期末实验报告

姓名: 蒋卓洋 学号: 59119125

1. 效果展示:

(1) 初始模型



图 1. 初始模型

(2) 单纯的网格简化



图 2. 简化率为 0.1



图 3. 简化率为 0.05



图 4. 简化率为 0.01

(3) 网格简化并重新网格化

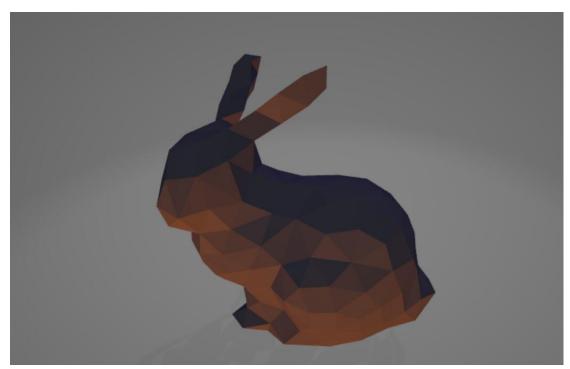


图 5. 顶点聚类数为 200 的重新网格化



图 6. 顶点聚类数为 400 的重新网格化



图 7. 顶点聚类数为 800 的重新网格化



图 8. 顶点聚类数为 1600 的重新网格化

2. 任务介绍:

本主题主要有两大任务: 网格简化和重新网格化

- (1) 网格简化:
 - ① 动机:解决模型表示需求与计算资源消耗的矛盾
 - ② 思路: 在删减 Mesh 的同时尽量维持原始模型的形状
- (2) 重新网格化:
 - ① 动机:优化模型表示效率与表达能力
 - ② 思路:引入结构优秀的图模型,用以优化顶点信息和连接关系
- 3. 算法原理:
- (1) 网格简化:主要采用 Vertex Clustering 算法
 - ① 原理:
 - 1) 划分 Grid 和 Cell
 - 2) 距离阈值范围内的点聚类为一点
 - 3) 在一个 Cell 内进行边坍缩
 - 4) 坍缩需要评估坍缩代价,我们使用 Error quadrics 作为代价函数
 - 5) 最小化代价坍缩
 - ② 算法流程:
 - 1. 对所有的初始顶点计算Q矩阵.
 - 2. 选择所有有效的边 (这里取的是联通的边,也可以将距离小于一个阈值的边归为有效边)
 - 3. 对每一条有效边 (v_1,v_2) ,计算最优抽取目标 $ar{v}$.误差 $ar{v}^T(Q_1+Q_2)ar{v}$ 是抽取这条边的代价(cost)
 - 4. 将所有的边按照cost的权值放到一个堆里
 - 5. 每次移除代价(cost)最小的边,并且更新包含着 v_1 的所有有效边的代价

图 9. Vertex Clustering 算法流程

- (2) 重新网格化:主要采用 BowyerWatson 算法进行 Voronoi 构造
 - ① 原理:
 - 1) Delaunay:

对于任意给定的平面点集,只存在着唯一的一种三角剖分方法,满足所谓的 "最大 一 最小角 " 优化准则,即所有最小内角之和最大,这就是 Delaunay 三角剖分。Delaunay 三角剖分还满足空圆性质。

2) Voronoi:

给定一群平面(或曲面)的点,其 Voronoi 图,把平面(或者曲面)分隔成一块一块的区域,每个区域包含一个点,并且在所有点中,这块区域所包含的点是这块区域的最近点。

Voronoi 图和 Delaunay 三角化的图, 互为对偶图。

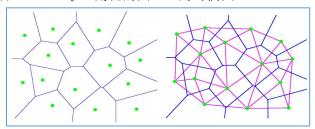


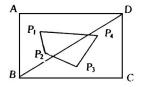
图 10. Delaunay 与 Voronoi 的对偶图关系

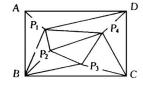
② 算法流程:

- 1. 假定已生成了连接若干个顶点的 Delaunay 三角网格
- 2. 加入一个新的节点,找出所有外接圆包含新加入节点的三角形,并将这些三角形删除,形成一个空腔
- 3. 空腔的节点与新加入的节点连接,形成新的 Delaunay 三角形网格
- 4. 不断循环直到遍历完所有点

