

中華大學資訊工程學系

107 學年度專題製作期末報告

駕駛生理及環境監控系統

Driver and environmental monitoring system

指導老師：顏金泰 教授

學生：

B10402206 陳嘉宏

B10402202 張佳瑋

B10402137 文永鈞

中華民國 108 年 1 月

摘要

透過本書，我們可以了解到此專題的研究動機以及實作的方法。本書將分為四大章，首先會介紹專題的研究動機，以及研究方向，再來會講解我們實現專題的研究流程。

研究流程會詳細介紹本專題所使用的各種硬體感測器。

第三章程式流程會仔細講解 Arduino 的內部程式運作，APP 的功能以及主機端接收程式的運作，最後會展示成果，並將開源碼貼在網路上供參考使用。

本專題是以物聯網的概念為基礎，透過蒐集感測器的數據，並對這些數據作資料處理，來達到警訊的目的。

由於物聯網概念已經趨於成熟，所以我們能夠獲取許多的資源，並透過 Arduino 達成我們的目的，去解決日常中需要解決的問題。

而台灣的交通車禍死亡率在亞洲地區相較於其他國家，一直處於偏高的狀態，所以我們希望能將物聯網的概念，應用到解決部分車禍問題上。

目錄

第一章：概論.....	4
1. 專題簡介.....	5
1-1 研究動機.....	5
1-2 研究方法.....	6
1-3 研究目標.....	6
2. 軟體平台簡介.....	7
2-1 Arduino 簡介.....	7
2-2 Arduino 的特色.....	8
2-3 Android Studio 簡介.....	9
2-4 NetBeans 簡介.....	10
3. 硬體平台簡介.....	11
3-1 Arduino UNO R3.....	11
3-2 Android 手機.....	12
3-3 筆電.....	12
第二章：研究步驟.....	13
1. 系統規劃.....	14
1-1 系統流程.....	14
2. 零件與原理介紹.....	16
2-1 零件清單.....	16
2-2 Arduino sensor 介紹.....	17
2-2-1 Pulse sensor 心跳感測模組.....	17
2-2-2 MQ-3 酒精感測模組.....	24
2-2-3 溫度感測模組.....	26
2-2-4 HC-06 藍芽模組.....	27
第三章：程式實作.....	28
1. Arduino 程式.....	29
2. Android APP.....	40
3. PC JAVA.....	45
第四章：討論與建議.....	52
1. 整體問題討論.....	53
2. 結論與未來展望.....	54
完整程式碼與參考文獻.....	55

第一章 概論

1. 專題簡介

1-1 研究動機

根據交通部統計，2013 年至 2016 年平均每年因交通事故，而造成死傷的人數高達 40.15 萬人，相當於一個基隆市的人口。

道路交通事故在 30 日內的死亡人數，雖然有逐年下降，但 2016 年的造成死亡的人數仍高達 2877 人，相當於 1 次 921 大地震的死亡人數，其中酒駕在 2016 年造成 533 人死亡，1859 以上的人受傷。

分心對駕駛而言是造成交通事故主要原因之一，台灣每年因駕駛分心或疲勞而發生事故比例約占車禍總事故的 20%，高居各類事故原因的第二名。105 年國內因疲勞駕駛而肇事多達 2304 人次，造成 2675 人次傷亡。

2018-04-24 就發生大貨車駕駛因為疲勞打瞌睡，造成追撞國道警察的事故。

儘管運輸事故死亡率呈現下降的趨勢，但是與其他國家相比，台灣交通事故死亡率依舊偏高。

肇事與死亡者，皆以機車騎士比例最高，除了遊覽車的檢驗與駕駛安全之外，如何具體有效降低交通事故刻不容緩。

歐美各國的交通事故統計分析表明，交通事故中 80%~90%是個人因素造成的。

根據美國國家公路交通安全署的統計，在美國的公路上，每年由於司機在駕駛過程中陷入睡眠狀態而導致大約 10 萬起交通事故，約有 1500 起直接導致人員死亡，711 萬起導致人員傷害。

在歐洲的情況也大致相同，如在德國境內的高速公路上 25%導致人員傷亡的交通事故，都是由疲勞駕駛引起的。

疲勞駕駛和酒駕一直被列為引發交通事故的主要原因之一，必須要高度的警惕。

對於一般民眾的交通事故，只能透過政府機關的執法以及宣導，才能一點點降低，像是新竹和台北位學童教育所規劃的簡易型兒童交通公園，研議駕訓班強化管理、加長考照時數、科技執法，無人機、監控設備等積極推動，都在導正駕駛人行為。但是對於運輸業方面的公司，就可以透過感測器去蒐集駕駛員工的生理狀況回傳給公司，達到隨時監控駕駛員工的生理狀況，並有系統的處理當下發生的情況。在數據異常時能夠及時回報給公司以及員工本身，盡可能防止員工因疲勞或是酒後駕駛所釀成的事故。

1-2 研究方法

我們選擇 Arduino 為硬體平台，將各種感測器的參數，透過 HC - 06 藍芽模組和使用 Android Studio 撰寫的 APP，進行手機和 Arduino 的連接，讓手機能夠讀取觀看當前的數據。

並且同使藉由 GPS 的功能取得當前所在地的經緯度，最後以 TCP 的方式傳遞資訊給電腦主機。

主機端我們也撰寫了一個 JAVA 程式來讀取目前手機端所傳遞的資料，一旦資料異常就會發出警訊提醒後台人員。

1-3 研究目標

本專題以物聯網的概念為基礎，探討如何以科技的方式，監控司機的生理狀況以及車輛目前的環境狀況。

最終目的是讓系統能夠即時對異常資料發出警訊，達到防止疲勞駕駛及酒後駕駛，以及隨時掌握公司貨車狀況的目的，以促成值得客戶信賴的運輸公司！

2. 軟體平台簡介

2-1 Arduino 簡介

Arduino 是一個單晶片微控制器，它使用了 Atmel AVR 單片機，建構於簡易輸出/ 輸入 (simple I/O) 介面板，並且具有使用類似 Java、C 語言的開發環境，我們使用的編譯器版本為 1.8.7。

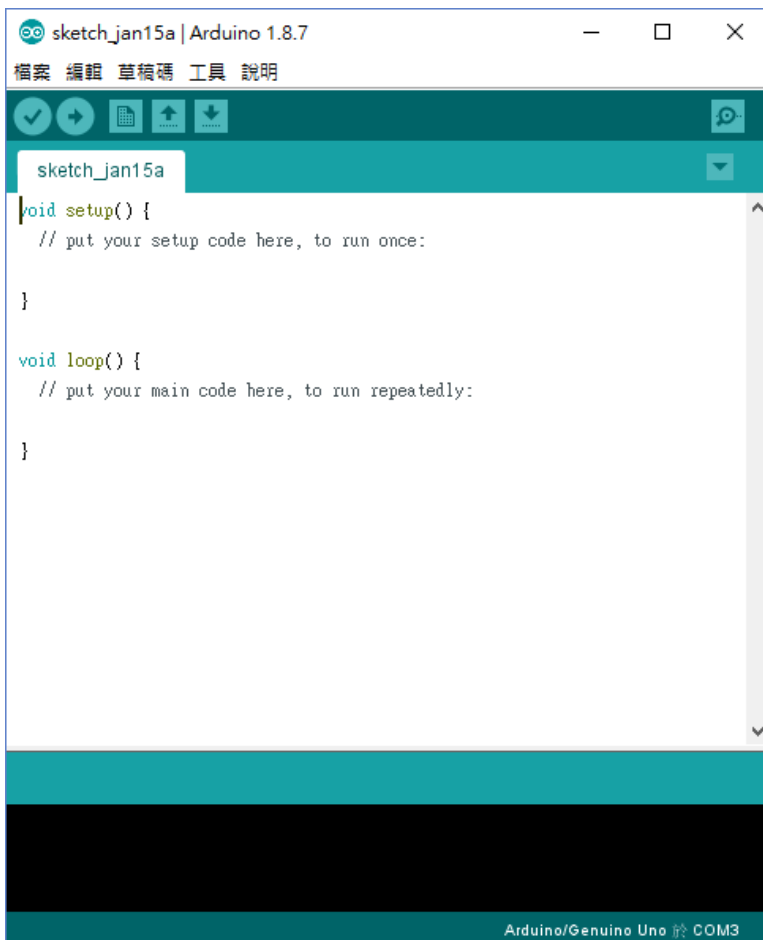


圖 1-1 Arduino 使用者介面



圖 1-2 Arduino Logo

2-2 Arduino 的特色

1. 開放源碼：

不僅軟體是開放源碼，硬體也是開放的。軟體的開發環境可在網上免費下載，而 Arduino 的電路設計圖也可從官方網站自行下載，依據自身之需求進行修，但須要符合創用 CC 授權條款 (創用 CC 授權條款)。

