

网络流

什么是网络流？

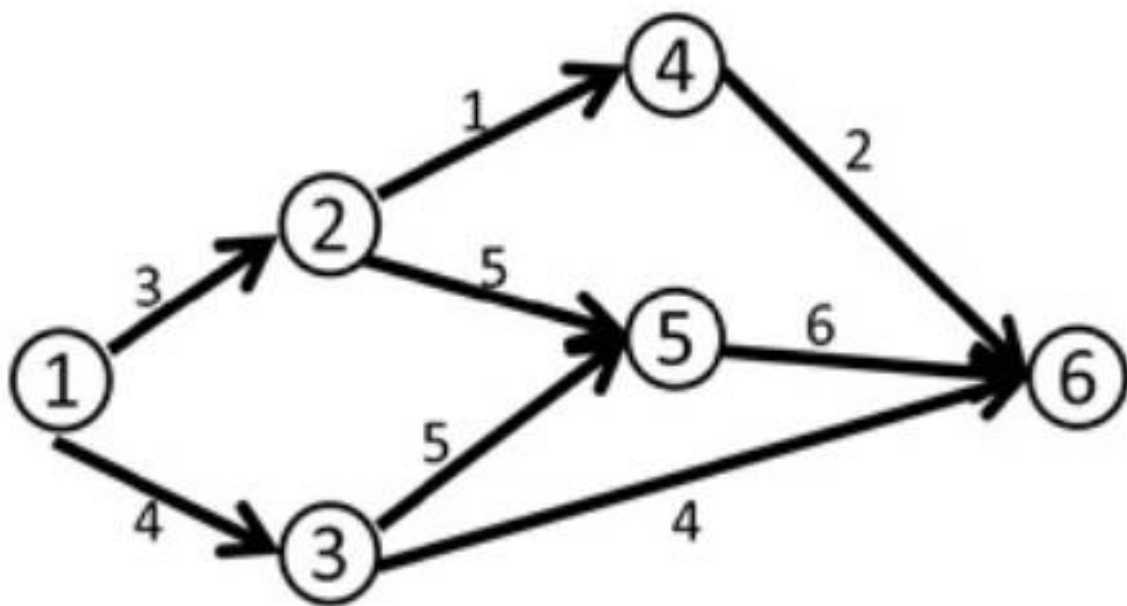
所谓网络或容量网络指的是一个连通的赋权有向图 $D = (V, E, C)$ ，其中 V 是该图的顶点集， E 是有向边(即弧)集， C 是弧上的容量。此外顶点集中包括一个起点和一个终点。网络上的流就是由起点流向终点的可行流，这是定义在网络上的非负函数，它一方面受到容量的限制，另一方面除去起点和终点以外，在所有中途点要求保持流入量和流出量是平衡的(百度百科)

简单地说：

在一个有向图上选择一个源点，一个汇点，每一条边上都有一个流量上限（以下称为容量），即经过这条边的流量不能超过这个上界，同时，除源点和汇点外，所有点的入流和出流都相等，而源点只有流出的流，汇点只有汇入的流。这样的图叫做网络流

最大流

有一个工厂生产了一批货物，要运到很远外的一个仓库中，途中有 n 个城市，工厂与某些城市，城市与城市，某些城市与仓库均有道路相连，每条道路都有一个限制该种货物运输的最大承载量，问最终最多能有多少货物能运到仓库中？



