

# LA1 Analytische Geometrie Gerade & Ebene

John Truninger

L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X

Begriffe	
Untervektorraum: Teilmenge Vektorraum, selbst Vektorraum	
Affiner Unterraum: Teilmenge, zb. Ebene	
Abzisse:	Abstand eines Punktes von der x-Achse
Ordinate:	Abstand eines Punktes von der y-Achse

Geraden	
<b>Parameterdarstellung</b> $L = v + \lambda \cdot w$ <span style="float: right;"><math>L = 0\vec{P} + \lambda \cdot \vec{w}</math></span>	
$v$ : Stützvektor $w$ : Richtungsvektor	
<b>Koordinatendarstellung</b> $\rightarrow \mathbb{R}^2$ $L = ax + by + c = 0$ <span style="float: right;"><math>c = -\vec{n} \cdot 0\vec{A}</math></span>	
<b>Normalen Vektor</b> Normalenvektor von Gerade in Ebene ist vom Nuzlvektor verschiedener, senkrechter Vektor zur Gerade. $w = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix}$ <span style="float: right;"><math>\vec{n} = \begin{pmatrix} -v_y \\ v_x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_y \\ -v_x \end{pmatrix}</math></span> $x + y + c = 0$ <span style="float: right;"><math>\vec{n} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}</math></span>	
Bsp. Gerade durch A(4, 6) und B(1,1) $\vec{v} = \vec{AB} = \begin{pmatrix} 1-4 \\ 1-6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -5 \end{pmatrix}$ <span style="float: right;"><math>\vec{n} = \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \end{pmatrix}</math></span> $g: \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x-4 \\ y-6 \end{pmatrix} = 0$	
<b>Parameter- zu Koordinatendarstellung</b> $v + \lambda \cdot w = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} + \lambda \cdot \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \rightarrow ax + by = c$ $a = w_2$ $b = -w_1$ $c = v_1 w_2 - v_2 w_1$	
<b>Koordinaten- zu Parameterdarstellung</b> $ax + by = c \rightarrow v + \lambda \cdot w = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} + \lambda \cdot \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix}$ $a \begin{cases} = 0, b \neq 0 & \rightarrow v = (0, \frac{c}{b}), w = (b, -a) \\ \neq 0 & \rightarrow v = (\frac{c}{a}, 0), w = (-b, a) \end{cases}$	
<b>Hessesche Normalenform (normierung)</b> $a \cdot x + b \cdot y = c \Leftrightarrow \frac{a}{\ n\ } \cdot x + \frac{b}{\ n\ } \cdot y = \frac{c}{\ n\ }$	

Lage von Geraden		
Möglichkeiten		
$\mathbb{R}^2$ :	$\mathbb{R}^3$ :	
<ul style="list-style-type: none"><li>• schneidend</li><li>• parallel</li><li>• identisch</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• schneidend</li><li>• parallel</li><li>• identisch</li><li>• windschief</li></ul>	
	Gemeinsamer Punkt	Kein Gemeinsamer Punkt
Richtungsvektor kollinear	Identisch	Parallel
Richtungsvektor nicht kollinear	Schneidend	Windschief

---

**1. Richtungsvektoren kollinear:**

$$\vec{n}_1 = \lambda \cdot \vec{n}_2 \qquad \vec{w}_1 = \lambda \cdot \vec{w}_2 \qquad \vec{b} = \lambda \cdot \vec{d}$$

**Ja**  $\rightarrow$  parallel oder identisch  
**Nein**  $\rightarrow$  schneidend oder windschief

**2. Gemeinsamer Punkt:**  
Koordinaten- & Koordinaten Kombination:  
Wenn Punkt von erster Gleichung in zweiter existiert:

$$2x + y - 10 = 0 \quad \rightarrow A(0, 10)(x = 0, y)$$

$\rightarrow$  zweite Gleichung  $x = 0$  muss selbes  $y$  ergeben

Parameter- & Koordinaten Kombination:  
Punkt  $v$  von Parameterdarstellung in Koordinatendarstellung einsetzen, wenn  $0 = 0$  dann Punkt auf beiden Geraden

Parameter- & Parameter Kombination:  
 $v_1 = g_2$  gleichsetzen, check ob  $\lambda$  identisch **bei kollinear**

**Check ob schneidend: (bei  $\mathbb{R}^3$  vor Schnittpunkt berechnen)**  
 $[v_1 \vec{v}_2 \quad \vec{w}_1 \quad \vec{w}_2] = 0$

---

**Schnittpunkt:**  
 $\lambda$  oder  $\mu \rightarrow$  in zugehöriger Geradengleichung einsetzen

Koordinaten- & Koordinaten Kombination:  
 $\rightarrow$  Gleichungssystem nach  $x, y$  auflösen  $\rightarrow S(x, y)$