2. 開發簡單：

傳統上在以往的硬體環境中，要開發微控制器的程式，開發者需要具備電子、電機及相關科系的背景，一般人需花費大量時間才能有機會進入這個開發環境中。

Arduino 學習門檻較為簡單，不需要電子電機相關科系的背景，也可以很容易學會 Arduino 相關互動裝置的開發。

3. 資源開放、豐富：

由於 Arduino 以公開共享為基礎，多數人都樂於分享自己的創品，網路上能找的創作案子非常豐富。

以此為基礎，有時只需要參考分享者的作品，依據自身的需求行調整，就可以在短時間內完成自己的創作。

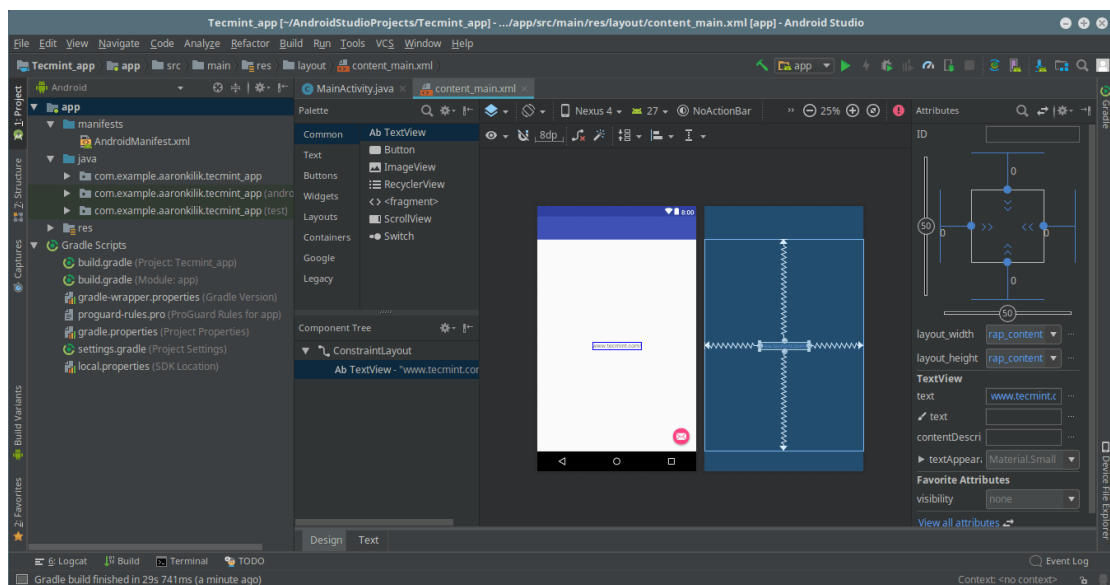
4. 成本較低：

由於 Arduino 使用低價格的微處理控制器 (Atmel AVR)，一般一張微控制器板子要好幾千塊，但 Arduino 控制板只需要數百台幣。

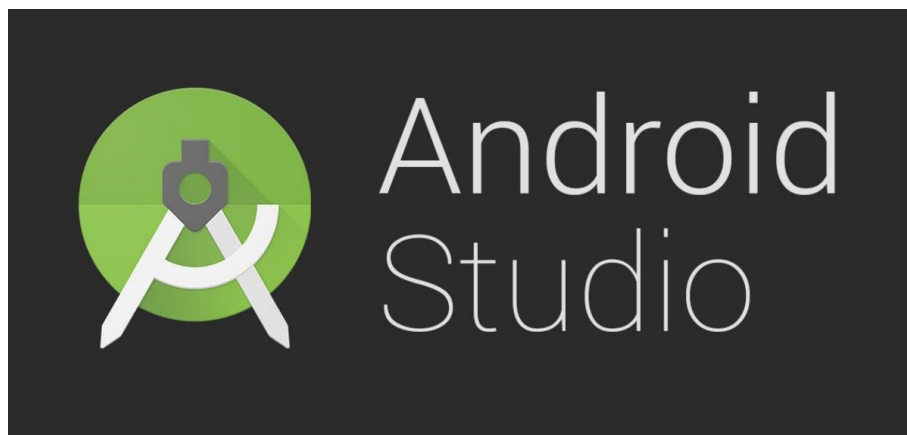
2-3 Android Studio 簡介

Android Studio 是官方 Android 程式編寫的開發環境，藉由圖形化介面的編譯與程式碼撰寫間的合作，讓開發難度大幅降低，編輯彈性更好。

以 Open Source IntelliJ IDEA 為基礎所發展，在 Windows、OS X 和 Linux 平台上均可執行。



2-1 Android Studio 使用者介面



2-2 Android Studio Logo

2-4 NetBeans 簡介

NetBeans IDE 是一個開發環境，供程式設計師撰寫、編譯、除錯和部署程式的一個工具。

他採用 Java 編寫而成，但能夠支援各種程式語言。另外，也有相當龐大的模組來擴充 NetBeans IDE。

本專題中我們用於開發 JAVA 程式，使用版本為 8.0.2。

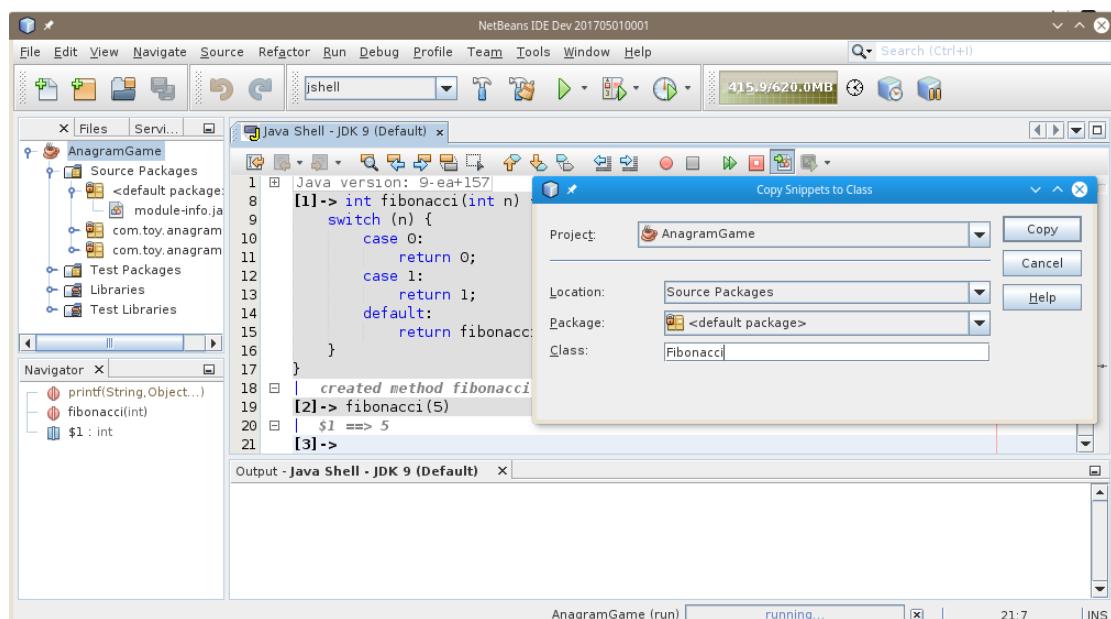


圖 2-3 NetBeans 使用者介面



NetBeans

圖 2-4 NetBeans Logo

3. 硬體平台簡介

3-1 Arduino UNO R3

Table 1. Specifications of Arduino Board

Operating Voltage	5V
Input Voltage (recommended)	7-12V
Input Voltage (limits)	6-20V
Digital I/O Pins	14 (of which 6 provide PWM output)
Analog Input Pins	6
DC Current per I/O Pin	40 Ma
DC Current for 3.3V Pin	50mA
Flash Memory	32 KB of which 0.5KB
SRAM	2 KB
EEPROM	1 KB
Clock Speed	16 MHz
Length	68.6 mm
Weight	25g

圖 3-1 Arduino UNO 規格

我們選用 Arduino UNO R3 為開發板，Arduino UNO 為入門級的開發板，由於 I/O 部份我們並不會使用太多、更高階的功能我們並不會使用到，加上成本考量，這張便宜又實用的板子是我們的好選擇。

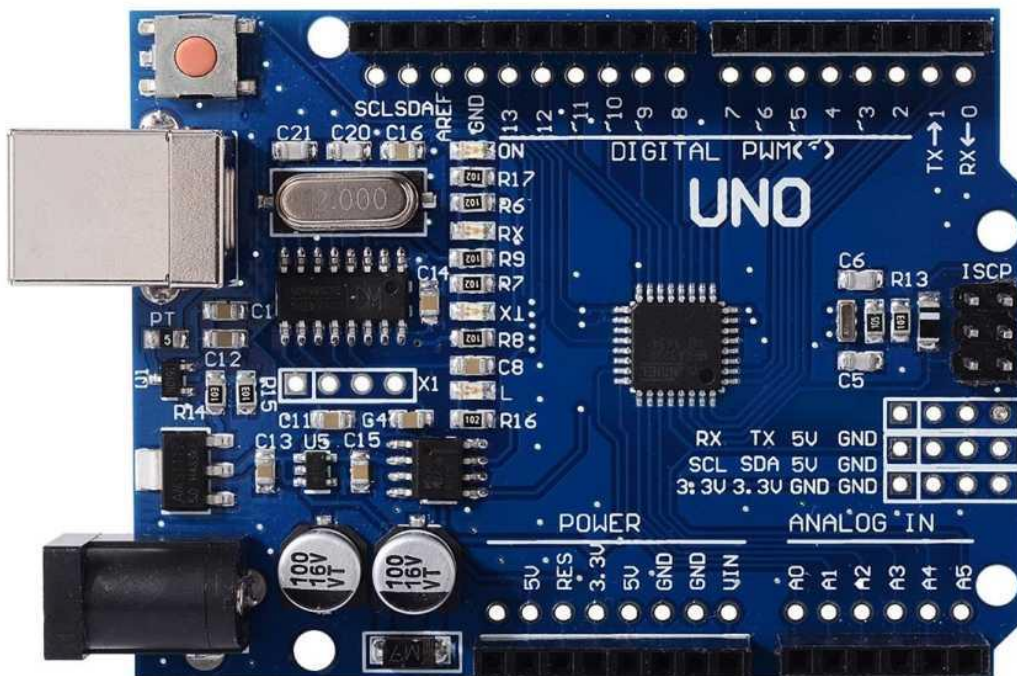


圖 3-2 Arduino UNO 圖片

3-2 Android 手機

由於我們是使用 Android Studio 開發軟體，所以需要一台 Android 手機展示成果。

我們使用的版本為 Android 8.0.0



圖 3-3 Android Phone 圖片

3-3 筆電

為了模擬主機接收手機傳遞的資訊，我們使用筆記型電腦當作主機平台，並且使用 JAVA 撰寫程式接收手機傳送的資料。



圖 3-4 筆電圖片

第一章

研究步驟

1. 系統規劃

1-1 系統流程

實際使用的時候，我們會將 arduino 與各種 sensor 放置車內。

我們會將蒐集到的數據傳至手機，經由 APP 做資料處理以後，最後再傳回給公司電腦，方便電腦端能夠隨時監控數據有沒有異常。

如果有異常就跳出警告提醒後台人員，以便後台人員在發現異常之後，能夠迅速與司機溝通，確認情況。

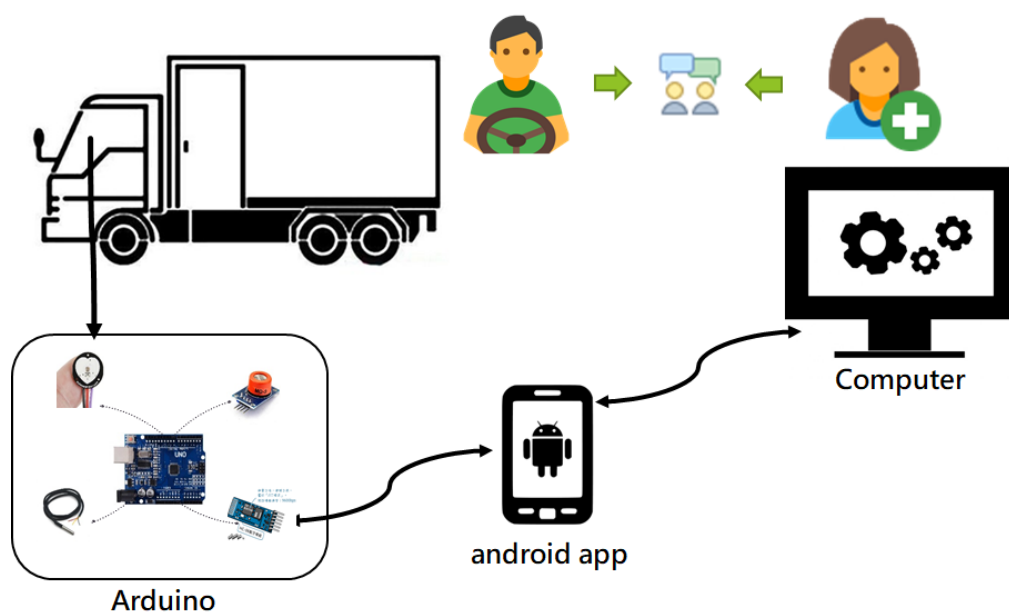


圖 1-1 系統流程圖 (1)

