 1.6 (exists-cl) gilt:

$$\exists x \in A \ \exists y \in B \ (P(x,y)) \iff \exists x (x \in A \land \exists y [y \in B \land P(x,y)])$$

$$\iff \exists x \exists y [x \in A \land y \in B \land P(x,y)] \iff \exists y \exists x [y \in B \land x \in A \land P(x,y)]$$

$$\iff \exists y (y \in B \land \exists x [x \in A \land P(x,y)]) \iff \exists y \in B \ \exists x \in A \ (P(x,y)). \ \Box$$

#### Satz 1.10. Es gilt:

$$\forall x \in A \ \forall y \in B \ (P(x,y)) \iff \forall y \in B \ \forall x \in A \ (P(x,y)).$$

Beweis. Nach Def. 1.1 (bounded), Satz 1.2 (general-dl) und Satz 1.7 (all-cl) gilt:

```
\forall x \in A \ \forall y \in B \ (P(x,y)) \iff \forall x(x \in A \Rightarrow \forall y[y \in B \Rightarrow P(x,y)])
\iff \forall x(x \notin A \lor \forall y[y \notin B \lor P(x,y)]) \iff \forall x \forall y[x \notin A \lor y \notin B \lor P(x,y)]
\iff \forall y \forall x[y \notin B \lor x \notin A \lor P(x,y)] \iff \forall y(y \notin B \lor \forall x[x \notin A \lor P(x,y)])
\iff \forall y(y \in B \Rightarrow \forall x[x \in A \Rightarrow P(x,y)]) \iff \forall y \in B \ \forall x \in A \ (P(x,y). \ \Box
```

**Satz 1.11.** Für eine Aussage P, die nicht von x abhängt, und ein nichtleeres Diskursuniversum gilt:

$$\exists x(P) \iff P.$$

Beweis. Nach 1.2 (general-dl) gilt:

$$\exists x(P) \iff \exists x(1 \land P) \iff \exists x(1) \land P \iff 1 \land P \iff P.$$

Im vorletzten Schritt wurde dabei ausgenutzt, dass für ein nichtleeres Diskursuniversum immer  $\exists x(1) \iff 1$  gelten muss.  $\Box$ 

$$\exists x \in M(P) \iff (M \neq \emptyset) \land P.$$

Beweis. Nach Def. 1.1 (bounded) und Satz 1.2 (general-dl) gilt:

$$\exists x \in M (P) \iff \exists x (x \in M \land P) \iff \exists x (x \in M) \land P \iff (M \neq \emptyset) \land P. \square$$

## 1.3 Mengenlehre

#### 1.3.1 Definitionen

Definition 1.2. (seteq: Gleichheit von Mengen).

$$A = B : \iff \forall x (x \in A \iff x \in B).$$

**Definition 1.3. (subseteq: Teilmenge).** 

$$A \subseteq B : \iff \forall x (x \in A \implies x \in B).$$

**Definition 1.4.** (filter: beschreibende Angabe).

$$a \in \{x \mid P(x)\} : \iff P(a).$$

**Definition 1.5. (cap: Schnitt).** 

$$A\cap B:=\{x\mid x\in A\wedge x\in B\}.$$

Definition 1.6. (cup: Vereinigung).

$$A \cup B := \{x \mid x \in A \lor x \in B\}.$$

**Definition 1.7. (intersection: Schnitt).** 

$$\bigcap_{i \in I} A_i := \{x \mid \forall i \in I (x \in A_i)\} = \{x \mid \forall i (i \in I \implies x \in A_i)\}.$$

**Definition 1.8. (union: Vereinigung).** 

$$\bigcup_{i\in I}A_i:=\{x\mid \exists i\in I\,(x\in A_i)\}=\{x\mid \exists i\,(i\in I\land x\in A_i)\}.$$

**Definition 1.9. (cart: kartesisches Produkt).** 

$$A \times B := \{(a, b) \mid a \in A \land b \in B\} = \{t \mid \exists a \exists b (t = (a, b) \land a \in A \land b \in B)\}.$$

## 1.3.2 Rechenregeln

**Satz 1.13. (Kommutativgesetze).** Es gilt  $A \cap B = B \cap A$  und  $A \cup B = B \cup A$ .

**Beweis.** Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall x (x \in A \cap B \iff x \in B \cap A).$$

Nach Def. 1.5 (cap) und Def. 1.4 (filter) gilt:

$$x \in A \cap B \iff x \in A \land x \in B \iff x \in B \land x \in A \iff x \in B \cap A.$$

**Satz 1.14.** (Assoziativgesetze). Es gilt  $A \cap (B \cap C) = (A \cap B) \cap C$  und  $A \cup (B \cup C) = (A \cup B) \cup C$ .

Beweis. Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall x[x \in A \cap (B \cap C) \iff x \in (A \cap B) \cap C].$$

Nach Def. 1.5 (cap) und Def. 1.4 (filter) gilt:

$$x \in A \cap (B \cap C) \iff x \in A \land x \in B \cap C \iff x \in A \land (x \in B \land x \in C)$$
  
  $\iff (x \in A \land x \in B) \land x \in C \iff x \in A \cap B \land x \in C \iff x \in (A \cap B) \cap C.$ 

**Satz 1.15.** Es gilt 
$$a = b \iff \forall x (x = a \iff x = b)$$
.

**Beweis.** Die Implikation  $a = b \implies \forall x (x = a \iff x = b)$ . Wenn wir a = b voraussetzen, kann b gegen a ersetzt werden und es ergibt sich

$$\forall x(x=a\iff x=a)\iff \forall x(1)\iff 1.$$

Die andere Implikation bringen wir zunächst in ihre Kontraposition:

$$a \neq b \implies \exists x((x = a) \oplus (x = b)).$$

Auf einer leeren Grundmenge wird der Allquantifizierung über a,b immer genügt. Besitzt die Grundmenge nur ein Element, dann muss a=b sein, womit  $a\neq b$  falsch ist und die Implikation somit erfüllt. Wir setzen nun  $a\neq b$  voraus. Wählt man nun x=a, dann ist  $x\neq b$ , womit die Kontravalenz erfüllt wird.  $\square$ 

**Satz 1.16.** Es gilt 
$$a = b \iff \{a\} = \{b\}$$
.

Beweis. Es gilt:

$$\{a\} = \{b\} \iff \{x \mid x = a\} = \{x \mid x = b\} \iff \forall x(x = a \iff x = b).$$

Nach Satz 1.15 ist das aber äquivalent zu a = b.  $\Box$ 

Satz 1.17. Es gilt:

$$\forall x \forall y (x = y \land P(x) \iff P(y))$$

Satz 1.18. Es gilt:

$$\forall t \in A \times B (P(t)) \iff \forall a \in A \ \forall b \in B (P(a, b)).$$

Beweis. Nach Def. 1.9 (cart) gilt:

$$\forall t \in A \times B \ (P(t)) \iff \forall t (t \in A \times B \implies P(t))$$

$$\iff \forall t(\exists a \exists b[t = (a, b) \land a \in A \land b \in B] \implies P(t))$$

Unter doppelter Anwendung von Satz 1.5 gilt weiter:

$$\iff \forall t \forall a \forall b [t = (a, b) \land a \in A \land b \in B \implies P(t)]$$

Substituiert man t := (a, b), dann ergibt sich:

$$\implies \forall a \forall b [a \in A \land B \in B \implies P(a, b)] \iff \forall a \in a \forall b \in B (P(a, b)),$$

wobei P(a, b) eine Kurzschreibweise für P((a, b)) ist. Von der Gegenrichtung bilden wir die Kontraposition:

$$\exists t \exists a \exists b [t = (a, b) \land a \in A \land b \in B \land \overline{P(t)}] \implies \exists a \exists b (a \in a \land b \in B \land \overline{P(a, b)}).$$

Dem  $\exists t$  wird aber immer durch t := (a, b) genügt, so dass sich die äquivalente Formel

$$\exists a \exists b [a \in A \land b \in B \land \overline{P(a,b)}] \implies \exists a \exists b (a \in A \land b \in B \land \overline{P(a,b)}).$$
 ergibt.  $\Box$ 

## Satz 1.19. Es gilt:

$$\exists t \in A \times B (P(t)) \iff \exists a \in A \exists b \in B (P(a, b)).$$

Beweis. Nach Def. 1.9 (cart) gilt:

$$\exists t \in A \times B \ (P(t)) \iff \exists t (t \in A \times B \land P(t))$$

$$\iff \exists t (\exists a \exists b [t = (a, b) \land a \in A \land b \in B] \land P(t))$$

$$\iff \exists t \exists a \exists b [a \in A \land b \in B \land t = (a, b) \land P(t)]$$

$$\iff \exists a \in A \ \exists b \in B \ \exists t [t = (a, b) \land P(t)].$$

Nun gilt aber ganz offensichtlich

$$\exists t[t = (a, b) \land P(t)] \iff P(a, b).$$

Nimmt man P(a, b) an, dann lässt sich  $\exists t[t = (a, b) \land P(t)]$  durch Wahl von t := (a, b) bestätigen. Nimmt man umgekehrt  $\exists t[t = (a, b) \land P(t)]$  an, lässt sich P(a, b) daraus unter Anwendung von Satz 1.17 ableiten. Da  $\exists t[t = (a, b) \land P(t)]$  gegen P(a, b) ersetzt werden darf, folgt die Behauptung.  $\Box$ 

Satz 1.20. Es gilt:

$$\bigcup_{t \in I \times J} A_t = \bigcup_{i \in I} \bigcup_{j \in J} A_{ij}. \quad (t = (i, j))$$

Beweis. Nach Def. 1.8 (union) und Satz 1.19 gilt:

$$x \in \bigcup_{t \in I \times J} A_t \iff \exists t \in I \times J \ (x \in A_t) \iff \exists i \in I \ \exists j \in J \ (x \in A_{ij})$$
$$\iff \exists i \in I \ (x \in \bigcup_{j \in J} A_{ij}) \iff x \in \bigcup_{i \in I} \bigcup_{j \in J} A_{ij}.$$

Nach Def. 1.2 (seteq) folgt die Behauptung. □

Satz 1.21. Es gilt:

$$\bigcup_{i\in I}\bigcup_{j\in J}A_{ij}=\bigcup_{j\in J}\bigcup_{i\in I}A_{ij}.$$

Beweis. Nach Def. 1.8 (union) und Satz 1.9 gilt:

$$x \in \bigcup_{i \in I} \bigcup_{j \in J} A_{ij} \iff \exists i \in I \ (x \in \bigcup_{j \in J} A_{ij}) \iff \exists i \in I \ \exists j \in J \ (x \in A_{ij})$$
$$\iff \exists j \in J \ \exists i \in I \ (x \in A_{ij}) \iff \exists j \in J \ (x \in \bigcup_{i \in I} A_{ij}) \iff x \in \bigcup_{j \in J} \bigcup_{i \in I} A_{ij}.$$

Nach Def. 1.2 (seteq) folgt die Behauptung. □

# 1.4 Abbildungen

### 1.4.1 Definitionen

**Definition 1.10. (app: Applikation).** Für eine Abbildung f ist

$$y = f(x) : \iff (x, y) \in G_f$$
.