为了方便之后的解释 我们规范一些叫法

工厂 == 源点

仓库 == 汇点

最大承载量 == 容量

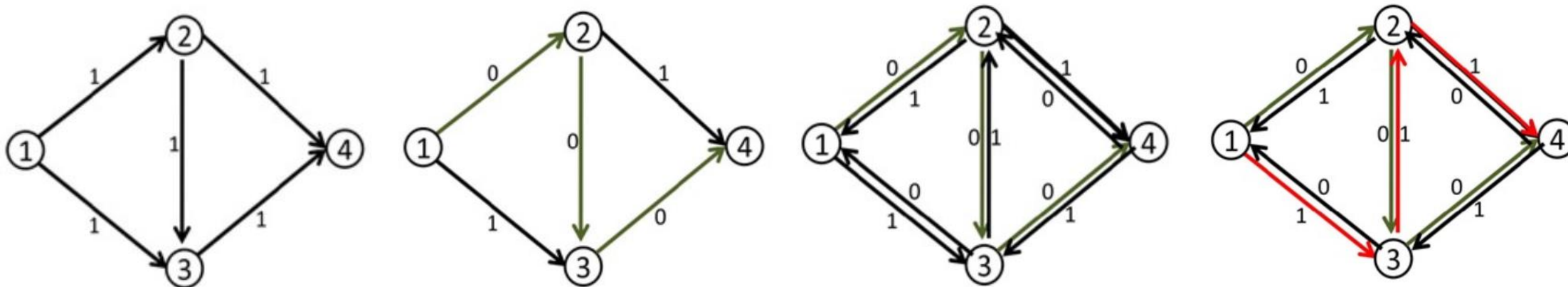
已经从这条路上运过的
货物 == 流量

还能运多少货物 == 残量

什么是增广路？

找到一条从源点到汇点的路径，使得路径上任意一条边的残量 >0
(注意是小于而不是小于等于，这意味着这条边还可以分配流量)，
这条路径便称为增广路

~~我们不断的找增广路，更新残量，直到找不出增广路，此时我们就找到了最大流~~



- 1.找到一条增广路
- 2.找到这条路径上最小的残量记为flow
- 3.将这条路径上的每一条有向边 $u \rightarrow v$ 的残量减去flow，同时对于起反向边 $v \rightarrow u$ 的残量加上flow (后悔的机会)
- 4.重复上述过程，直到找不出增广路，此时我们就找到了最大流

增广路定理(Augmenting Path Theorem): 网络达到最大流当且仅当残留网络中没有增广路

用层次图的增广的最大流算法 (Dinic)