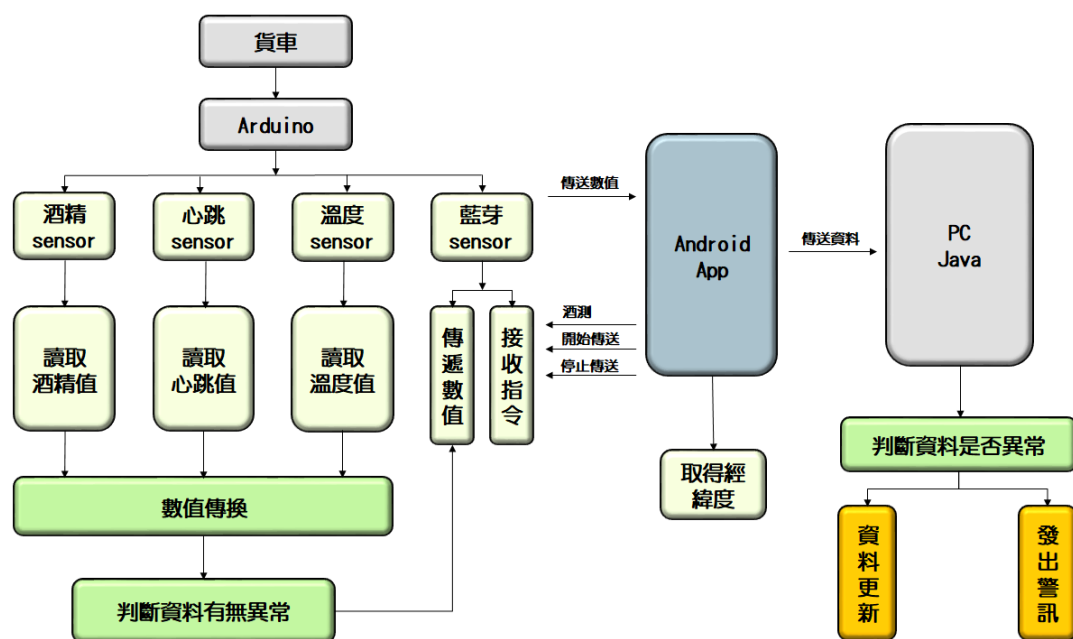


圖 1-2 系統流程圖 (2)

2-2 arduino sensor 介紹

1. Pulse sensor 心跳感測模組

規格：

供電電壓：3.3~5V

檢測信號類型：光反射信號（PPG）

輸出信號類型：模擬信號

輸出信號大小：0~VCC

電流大小：~4ma（5v 下）



圖 2-2 Pulse sensor 心跳感測模組

功能原理

PulseSensor 是一款用於脈搏心率測量的光電反射式模擬傳感器。

將其佩戴於手指、耳垂等處，利用人體組織在血管搏動時造成透光率不同來進行脈搏測量。

傳感器對光電信號進行濾波、放大，最終輸出模擬電壓值。

單片機通過將採集到的模擬信號值轉換為數字信號，再通過簡單計算就可以得到心率數值。

反射光脈搏測量原理

PPG 量測血管中血流量（血紅素）的變化
通常綠色光量手腕，紅色光或紅外光量手指

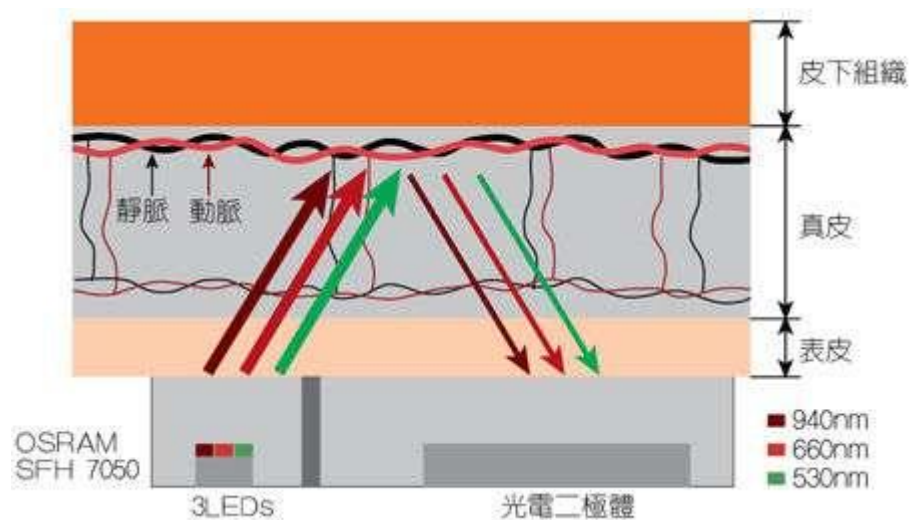


圖 2-3 感光原理示意圖

(http://sosorry.s3.amazonaws.com/raspberrypi/doc/slide/20170515_raspberry-pi-pulse-sensor.pdf)

接腳定義

傳感器只有三個引腳，分別為信號輸出 S 腳、電源正極 VCC 以及電源負極 GND，供電電壓為 3.3V - 5V，可通過杜邦線與開發板連接。

上電後，傳感器會不斷從 S 腳輸出採集到的電壓模擬值。需要注意的是，印有心形的一面才是與手指接觸面，在測量時要避免接觸佈滿元件的另一面，否則會影響信號準確性。

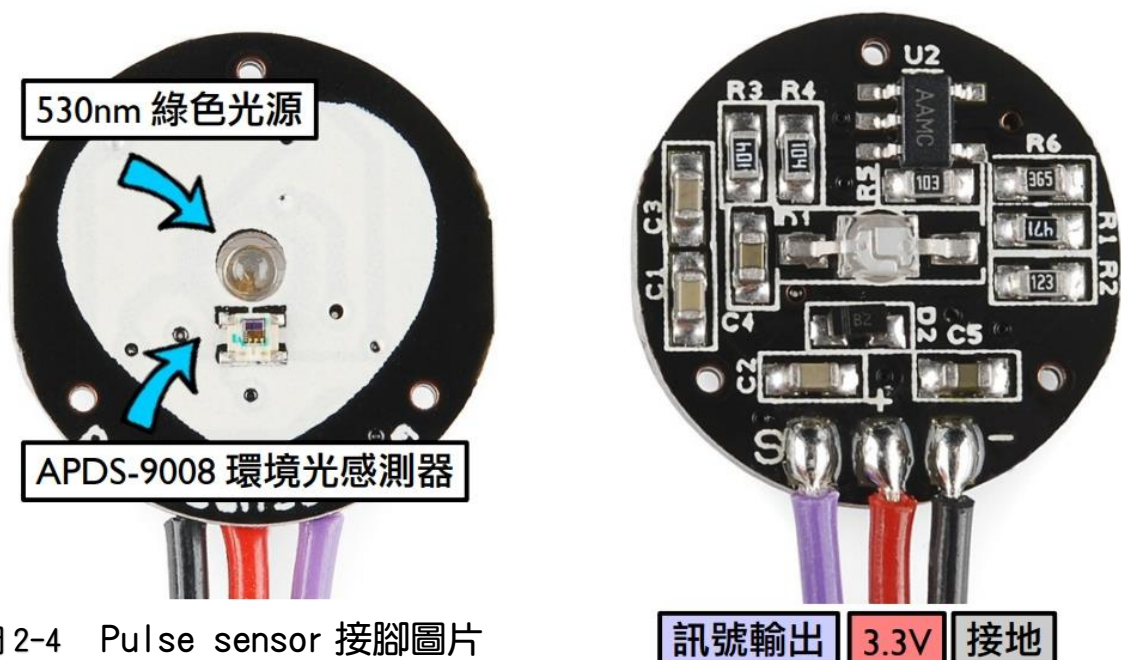


圖 2-4 Pulse sensor 接腳圖片

電壓值轉 BPM

計算心率值 —— 採樣數據處理算法

心率指的是一分鐘內的心跳次數，得到心率最笨的方法就是計時一分鐘後數有多少次脈搏。

但這樣的話每次測心率都要等上個一分鐘才有一次結果，效率極低。另外一種方法是，測量相鄰兩次脈搏的時間間隔，再用一分鐘除以這個間隔得出心率。這樣的好處是可以實時計算脈搏，效率高。