## Definition 1.11. (img: Bildmenge).

Für eine Abbildung  $f: A \rightarrow B$  und  $M \subseteq A$  wird die Menge

$$f(M) := \{ y \mid \exists x \in M (y = f(x)) \} = \{ y \mid \exists x (x \in M \land y = f(x)) \}$$

als Bildmenge von M unter f bezeichnet.

**Definition 1.12. (preimg: Urbildmenge).** Für eine Abbildung  $f: A \rightarrow B$  wird

$$f^{-1}(M) := \{x \mid f(x) \in M\}$$

als Urbildmenge von *M* unter *f* bezeichnet.

### **Definition 1.13. (inj: Injektion).**

Eine Abbildung  $f: A \rightarrow B$  heißt genau dann injektiv, wenn gilt:

$$\forall x_1 \forall x_2 (f(x_1) = f(x_2) \implies x_1 = x_2)$$

bzw. äquivalent

$$\forall x_1 \forall x_2 (x_1 \neq x_2 \implies f(x_1) \neq f(x_2)).$$

#### **Definition 1.14. (sur: Surjektion).**

Eine Abbildung  $f: A \rightarrow B$  heißt genau dann surjektiv, wenn gilt:

$$B \subseteq f(A)$$
.

#### **Definition 1.15. (composition: Verkettung).**

Für Abbildungen  $f: A \rightarrow B$  und  $g: B \rightarrow C$  heißt

$$(g \circ f): A \to C, \quad (g \circ f)(x) := g(f(x))$$

Verkettung von f und g.

## 1.4.2 Grundlagen

**Satz 1.22.** (feq: Gleichheit von Abbildungen). Zwei Abbildungen  $f: A \to B$  und  $g: C \to D$  sind genau dann gleich, kurz f = g, wenn A = C und B = D und

$$\forall x (f(x) = g(x)).$$

**Beweis.** Nach Definition gilt f = g genau dann, wenn  $(G_f, A, B) = (G_g, C, D)$ , was äquivalent zu  $G_f = G_g \wedge A = C \wedge B = D$  ist. Nach Def. 1.2 (seteq) gilt

$$G_f = G_q \iff \forall t (t \in G_f \iff t \in G_q).$$

Nach Satz 1.15 und Def. 1.10 (app) gilt

$$\forall x [f(x) = g(x)] \iff \forall x \forall y [y = f(x) \iff y = g(x)]$$
  
$$\iff \forall x \forall y [(x, y) \in G_f \iff (x, y) \in G_q] \iff \forall t (t \in G_f \iff t \in G_q).$$

Da die Quantifizerung auf  $x \in A$ ,  $y \in B$  und  $t \in A \times B$  beschränkt ist, konnte im letzten 

### Satz 1.23. (preimg-dl: Distributivität der Urbildoperation).

Für  $f: A \rightarrow B$  und beliebige Mengen  $M_i$  gilt:

$$f^{-1}(M_1 \cap M_2) = f^{-1}(M_1) \cap f^{-1}(M_2), \tag{1.9}$$

$$f^{-1}(M_1 \cup M_2) = f^{-1}(M_1) \cup f^{-1}(M_2), \tag{1.10}$$

$$f^{-1}(\bigcap_{i \in I} M_i) = \bigcap_{i \in I} f^{-1}(M_i), \tag{1.11}$$

$$f^{-1}(M_1 \cap M_2) = f^{-1}(M_1) \cap f^{-1}(M_2), \tag{1.9}$$

$$f^{-1}(M_1 \cup M_2) = f^{-1}(M_1) \cup f^{-1}(M_2), \tag{1.10}$$

$$f^{-1}(\bigcap_{i \in I} M_i) = \bigcap_{i \in I} f^{-1}(M_i), \tag{1.11}$$

$$f^{-1}(\bigcup_{i \in I} M_i) = \bigcup_{i \in I} f^{-1}(M_i). \tag{1.12}$$

Beweis. Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall x[x \in f^{-1}(M_1 \cap M_2) \iff x \in f^{-1}(M_1) \cap f^{-1}(M_2)].$$

Nach Def. 1.12 (preimg) und Def. 1.5 (cap) zusammen mit Def. 1.4 (filter) gilt:

$$x \in f^{-1}(M_1 \cap M_2) \iff f(x) \in M_1 \cap M_2 \iff f(x) \in M_1 \land f(x) \in M_2$$
  
$$\iff x \in f^{-1}(M_1) \land x \in f^{-1}(M_2) \iff x \in f^{-1}(M_1) \cap f^{-1}(M_2).$$

Für die Vereinigung ist das analog.

Schnitt von beliebig vielen Mengen. Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall x[x\in f^{-1}(\bigcap_{i\in I}M_i)\iff x\in\bigcap_{i\in I}f^{-1}(M_i)].$$

Nach Def. 1.12 (preimg) und Def. 1.7 (intersection) zusammen mit Def. 1.4 (filter) gilt:

$$x \in f^{-1}(\bigcap_{i \in I} M_i) \iff f(x) \in \bigcap_{i \in I} M_i \iff \forall i (i \in I \implies f(x) \in M_i)$$
  
$$\iff \forall i (i \in I \implies x \in f^{-1}(M_i)) \iff x \in \bigcap_{i \in I} f^{-1}(M_i).$$

## Satz 1.24. (img-cup-dl: Distributivität der Bildoperation über die Vereini**gung).** Für $f: A \rightarrow B$ und Mengen $M_i \subseteq A$ gilt:

$$f(M_1 \cup M_2) = f(M_1) \cup f(M_2), \tag{1.13}$$

$$f(M_1 \cup M_2) = f(M_1) \cup f(M_2), \tag{1.13}$$

$$f(\bigcup_{i \in I} M_i) = \bigcup_{i \in I} f(M_i). \tag{1.14}$$

Beweis. Nach Def. 1.2 (seteq) expandieren:

$$\forall y(y\in f(M_1\cup M_2)\iff y\in f(M_1)\cup f(M_2)).$$

Nach Def. 1.11 (img), Def. 1.6 (cup), Satz 1.1 (bool-dl) und Satz 1.3 (exists-dl) gilt:

$$y \in f(M_1 \cup M_2) \iff \exists x [x \in M_1 \cup M_2 \land y = f(x)]$$
  
 $\iff \exists x [(x \in M_1 \lor x \in M_2) \land y = f(x)]$ 

$$\iff \exists x [x \in M_1 \land y = f(x) \lor x \in M_2 \land y = f(x)]$$

$$\iff \exists x[x \in M_1 \land y = f(x)] \lor \exists x[x \in M_2 \land y = f(x)]$$

$$\iff$$
  $y \in f(M_1) \lor y \in f(M_2) \iff y \in f(M_1) \cup f(M_2).$ 

Nach Def. 1.2 (seteg) expandieren:

$$\forall y[y\in f(\bigcup_{i\in I}M_i)\iff y\in\bigcup_{i\in I}f(M_i)].$$

Nach Def. 1.11 (img), Def. 1.8 (union), Satz 1.2 (general-dl) und Satz 1.6 (exists-cl) gilt:

$$y \in f(\bigcup_{i \in I} M_i) \iff \exists x (x \in \bigcup_{i \in I} M_i \land y = f(x))$$

$$\iff \exists x (\exists i (i \in I \land x \in M_i) \land y = f(x)) \iff \exists x \exists i (i \in I \land x \in M_i \land y = f(x))$$

$$\iff \exists i \exists x (i \in I \land x \in M_i \land y = f(x)) \iff \exists i (i \in I \land \exists x (x \in M_i \land y = f(x))$$

$$\iff \exists i (i \in I \land y \in f(M_i)) \iff y \in \bigcup_{i \in I} f(M_i). \ \Box$$

#### **Satz 1.25.** Es gilt:

$$f(M_1 \cap M_2) \subseteq f(M_1) \cap f(M_2),$$
 (1.15)

$$f(M_1 \cap M_2) \subseteq f(M_1) \cap f(M_2), \tag{1.15}$$

$$f(\bigcap_{i \in I} M_i) \subseteq \bigcap_{i \in I} f(M_i). \tag{1.16}$$

**Beweis.** Nach Def. 1.3 (subseteq) expandieren:

$$\forall y(y\in f(M_1\cap M_2) \implies y\in f(M_1)\cap f(M_2)).$$

Nach Def. 1.11 (img), Def. 1.5 (cap) und Satz. 1.4 (exists-asym-dl) gilt:

$$y \in f(M_1 \cap M_2) \iff \exists x (x \in M_1 \cap x \in M_2 \land y = f(x))$$

$$\iff \exists x (x \in M_1 \land x \in M_2 \land y = f(x))$$

$$\iff \exists x (x \in M_1 \land y = f(x) \land x \in M_2 \land y = f(x))$$

$$\implies \exists x (x \in M_1 \land y = f(x)) \land \exists x (x \in M_2 \land y = f(x))$$

$$\iff y \in f(M_1) \land y \in f(M_2) \iff y \in f(M_1) \cap f(M_2).$$

Nach Def. 1.3 (subseteq) expandieren:

$$\forall y (y \in f(\bigcap_{i \in I} M_i) \implies y \in \bigcap_{i \in I} f(M_i))$$

Nach Def. 1.11 (img) und Def. 1.7 (intersection) gilt:

$$y \in f(\bigcap_{i \in I} M_i) \iff \exists x [x \in \bigcap_{i \in I} M_i \land y = f(x)]$$

$$\iff \exists x [\forall i (i \in I \implies x \in M_i) \land y = f(x)]$$

$$\iff \exists x \forall i (i \in I \implies x \in M_i \land y = f(x))$$

$$\implies \forall i \exists x [i \in I \implies x \in M_i \land y = f(x)]$$

$$\iff \forall i (i \in I \implies \exists x [x \in M_i \land y = f(x)])$$

$$\iff \forall i (i \in I \implies y \in f(M_i)) \iff y \in \bigcap_{i \in I} f(M_i). \ \Box$$