从宏观来讲，该算法就是不停地用BFS构造层次图，然后用阻塞流来增广。

“层次图”和“阻塞流”是Dinic算法的关键字。

什么叫层次图呢？

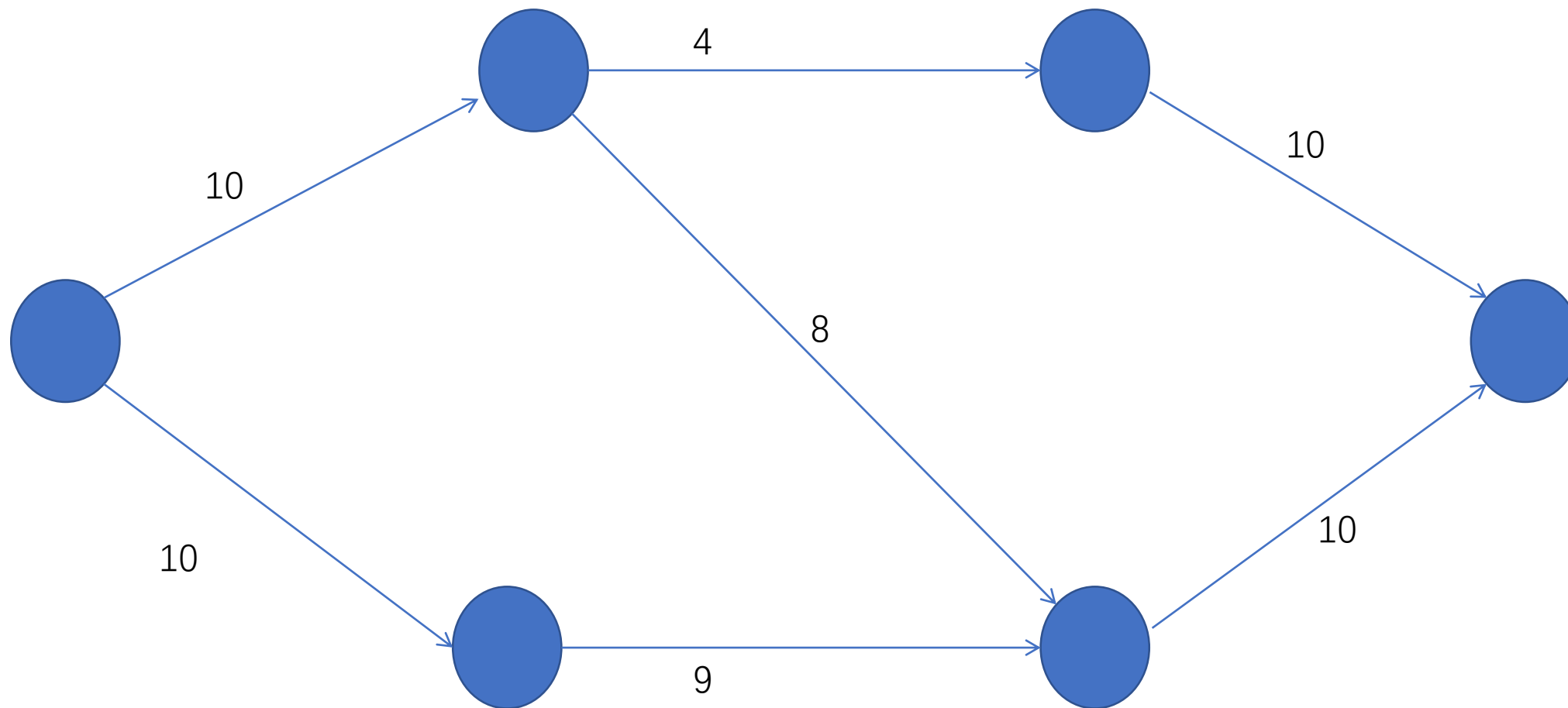
在**残量网络**中，起点到结点U的距离为 $\text{dist}(u)$ ，我们把 $\text{dist}(u)$ 看做结点U的“层次”。只保留每个点出发到下一层次的弧（ $\text{dist}(v) = \text{dist}(u) + 1$ ），得到的图就是层次图。

于是我们从起点出发每一次的路径一定都是：
起点 \rightarrow 层次1 \rightarrow 层次2 $\rightarrow \dots \rightarrow$ 终点。