由此引出了 IBI 和 BPM 兩個值的概念：

IBI：相鄰兩次脈搏的時間間隔（單位：ms）

BPM (beats per minute)：心率，一分鐘內的心跳次數

且： $BPM = 60 / IBI$

由上面的分析可以得出，我們的最終目的就是要求出 IBI 的值，並通過 IBI 計算出實時心率。

核心操作 —— 識別一個脈搏信號

無論是採用計數法還是計時法，只有能識別出一個脈搏，才能數出一分鐘內脈搏數或者計算兩個相鄰脈搏之間的時間間隔。

那怎麼從採集的電壓波形數據判斷是不是一個有效的脈搏呢？

顯然，可以通過檢測波峰來識別脈搏。

最簡單的方法是設定一個閾值，當讀取到的信號值大於此閾值時便認為檢測一個脈搏。

但這裡存在兩個問題。

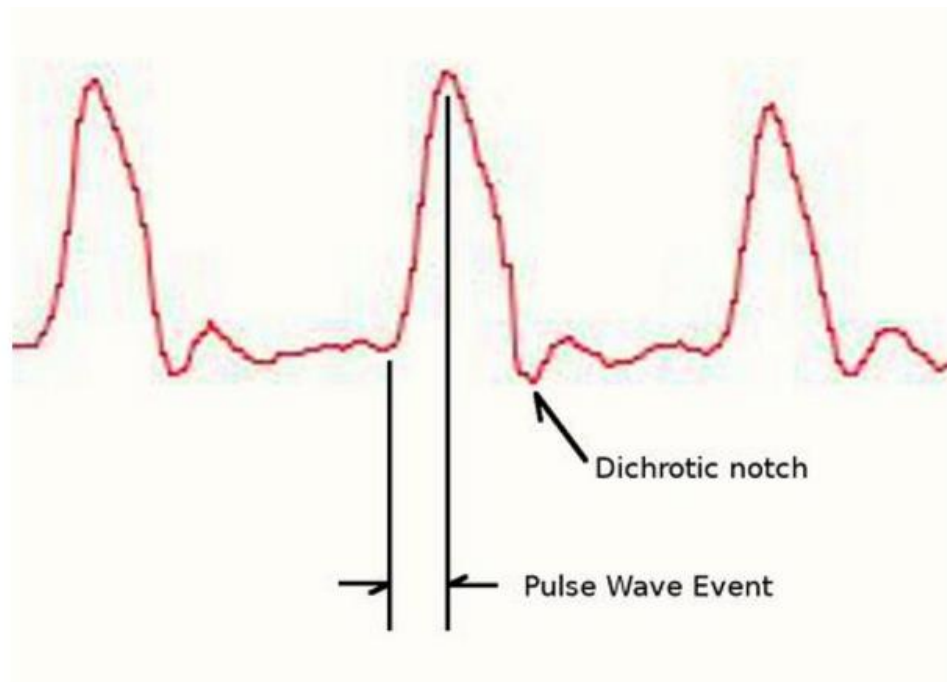


圖 2-5 閾值示意圖

問題一：閾值的選取

作為判斷的參考標尺，閾值該選多大？10？100？還是1000？我們不得而知，因為波形的電壓範圍是不確定的，振幅有大有小並且會改變，根本不能用一個寫死的值去判斷。

可以看出，兩個形狀相同波形的檢測結果截然不同——同樣是波峰，在不同振幅的波形中與閾值比較的結果存在差異。實際情況正是如此：傳感器輸出波形的振幅是在不斷隨機變化的，想用一個固定的值去判定波峰是不現實的。

既然固定閾值的方法不可取，那自然想到改變閾值——根據信號振幅調整閾值，以適應不同信號的波峰檢測。通過對一個週期內的信號多次採樣，得出信號的最高與最低電壓值，由此算出閾值，再用這個閾值對採集的電壓值進行判定，考慮是否為波峰。

也就是說電壓信號的處理分兩步，首先動態計算出參考閾值，然後用閾值對信號判定、識別一個波峰。

問題二：特徵點識別

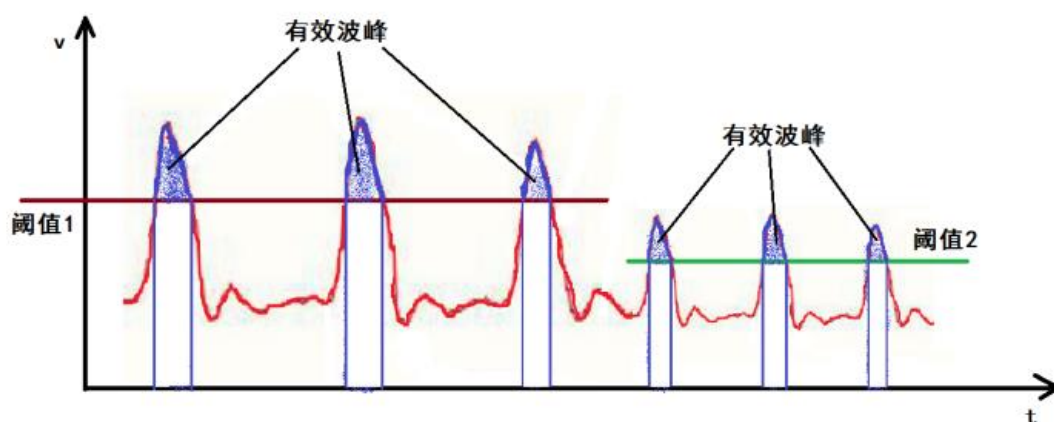


圖 2-6 峰值示意圖

上面得出的是一段有效波形，而計算 IBI 只需要一個點。

需要從一段有效信號上選取一個點，這裡暫且把它稱為特徵點，這個特徵點代表了一個有效脈搏，只要能識別到這個特徵點，就能在一個脈搏到來時觸發任何動作。

通過記錄相鄰兩個特徵點的時間並求差值，計算 IBI 便水到渠成。那這個特徵點應該取在哪個位置呢，從官網算法說明可以看出，官方開源 arduino 代碼的 v1.1 版本是選取信號上升到振幅的一半作為特徵點。

我們可以捕獲這個特徵點作為一個有效脈搏的標誌，然後計算 IBI。

算法整體框架

分析得出算法的整體框架如下：

緩存一個波形週期內的多次採樣值，求出最大最小值，計算出振幅中間值作為信號判定閾值。

通過把當前採樣值和上一採樣值與閾值作比較，尋找到「信號上升到振幅中間位置」的特徵點，記錄當前時間。

尋找下一個特徵點並記錄時間，算出兩個點的時間差值，即相鄰兩次脈搏的時間間隔 IBI 。

最後由 IBI 計算心率值 BPM 。

$$BPM = 60 / IBI。$$

(<https://zhuanlan.zhihu.com/p/27665378>)

2. MQ-3 酒精感測模組

規格：

PCB 尺寸：30mm X20mm

主要晶片：LM393、ZYM0-3 氣體感測器

工作電壓：直流 5 伏

介紹：

具有信號輸出指示。

雙路信號輸出（類比量輸出及 TTL 電平輸出），TTL 輸出有效信號為低電平。（當輸出低電平時信號燈亮，可直接接單片機），類比量輸出 0~5V 電壓，濃度越高電壓越高。

對乙醇蒸氣具有很高的靈敏度和良好的選擇性，具有長期的使用壽命和可靠的穩定性，快速的回應恢復特性，可應用於**機動車駕駛人員**及其他嚴禁酒後作業人員的現場檢測，也適用於**其他場所乙醇蒸氣**的檢測。

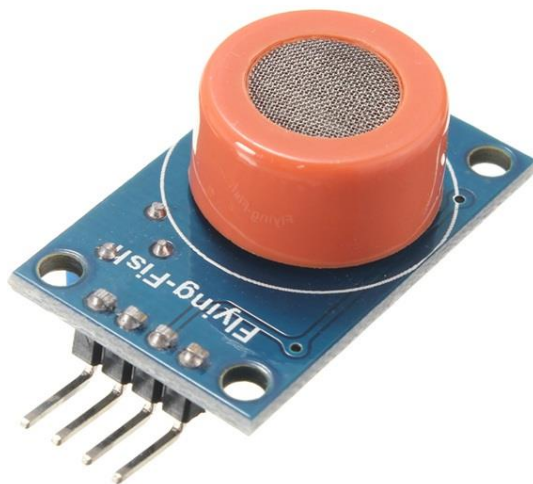


圖 2-7 MQ-3 圖片

數值轉換：

因為酒精值比較難換算成血液含酒精量，所以我們直接使用測得的值來傳輸。

我們根據網路上實測的結果來分析空氣中的酒精濃度。

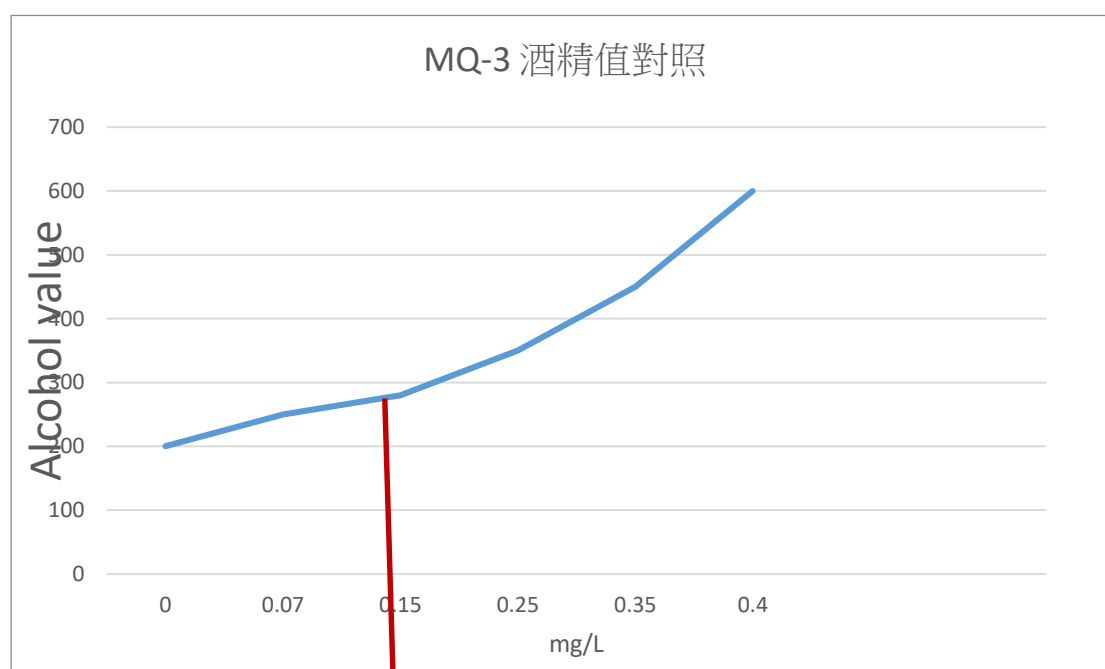
$0 < \text{Alcohol value} < 200 \quad \Rightarrow \text{You are sober.}$

$200 \leq \text{Alcohol value} < 280 \quad \Rightarrow \text{You had a beer.}$

$280 \leq \text{Alcohol value} < 350 \quad \Rightarrow \text{Two or more beers.}$

$350 \leq \text{Alcohol value} < 450 \quad \Rightarrow \text{You over BAL!!}$

$\text{Alcohol value} \geq 450 \quad \Rightarrow \text{you are drunk!!}$



酒精值約 300 時會超標 (約 0.15mg/l)

根據 MQ3 的使用說明書，以及網路實測的結果，我們設定測得的酒精值在 300 之內都算正常，超過 300 就算酒測超標。

(<https://www.youtube.com/watch?v=x0ob4BuTr0E>)

3. 溫度感測模組

參數：

1. 感溫範圍寬 $-55^{\circ}\text{C} \sim +125^{\circ}\text{C}$
2. 無需外部元件, 獨特的單總線接口
3. 不銹鋼外殼 (6*50mm)
4. 出線: 200 公分 (2 米)
5. 輸出引線: 紅色 (VCC), 藍色 (DATA), 黑色 (GND)
6. 供電: 3.0V~5.5V
7. 可調分辨率: 9~12 位

