Piloto Automático

Nome do arquivo: "piloto.x", onde x deve ser c, cpp, pas, java, js, py2 ou py3

Uma grande fábrica de carros elétricos está realizando melhorias no sistema de piloto automático e precisa da sua ajuda para implementar um programa que decida se um carro B, que está trafegando no meio de dois carros A e C, precisa acelerar, desacelerar ou manter a velocidade atual. Os carros são iguais e os sensores do piloto automático vão fornecer, como entrada, a posição atual da traseira dos três carros. Veja um exemplo na figura.



O carro B precisa ser acelerado se a distância da sua traseira para a traseira do carro A for menor do que a distância da sua traseira para a traseira do carro C. Se for maior, ele precisa ser desacelerado. Se for igual, precisa manter a velocidade atual. Quer dizer, o carro B precisa ser acelerado se (B-A) < (C-B), desacelerado se (B-A) > (C-B) e manter a velocidade se (B-A) for igual a (C-B).

Entrada

A primeira linha da entrada contém um inteiro A. A segunda linha da entrada contém um inteiro B. A terceira linha da entrada contém um inteiro C. Os três inteiros representam as posições atuais das traseiras dos carros A, B e C, respectivamente.

Saída

Seu programa deve imprimir uma linha contendo um inteiro: 1 se o carro B precisa acelerar; -1 se precisa desacelerar; ou 0 se precisa manter a velocidade atual.

Restrições

•
$$0 \le A < B < C \le 500$$

Exemplos

Exemplo de entrada 1	Exemplo de saída 1
10	1
23	
38	

Exemplo de entrada 2	Exemplo de saída 2
105	0
212	
319	

Exemplo de entrada 3	Exemplo de saída 3
80	-1
120	
132	