Parameter- & Koordinaten Kombination:  
 $x = v_x + \lambda \cdot w_x \qquad y = v_y + \lambda \cdot w_y \qquad \rightarrow ax + bx + c = 0$

In Koordinatengl. setzen nach  $\lambda$  auflösen,  
 $\lambda$  in Parametergl. einsetzen und Punkt auflösen  $S(x, y)$

Parameter- & Parameter Kombination:  
 $g_1 = g_2$  setzen und  $\lambda_1, \lambda_2$  auflösen

**Schnittwinkel (falls schneidend):**

$$\alpha = \arccos \left( \frac{\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2}{|\vec{n}_1| \cdot |\vec{n}_2|} \right)$$

Ebenen	
<b>Parameterdarstellung</b> $E = v + \lambda \cdot w_1 + \mu \cdot w_2$ <span style="float: right;"><math>E = 0\vec{P} + \lambda \cdot w_1 + \mu \cdot w_2</math></span>	
$v$ : Stützvektor $w_1$ : Richtungsvektor $w_2$ : Richtungsvektor	
<b>Koordinatendarstellung</b> $\rightarrow \mathbb{R}^3$ $E = a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 x_3 = b$ $\vec{n} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$	
<b>Normalen Ebene</b> Normalenvektor von Ebene in Raum ist Vektorprodukt von Richtungsvektoren ( $w_1 \times w_2$ ) $\vec{n} = \vec{w}_1 \times \vec{w}_2 = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ $E = \vec{n} \cdot (0\vec{P} - 0\vec{A}) = 0$ <span style="float: right;"><math>E = \begin{pmatrix} n_x \\ n_y \\ n_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x - a_x \\ y - a_y \\ z - a_z \end{pmatrix} = 0</math></span>	
<b>Parameter- zu Koordinatendarstellung</b> $v + \lambda \cdot w_1 + \mu \cdot w_2 \rightarrow a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 x_3 = b$ $a = \vec{n} = a_1, a_2, a_3 = w_1 \times w_2$ $b = \langle a, v \rangle = \langle w_1 \times w_2, v \rangle$ $b = 0 \rightarrow$ Ebene verläuft durch Ursprung	
<b>Koordinaten- zu Parameterdarstellung</b> $a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 x_3 = b \rightarrow v + \lambda \cdot w_1 + \mu \cdot w_2$ $v = \begin{pmatrix} b \\ a_1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ <span style="float: right;"><math>w_1 = \begin{pmatrix} -a_2 \\ a_1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}</math> <span style="float: right;"><math>w_2 = \begin{pmatrix} -a_3 \\ a_1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}</math></span></span>	
<b>Hessesche Normalenform (normierung)</b> $a_1 \cdot x_1 + a_2 \cdot x_2 + a_3 \cdot x_3 = b \Leftrightarrow \frac{a_1}{\ n\ } \cdot x_1 + \frac{a_2}{\ n\ } \cdot x_2 + \frac{a_3}{\ n\ } \cdot x_3 = \frac{b}{\ n\ }$	

Lage von Ebenen	
<b>Möglichkeiten</b> <ul style="list-style-type: none"><li>• schneidend</li><li>• parallel</li><li>• identisch</li></ul>	
<b>1. Richtungsvektoren kollinear:</b> <b>Ja:</b> identisch, parallel $\rightarrow$ gemeinsamer Punkt? <b>Nein:</b> schneidend $\vec{n}_1 = \lambda \cdot \vec{n}_2$ <span style="float: right;"><math>\vec{w}_1 = \lambda \cdot \vec{w}_2</math></span>	
<b>2. Gemeinsamer Punkt (ob parallel/identisch):</b> <u>Koordinaten- &amp; Koordinaten Kombination</u> Punkt $A$ von $e_1$ finden und in $e_2$ einsetzen $\rightarrow$ muss = 0 sein	
<u>Parameter- &amp; Parameter Kombination</u> Stützvektor von $e_1$ ebenfalls Punkt von $e_2 \rightarrow$ gleichsetzen	
<u>Parameter- &amp; Koordinaten Kombination</u> Stützvektor von $e_1$ in Koordinatendarstellung von $e_2$ einsetzen $\rightarrow$ muss = 0 sein	
<b>Schnittgerade (schneidend):</b> LGS aus Koordinatendarstellung $e_1$ und $e_2$ mit Gauss lösen $\rightarrow$ freie Variabel = $\lambda$ $\mathbb{L} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12-t \\ 2+t \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$	
<b>Schnittwinkel (falls schneidend):</b> $\alpha = \arccos \left( \frac{\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2}{ \vec{n}_1  \cdot  \vec{n}_2 } \right) \rightarrow \alpha > 90^\circ \rightarrow 180^\circ - \alpha$	