Satz 1.26. Es gilt:

$$f(M) = \bigcup_{x \in M} \{f(x)\}.$$

Beweis. Nach Def. 1.11 (img) und Def. 1.8 (union) gilt:

$$y \in f(M) \iff \exists x \in M \ (y = f(x)) \iff \exists x \in M \ (y \in \{f(x)\}) \iff y \in \bigcup_{x \in M} \{f(x)\}.$$

Nach Def. 1.2 (seteq) folgt dann die Behauptung. □

**Satz 1.27.** Es gilt  $(g \circ f)^{-1}(M) = f^{-1}(g^{-1}(M))$ .

**Beweis.** Nach Def. 1.12 (preimg) und Def. 1.2 (seteq) expandieren und Def. 1.4 (filter) anwenden:

$$(g \circ f)(x) \in M \iff f(x) \in \{y \mid g(y) \in M\}.$$

Links Def. 1.15 (composition) anwenden und rechts nochmals Def. 1.4 (filter):

$$g(f(x)) \in M \iff g(f(x)) \in M$$
.  $\square$ 

**Satz 1.28.** Es gilt  $(g \circ f)(M) = g(f(M))$ .

**Beweis.** Nach Def. 1.11 (img) und Def. 1.2 expandieren, dann 1.4 (filter) anwenden:

$$\exists x (x \in M \land z = (g \circ f)(x)) \iff \exists y (y \in f(M) \land z = g(y)).$$

Die rechte Seite mit Def. 1.11 (img) expandieren und Def. 1.4 (filter) anwenden. Unter Anwendung von Satz 1.2 (general-dl) und Satz 1.6 (exists-cl) ergibt sich

$$\exists y (\exists x (x \in M \land y = f(x)) \land z = g(y))$$

- $\iff \exists y \exists x (x \in M \land y = f(x) \land z = g(y))$
- $\iff \exists x (x \in M \land \exists y (y = f(x) \land z = g(y)))$
- $\iff \exists x (x \in M \land z = g(f(x)))$
- $\iff \exists x (x \in M \land z = (g \circ f)(x)). \square$

**Satz 1.29.** Sei  $f: A \to B$  eine Abbildung und  $A \neq \emptyset$ . Man nennt eine Funktion  $g: B \to A$  mit  $g \circ f = \mathrm{id}_A$  Linksinverse zu f. Die Abbildung f ist genau dann injektiv, wenn eine Linksinverse zu f existiert.

**Beweis.** Sei f injektiv. Man wähle ein  $\alpha \in A$ , das wegen  $A \neq \emptyset$  existieren muss. Man definiert nun  $g: B \rightarrow A$  mit

$$g(y) := \begin{cases} x \text{ wobei } y = f(x), \text{ wenn } y \in f(A), \\ \alpha \text{ wenn } y \notin f(A). \end{cases}$$

Diese Funktion ist eindeutig definiert, weil f injektiv ist. Gemäß ihrer Definition gilt g(f(x)) = x, bzw.  $g \circ f = id$ .

Sei nun eine Linksinverse g mit  $g \circ f$  = id gegeben. Dann gilt

$$f(a) = f(b) \implies g(f(a)) = g(f(b))$$

und

$$g(f(a)) = g(f(b)) \iff (g \circ f)(a) = (g \circ f)(a) \iff id(a) = id(b) \iff a = b.$$

Es ergibt sich

$$f(a) = f(b) \implies a = b. \square$$

#### 1.4.3 Kardinalzahlen

**Satz 1.30. (acc: abzählbares Auswahlaxiom).** Sei  $(A_n)_{n\in\mathbb{N}}$  eine Folge nichtleerer Mengen. Dann existiert eine Funktion  $f: \mathbb{N} \to \bigcup_{n\in\mathbb{N}} A_n$  mit  $f(n) \in A_n$ .

**Definition 1.16. (equipotent: Gleichmächtigkeit).** Zwei Mengen A, B heißen genau dann gleichmächtig, wenn eine Bijektion  $f: A \rightarrow B$  existiert.

**Satz 1.31.** Sei M eine beliebige Menge. Die Potenzmenge  $2^M$  ist zur Menge  $\{0,1\}^M$  gleichmächtig.

Beweis. Für eine Aussage A sei

$$[A] := \begin{cases} 1 & \text{wenn } A \text{ gilt,} \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

Für  $A \subseteq M$  betrachte man nun die Indikatorfunktion

$$\chi_A : M \to \{0, 1\}, \quad \chi_A(x) := [x \in A].$$

Die Abbildung

$$\varphi: 2^M \to \{0, 1\}^M, \quad \varphi(A) := \chi_A$$

ist eine kanonische Bijektion.

Zur Injektivität. Nach Def. 1.13 (inj) muss gelten:

$$\varphi(A) = \varphi(B) \implies A = B$$
, d.h.  $\chi_A = \chi_B \implies A = B$ .

Nach Satz 1.22 (feq) und Def. 1.2 (seteq) wird die Aussage expandiert zu:

$$\forall x(\chi_A(x) = \chi_B(x)) \implies \forall x(x \in A \iff x \in B).$$

Es gilt aber nun:

$$\chi_A(x) = \chi_B(x) \iff [x \in A] = [x \in B] \iff (x \in A \iff x \in B).$$

**Zur Surjektivität.** Wir müssen nach Def. 1.14 (sur) prüfen, dass  $\{0,1\}^M \subseteq \varphi(2^M)$  gilt. Expansion nach Def. 1.3 (subseteq) und Def. 1.11 (img) ergibt:

$$\forall f(f \in \{0, 1\}^M \implies \exists A \in 2^M [f = \varphi(A)]).$$

Um dem Existenzquantor zu genügen, wähle

$$A := f^{-1}(\{1\}) = \{x \in M \mid f(x) \in \{1\}\} = \{x \in M \mid f(x) = 1\}.$$

Es gilt  $f = \chi_A$ , denn

$$\chi_A(x) = [x \in A] = [x \in \{x \mid f(x) = 1\}] = [f(x) = 1] = f(x).$$

Da  $\varphi$  eine Bijektion ist, müssen  $2^M$  und  $\{0,1\}^M$  nach Def. 1.16 (equipotent) gleichmächtig sein.  $\square$ 

**Satz 1.32.** Man setze Axiom 1.30 (acc) voraus. Die Vereinigung von abzählbar vielen abzählbar unendlichen Mengen ist abzählbar unendlich. Kurz  $|\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n|=|\mathbb{N}|$ , wenn  $|A_n|=|\mathbb{N}|$  für jedes n.

**Beweis.** Sei  $B_n$  die Menge der Bijektionen aus Abb( $\mathbb{N}$ ,  $A_n$ ). Nach Axiom 1.30 (acc) kann aus jeder Menge  $B_n$  eine Bijektion  $f_n \colon \mathbb{N} \to A_n$  ausgewählt werden. Man betrachte nun

$$\varphi: \mathbb{N} \times \mathbb{N} \to \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n, \quad \varphi(n, m) := f_n(m).$$

Die Abbildung  $\varphi$  ist surjektiv, denn nach Satz 1.26 und Satz 1.20 gilt

$$\varphi(\mathbb{N} \times \mathbb{N}) = \bigcup_{(n,m) \in \mathbb{N} \times \mathbb{N}} \{f_n(m)\} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \bigcup_{m \in \mathbb{N}} \{f_n(m)\}$$
$$= \bigcup_{n \in \mathbb{N}} f_n(\bigcup_{m \in \mathbb{N}} \{m\}) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} f_n(\mathbb{N}) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n.$$

Daher gilt  $|\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n|\leq |\mathbb{N}\times\mathbb{N}|=|\mathbb{N}|$ . Für eine beliebige der Bijektionen  $f_n\in B_n$  lässt sich die Zielmenge erweitern, so dass man eine Injektion  $f\colon\mathbb{N}\to\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n$  erhält. Daher ist auch  $|\mathbb{N}|\leq |\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n|$ . Nach dem Satz von Cantor-Bernstein gilt also  $|\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n|=|\mathbb{N}|$ .  $\square$ 

**Satz 1.33.** Wenn R abzählbar ist, dann ist auch der Polynomring R[X] abzählbar.

**Beweis.** Zu jedem Polynom vom Grad  $n \ge 1$  gehört auf kanonische Weise genau ein Tupel aus  $M_n := R^{n-1} \times R \setminus \{0\}$ . Da R abzählbar ist, sind auch  $R^{n-1}$  und  $R \setminus \{0\}$  abzählbar. Dann ist auch  $M_n$  abzählbar. Nach Satz 1.32 gilt

$$|R[X]| = 1 + |\bigcup_{n \in \mathbb{N}} M_n| = 1 + |\mathbb{N}| = |\mathbb{N}|. \square$$

Satz 1.34. Es gibt nur abzählbar unendlich viele algebraische Zahlen.

**Beweis 1.** Zu zeigen ist |A| = |N| mit

$$\mathbb{A} := \{ \alpha \in \mathbb{C} \mid \exists p (p \in \mathbb{Q}[X] \setminus \{0\} \land p(\alpha) = 0) \}.$$

Dass  $\mathbb{A}$  unendlich ist, ist leicht ersichtlich, denn schon jede rationale Zahl q, von denen es unendlich viele gibt, ist Nullstelle von p(X) := X - q und daher algebraisch.

Ein Polynom vom Grad n kann höchstens n Nullstellen besitzen. Nach Satz 1.33 gilt  $\mathbb{Q}[X] = |\mathbb{N}|$ . Für  $\mathbb{Q}[X]$  lässt sich also eine Abzählung angeben. Bei dieser Abzählung lässt sich für jedes Polynom p die Liste der Nullstellen von p einfügen. Streicht man alle Nullstellen, die schon einmal vorkamen, dann erhält man eine Abzählung der algebraischen Zahlen. Demnach gilt  $|\mathbb{A}| = |\mathbb{N}|$ .  $\square$ 

**Beweis 2.** Jedem  $p = \sum_{k=0}^n a_k X^k$  lässt sich eine Höhe  $h := n + \sum_{k=0}^n |a_k|$  zuordnen. Zu einer festen Höhe kann es nur endlich viele Polynome  $p \in \mathbb{Z}[X]$  geben, wodurch man eine Abzählung der Polynome erhält, wenn für h = 1, h = 2, h = 3 usw. jeweils die Liste der Polynome eingefügt wird. Für jedes Polynom p lässt sich die Liste der Nullstellen von p einfügen. Streicht man alle Nullstellen, die schon einmal vorkamen, dann erhält man eine Abzählung der algebraischen Zahlen.  $\square$ 

**Beweis 3.** Für  $n \in \mathbb{N}$  sei

$$A_n := \{x \in \mathbb{A} \mid x \text{ ist Nullstelle eines } p \in \mathbb{Z}[X] \setminus \{0\} \text{ mit deg}(p) = n,$$
 dessen Koeffizienten  $a_k$  alle  $|a_k| \le n$  erfüllen $\}$ .