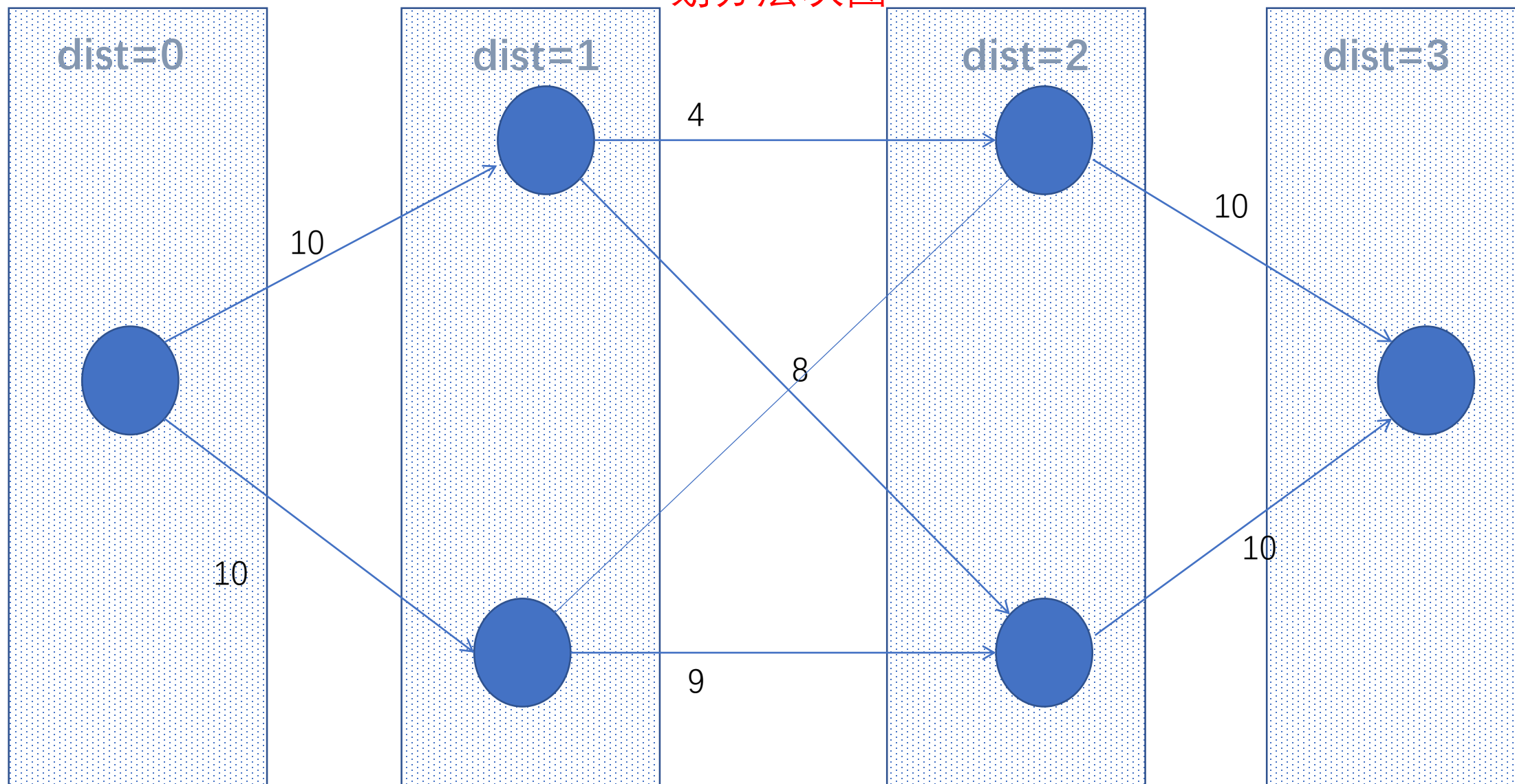
不难发现每一条这样的路径都是S \rightarrow T的最短路

什么叫阻塞流呢？