介紹：

探頭採用原裝 DS18B20 溫度傳感器芯片, 芯片每個引腳均用熱縮管隔開, 防止短路。內部封膠, 防水防潮, 不銹鋼管封裝防生鏽。

可以用於冰庫的溫度監控, 或是偵測高溫防止火災。

數值轉換：

因為是直接使用廠商的函式庫, 所以不需要再撰寫轉換數值的程式碼。

接腳說明：

紅色 (VCC), 藍 (黃) 色 (DATA), 黑色 (GND)



圖 2-8 DS18b20 溫度感測器圖片

4. HC-06 藍芽模組

規格：

PCB 尺寸：37.3mm*15.5mm

重量：3.5g

輸入電壓：3.6V-6V

電源防反接，反接無法作用

電平：3.3V

有效距離：10 米

透明熱縮管保護

接腳說明

VCC：正極

GND：負極

RXD：接收端

TXD：發送端

簡介：

HC-06 藍牙模組，此款為被動模式，也就是說，HC-06 只能等待被連接，而無法主動連接其他藍牙產品。

不過本專題只需要一個能夠接收指令和傳遞數據的媒介，所以也能符合本專題的要求。



圖 2-9 HC-06 藍芽模組圖片

第三章

程式實作

1. Arduino 程式

Arduino 的程式設計，主要有兩樣工作。

(1) **數值轉換**：將感測器接收到的電壓值轉換為我們習慣的單位。
比如說心跳轉為 BPM，溫度轉為攝氏。

(2) **藍芽傳輸**：使用 HC - 06 模組開啟藍芽，傳送封包與手機 APP 溝通。

arduino 程式流程圖：

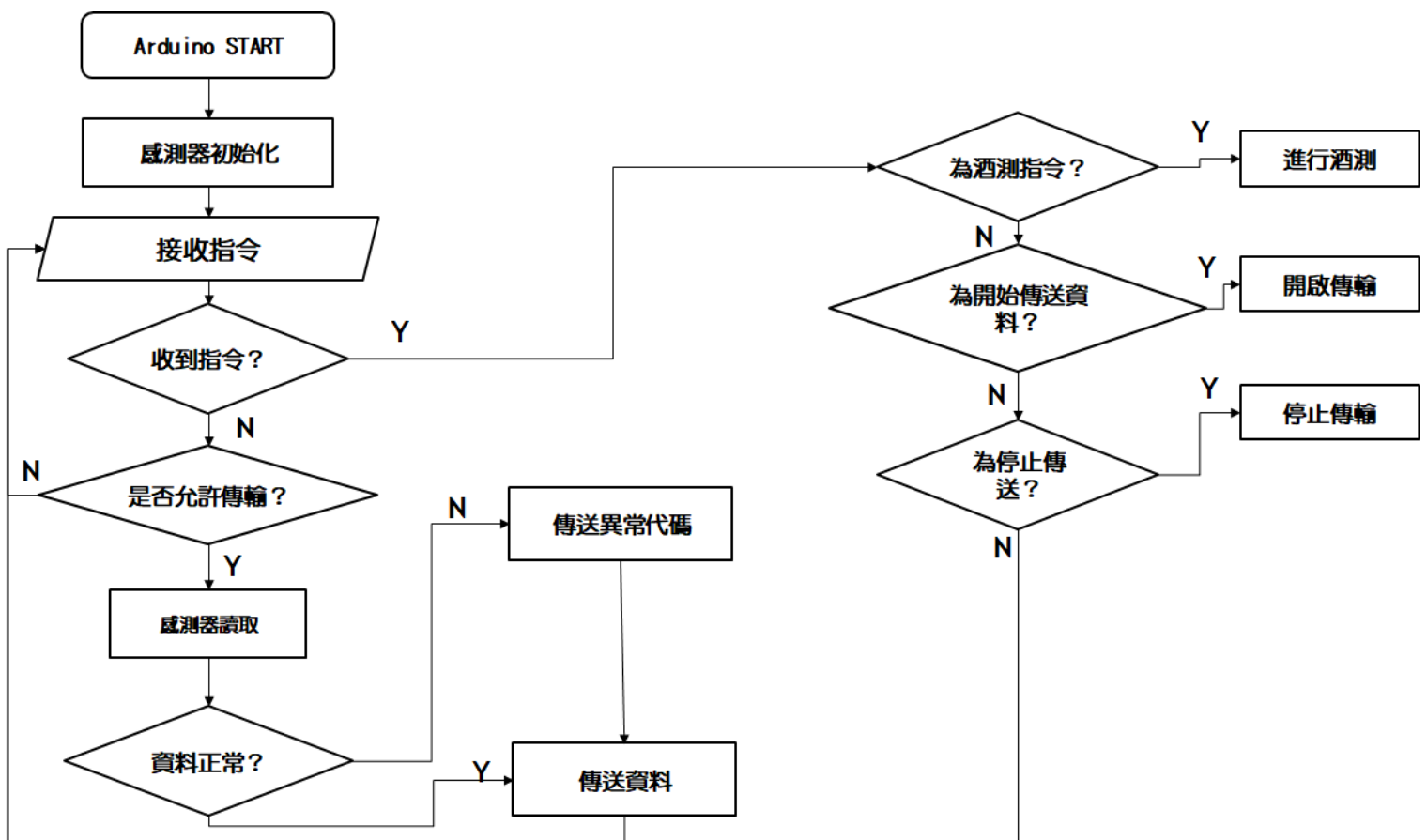


圖 1-1 arduino 程式流程圖

程式開始時，會進行初始化的動作，定義每個腳位的工作。

```
void setup() {  
  //pinMode(blinkPin,OUTPUT);      // pin that will blink to your heartbeat!  
  Serial.begin(9600);              // we agree to talk fast!  
  BT.begin(9600); //HC-06 預設 baud  
  interruptSetup();                // sets up to read Pulse Sensor signal every 2mS  
  //pinMode(DOUTpin, INPUT); //sets the pin as an input to the arduino  
  pinMode(AOUTpin,INPUT);  
  sensors.begin();                 // 開啟溫度感測器  
  
  BT.println("Initialization Complete !");  
  
}  
  
void interruptSetup()  
{  
  // Initializes Timer2 to throw an interrupt every 2mS.  
  TCCR2A = 0x02;    // DISABLE PWM ON DIGITAL PINS 3 AND 11, AND GO INTO CTC MODE  
  TCCR2B = 0x06;    // DON'T FORCE COMPARE, 256 PRESCALER  
  OCR2A = 0x7C;     // SET THE TOP OF THE COUNT TO 124 FOR 500Hz SAMPLE RATE  
  TIMSK2 = 0x02;    // ENABLE INTERRUPT ON MATCH BETWEEN TIMER2 AND OCR2A  
  sei();            // MAKE SURE GLOBAL INTERRUPTS ARE ENABLED  
}
```

圖 1-2-1 arduino 初始化

初始化完成後，會印出一段文字，表示完成。

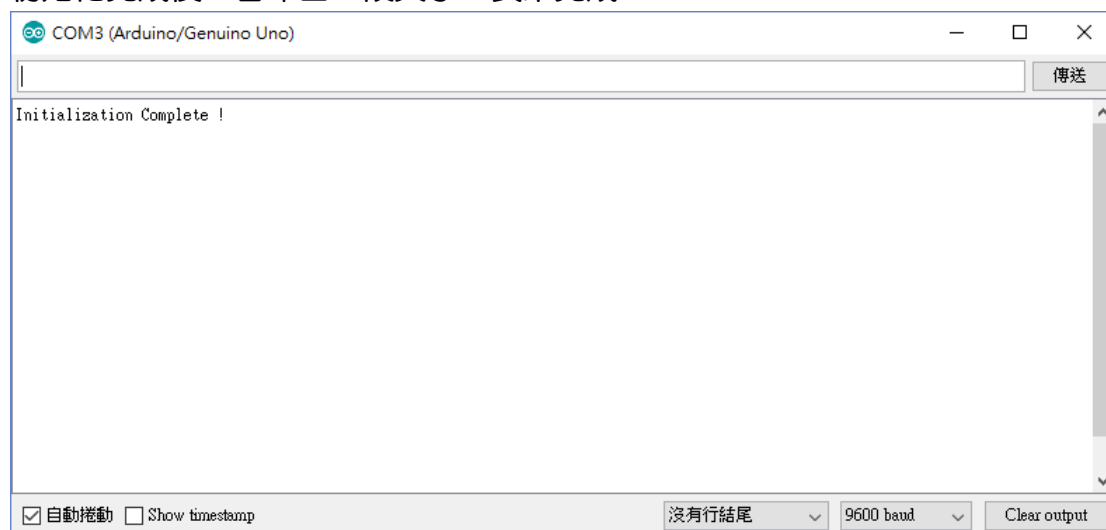


圖 1-2-2 arduino 初始化文字

接著 arduino 會等待手機端做連接，以及等待後續的指令，如果沒有接收到指令，則會一直處於待機的動作。

```
void loop() {  
  RecieveData(); //若有指令會收  
  PrintRecieveData(startRecieve); //印出收到的指令 + 執行指令  
  -  
  -  
  -  
}  
  
void RecieveData() { //收資料用  
  while(BT.available()) //如果有收到資就一直收到完  
  {  
    startRecieve = true;  
    val=BT.read(); //每次接收一個字元  
    recieveData += val; //字元組成字串  
    delay(100); //收字延遲 太短會亂碼  
  }  
}  
  
void PrintRecieveData(bool SR){  
  if(SR)  
  {  
    startRecieve = false;  
    BT.println(recieveData); //呈現收到字串  
    delay(100);  
    -  
    -  
    -  
  }
```

圖 1-2 arduino 迴圈 接收指令

若 arduino 接收到指令後，會判斷收到的指令是否有效，一共有三種指令，分別為開啟酒測、開始傳輸與停止傳輸。

酒測指令為 ALT，開始傳輸為 SRD，停止為 SPD。

開啟酒測的功能用於駕駛員的自我檢測，開始傳輸使用於 HC-06 與手機接之後，停止傳輸則是用於 HC-06 與手機斷開連接時使用。

```
//////////如果收到酒測指令
if(recieveData == "ALT")//ALT = 酒測
{
    //以上初始化
    int i;
    for(i=0;i<5;i++){
        Alcoholvalue= analogRead(AOUTpin);
        BT.print("酒測中，");
        BT.print(5-i);
        BT.println("秒...");//倒數

        BT.print("Alcoholvalue : ");
        BT.println(Alcoholvalue);
        if(Alcoholvalue>=300)break;
        delay(1000);//總共可以測 5s
    }
    if(i==5){//5秒內數值正常 酒測通過
        ALT = true;
        BT.println("ALPASS");
        ALtest = true; //酒測通過
    }
    else{
        ALT = false;
        BT.println("ALFAIL");
        ALtest = false; //酒測失敗
    }
}
//////////^^如果收到酒測指令
```