图 11. BowyerWatson 算法流程

其中对于初始化三角网络,我们采用窗口的四个顶点生成两个三角网格,完成 Remsh 后将其消去即可,如下图:





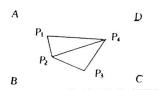


图 12. 初始化三角网格

新增点周围 Mesh 中,外接圆包含新增点的三角形称为影响三角形:影响三角形的 查找是本算法的核心,使用暴力搜索来搜索影响三角形。

因为若一个三角形是影响三角形,那么它邻接的三角肯定有两个也是影响三角形, 所以我们可以构建三角形邻接表,更快地找到影响三角形。

之后对影响三角形进行边的删除与新空腔生成,即可得到满足 Delaunay 三角形性质的 Mesh 网格。具体可以显示为以下步骤:

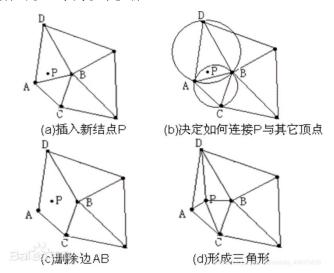


图 13. 每一次新增点的操作

4. 调试结果:

具体工具代码见源文件,调试情况如下:

```
cs18@games101vm: -/Desktop/MSimplificationAndReM-master_2/build  

File Edit View Search Terminal Help

cs18@games101vn: -/Desktop/MSimplificationAndReM-master_2/build$ ./MeshProcess ..

//Models/bunny.obj bunnyo_01.obj 0.01

cart simplifying mesh...

cinished: Simplified / Original = 0.0099745

rotal time: 28 sec.

caved to > bunnyo_01.obj

cs18@games101vn: -/Desktop/MSimplificationAndReM-master_2/build$ ./MeshProcess ..

//Models/bunny.obj bunnyo_05.obj 0.05

ctart parsing mesh...

cinished: Simplified / Original = 0.0499858

rotal time: 25 sec.

csaved to > bunnyo_05.obj

cs18@games101vn: -/Desktop/MSimplificationAndReM-master_2/build$ ...

Simplified / Original = 0.0499858

rotal time: 25 sec.

csaved to > bunnyo_05.obj

cs18@games101vn: -/Desktop/MSimplificationAndReM-master_2/build$ ...
```

图 9. 网格简化的编译情况

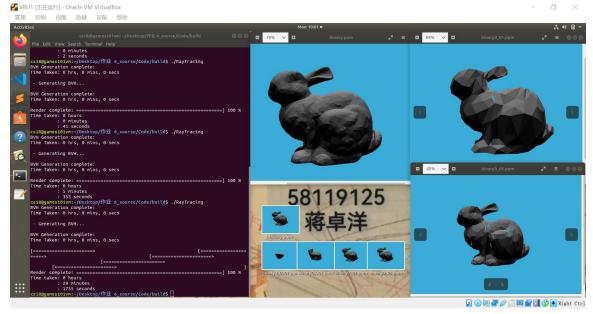


图 10. 网格简化模型的渲染输出

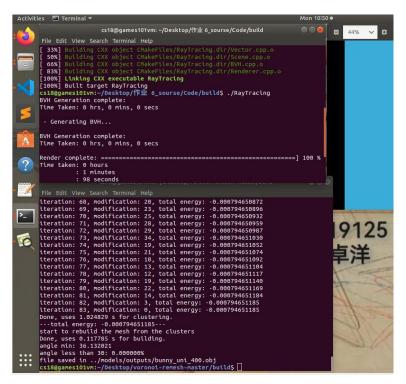


图 11. 重新网格化的编译情况

5. 总结:

在这次实验中,由于时间紧迫,压力较大,我在自己书写代码的过程中遇到了许多难以解决的问题,比如空指针导致的 Core dump 问题,我浪费了一些时间在这个问题的解决上,最后实现的算法也不令人满意。之后我研究学习了 github 上的开源项目的代码结构,并进行编译得到了较好的结果。

在学习过程中,我深入了解了网格简化与重新网格化的原理与算法流程,熟悉了对模型 文件的处理过程,算是有所收获的。