Alle  $A_n$  sind endlich und es gilt  $\mathbb{A} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$ . Daher muss  $|\mathbb{A}| \leq |\mathbb{N}|$  sein.  $\square$ 

# 2 Analysis

## 2.1 Folgen

## 2.1.1 Konvergenz

**Definition 2.1. (open-ep-ball: offene Epsilon-Umgebung).** Sei (M, d) ein metrischer Raum. Unter der offenen Epsilon-Umgebung von  $\alpha \in M$  versteht man:

$$U_{\varepsilon}(\alpha) := \{x \mid d(x, \alpha) < \varepsilon\}$$

Setze zunächst speziell d(x, a) := |x - a| bzw. d(x, a) := ||x - a||.

## Definition 2.2. (lim: konvergente Folge, Grenzwert).

$$\lim_{n\to\infty} \alpha_n = \alpha :\iff \forall \varepsilon > 0 \; \exists n_0 \; \forall n \geq n_0 \; (\alpha_n \in U_\varepsilon(\alpha))$$

bzw

$$\lim_{n\to\infty} a_n = a :\iff \forall \varepsilon > 0 \ \exists n_0 \ \forall n \ge n_0 \ (\|\alpha_n - \alpha\| < \varepsilon).$$

**Definition 2.3. (bseq: beschränkte Folge).** Eine Folge  $(a_n)$  mit  $a_n \in \mathbb{R}$  heißt genau dann beschränkt, wenn es eine reelle Zahl S gibt mit  $|a_n| < S$  für alle n.

Eine Folge  $(a_n)$  von Punkten eines normierten Raums heißt genau dann beschränkt, wenn es eine reelle Zahl S gibt mit  $||a_n|| < S$  für alle n.

#### Satz 2.1. (Grenzwert bei Konvergenz eindeutig bestimmt).

Eine konvergente Folge von Elementen eines metrischen Raumes besitzt genau einen Grenzwert.

**Beweis.** Sei  $(a_n)$  eine konvergente Folge mit  $a_n \to g_1$ . Sei weiterhin  $g_1 \neq g_2$ . Es wird nun gezeigt, dass  $g_2$  kein Grenzwert von  $a_n$  sein kann. Wir müssen also zeigen:

$$\neg \lim_{n \to \infty} \alpha_n = g_2 \iff \exists \varepsilon > 0 \ \forall n_0 \ \exists n \geq n_0 \ (\alpha_n \notin U_\varepsilon(g_2))$$

mit  $a_n \notin U_{\varepsilon}(g_2) \iff d(a_n, g_2) \geq \varepsilon$ .

Um dem Existenzquantor zu genügen, wählt man nun  $\varepsilon = \frac{1}{2}d(g_1,g_2)$ . Nach Def. 3.3 (metric-space) gilt  $d(g_1,g_2) > 0$ , daher ist auch  $\varepsilon > 0$ . Nach Satz 3.2 sind die Umgebungen  $U_{\varepsilon}(g_1)$  und  $U_{\varepsilon}(g_2)$  disjunkt. Wegen  $a_n \to g_1$  gibt es ein  $n_0$  mit  $a_n \in U_{\varepsilon}(g_1)$  für alle  $n \ge n_0$ . Dann gibt es für jedes beliebig große  $n_0$  aber auch  $n \ge n_0$  mit  $a_n \notin U_{\varepsilon}(g_2)$ .  $\square$ 

### Satz 2.2. (lim-scaled-ep: skaliertes Epsilon). Es gilt:

$$\lim_{n \to \infty} a_n = \alpha \iff \forall \varepsilon {>} 0 \; \exists n_0 \; \forall n {\geq} n_0 \; (\|a_n - \alpha\| < R\varepsilon),$$

wobei R > 0 ein fester aber beliebieger Skalierungsfaktor ist.

**Beweis.** Betrachte  $\varepsilon > 0$  und multipliziere auf beiden Seiten mit R. Dabei handelt es sich um eine Äguivalenzumformung. Setze  $\varepsilon' := R\varepsilon$ . Demnach gilt:

$$\varepsilon > 0 \iff \varepsilon' > 0$$
.

Nach der Ersetzungsregel düfen wir die Teilformel  $\varepsilon > 0$  nun ersetzen. Es ergibt sich die äguivalente Formel

$$\lim_{n\to\infty} a_n = a \iff \forall \varepsilon' > 0 \ \exists n_0 \ \forall n \geq n_0 \ (\|a_n - a\| < \varepsilon').$$

Das ist aber genau Def. 2.2 (lim). □

Satz 2.3. Es gilt:

$$\lim_{n\to\infty}a_n=a\implies\lim_{n\to\infty}\|a_n\|=\|a\|.$$

Beweis. Nach Satz 3.4 (umgekehrte Dreiecksungleichung) gilt:

$$|||a_n|| - ||a||| \le ||a_n - a|| < \varepsilon.$$

Dann ist aber erst recht  $||a_n|| - ||a||| < \varepsilon$ .  $\square$ 

**Satz 2.4.** Ist  $(a_n)$  eine Nullfolge und  $(b_n)$  eine beschränkte Folge, dann ist auch  $(a_nb_n)$  eine Nullfolge.

**Beweis.** Wenn  $(b_n)$  beschränkt ist, dann existiert nach Def. 2.3 (bseq) eine Schranke S mit  $|b_n| < S$  für alle n. Man multipliziert nun auf beiden Seiten mit  $|a_n|$  und erhält

$$|a_nb_n|=|a_n||b_n|<|a_n|S.$$

Wenn  $a_n \to 0$ , dann muss für jedes  $\varepsilon$  ein  $n_0$  existieren mit  $|a_n| < \varepsilon$  für  $n \ge n_0$ . Multipliziert man auf beiden Seiten mit S, und ergibt sich

$$|a_n b_n - 0| = |a_n b_n| < |a_n| S < S\varepsilon$$
.

Nach Satz 2.2 (lim-scaled-ep) gilt dann aber  $a_n b_n \rightarrow 0$ .

**Satz 2.5.** Sind  $(a_n)$  und  $(b_n)$  Nullfolgen, dann ist auch  $(a_nb_n)$  eine Nullfolge.

**Beweis 1.** Wenn  $(b_n)$  eine Nullfolge ist, dann ist  $(b_n)$  auch beschränkt. Nach Satz 2.4 gilt dann die Behauptung.

**Beweis 2.** Sei  $\varepsilon > 0$  beliebig. Es gibt ein  $n_0$ , so dass  $|\alpha_n| < \varepsilon$  und  $|b_n| < \varepsilon$  für  $n \ge n_0$ . Demnach ist

$$|a_n b_n| = |a_n||b_n| < |a_n|\varepsilon < \varepsilon^2$$
.

Wegen  $\varepsilon > 0 \iff \varepsilon' > 0$  mit  $\varepsilon' = \varepsilon^2$  gilt

$$\forall \varepsilon' > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 (|\alpha_n b_n| < \varepsilon').$$

Nach Def. 2.2 (lim) gilt somit die Behauptung. □

**Satz 2.6. (Grenzwertsatz zur Addition).** Seien  $(a_n)$ ,  $(b_n)$  Folgen von Vektoren eines normierten Raumes. Es gilt:

$$\lim_{n\to\infty} a_n = a \wedge \lim_{n\to\infty} b_n = b \implies \lim_{n\to\infty} a_n + b_n = a + b.$$

**Beweis.** Dann gibt es ein  $n_0$ , so dass für  $n \ge n_0$  sowohl  $||a_n - a|| < \varepsilon$  als auch  $||b_n - b|| < \varepsilon$ . Addition der beiden Ungleichungen ergibt

$$\|a_n-a\|+\|b_n-b\|<2\varepsilon.$$

Nach der Dreiecksungleichung, das ist Axiom (N3) in Def. 3.5 (normed-space), gilt nun aber die Abschätzung

$$\|(a_n + b_n) - (a + b)\| = \|(a_n - a) + (b_n - b)\| \le \|a_n - a\| + \|b_n - b\|.$$

Somit gilt erst recht

$$||(a_n+b_n)-(a+b)||<2\varepsilon.$$

Nach Satz 2.2 (lim-scaled-ep) folgt die Behauptung. □

Satz 2.7. (Grenzwertsatz zur Skalarmultiplikation). Sei  $(a_n)$  eine Folge von Vektoren eines normierten Raumes und sei  $r \in \mathbb{R}$  oder  $r \in \mathbb{C}$ . Es gilt:

$$\lim_{n\to\infty}a_n=a\implies \lim_{n\to\infty}ra_n\to ra.$$

**Beweis.** Sei  $\varepsilon > 0$  fest aber beliebig. Es gibt nun ein  $n_0$ , so dass  $||a_n - a|| < \varepsilon$  für  $n \ge n_0$ . Multipliziert man auf beiden Seiten mit |r| und zieht Def. 3.5 (normed-space) Axiom (N2) heran, dann ergibt sich

$$||ra_n - ra|| = |r| ||a_n - a|| < |r| \varepsilon.$$

Nach Satz 2.2 (lim-scaled-ep) folgt die Behauptung. □

### Satz 2.8. (Grenzwertsatz zum Produkt).

Seien  $(a_n)$  und  $(b_n)$  Folgen reeller Zahlen. Es gilt:

$$\lim_{n\to\infty} a_n = a \wedge \lim_{n\to\infty} b_n = b \implies \lim_{n\to\infty} a_n b_n = ab.$$

**Beweis.** Nach Voraussetzung sind  $a_n - a$  und  $b_n - b$  Nullfolgen. Da das Produkt von Nullfolgen wieder eine Nullfolge ist, gilt

$$(a_n - a)(b_n - b) = a_n b_n - a_n b - ab_n + ab \rightarrow 0.$$

Da nach Satz 2.7 aber  $a_n b \rightarrow ab$  und  $ab_n \rightarrow ab$ , ergibt sich nach Satz 2.6 nun

$$(a_n-a)(b_n-b)+a_nb+ab_n=a_nb_n+ab\to 2ab.$$

Addiert man nun noch die konstante Folge -2ab und wendet nochmals Satz 2.6 an, dann ergibt sich die Behauptung

$$a_nb_n \rightarrow ab. \square$$

**Satz 2.9.** Sei M ein metrischer Raum und X ein topologischer Raum. Eine Abbildung  $f: M \to X$  ist genau dann stetig, wenn sie folgenstetig ist.

