

**Universidade Federal de Minas Gerais - UFMG**  
**Programa de Pós-Graduação em Engenharia Elétrica**

**Parallel Distributed Control(PDC) de um Pendulo  
Invertido Via Representação Takagi-Sugeno**

Número de matrícula: 2016086496  
Estudante: Jonatan Mota Campos  
Orientador: Guilherme Vianna Raffo  
Co-orientador:

20 de março de 2021

# Sumário

<b>1</b>	<b>Modelagem Dinâmica</b>	<b>2</b>
1.1	Formulação Newton Euler e Representação Via Sistema Descritor . . . . .	2
1.2	Representação Takagi-Sugeno . . . . .	2
<b>2</b>	<b>Controle</b>	<b>2</b>
2.1	Lei de Controle PDC . . . . .	2
2.2	Lei de Controle PDC com $\mathcal{H}_\infty$ . . . . .	2

## 1 Modelagem Dinâmica

### 1.1 Formulação Newton Euler e Representação Via Sistema Descritor

### 1.2 Representação Takagi-Sugeno

## 2 Controle

### 2.1 Lei de Controle PDC

### 2.2 Lei de Controle PDC com $\mathcal{H}_\infty$