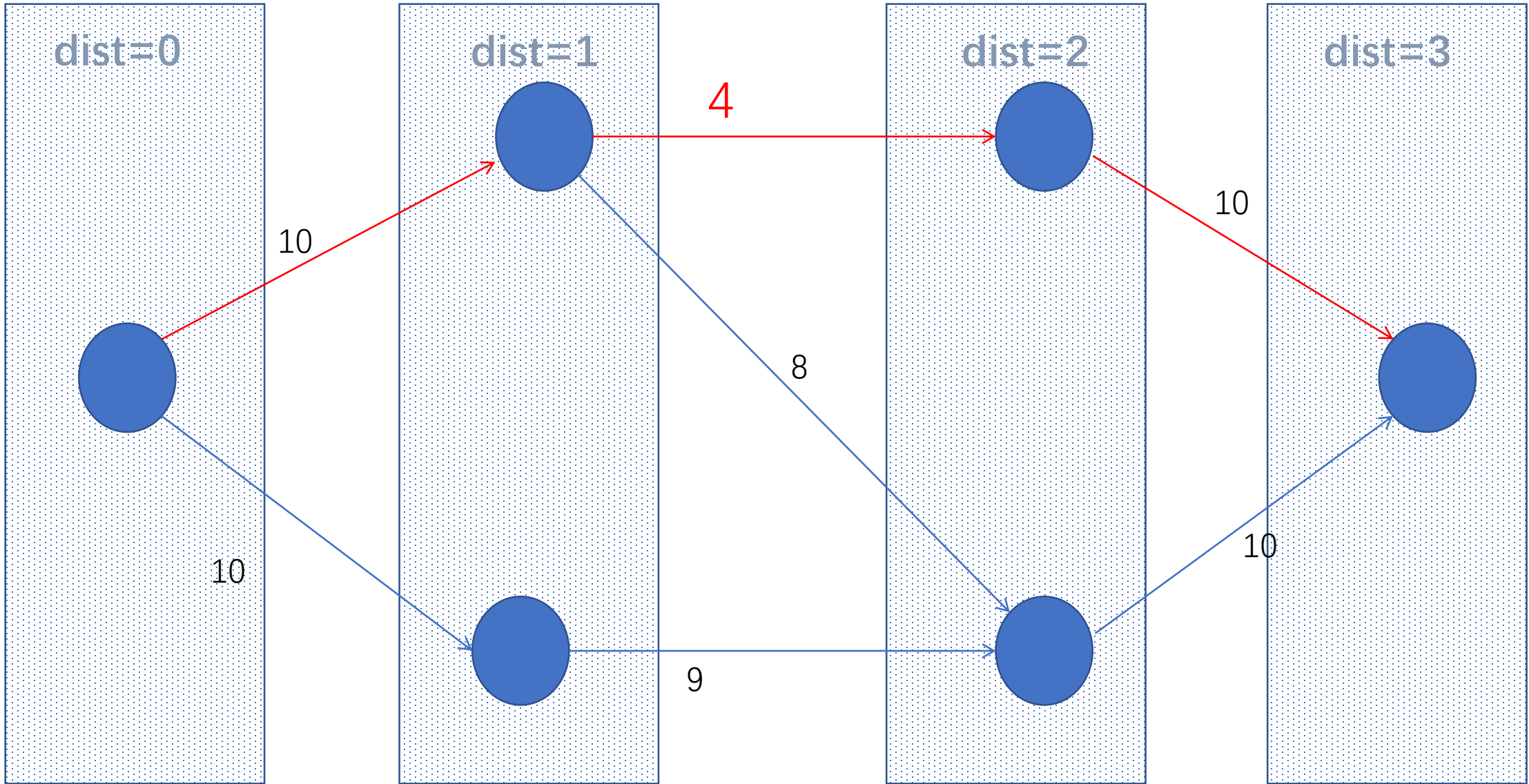
用文字描述就是不考虑反向弧时的“极大流”。只看文字很难看懂，但是配合图片就变得很好理解了。