**Satz 2.10. (Satz zur Fixpunktgleichung).** Sei M ein metrischer Raum und sei  $f: M \to M$ . Sei  $x_{n+1} := f(x_n)$  eine Fixpunktiteration. Wenn die Folge  $(x_n)$  zu einem Startwert  $x_0$  konvergiert mit  $x_n \to x$ , und wenn f eine stetige Abbildung ist, dann muss der Grenzwert x die Fixpunktgleichung x = f(x) erfüllen.

**Beweis.** Wenn  $x_n \to x$ , dann gilt trivialerweise auch  $x_{n+1} \to x$ . Weil f stetig ist, ist f nach Satz 2.9 auch folgenstetig. Daher gilt  $\lim f(a_n) = f(\lim a_n)$  für jede konvergente Folge  $(a_n)$ . Somit gilt:

$$x = \lim_{n \to \infty} x_{n+1} = \lim_{n \to \infty} f(x_n) = f(\lim_{n \to \infty} x_n) = f(x). \square$$

## 2.1.2 Wachstum und Landau-Symbole

**Definition 2.4.** Seien  $f, g: D \to \mathbb{R}$  mit  $D = \mathbb{N}$  oder  $D = \mathbb{R}$ . Man sagt, die Funktion f wächst nicht wesentlich schneller als g, kurz  $f \in \mathcal{O}(g)$ , genau dann, wenn

$$\exists (c > 0) \exists (x_0 > 0) \forall (x > x_0) (|f(x)| \le c|g(x)|).$$

**Korollar 2.11.** Ist  $r \in \mathbb{R}$  mit  $r \neq 0$  eine Konstante, dann gilt  $\mathcal{O}(rg) = \mathcal{O}(g)$ .

Beweis. Nach Def. 2.4 ist

$$f \in \mathcal{O}(rg) \iff \exists (c > 0)\exists (x_0 > 0) \forall (x > x_0)(|f(x)| \le c|rg(x)|).$$

Man hat nun

$$|f(x)| \le c|rg(x)| = c \cdot |r| \cdot |g(x)|.$$

Wegen  $r \neq 0$  ist |r| > 0 und daher auch  $c > 0 \iff c|r| > 0$ . Sei c' := r|c|. Also gilt  $c > 0 \iff c' > 0$ . Nach der Ersetzungsregel darf c > 0 gegen c' > 0 ersetzt werden und man erhält die äquivalente Bedingung

$$\exists (c' > 0) \exists (x_0 > 0) \forall (x > x_0) (|f(x)| \le c' |g(x)|).$$

Nach Def. 2.4 ist das gerade  $f \in \mathcal{O}(g)$ .  $\square$ 

# 2.2 Stetige Funktionen

**Definition 2.5. (Grenzwert einer Funktion).** Sei  $f: D \to \mathbb{R}$  mit  $D \subseteq \mathbb{R}$  und sei p ein Häufungspunkt von p. Die Funktion p heißt konvergent gegen p für p wenn

$$\forall (\varepsilon > 0) \exists (\delta > 0) \forall (x \in D) (0 < |x - x_0| < \delta \implies |f(x) - L| < \varepsilon).$$

Bei Konvergenz schreibt man  $L = \lim_{x \to p} f(x)$  und nennt L den Grenzwert.

**Definition 2.6. (cont: stetig).** Eine Funktion  $f: D \to \mathbb{R}$  mit  $D \subseteq \mathbb{R}$  heißt stetig an der Stelle  $x_0 \in D$ , wenn

$$\forall (\varepsilon > 0) \exists (\delta > 0) \forall (x \in D)(|x - x_0| < \delta \implies |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon).$$

#### Definition 2.7. (Lipschitz-stetig).

Eine Funktion  $f: D \to \mathbb{R}$  mit  $D \subseteq \mathbb{R}$  heißt Lipschitz-stetig, wenn eine Konstante L existiert, so dass

$$|f(b)-f(a)| \le L|b-a|$$

für alle  $a, b \in D$ .

## Definition 2.8. (Lipschitz-stetig an einer Stelle).

Eine Funktion  $f: D \to \mathbb{R}$  mit  $D \subseteq \mathbb{R}$  heißt Lipschitz-stetig an der Stelle  $x_0 \in D$ , wenn eine Konstante L existiert, so dass

$$|f(x_0) - (a)| \le L|x_0 - a|$$

für alle  $\alpha \in D$ .

**Korollar 2.12.** Eine Funktion ist genau dann Lipschitz-stetig, wenn sie an jeder Stelle Lipschitz-stetig ist und die Menge der optimalen Lipschitz-Konstanten dabei beschränkt.

**Beweis.** Eine Lipschitz-stetige Funktion ist trivialerweise an jeder Stelle Lipschitz-stetig. Ist  $f: D \to \mathbb{R}$  an der Stelle b Lipschitz-stetig, dann existiert eine Lipschitz-Konstante  $L_b$  mit

$$\forall (a \in D)(|f(b) - f(a)| \le L_b|b - a|).$$

Nach Voraussetzung ist  $L = \sup_{b \in D} L_b$  endlich. Alle  $L_b$  können nun zu L abgeschwächt werden und es ergibt sich

$$\forall (b \in D) \forall (a \in D)(|f(b) - f(a)| \le L|b - a|). \Box$$

#### **Definition 2.9. (lokal Lipschitz-stetig).**

Eine Funktion  $f: D \to \mathbb{R}$  mit  $D \subseteq \mathbb{R}$  heißt lokal Lipschitz-stetig in der Nähe einer Stelle  $x_0 \in D$ , wenn es eine Epsilon-Umgebung  $U_{\varepsilon}(x_0)$  gibt, so dass die Einschränkung von f auf diese Umgebung Lipschitz-stetig ist. Die Funktion heißt lokal Lipschitz-stetig, wenn sie in der Nähe jeder Stelle Lipschitz-stetig ist.

**Satz 2.13.** Ist die Funktion  $f: D \to \mathbb{R}$  an der Stelle  $x_0$  differenzierbar, dann gibt es ein  $\delta > 0$ , so dass die Einschränkung von f auf  $U_{\delta}(x_0)$  an der Stelle  $x_0$  Lipschitzstetig ist.

**Beweis.** Def. 2.5 wird in Def. 2.10 (diff) eingesetzt. Es ergibt sich:

$$0<|x-x_0|<\delta\implies \left|\frac{f(x)-f(x_0)}{x-x_0}-f'(x_0)\right|<\varepsilon.$$

Nach der umgekehrten Dreiecksungleichung 3.4 gilt

$$\left| \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} \right| - |f'(x_0)| \le \left| \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} - f'(x_0) \right| < \varepsilon.$$

Daraus ergibt sich

$$|f(x)-f(x_0)| < (|f'(x_0)|+\varepsilon) \cdot |x-x_0|$$

und somit erst recht

$$|f(x)-f(x_0)| \le (|f'(x_0)| + \varepsilon) \cdot |x-x_0|,$$

wobei jetzt auch  $x = x_0$  erlaubt ist. Demnach wird Def. 2.8 erfüllt:

$$\exists (\delta > 0) \forall (x \in U_{\delta}(x_0)) (|f(x) - f(x_0)| \le (|f'(x_0)| + \varepsilon) \cdot |x - x_0|). \ \Box$$

**Satz 2.14.** Eine differenzierbare Funktion ist genau dann Lipschitz-stetig, wenn ihre Ableitung beschränkt ist.

**Beweis.** Wenn  $f: I \to \mathbb{R}$  Lipschitz-stetig ist, dann gibt es L mit

$$\left| \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right| \le L$$

für alle  $a, b \in D$  mit  $a \neq b$ . Daraus folgt

$$|f'(a)| = \left| \lim_{b \to a} \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right| = \lim_{b \to a} \left| \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right| \le L.$$

Demnach ist die Ableitung beschränkt.

Sei nun umgekehrt die Ableitung beschränkt. Für  $a, b \in I$  mit  $a \neq b$  gibt es nach dem Mittelwertsatz ein  $x_0 \in (a, b)$ , so dass

$$|f'(x_0)| = \left| \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right|.$$

Da die Ableitung beschränkt ist gibt es ein Supremum  $L = \sup_{x \in I} |f'(x)|$ . Demnach ist  $|f'(x)| \le L$  für alle x. Es ergibt sich

$$\left|\frac{f(b)-f(a)}{b-a}\right| \le L|b-a| \implies |f(b)-f(a)| \le L|b-a|.$$

Nun darf auch a = b gewählt werden.  $\Box$ 

**Satz 2.15.** Eine auf einem kompakten Intervall [a, b] definierte stetig differenzierbare Funktion ist Lipschitz-stetig.

**Beweis.** Sei  $f: [a, b] \to \mathbb{R}$  stetig differenzierbar. Dann ist f'(x) stetig. Nach dem Satz vom Minimum und Maximum ist |f'(x)| beschränkt. Nach Satz 2.14 muss f Lipschitzstetig sein.  $\square$ 

**Korollar 2.16.** Eine stetig differenzierbare Funktion ist lokal Lipschitz-stetig.

**Beweis.** Sei  $f: D \to \mathbb{R}$  stetig differenzierbar. Sei  $[a,b] \in D$ . Sei  $x_0 \in [a,b]$ . Die Einschränkung von f auf [a,b] ist Lipschitz-stetig nach Satz 2.15. Dann ist auch die Einschränkung von f auf  $U_{\varepsilon}(x_0) \subseteq [a,b]$  Lipschitz-stetig.  $\square$ 

**Satz 2.17.** Es gibt differenzierbare Funktionen, die nicht überall lokal Lipschitz-stetig sind.

**Beweis.** Aus Satz 2.14 ergibt sich also Kontraposition, dass eine Funktion mit unbeschränkter Ableitung nicht Lipschitz-stetig sein kann.

Ist  $f: D \to \mathbb{R}$  an jeder Stelle differenzierbar und ist f' in jeder noch so kleinen Umgebung der Stelle  $x_0$  unbeschränkt, dann kann f also in der Nähe dieser Stelle auch nicht lokal Lipschitz-stetig sein.