圖 1-2 arduino 酒測指令

酒測指令很單純，如果 5 秒之內數值都在 300 以內就會顯示 PASS，否則就顯示 FALL。


```

else if(recieveData == "SRD"){//開始傳輸
    Start_Transfer_data = true;
}
else if(recieveData == "SPD"){//停止傳書
    Start_Transfer_data = false;
}
recieveData = ""; //清除指令
}
}

```

圖 1-2 arduino 傳輸指令

傳輸指令單純改變一個布林變數“Start_Transfer_data”，此變數用於 loop 迴圈中，判斷是否要接收資料。

```

void loop() {
    RecieveData();//若有指令會收
    PrintRecieveData(startRecieve);//印出收到的指令 + 執行指令

    if(Start_Transfer_data){ //如果收到開始傳資料的指令才做
        ...
    }
}

```

圖 1-3 arduino 指令用於 loop 迴圈

能夠判斷是否要傳輸指令後，就開始撰寫接收指令的程式。

第一行為心跳感測器初始化，接著載入讀取心跳值的函數，這邊要注意，由於心跳需要讀取一段時間之後判斷是否為有效心跳，否則一直讀取只是單純無意義的電壓值而已。

所以心跳值採用 triggered 的方式，若心跳判斷為有效才讀取，否則一直定義心跳值為 0。

```
-  
-  
-  
serialOutput();//心跳初始化  
error_code = 0;  
error_str = "";  
if (QS == true) // A Heartbeat Was Found 若收到心跳 則將心跳值存入 BPM  
{  
    // BPM and IBI have been Determined  
    // Quantified Self "QS" true when arduino finds a heartbeat  
    serialOutputWhenBeatHappens(); // A Beat Happened, Output that to serial.  
    QS = false; // reset the Quantified Self flag for next time  
}  
else { //若沒有就直接印 0  
    BPM = 0;  
}  
ReadAlcohol();//讀取酒精值  
ReadTemperature();//讀取溫度  
-  
-  
-
```

圖 1-4 arduino sensor 讀取程式

```

ISR(TIM2_COMPA_vect) //triggered when Timer2 counts to 124
{
    cli(); // disable interrupts while we do this
    Signal = analogRead(pulsePin); // read the Pulse Sensor
    sampleCounter += 2; // keep track of the time in mS with this variable
    int N = sampleCounter - lastBeatTime; // monitor the time since the last beat to avoid noise
    // find the peak and trough of the pulse wave
    if(Signal < thresh && N > (IBI/5)*3) // avoid dichrotic noise by waiting 3/5 of last IBI
    {
        if (Signal < T) // T is the trough
        {
            T = Signal; // keep track of lowest point in pulse wave
        }
    }

    if(Signal > thresh && Signal > P)
    {
        // thresh condition helps avoid noise
        P = Signal; // P is the peak
    } // keep track of highest point in pulse wave

    // NOW IT'S TIME TO LOOK FOR THE HEART BEAT
    // signal surges up in value every time there is a pulse
    if (N > 250)
    {
        // avoid high frequency noise
        if ( (Signal > thresh) && (Pulse == false) && (N > (IBI/5)*3) )
        {
            Pulse = true; // set the Pulse flag when we think there is a pulse
            digitalWrite(blinkPin,HIGH); // turn on pin 13 LED
            IBI = sampleCounter - lastBeatTime; // measure time between beats in mS
            lastBeatTime = sampleCounter; // keep track of time for next pulse
        }
    }

    if(secondBeat)
    {
        // if this is the second beat, if secondBeat == TRUE
        secondBeat = false; // clear secondBeat flag
        for(int i=0; i<=9; i++) // seed the running total to get a realistic BPM at startup
        {
            rate[i] = IBI;
        }
    }

    if(firstBeat) // if it's the first time we found a beat, if firstBeat == TRUE
    {
        firstBeat = false; // clear firstBeat flag
        secondBeat = true; // set the second beat flag
        sei(); // enable interrupts again
        return; // IBI value is unreliable so discard it
    }

    // keep a running total of the last 10 IBI values
    word runningTotal = 0; // clear the runningTotal variable

    for(int i=0; i<=8; i++)
    {
        // shift data in the rate array
        rate[i] = rate[i+1]; // and drop the oldest IBI value
        runningTotal += rate[i]; // add up the 9 oldest IBI values
    }

    rate[9] = IBI; // add the latest IBI to the rate array
    runningTotal += rate[9]; // add the latest IBI to runningTotal
    runningTotal /= 10; // average the last 10 IBI values
    BPM = 60000/runningTotal; // how many beats can fit into a minute? that's BPM!
    QS = true; // set Quantified Self flag
    // QS FLAG IS NOT CLEARED INSIDE THIS ISR

```

```

    }
}

if (Signal < thresh && Pulse == true)
{
    // when the values are going down, the beat is over
    digitalWrite(blinkPin,LOW);           // turn off pin 13 LED
    Pulse = false;                         // reset the Pulse flag so we can do it again
    amp = P - T;                           // get amplitude of the pulse wave
    thresh = amp/2 + T;                     // set thresh at 50% of the amplitude
    P = thresh;                            // reset these for next time
    T = thresh;
}

if (N > 2500)
{
    // if 2.5 seconds go by without a beat
    thresh = 512;                          // set thresh default
    P = 512;                               // set P default
    T = 512;                               // set T default
    lastBeatTime = sampleCounter;           // bring the lastBeatTime up to date
    firstBeat = true;                       // set these to avoid noise
    secondBeat = false;                     // when we get the heartbeat back
}

sei();                                     // enable interrupts when youre done!
} // end isr

```

圖 1-4 arduino 心跳感測器 triggered

以上除了讀取心跳值與判斷是否有效以外，也順便將讀值轉換為 BPM。

讀取酒精值由於不需要數值轉換，所以直接讀取就好，並且將酒精值傳入共用變數 Alcoholvalue 內。

```
void ReadAlcohol(){  
Alcoholvalue= analogRead(AOUTpin); //reads the analaog value from the alcohol sensor's AOUT pin
```

圖 1-5 arduino MQ-3 感測器讀取

溫度感測器則是使用廠商內建的函式，會自動轉換為攝氏溫度，並將溫度傳入共用變數 temval 內。

```
void ReadTemperature(){  
  sensors.requestTemperatures(); // 下指令要求取得溫度感測器的溫度值  
  temval = sensors.getTempCByIndex(0);  
  //Serial.print("Temperature for the device 1 (index 0) is: ");  
  //Serial.println(temval); // 取得並顯示溫度值  
}
```

圖 1-5 arduino 溫度感測器讀取

以上都完成後，必須判斷讀取的值是否有異常，這裡定義酒精值 300 以內為正常值，心跳介於 40~120 算正常。

```
    if(Alcoholvalue>=300)error_code++;
    if(BPM<40 || BPM>120)error_code+=2;
    switch (error_code) {
    case 0:
    error_str = ",D";//正常
        break;
    case 1:
    error_str = ",E1";
        break;
    case 2:
    error_str = ",E2";
        break;
    case 3:
    error_str = ",E3";
        break;
    default:
        break;
    }
    /*
    真值表
    心跳 酒精 結果
    0    0    0
    0    1    1
    1    0    2
    1    1    3
    */
```

圖 1-5 arduino error code 定義

上述的 error code 可用布林代數表示，0 為正常，酒精異常為 1，心跳為 2，兩個都異常為 3，並且將 error code 寫入即將傳輸的的字串「error_str」內。

最後，將所有的值印出來，會形成一段有固定格式的字串。

```
BT.print("D,"); //0
BT.print(BPM); //1
BT.print(",");
BT.print(Alcoholvalue); //2
BT.print(",");
BT.print(temval); //3
BT.println(error_str); //4
delay(600); // take a break
}

}
```

圖 1-6-1 arduino 印出資料程式碼



圖 1-6-1 arduino 資料格式

開頭 D, 代表這是一串資料，讓 APP 辨別，接下來每筆資料用逗點隔開，分別為心跳、酒精，溫度值，最後為錯誤代碼，目前 E3 則代表心跳和酒精都異常。

2. Android APP

android app 有四個功能

- (1) **藍芽傳輸**：目的是與 arduino 進行溝通，使手機可以傳遞指令與接收數據。
- (2) **資料處理**：將 HC-06 傳送過來的字串進行分割，讓手機可以顯示當前的數據。
- (3) **取得位置**：使用手機的 GPS 取得當前的經緯度。
- (4) **資料回傳**：最後我們將收集到的數據，加上當前的經緯度，回傳給公司電腦。