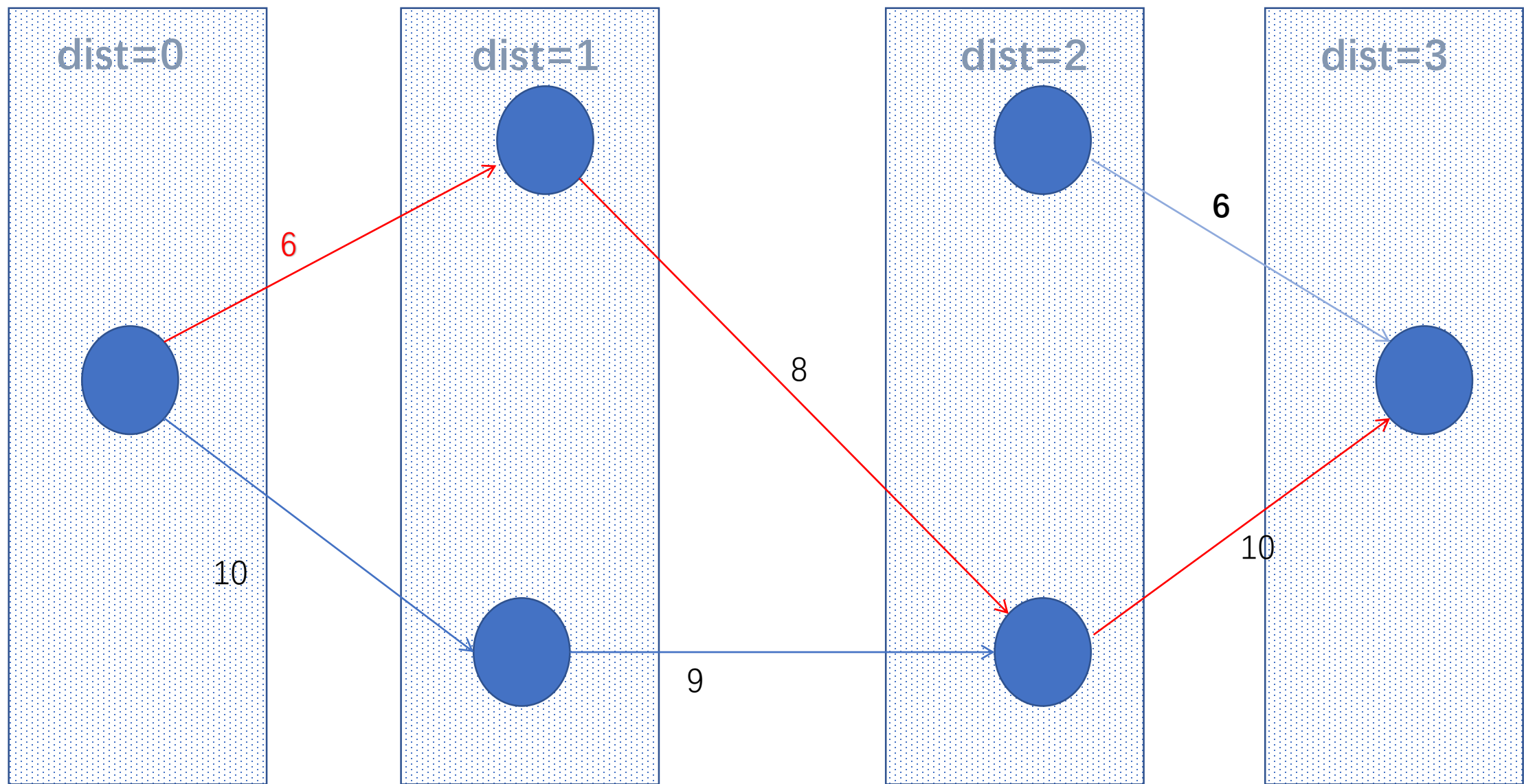
划分层次图



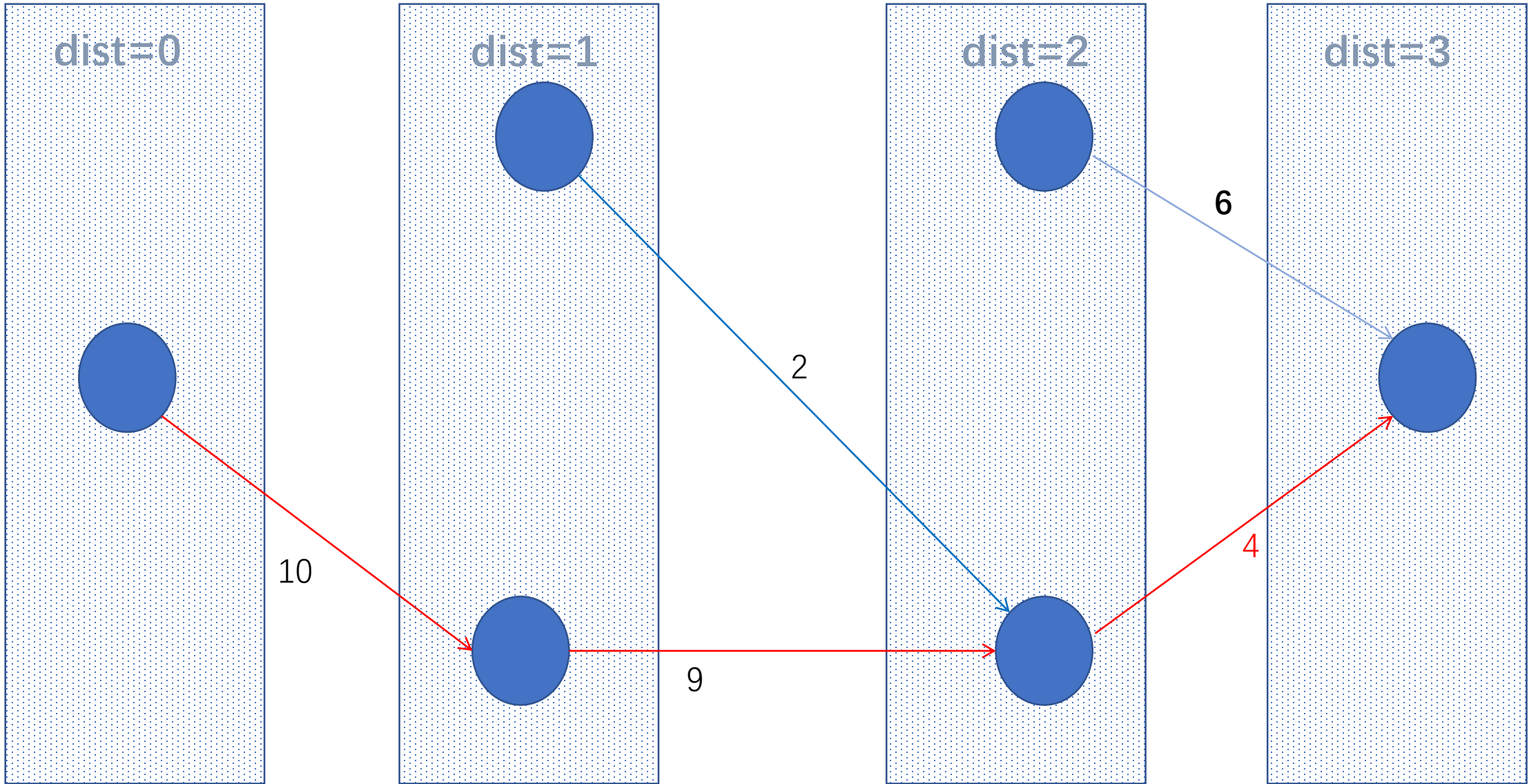
找到第一条阻塞流



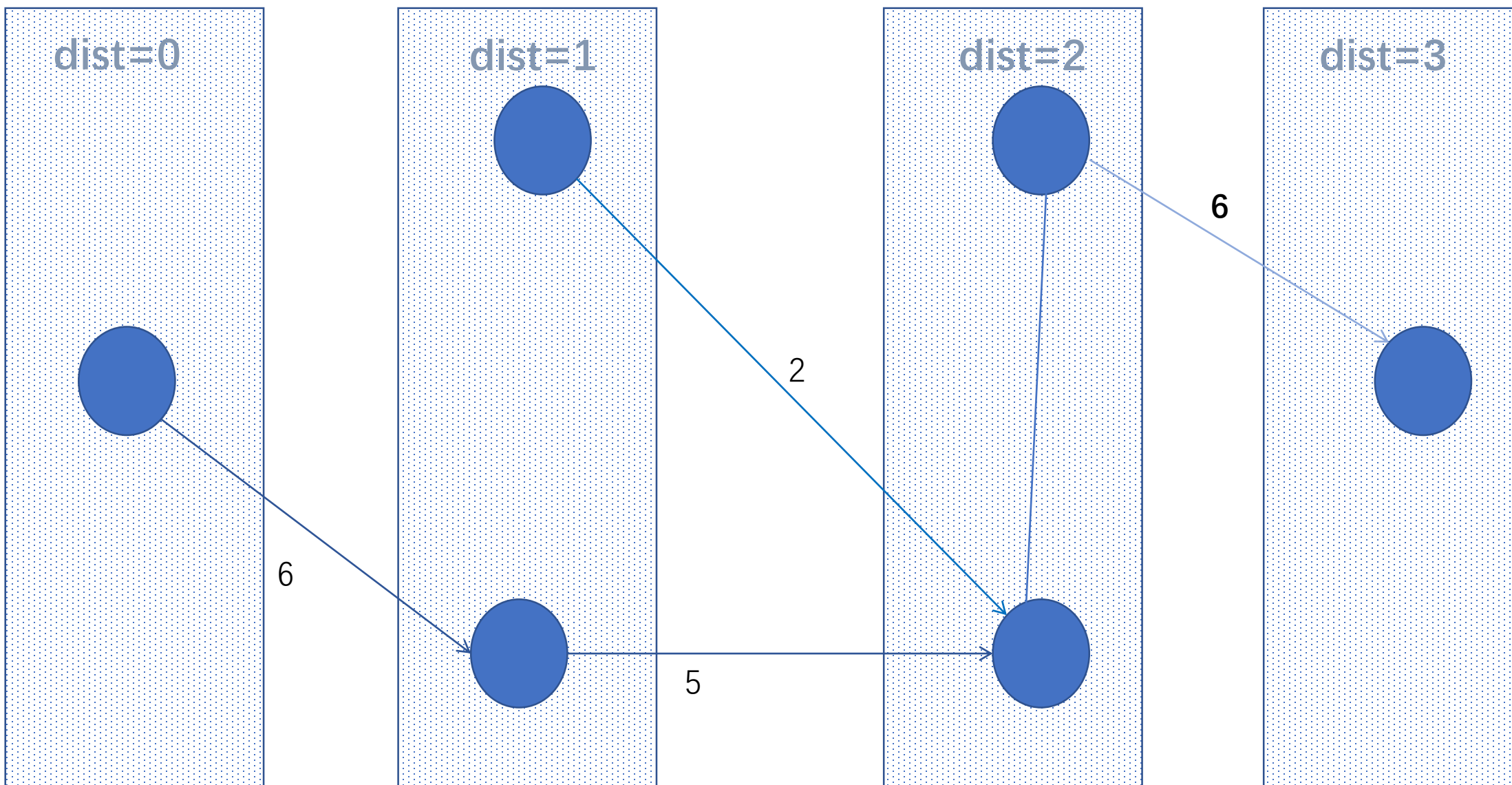
第二次增广



第三次增广



完成 (发现s-t不再联通)



边数组

```
1 struct Edge{
2     int from,to,cap,flow;
3 };
4
5 vector<Edge>edges;
6
7 inline void addedge(int from,int to,int cap){
8     edges.push_back((Edge){from,to,cap,0});
9     edges.push_back((Edge){to,from,0,0});
10    int m = edges.size();
11    G[from].push_back(m-2);
12    G[to].push_back(m-1);
13 }
14
```

划分层次图代码:

```
1 inline bool BFS() {
2     memset(vis, 0, sizeof(vis));