Ein Beispiel für eine solche Funktion ist  $f: [0, \infty) \to \mathbb{R}$  mit

$$f(0) := 0$$
 und  $f(x) := x^{3/2} \cos(\frac{1}{x})$ .

Einerseits gilt

$$f'(0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(0+h) - f(0)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{f(h)}{h} = \lim_{h \to 0} (h^{1/2} \cos(\frac{1}{h})) = 0.$$

Die Funktion ist also an der Stelle x = 0 differenzierbar. Andererseits gilt nach den Ableitungsregeln

$$f'(x) = \frac{3}{2}\sqrt{x}\cos\left(\frac{1}{x}\right) + \frac{1}{\sqrt{x}}\sin\left(\frac{1}{x}\right).$$

für x > 0. Der Term  $\frac{1}{\sqrt{x}}$  erwirkt für  $x \to 0$  immer größere Maxima von |f'(x)|. Daher kann f in der Nähe von x = 0 nicht lokal Lipschitz-stetig sein.  $\Box$ 

## 2.3 Differentialrechnung

## 2.3.1 Ableitungsregeln

**Definition 2.10.** (diff: differenzierbar, Ableitung). Eine Funktion  $f: D \to \mathbb{R}$  heißt differenzieraber an der Stelle  $x_0 \in D$ , wenn der Grenzwert

$$f'(x_0) = \lim_{x \to x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

existiert. Man nennt  $f'(x_0)$  die Ableitung von f an der Stelle  $x_0$ .

**Satz 2.18.** Sei I ein Intervall und  $f, g: I \to \mathbb{R}$ . Sind f, g differenzierbar an der Stelle  $x \in I$ , dann ist auch

$$f+g$$
 dort differenzierbar mit  $(f+g)'(x)=f'(x)+g'(x)$ , (2.1)  
 $f-g$  dort differenzierbar mit  $(f-g)'(x)=f'(x)-g'(x)$ , (2.2)

$$f - g$$
 dort differenzierbar mit  $(f - g)'(x) = f'(x) - g'(x)$ , (2.2)

$$fg$$
 dort differenzierbar mit  $(fg)'(x) = f'(x)g(x) + f(x)g'(x)$ . (2.3)

Beweis. Es gilt

$$(f+g)'(x) = \lim_{h \to 0} \frac{(f+g)(x+h) - (f+g)(x)}{h}$$
 (2.4)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{(f(x+h) + g(x+h)) - (f(x) + g(x))}{h}$$
 (2.5)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{(f(x+h) + g(x+h)) - (f(x) + g(x))}{h}$$

$$= \lim_{h \to 0} \left( \frac{f(x+h) - f(x)}{h} + \frac{g(x+h) - g(x)}{h} \right)$$
(2.5)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} + \lim_{h \to 0} \frac{g(x+h) - g(x)}{h} = f'(x) + g'(x). \tag{2.7}$$

Da die Grenzwerte auf der rechten Seite nach Voraussetzung existieren, muss auch der Grenzwert der Summe existieren. Die Rechnung für die Subtraktion ist analog. Bei der Multiplikation wird ein Nullsummentrick angewendet:

$$g(x)f'(x) + f(x)g'(x) = g(x)\lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} + f(x)\lim_{h \to 0} \frac{g(x+h) - g(x)}{h}$$
(2.8)

$$= \lim_{h \to 0} \left[ g(x+h) \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \right] + \lim_{h \to 0} \left[ f(x) \frac{g(x+h) - g(x)}{h} \right]$$
 (2.9)

$$= \lim_{h \to 0} \left[ g(x+h) \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \right] + \lim_{h \to 0} \left[ f(x) \frac{g(x+h) - g(x)}{h} \right]$$
(2.9)
$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h)g(x+h) - f(x)g(x+h)}{h} + \lim_{h \to 0} \frac{f(x)g(x+h) - f(x)g(x)}{h}$$
(2.10)
$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h)g(x+h) - f(x)g(x+h) + f(x)g(x+h) - f(x)g(x)}{h}$$
(2.11)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h)g(x+h) - f(x)g(x+h) + f(x)g(x+h) - f(x)g(x)}{h}$$
(2.11)

$$= \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h)g(x+h) - f(x)g(x)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{(fg)(x+h) - (fg)(x)}{h} = (fg)'(x). \tag{2.12}$$

Hierbei wurde  $\lim_{h\to 0} g(x+h) = g(x)$  benutzt, was richtig ist, weil g an der Stelle x differenzierbar ist und dort somit ganz sicher stetig.  $\square$ 

**Satz 2.19.** Sei I ein Intervall. Sind  $f,g:I\to\mathbb{R}$  an der Stelle x differenzierbar und ist  $g(x)\neq 0$ , dann ist auch f/g differenzierbar und es gilt

$$\left(\frac{f}{g}\right)'(x) = \frac{f'(x)g(x) - f(x)g'(x)}{g(x)^2}.$$
 (2.13)

Beweis. Nach der Produktregel (2.3) gilt

$$0 = 1' = \left(g \cdot \frac{1}{g}\right)' = g' \cdot \frac{1}{g} + g \cdot \left(\frac{1}{g}\right)'. \tag{2.14}$$

Umstellen bringt  $(1/g)'(x) = -g'(x)/g(x)^2$ . Nochmalige Anwendung der Produktregel (2.3) bringt

$$\left(\frac{f}{g}\right)'(x) = \left(f \cdot \frac{1}{g}\right)'(x) = f'(x) \cdot \frac{1}{g(x)} + f(x)\left(\frac{1}{g}\right)'(x) \tag{2.15}$$

$$= \frac{f'(x)}{g(x)} - \frac{f(x)g'(x)}{g(x)^2} = \frac{f'(x)g(x) - f(x)g'(x)}{g(x)^2}. \quad \Box$$
 (2.16)

**Satz 2.20.** Für  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ ,  $f(x) := x^n$  mit  $n \in \mathbb{N}$  gilt  $f'(x) = nx^{n-1}$ .

Beweis. Heranziehung des binomischen Lehrsatzes bringt

$$f'(x) = \lim_{h \to 0} \frac{(x+h)^n - x^n}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} x^{n-k} h^k - x^n}{h}$$
 (2.17)

$$= \lim_{h \to 0} \left( nx^{n-1} + \sum_{k=2}^{n} \binom{n}{k} x^{n-k} h^{k-1} \right) = nx^{n-1}. \quad \Box$$
 (2.18)

**Satz 2.21.** Für  $f: \mathbb{R}\setminus\{0\} \to \mathbb{R}$ ,  $f(x):=x^n$  mit  $n \in \mathbb{Z}$  gilt  $f'(x)=nx^{n-1}$ .

**Beweis.** Der Fall n=0 ist trivial und  $n \ge 1$  wurde schon in Satz 2.20 gezeigt. Sei nun  $a \in \mathbb{N}$  und n=-a. Nach der Produktregel (2.3) und Satz 2.20 gilt

$$0 = \frac{d}{dx}1 = \frac{d}{dx}(x^{a}x^{-a}) = x^{-a}\frac{d}{dx}x^{a} + x^{a}\frac{d}{dx}x^{-a} = x^{-a}ax^{a-1} + x^{a}\frac{d}{dx}x^{-a}.$$
 (2.19)

Dividiert man nun durch  $x^a$  und formt um, dann ergibt sich

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}x^{-a} = -ax^{-a-1} \implies \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}x^n = nx^{n-1}. \, \Box \tag{2.20}$$

#### 2.3.2 Glatte Funktionen

**Satz 2.22.** Sei  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  eine Funktion mit der Eigenschaft f(x) = 0 für  $x \le 0$  und f(x) > 0 für x > 0. Es gibt glatte Funktionen mit dieser Eigenschaft, jedoch keine analytischen.

**Beweis.** Wegen f(x) = 0 für  $x \le 0$  muss die linksseitige n-te Ableitung an der Stelle x = 0 immer verschwinden. Wenn die n-te Ableitung stetig sein soll, muss auch die rechtsseitige Ableitung bei x = 0 verschwinden. Da die Funktion glatt sein soll, muss das für jede Ableitung gelten. Daher verschwindet die Taylorreihe an der Stelle x = 0. Da aber f(x) > 0 für x > 0, gibt es keine noch so kleine Umgebung mit Übereinstimmung von f und ihrer Taylorreihe. Daher kann f an der Stelle x = 0 nicht analytisch sein.

Eine glatte Funktion lässt sich jedoch konstruieren:

$$f(x) := \begin{cases} e^{-1/x} & \text{wenn } x > 0, \\ 0 & \text{wenn } x \le 0. \end{cases}$$

Ist nämlich g(x) an einer Stelle glatt, dann ist es nach Kettenregel, Produktregel und Summenregel auch  $e^{g(x)}$ . Die n-te Ableitung lässt sich immer in der Form

$$\sum_{k} e^{g(x)} r_{k}(x) = e^{g(x)} \sum_{k} r_{k}(x) = e^{g(x)} r(x)$$

darstellen, wobei die  $r_k(x)$  bzw. r(x) in diesem Fall rationale Funktionen mit Polstelle bei x=0 sind. Da aber  $e^{-1/x}$  für  $x\to 0$  schneller fällt als jede rationale Funktion steigen kann, muss die rechtsseitige Ableitung an der Stelle x=0 immer verschwinden.  $\Box$ 

# 3 Topologie

## 3.1 Grundbegriffe

## 3.1.1 Definitionen

Definition 3.1. (nhfilter: Umgebungsfilter).

$$U(x) := \{ U \subseteq X \mid \exists O(O \in T \land x \in O \land O \subseteq U) \}.$$

**Definition 3.2. (int: offener Kern).** 

$$int(M) := \{x \in M \mid M \in \underline{U}(x)\}$$

**Satz 3.1.** Der offene Kern von M ist die Vereinigung der offenen Teilmengen von M. Kurz:

$$\operatorname{int}(M) = \bigcup_{O \in 2^M \cap T} O.$$

**Beweis.** Nach Def. 1.2 (seteq) und Def. 3.2 (int) expandieren:

$$\forall x[x\in M\land M\in\underline{U}(x)\iff x\in\bigcup_{O\in2^M\cap T}O].$$

Den äußeren Allquantor brauchen wir nicht weiter mitschreiben, da alle freien Variablen automatisch allquantifiziert werden. Nach Def. 3.1 (nhfilter) weiter expandieren, wobei die Bedingung  $U \subseteq X$  als tautologisch entfallen kann, weil X die Grundmenge ist. Auf der rechten Seite wird nach Def. 1.8 (union) expandiert. Es ergibt sich:

$$x \in M \land \exists O(O \in T \land x \in O \land O \subseteq M) \iff \exists O(O \subseteq M \land O \in T \land x \in O).$$

Wegen  $A \wedge \exists x (P(x)) \iff \exists x (A \wedge P(x))$  ergibt sich auf der linken Seite:

$$\exists O(x \in M \land O \in T \land x \in O \land O \subseteq M).$$

Wenn aber  $O \subseteq M$  erfüllt sein muss, gilt  $x \in O \implies x \in M$ . Demnach kann  $x \in M$  entfallen. Auf beiden Seiten steht dann die gleiche Bedingung.  $\square$ 

### 3.2 Metrische Räume

### 3.2.1 Metrischer Räume

**Definition 3.3. (metric-space: metrischer Raum).** Man bezeichet (M, d) mit  $d: M^2 \to \mathbb{R}$  genau dann als metrischen Raum, wenn die folgenden Axiome erfüllt sind:

(M1)  $d(x, y) = 0 \iff x = y$ , (Gleichheit abstandsloser Punkte)

(M2) d(x, y) = d(y, x), (Symmetrie)

(M3)  $d(x, y) \le d(x, z) + d(z, y)$ . (Dreiecksungleichung)

Definition 3.4. (open-ep-ball: offene Epsilon-Umgebung).

