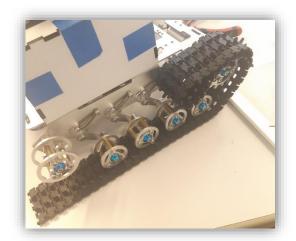
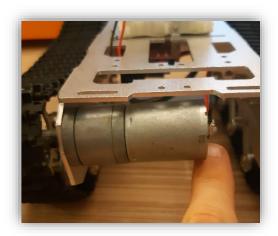
## Rapports de Séance du 03/03/2022



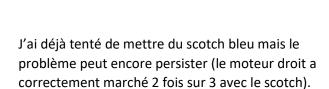
J'ai d'abord réglé le problème des chenilles :

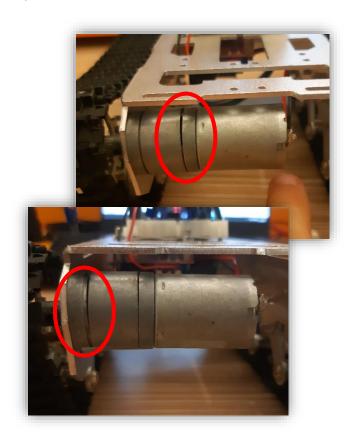
J'ai ajouté deux dents, donc il y avait désormais 56 dents de chaque côté. Malheureusement l'effet inverse s'est produit, c'était trop détendu. Donc finalement il y a 56 dents d'un côté et 55 de l'autre car j'en ajouté qu'une.

De base, j'ai réglé ce problème en priorité pour savoir s'il influait sur l'efficacité du moteur droit et ce n'est point le cas. En fait, c'est le moteur en lui-même qui est défectueux. En effet :



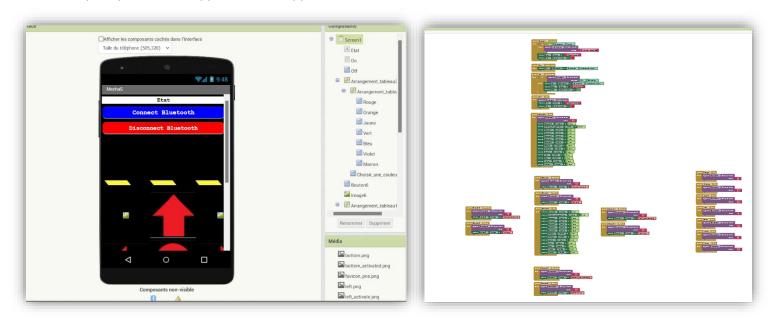
La photo où je ne tiens pas le moteur avec mon doigt, on remarque deux petites ouvertures se former.



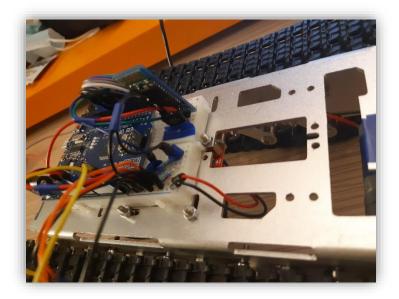


Soit je trouve une solution permanente, soit je remet du scotch.

Après, j'ai finalisé l'application sur App Inventor 2.



Pendant que mon collègue travailler sur les servo-moteurs, j'en ai profité pour coller la breadboard et la carte au squelette du tank ainsi que scotcher les câbles.



Enfin durant la séance, on s'était demandé avec mon collègue pourquoi les piles ne marchaient pas et ce n'est pas car les piles sont usées. En fait, l'une des piles est une pile rechargeable...



Du coup j'ai testé chez moi et elle marche, et l'autre pile (non rechargeable) marchait bien. Je n'ai pas de voltmètre chez moi donc j'ai mis ma langue sur le haut de la pile et j'ai pris une petite décharge, donc ça marche (c'est une technique fiable apparemment).