APP 流程圖：

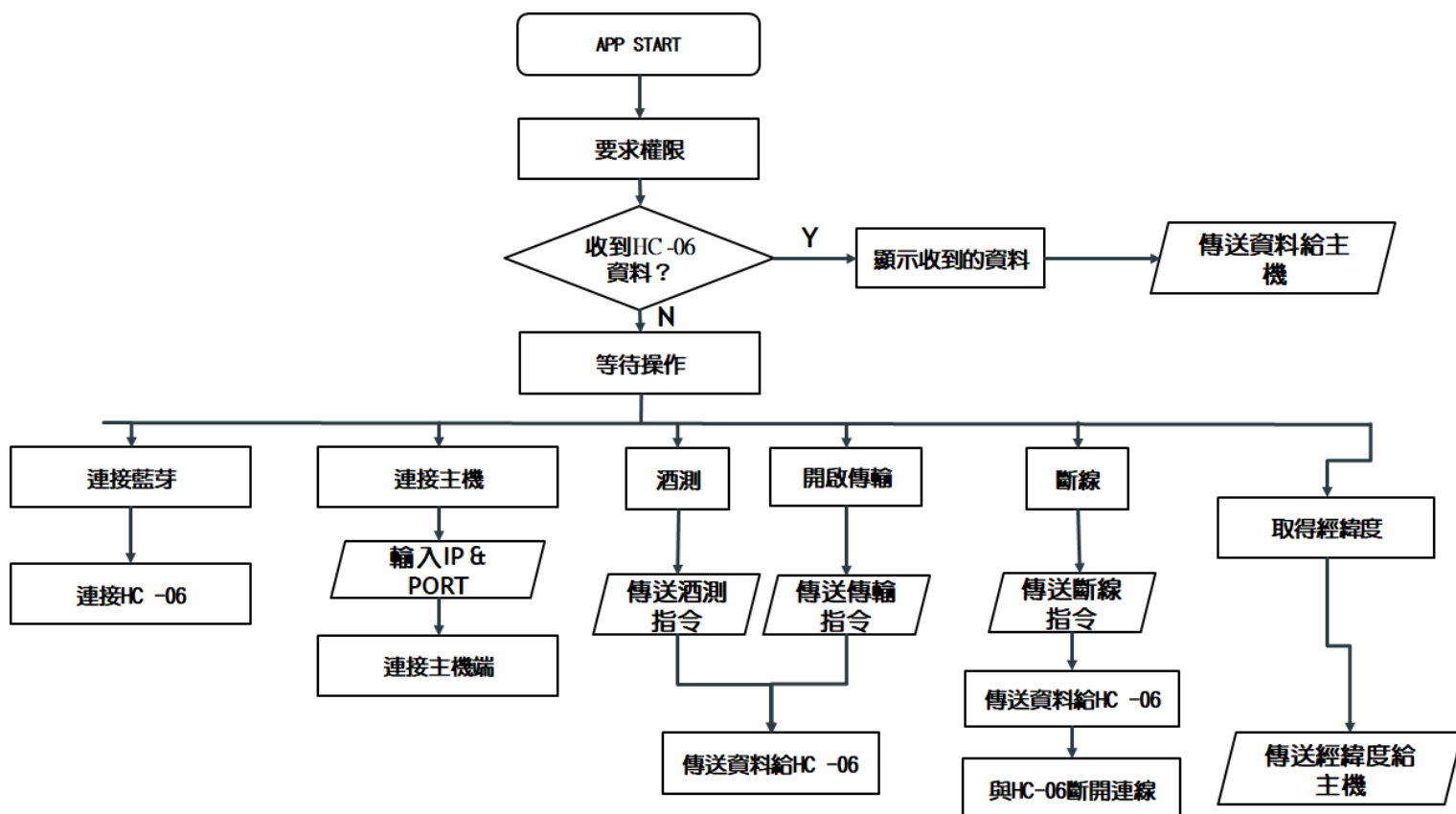


圖 2-1 APP 流程圖

由於 APP 程式碼過長，所以只放實際畫面，詳細程式已放在 GitHub，網址付在專題參考文獻中。

程式開始時，APP 會要求取得兩個手機權限，一個是開啟藍芽，另一個是要求取得位置。

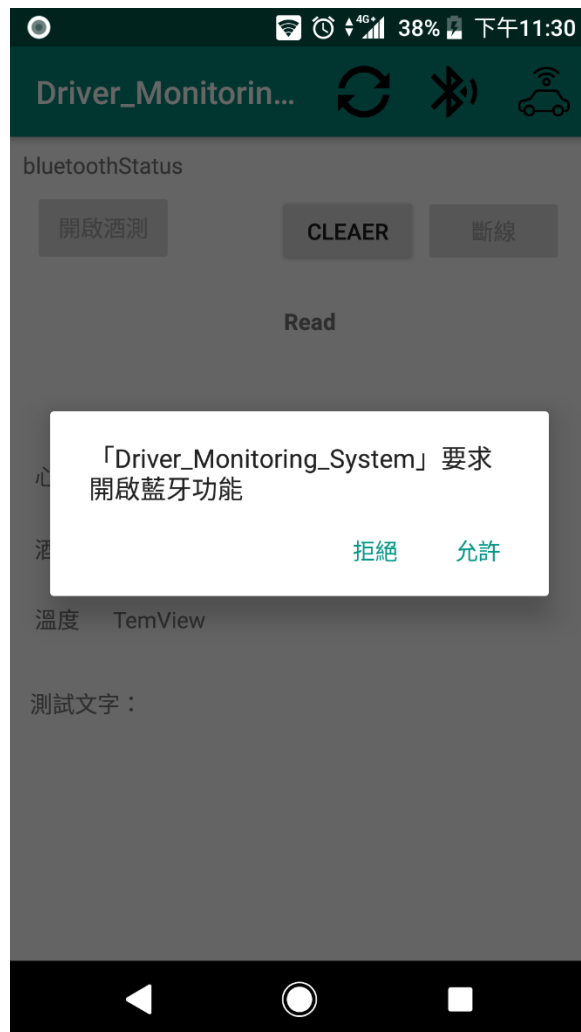


圖 2-2 APP 要求權限

成功取得權限後，若 APP 判斷目前還未收到 HC-06 的資料，則會一直等待使用者操作。

功能：藍芽連接



圖 2-3 APP 連接藍芽

按下 Menu 的按鈕，會列出最近取得的藍芽位置，點選後即可連線。

功能：主機端連接

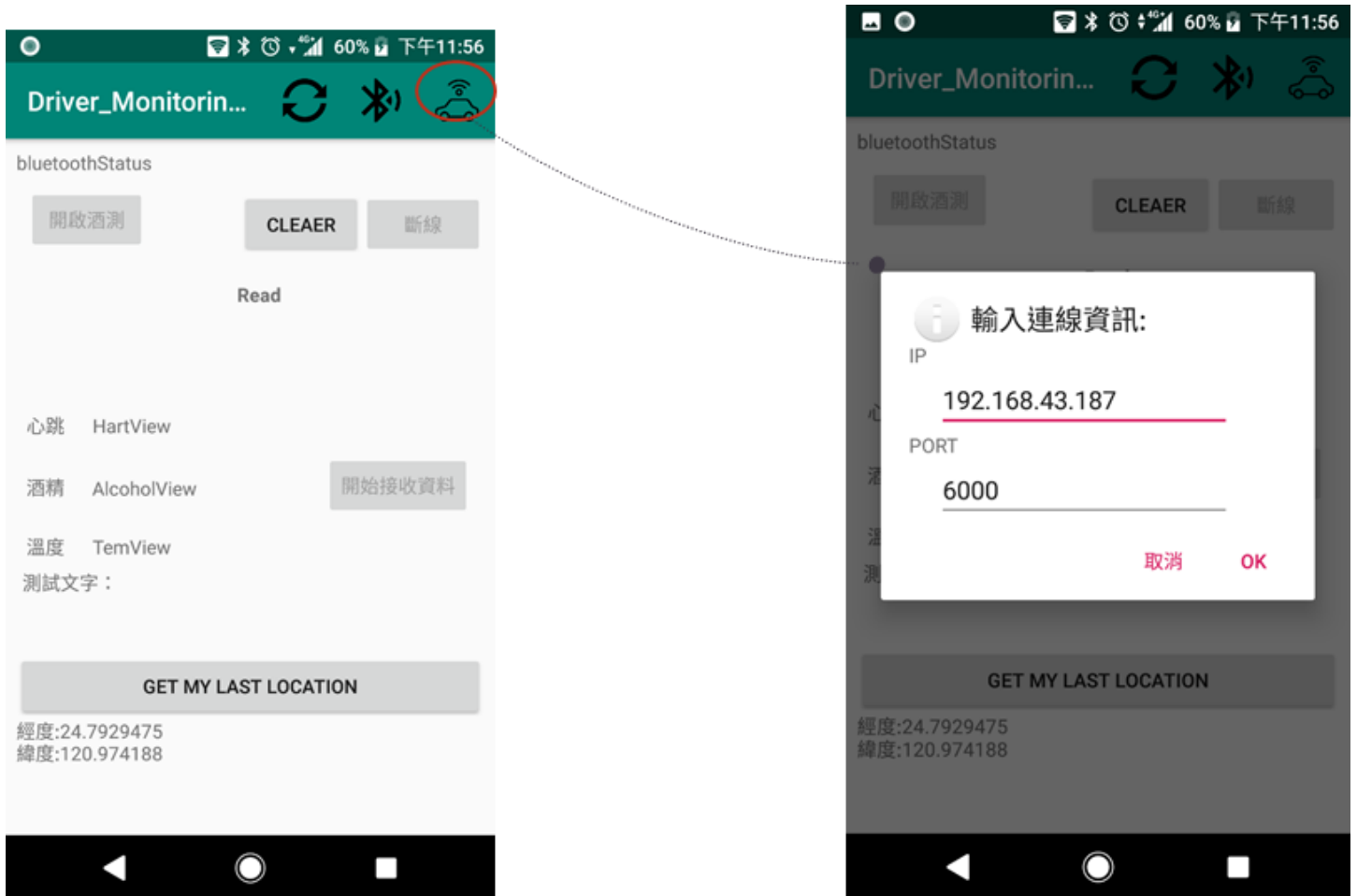


圖 2-4 APP 連接主機

連接主機端的功能需要輸入 IP 位置為 PORT 號碼。

輸入完成後會，會傳送一段文字給主機端，測試傳輸成功與否。

功能：其他



圖 2-5 APP 功能

簡易酒測功能對應到 Arduino 的酒測功能，主要就是傳輸指令「ALT」給 HC-06，令其執行酒測。

資料顯示與傳輸功能則為 SRD 與 SPD 指令，控制資料的傳輸。

資料顯示的功能為，將接收到的字串進行分割，並且呈現在手機上。

定位功能是使用手機 GPS，取得經緯度後傳送位置資訊給手機。

3. PC JAVA

此端的功能十分簡單，單純只是接手來自手機的資料，並且在資料異常時發出警訊。

程式流程圖：

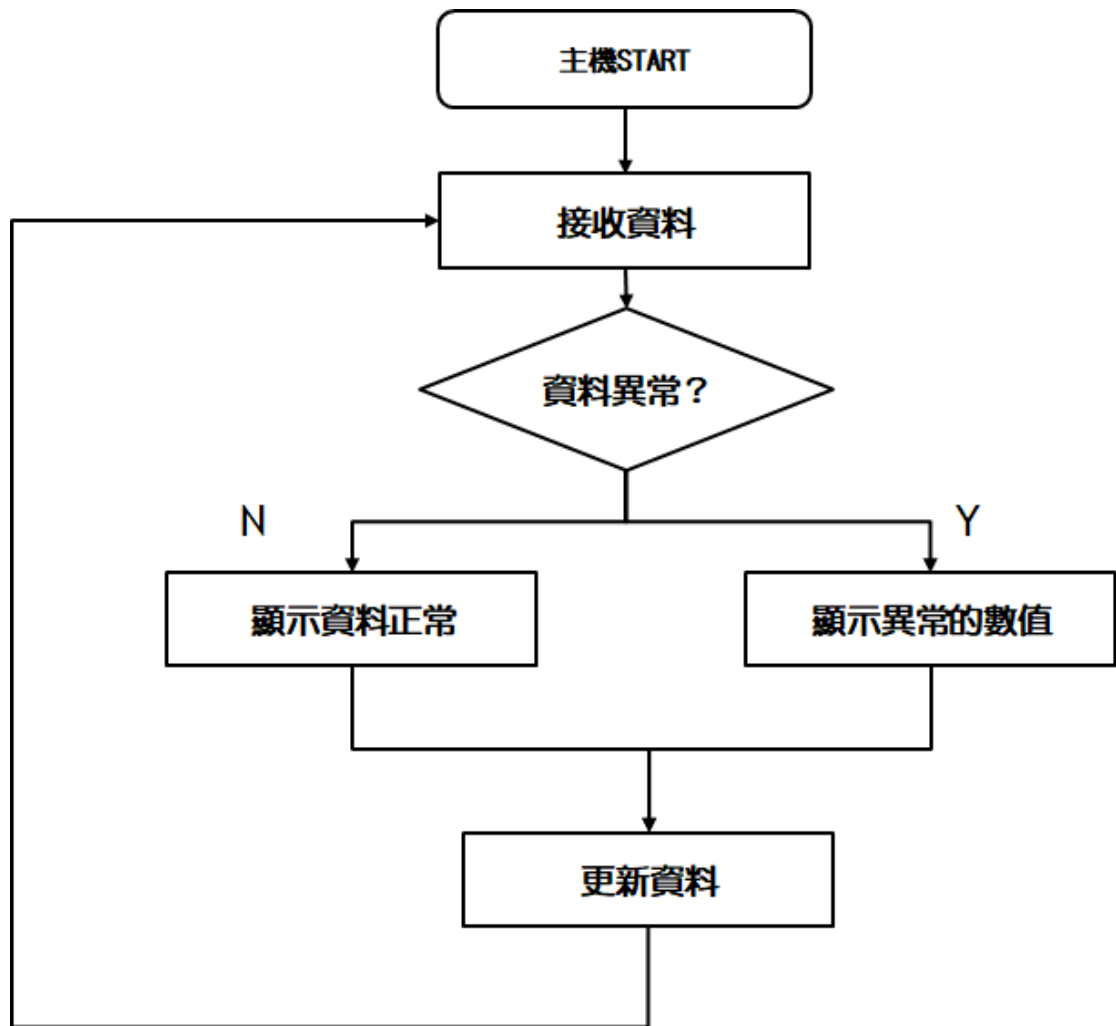


圖 3-1 主機程式流程圖

實際畫面：

程式一開始的畫面為：



圖 3-2 主機程式初始畫面

APP 端輸入完 IP 位置後，會傳送測試文字給 PC 端。



圖 3-3 主機程式連接成功畫面

當使用 APP 的定位功能時，主機端畫面如下：

這邊要注意，接收資料為 D, 開頭，接收位置為 L, 開頭，後兩位分別為經度與緯度。



圖 3-4 主機程式位址更新畫面

酒測功能：

當 APP 使用酒測功能，主機端會同步顯示酒測中。



圖 3-5 主機程式酒測畫面

最後也會將手機酒測的結果傳回主機端，時間也會隨之更新。

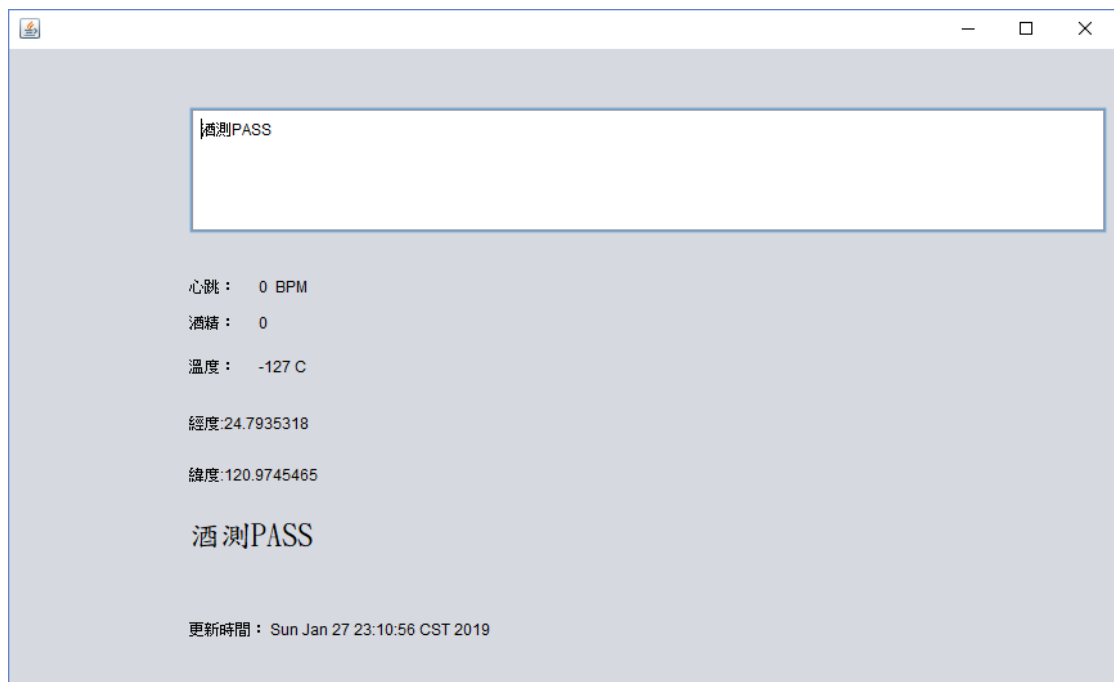


圖 3-6 主機程式酒測 PASS 畫面

接收資料的功能：

我們以容易操控的心跳值為例，當心跳值為 0，主機端會直接顯示位偵測到心跳。



圖 3-7 主機程式接收 0 心跳畫面

當所有資料都正常時，系統資料正常更新。



圖 3-8 主機程式接收正常畫面

若接收到的酒精值或心跳值異常，則會跳出異常警訊。



圖 3-9 主機程式接收異常資料畫面

斷開連線：

當手機與 Arduino 斷開連線時，也會送出訊息給主機端，讓主機端知道。



圖 3-10 主機程式斷開連接畫面

主機端程式碼和 APP 一樣放入 Gi tHub，付在末尾參考資料中。

第四章

討論與建議

1. 整體問題討論

當我們 Demo 成品時，我們發現幾個問題：

1. 手機端只負責接收與傳送資料，其實可以再加入警訊功能，當資料異常時就提醒司機，第一時間解決問題，會比公司端的人員與司機確認來的迅速。
2. 雖然想加入提醒司機的功能，但有組員指出，司機開車時可能會因為提醒而分心，更別提直接控制車輛靠邊停下了，可能會造成嚴重車禍，所以要如何做到提醒司機以及不打擾司機駕駛，是個難題。
3. 溫度感測器的存在有點多餘，本專題的初衷在於檢測司機生理，讓公司掌握駕駛員生理狀況，達到防止酒駕及疲勞駕駛，但後來又決定加入溫度感測器，因為公司可能也想掌握貨物運輸的情況，像是貨物所在位置、貨物的溫度濕度等等，不過最後也只做出了溫度感測器，而且並沒有具體的應用，只是檢視而已，這點有待改善。
4. 手機與主機端連線的方法是使用 TCP 連線，我們在測試同一個 WIFI 的情況下，傳輸資料都很正常，但在不同網域中卻無法順利進行，原因是我們沒有固定 IP 可以提供手機傳輸，後來也有想到幾個方法解決。一個是申請固定 IP 開網站收資料，但是要錢，另一個為用 Google 的雲端硬碟，然後讓主機端讀取裡面的資料。不夠後來因為時間與經費的問題，我們決定就使用現在的方法，以同一個網域傳輸，畢竟實際使用的時候，還是需要固定 IP 來收資料。