Für einen metrischen Raum (M, d) und  $p \in M$ :

$$U_{\varepsilon}(p) := \{x \mid d(p, x) < \varepsilon\}.$$

Bemerkung: Unter einer Epsilon-Umgebung ohne weitere Attribute versteht man immer eine offene Epsilon-Umgebung.

**Satz 3.2. (Konstruktion disjunkter Epsilon-Umgebungen).** Sei (M, d) ein metrischer Raum und  $p, q \in M$  mit  $p \neq q$ . Betrachte die Streckenzerlegung d(p, q) = A + B. Für  $a \leq A$  und  $b \leq B$  sind die Epsilon-Umgebungen  $U_a(p)$  und  $U_b(q)$  disjunkt.

**Beweis.** Angenommen  $U_a(p)$  und  $U_b(q)$  wären nicht disjunkt, dann gäbe es mindestens ein x mit  $x \in U_a(p)$  und  $x \in U_b(q)$ , d.h. d(p,x) < a und d(q,x) < b. Addition der beiden Ungleichungen bringt

$$d(p,x) + d(q,x) < a + b \le d(p,q).$$

Gemäß der Dreiecksungleichung Def. 3.3 Axiom (M3) gilt nun aber

$$d(p,q) \le d(p,x) + d(q,x)$$

für alle x. Sei c := d(p,x) + d(q,x). Wir erhalten damit nun  $c < a + b \le c$  und somit den Widerspruch c < c.  $\square$ 

Korollar 3.3. (Unterschiedliche Punkte eines metrischen Raumes besitzen disjunkte Epsilon-Umgebungen). Sei (M, d) ein metrischer Raum und  $p, q \in M$ . Wenn  $p \neq q$  ist, dann gibt es disjunkte offene Epsilon-Umgebungen  $U_a(p)$  und  $U_b(q)$ .

**Beweis.** Folgt trivial aus Satz 3.2. Wähle speziell z. B. a = b = d(p, q)/2.  $\Box$ 

#### 3.2.2 Normierte Räume

**Definition 3.5. (normed-space: normierter Raum).** Sei V ein Vektorraum über dem Körper der rellen oder komplexen Zahlen. Sei N(x) = ||x|| eine Abbildung, die jedem  $x \in V$  eine reelle Zahl zuordnet. Man nennt (V, N) genau dann einen normierten Raum, wenn die folgenden Axiome erfüllt sind:

(N1)  $||x|| = 0 \iff x = 0$ , (Definitheit)

(N2)  $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$ , (betragsmäßige Homogenität)

(N3)  $||x + y|| \le ||x|| + ||y||$ . (Dreiecksungleichung)

Satz 3.4. (umgekehrte Dreiecksungleichung). In jedem normierten Raum gilt

$$|||x|| - ||y||| \le ||x - y||.$$

**Beweis.** Auf beiden Seiten von Def. 3.5 (normed-space) Axiom (N3) wird ||y|| subtrahiert. Es ergibt sich

$$||x + y|| - ||y|| \le ||x||.$$

Substitution x := x - y bringt nun

$$||x|| - ||y|| \le ||x - y||$$
.

Vertauscht man nun x und y, dann ergibt sich

$$||y|| - ||x|| \le ||y - x|| \iff -(||x|| - ||y||) \le ||x - y||.$$

Wir haben nun  $a \le b$  und  $-a \le b$ , wobei  $a := \|x\| - \|y\|$  und  $b := \|x - y\|$  ist. Multipliziert man die letzte Ungleichung mit -1, dann ergibt sich  $a \ge -b$ . Somit ist  $-b \le a \le b$ , kurz  $|a| \le b$ .  $\square$ 

# 4 Lineare Algebra

## 4.1 Matrizen

#### 4.1.1 Definitionen

**Definition 4.1. (Transponierte Matrix).** Sei R ein Ring und  $A \in R^{m \times n}$  eine Matrix. Die Matrix  $A^T \in R^{n \times m}$  mit  $(A^T)_{ij} := A_{ji}$  heißt Transponierte von A.

**Definition 4.2. (Konjugierte Matrix).** Sei  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$ . Die Matrix  $\overline{A}$  mit  $(\overline{A})_{ij} := \overline{A_{ij}}$  heißt konjugierte Matrix zu A. Mit  $\overline{A_{ij}}$  ist die Konjugation der komplexen Zahl  $A_{ij}$  gemeint.

**Definition 4.3. (Adjungierte Matrix).** Sei  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$ . Die Adjungierte zu A ist definiert als  $A^H := (\overline{A})^T$ , d. h. die Transponierte der konjugierten Matrix zu A.

**Definition 4.4. (Inverse Matrix).** Sei K ein Körper und  $A \in K^{n \times n}$  eine quadratische Matrix. Man nennt A invertierbar, wenn es eine Matrix B gibt, mit  $AB = BA = E_n$ , wobei  $E_n$  die Einheitsmatrix ist. Die Matrix  $A^{-1} := B$  heißt dann inverse Matrix zu A.

## 4.1.2 Rechenregeln

**Korollar 4.1.** Sei R ein kommutativer Ring. Für Matrizen  $A \in R^{m \times n}$  und  $B \in R^{n \times p}$  gilt  $(AB)^T = B^T A^T$ .

Beweis. Es gilt:

$$(AB)^{T} = \left(\sum_{k=1}^{n} A_{ik} B_{kj}\right)^{T} = \left(\sum_{k=1}^{n} A_{jk} B_{ki}\right) = \left(\sum_{k=1}^{n} B_{ki} A_{jk}\right)$$
(4.1)

$$= \left(\sum_{k=1}^{n} (B^{\mathsf{T}})_{ik} (A^{\mathsf{T}})_{kj}\right) = B^{\mathsf{T}} A^{\mathsf{T}}. \square$$

$$(4.2)$$

**Korollar 4.2.** Sei  $A \in K^{n \times n}$  eine invertierbare Matrix. Dann ist auch  $A^T$  invertierbar und es gilt  $(A^{-1})^T = (A^T)^{-1}$ .

**Beweis.** Aus  $E = A^{-1}A = AA^{-1}$  und Korollar 4.1 folgt

$$E = E^{T} = (A^{-1}A)^{T} = A^{T}(A^{-1})^{T} = (AA^{-1})^{T} = (A^{-1})^{T}A^{T}.$$
 (4.3)

Dann muss  $A^T$  nach Def. 4.4 die inverse Matrix zu  $(A^{-1})^T$  sein.  $\square$ 

**Korollar 4.3.** Sei  $v \in \mathbb{R}^n$  und  $w \in \mathbb{R}^m$ . Sei  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ . Es gilt  $\langle Av, w \rangle = \langle v, A^T w \rangle$ , wobei links das Standardskalarprodukt auf dem  $\mathbb{R}^m$  und rechts das auf dem  $\mathbb{R}^n$  ausgewertet wird.

**Beweis.** Identifiziert man die Vektoren  $x, y \in \mathbb{R}^k$  mit den Matrizen  $x, y \in \mathbb{R}^{k \times 1}$ , dann ist  $\langle x, y \rangle = x^T y$ . Gemäß Korollar 4.1 darf man rechnen:

$$\langle Av, w \rangle = (Av)^T w = v^T A^T w = \langle v, A^T w \rangle. \square$$

## 4.1.3 Rechenregeln für komplexe Matrizen

**Korollar 4.4.** Für Matrizen  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$  und  $B \in \mathbb{C}^{n \times p}$  gilt

$$\overline{AB} = \overline{A} \cdot \overline{B}$$

Beweis. Es gilt

$$\overline{AB} = \overline{\left(\sum_{k=1}^{n} A_{ik} B_{kj}\right)} = \left(\sum_{k=1}^{n} \overline{A_{ik} B_{kj}}\right) = \left(\sum_{k=1}^{n} \overline{A_{ik}} \cdot \overline{B_{kj}}\right) = \left(\sum_{k=1}^{n} (\overline{A})_{ik} (\overline{B})_{kj}\right) = \overline{A} \cdot \overline{B}. \square$$

**Korollar 4.5.** Für Matrizen  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$  und  $B \in \mathbb{C}^{n \times p}$  gilt

$$(AB)^H = B^H A^H$$
.

Beweis. Gemäß Korollar 4.4 und 4.1 gilt

$$(AB)^H = (\overline{AB})^T = (\overline{A} \cdot \overline{B})^T = (\overline{B})^T (\overline{A})^T = B^H A^H.$$

**Korollar 4.6.** Sei  $v \in \mathbb{C}^n$  und  $w \in \mathbb{C}^m$ . Sei  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$ . Es gilt  $\langle Av, w \rangle = \langle v, A^H w \rangle$ , wobei links das Standardskalarprodukt auf dem  $\mathbb{C}^m$  ausgewertet wird und rechts das auf dem  $\mathbb{C}^n$ .

**Beweis.** Identifiziert man die Vektoren  $x,y\in\mathbb{C}^k$  mit den Matrizen  $x,y\in\mathbb{C}^{k\times 1}$ , dann gilt  $\langle x,y\rangle=x^Hy$ . Gemäß Korollar 4.5 darf man rechnen

$$\langle Av, w \rangle = (Av)^H w = v^H A^H w = \langle v, A^H w \rangle$$

# 4.2 Eigenwerte

**Satz 4.7.** Gegeben sei eine quadratische Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Dann ist die Matrix  $M = A^T A$  symmetrisch und besitzt nur nichtnegative Eigenwerte, speziell bei  $\det(A) \neq 0$  nur positive.