3     queue<int> Q;
4     Q.push(s);
5     d[s] = 0;
6     vis[s] = true;
7     while(!Q.empty()) {
8         int x = Q.front(); Q.pop();
9         for(int i = 0; i < G[x].size(); i++) {
10             Edge & e = edges[G[x][i]];
11             if(!vis[e.to] && e.cap > e.flow) {
12                 vis[e.to] = true;
13                 d[e.to] = d[x] + 1;
14                 Q.push(e.to);
15             }
16         }
17     }
18     return vis[t];
19 }
```


阻塞流增广代码：

```
15 int DFS(int x,int a){
16     if(x == t || a == 0) return a;
17     int flow = 0,f;
18     for(int& i = cur[x];i < G[x].size();i++){
19         Edge& e = edges[G[x][i]];
20         if(d[x] + 1 == d[e.to] && (f = DFS(e.to,min(a,e.cap-e.flow))) > 0){
21             e.flow += f;
22             edge[G[x][i]^1].flow -= f;
23             flow += f;
24             a -= f;
25             if(a == 0) break;
26         }
27     }
28     return flow;
29 }
```

主过程代码:

```
15 inline int Maxflow(int s, int t) {  
16     int flow = 0;  
17     while (BFS()) {  
18         memset(cur, 0, sizeof(cur));  
19         flow += DFS(s, INF);  
20     }  
21     return flow;  
22 }
```