5. 我們只做出了一台貨車對應一台電腦，因為我們只有一套 Arduino 所以主機在接收時只接收到一組訊息，實際使用的時候應該是一台主機能夠接收很多貨車的訊息，由於經費原因，我們也沒有實做出來，如果這方面要實現，那又要加入司機編號以及車輛號碼，並且加入資料庫系統才能有效的管理。
6. 原本我們的成品應該包含一輛自走車，使用另一台手機來遙控，並且模擬司機駕駛的環境，不過後來組員未完成，所以後來又臨時改為跳警訊通知後台人員。

2. 結論與未來展望

以我們的概念，可減少大貨車因酒駕或疲勞駕駛而造成的傷亡，以保障用路人的人身安全，並減少公司業者因事故而產生的理賠問題。

也可讓公司提供目前貨物的狀態給消費者，使消費者對該業者有更高的信任度。

當然，我們無法保證駕駛有無鑽漏洞的行為，該如何解決這些問題，是我們的專題將來需要改善的地方。

而且以商業的角度而言，這並非是個好產品，很多功能只是能用而已，實際使用時還有很多要解決的問題。

像是藍芽會受到干擾，有時候傳輸指令會失敗，由於手機要同時進行許多功能，如果一次要處理的資料太大，有機率會當機，雖然這些問題在經歷程式作者好幾次的改版後降低不少，但也沒有大量去測試還會不會發生。

並且我們的專題是將市面上的感測器買來並做運用，實際使用的時候不可能時用如此笨重的商品，如果能將感測器縮小化、輕便化，成本相對降低，就能變得更容易套用在貨車上，甚至每一台車上。

未來也許能結合面部感測器，由 AI 判斷駕駛員的表情，加上即時的心跳數據來判斷司機的疲勞程度，加上自動駕駛的發展，相信能夠長足的改善道路交通以及人為疏失釀成的車禍。

專題完整程式碼

GITHUB:

https://github.com/jiared1231/Driver_Monitoring_System.git

Google 雲端：

https://drive.google.com/open?id=1-JVC1b0iMLRGphbxdNUhLR_JjzmCR6Gd

參考文獻

arduino 藍芽通信功能實作

<https://home.gamer.com.tw/creationDetail.php?sn=3671289>

Android 與 Arduino 的藍芽通訊

<https://blog.xuite.net/chychahock/EDA/225365055->

[Android%E8%88%87Arduino%E7%9A%84%E8%97%8D%E8%8A%BD%E9%80%9A%E8%A8%8A](https://blog.xuite.net/chychahock/EDA/225365055-Android%E8%88%87Arduino%E7%9A%84%E8%97%8D%E8%8A%BD%E9%80%9A%E8%A8%8A)

Arduino Breathalyzer Project using MQ3 alcohol sensor 0.96

128x64 OLED display on Arduino Mega

<https://www.youtube.com/watch?v=6Pus5bs3SdY>

Pulse Sensor interfacing with Arduino

<https://www.youtube.com/watch?v=Gb0zZLC4ZqI>

藍芽模組設定修改

<http://blog.ilc.edu.tw/blog/index.php?op=printView&articleId=650815&blogId=868>

Send & Receive data from Android to PC (TCP Sockets) in Android Studio

<https://www.youtube.com/watch?v=29y4X65ZUwE>

實作 Activity 上方選單 Menu 與下拉項目功能

<https://litotom.com/2017/07/31/ch7-4-menu/>

<https://tw.saowen.com/a/e6c18d242347762cdc822b914ad70bace05d4d6720e0e92e30bbead0f51637f6>

Android：如何取得現在現在位置的經緯度

<http://hsingjungchen.blogspot.com/2017/04/android.html>