Beweis. Gemäß Satz 4.1 gilt

$$M^{T} = (A^{T}A)^{T} = A^{T}(A^{T})^{T} = A^{T}A = M.$$
(4.4)

Ist nun  $\lambda$  ein Eigenwert von M und  $\nu$  ein Eigenvektor dazu, dann gilt  $M\nu = \lambda\nu$ . Unter Anwendung von Korollar 4.3 folgt daraus

$$\lambda |\nu|^2 = \langle \lambda \nu, \nu \rangle = \langle M \nu, \nu \rangle = \langle A^T A \nu, \nu \rangle = \langle A \nu, A \nu \rangle = |A \nu|^2 \ge 0. \tag{4.5}$$

Ergo ist  $\lambda |v|^2 \geq 0$ . Unter der Voraussetzung  $v \neq 0$  ist |v| > 0. Dann muss auch  $\lambda \geq 0$  sein. Wenn nun det(A)  $\neq 0$  ist, also A eine reguläre Matrix, dann hat A trivialen Kern, also Av = 0 nur im Fall v = 0. Da  $v \neq 0$  vorausgesetzt wurde, muss auch  $Av \neq 0$ , und damit |Av| > 0 sein. Dann ist auch  $\lambda > 0$ . Alternativ folgt  $\lambda > 0$  daraus, dass det(A) das Produkt der Eigenwerte ist.  $\square$ 

**Satz 4.8.** Gegeben sei eine Matrix  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$ . Dann ist die Matrix  $M = A^H A$  hermitisch und besitzt nur nichtnegative reelle Eigenwerte.

Beweis. Gemäß Satz 4.5 gilt

$$M^{H} = (A^{H}A)^{H} = A^{H}(A^{H})^{H} = A^{H}A = M.$$
(4.6)

Ist nun  $\lambda$  ein Eigenwert von M und  $\nu$  ein Eigenvektor dazu, dann gilt  $M\nu = \lambda\nu$ . Unter Anwendung von Korollar 4.6 folgt daraus

$$\lambda |\nu|^2 = \langle \lambda \nu, \nu \rangle = \langle M \nu, \nu \rangle = \langle A^H A \nu, \nu \rangle = \langle A \nu, A \nu \rangle = |A \nu|^2 \ge 0. \tag{4.7}$$

Ergo ist  $\lambda |v|^2 \ge 0$ . Unter der Voraussetzung  $v \ne 0$  ist |v| > 0. Dann muss auch  $\lambda \ge 0$  sein.  $\square$ 

## 4.2.1 Quadratische Matrizen

**Satz 4.9.** Sei

$$I := \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad aE + bI = a \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & -b \\ b & a \end{bmatrix}.$$

Die Menge  $M := \{ \alpha E + bI \mid \alpha, b \in \mathbb{R} \}$  bildet bezüglich Matrizenaddition und Matrizenmultiplikation einen Körper  $(M, +, \cdot)$ . Die Abbildung

$$\Phi: \mathbb{C} \to M$$
,  $\Phi(\alpha + bi) := \alpha E + bI$ 

ist ein Isomorphismus zwischen Körpern.

**Beweis.** Bei (M, +) handelt es sich um eine Untergruppe der kommutativen Gruppe  $(\mathbb{R}^{2\times 2}, +)$ , denn gemäß

$$(aE + bI) + (cE + dI) = (a + b)E + (b + d)I \in M$$
(4.8)

und

$$-(aE + bI) = (-a)E + (-b)I \in M$$
(4.9)

ist das Untergruppenkriterium erfüllt. Die Abgeschlossenheit bezüglich Multiplikation:

$$(aE + bI)(cE + dI) = aEcE + aEdI + bIcE + bIdI$$
  
=  $acE + adI + bcI + bdI^2 = (ac - bd)E + (ad + bc)I \in M.$  (4.10)

Das Kommutativgesetz:

$$(aE + bI)(cE + dI) = (ac - bd)E + (ad + bc)I$$
  
=  $(ca - db)E + (cb + da)I = (cE + dI)(aE + bI).$  (4.11)

Das Assoziativgesetz ist für Matrizen allgemeingültig. Das multiplikativ neutrale Element ist die Einheitsmatrix E. Wird nun  $aE+bI\neq 0$  vorausgesetzt, dann ist  $a\neq 0 \lor b\neq 0$ . Daher ist  $\det(aE+bI)=a^2+b^2\neq 0$ . Demnach besitzt aE+bI eine Inverse. Somit muss  $(M,+,\cdot)$  ein Körper sein.

Die Abbildung  $\Phi$  ist invertierbar, denn jedes Bild A kann auf eindeutige Art in A = aE + bI zerlegt werden, wodurch a, b eindeutig bestimmt sind. Die Eigenschaften

$$\Phi((a+bi) + (c+di)) = \Phi(a+bi) + \Phi(c+di)$$
(4.12)

und

$$\Phi((\alpha + bi)(c + di)) = \Phi(\alpha + bi)\Phi(c + di) \tag{4.13}$$

ergeben sich aus den Rechnungen (4.8) und (4.10). □

# 5 Algebra

## 5.1 Gruppentheorie

## 5.1.1 Grundlagen

**Definition 5.1. (Gruppe).** Das Tupel (G, \*) bestehend aus einer Menge G und Abbildung  $*: G \times G \to \Omega$  heißt Gruppe, wenn die folgenden Axiome erfüllt sind:

- (G1) Für alle  $a, b \in G$  gilt  $a * b \in G$ . D. h. man darf  $G = \Omega$  setzen.
- (G2) Es gilt das Assoziativgesetz: für alle  $a, b, c \in G$  gilt (a \* b) \* c = a \* (b \* c).
- (G3) Es gibt ein Element  $e \in G$ , so dass e \* g = g = g \* e für jedes  $g \in G$  gilt.
- (G4) Zu jedem  $g \in G$  gibt es ein  $g^{-1} \in G$  so dass  $g * g^{-1} = e = g^{-1} * g$  gilt.

Das Element e wird neutrales Element der Gruppe genannt. Das Element  $g^{-1}$  wird inverses Element zu g genannt. Anstelle von a\*b schreibt man auch kurz ab. Ist (G, +) eine Gruppe, dann schreibt man immer a+b, und -g anstelle von  $g^{-1}$ .

**Korollar 5.1.** Das neutrale Element einer Gruppe G ist eindeutig bestimmt. D. h. es gibt keine zwei unterschiedlichen neutralen Elemente.

**Beweis.** Seien e, e' zwei neutrale Elemente von G. Nach Axiom (G3) gilt dann e = e'e, und weiter e'e = e' bei nochmaliger Anwendung von (G3). Daher ist e = e'.  $\square$ 

**Korollar 5.2.** Sei G eine Gruppe. Zu jedem Element  $g \in G$  ist das inverse Element  $g^{-1}$  eindeutig bestimmt. D. h. es kann keine zwei unterschiedlichen inversen Elemente zu g geben.

**Beweis.** Seien a, b zwei inverse Elemente zu g. Nach Axiom (G3), Axiom (G2) und Axiom (G4) gilt

$$a \stackrel{(G3)}{=} ae \stackrel{(G4)}{=} a(gb) \stackrel{(G2)}{=} (ag)b \stackrel{(G4)}{=} eb \stackrel{(G3)}{=} b.$$

Daher ist  $\alpha = b$ .  $\square$ 

**Definition 5.2. (Untergruppe).** Sei (G, \*) eine Gruppe. Eine Teilmenge  $U \subseteq G$  heißt Untergruppe von G, kurz  $U \leq G$ , wenn U bezüglich der selben Verknüpfung \* selbst eine Gruppe (U, \*) bildet.

**Korollar 5.3.** Jede Gruppe G besitzt die Untergruppen  $\{e\} \leq G$  und  $G \leq G$ , wobei  $e \in G$  das neutrale Element ist. Man spricht von den trivialen Untergruppen.

**Beweis.** Die Aussage  $G \le G$  ist trivial, denn  $G \subseteq G$  ist allgemeingültig und (G, \*) bildet nach Voraussetzung eine Gruppe. Zu (G1): Es gilt ee = e. Da es nur diese eine Möglichkeit gibt, sind damit alle überprüft. Zu (G2): Das Assoziativgesetz wird auf Elemente der Teilmenge vererbt. Zu (G3): Das neutrale Element ist in  $\{e\}$  enthalten. Zu (G4): Das neutrale Element ist gemäß ee = e zu sich selbst invers. Da e das einzige Element von  $\{e\}$  ist, sind damit alle überprüft.  $\square$ 

# Index

Abbildungen, 10 Ableitung, 23 abzählbares Auswahlaxiom, 14 adjungierte Matrix, 29 algebraische Zahlen Kardinalität, 15 Assoziativgesetz Mengen, boolesche Algebra, 8 Aussagenlogik, 5 Auswahlaxiom abzählbares, 14	normiert offene E offener I Prädikat Produktr Schnittm stetig folge
beschränkte Folge, 17 Bildmenge, 10	Surjektion Teilmeno transpor
differenzierbar, 23 Distributivgesetz boolesche Algebra, 5 Urbildoperation, 11 Dreiecksungleichung, 28 umgekehrte, 28	Umgebu umgekel Urbildme Vereinig Verkettu
Epsilon-Umgebung, 17	
Fixpunktgleichung, 20 folgenstetig, 20	
Gleichheit von Abbildungen, 10 von Mengen, 7 gleichmächtig, 14 Grenzwert, 17 Grenzwertsätze, 18	
Indikatorfunktion, 14 Injektion, 10 inverse Matrix, 29	
kartesisches Produkt, 7 Kommutativgesetz Mengen, boolesche Algebra, 7 Komposition, 10 konjugierte Matrix, 29 konvergente Folge, 17	
Mengenlehre, 7	

metrischer Raum, 27

```
offene Epsilon-Umgebung, 17
offener Kern, 27
Prädikatenlogik, 5
Produktregel, 23
Schnittmenge, 7
stetig
folgenstetig, 20
Surjektion, 10
Teilmenge, 7
transponierte Matrix, 29
Umgebungsfilter, 27
umgekehrte Dreiecksungleichung, 28
Urbildmenge, 10
Vereinigungsmenge, 7
Verkettung, 10
```