

# LA1 Analytische Geometrie Gerade & Ebene

John Truninger

L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X

## Begriffe

Untervektorraum: Teilmenge Vektorraum, selbst Vektorraum  
Affiner Unterraum: Teilmenge, zb. Ebene

Abzisse: Abstand eines Punktes von der x-Achse  
Ordinate: Abstand eines Punktes von der y-Achse

## Geraden

### Parameterdarstellung

$$L = v + \lambda \cdot w \qquad L = 0\vec{P} + \lambda \cdot \vec{w}$$

$v$ : Stützvektor  
 $w$ : Richtungsvektor

### Koordinatendarstellung $\rightarrow \mathbb{R}^2$

$$L = ax + by + c = 0 \qquad c = -\vec{n} \cdot 0\vec{A}$$

### Normalen Vektor

Normalenvektor von Gerade in Ebene ist vom Nuzlvektor verschiedener, senkrechter Vektor zur Gerade.

$$w = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix} \qquad \vec{n} = \begin{pmatrix} -v_y \\ v_x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_y \\ -v_x \end{pmatrix}$$

$$x + y + c = 0 \qquad \vec{n} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Bsp. Gerade durch A(4, 6) und B(1,1)

$$\vec{v} = \vec{AB} = \begin{pmatrix} 1-4 \\ 1-6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -5 \end{pmatrix} \qquad \vec{n} = \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \end{pmatrix}$$

$$g: \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x-4 \\ y-6 \end{pmatrix} = 0$$

### Parameter- zu Koordinatendarstellung

$$v + \lambda \cdot w = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} + \lambda \cdot \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \rightarrow ax + by = c$$

$$a = w_2 \\ b = -w_1 \\ c = v_1 w_2 - v_2 w_1$$

### Koordinaten- zu Parameterdarstellung

$$ax + by = c \rightarrow v + \lambda \cdot w = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} + \lambda \cdot \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix}$$

$$a \begin{cases} = 0, b \neq 0 & \rightarrow v = (0, \frac{c}{b}), w = (b, -a) \\ \neq 0 & \rightarrow v = (\frac{c}{a}, 0), w = (-b, a) \end{cases}$$

### Hessesche Normalenform (normierung)

$$a \cdot x + b \cdot y = c \Leftrightarrow \frac{a}{\|n\|} \cdot x + \frac{b}{\|n\|} \cdot y = \frac{c}{\|n\|}$$

## Lage von Geraden

### Möglichkeiten

- $\mathbb{R}^2$ :
- schneidend
  - parallel
  - identisch
- $\mathbb{R}^3$ :
- schneidend
  - parallel
  - identisch
  - windschief

	Gemeinsamer Punkt	Kein Gemeinsamer Punkt
Richtungsvektor kollinear	Identisch	Parallel
Richtungsvektor nicht kollinear	Schneidend	Windschief

### 1. Richtungsvektoren kollinear:

$$\vec{n}_1 = \lambda \cdot \vec{n}_2 \qquad \vec{w}_1 = \lambda \cdot \vec{w}_2 \qquad \vec{b} = \lambda \cdot \vec{d}$$

**Ja**  $\rightarrow$  parallel oder identisch

**Nein**  $\rightarrow$  schneidend oder windschief

### 2. Gemeinsamer Punkt:

Koordinaten- & Koordinaten Kombination:

Wenn Punkt von erster Gleichung in zweiter existiert:

$$2x + y - 10 = 0 \rightarrow A(0, 10)(x = 0, y) \\ \rightarrow \text{zweite Gleichung } x = 0 \text{ muss selbes } y \text{ ergeben}$$

Parameter- & Koordinaten Kombination:

Punkt  $v$  von Parameterdarstellung in Koordinatendarstellung einsetzen, wenn  $0 = 0$  dann Punkt auf beiden Geraden

Parameter- & Parameter Kombination:

$v_1 = g_2$  gleichsetzen, check ob  $\lambda$  identisch **bei kollinear**

**Check ob schneidend: (bei  $\mathbb{R}^3$  vor Schnittpunkt berechnen)**

$$[v_1 \vec{v}_2 \quad \vec{w}_1 \quad \vec{w}_2] = 0$$

### Schnittpunkt:

$\lambda$  oder  $\mu \rightarrow$  in zugehöriger Geradengleichung einsetzen

Koordinaten- & Koordinaten Kombination:

$\rightarrow$  Gleichungssystem nach  $x, y$  auflösen  $\rightarrow S(x, y)$

Parameter- & Koordinaten Kombination:

$$x = v_x + \lambda \cdot w_x \qquad y = v_y + \lambda \cdot w_y \rightarrow ax + bx + c = 0$$

In Koordinatengl. setzen nach  $\lambda$  auflösen,  
 $\lambda$  in Parametergl. einsetzen und Punkt auflösen  $S(x, y)$

Parameter- & Parameter Kombination:

$g_1 = g_2$  setzen und  $\lambda_1, \lambda_2$  auflösen

### Schnittwinkel (falls schneidend):

$$\alpha = \arccos \left( \frac{\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2}{|\vec{n}_1| \cdot |\vec{n}_2|} \right)$$

## Ebenen

### Parameterdarstellung

$$E = v + \lambda \cdot w_1 + \mu \cdot w_2 \qquad E = 0\vec{P} + \lambda \cdot w_1 + \mu \cdot w_2$$

$v$ : Stützvektor  
 $w_1$ : Richtungsvektor  
 $w_2$ : Richtungsvektor

### Koordinatendarstellung $\rightarrow \mathbb{R}^3$

$$E = a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 x_3 = b$$

$$\vec{n} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$$

### Normalen Ebene

Normalenvektor von Ebene in Raum ist Vektorprodukt von Richtungsvektoren ( $w_1 \times w_2$ )

$$\vec{n} = \vec{w}_1 \times \vec{w}_2 = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$$

$$E = \vec{n} \cdot (0\vec{P} - 0\vec{A}) = 0 \qquad E = \begin{pmatrix} n_x \\ n_y \\ n_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x - a_x \\ y - a_y \\ z - a_z \end{pmatrix} = 0$$

### Parameter- zu Koordinatendarstellung

$$v + \lambda \cdot w_1 + \mu \cdot w_2 \rightarrow a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 x_3 = b$$

$$a = \vec{n} = a_1, a_2, a_3 = w_1 \times w_2$$

$$b = \langle a, v \rangle = \langle w_1 \times w_2, v \rangle$$

$$b = 0 \rightarrow \text{Ebene verläuft durch Ursprung}$$

### Koordinaten- zu Parameterdarstellung

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 x_3 = b \rightarrow v + \lambda \cdot w_1 + \mu \cdot w_2$$

$$v = \begin{pmatrix} b \\ a_1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \qquad w_1 = \begin{pmatrix} -\frac{a_2}{a_1} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \qquad w_2 = \begin{pmatrix} -\frac{a_3}{a_1} \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

### Hessesche Normalenform (normierung)

$$a_1 \cdot x_1 + a_2 \cdot x_2 + a_3 \cdot x_3 = b \Leftrightarrow \frac{a_1}{\|n\|} \cdot x_1 + \frac{a_2}{\|n\|} \cdot x_2 + \frac{a_3}{\|n\|} \cdot x_3 = \frac{b}{\|n\|}$$

## Lage von Ebenen

### Möglichkeiten

- schneidend
- parallel
- identisch

### 1. Richtungsvektoren kollinear:

**Ja:** identisch, parallel  $\rightarrow$  gemeinsamer Punkt?

**Nein:** schneidend

$$\vec{n}_1 = \lambda \cdot \vec{n}_2 \qquad \vec{w}_1 = \lambda \cdot \vec{w}_2$$

### 2. Gemeinsamer Punkt (ob parallel/identisch):

Koordinaten- & Koordinaten Kombination

Punkt  $A$  von  $e_1$  finden und in  $e_2$  einsetzen  $\rightarrow$  muss = 0 sein

Parameter- & Parameter Kombination

Stützvektor von  $e_1$  ebenfalls Punkt von  $e_2 \rightarrow$  gleichsetzen

Parameter- & Koordinaten Kombination

Stützvektor von  $e_1$  in Koordinatendarstellung von  $e_2$  einsetzen  $\rightarrow$  muss = 0 sein

### Schnittgerade (schneidend):

LGS aus Koordinatendarstellung

$e_1$  und  $e_2$  mit Gauss lösen  $\rightarrow$  freie Variabel =  $\lambda$

$$\mathbb{L} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12-t \\ 2+t \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

### Schnittwinkel (falls schneidend):

$$\alpha = \arccos \left( \frac{\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2}{|\vec{n}_1| \cdot |\vec{n}_2|} \right) \rightarrow \alpha > 90^\circ \rightarrow 180^\circ - \alpha$$