
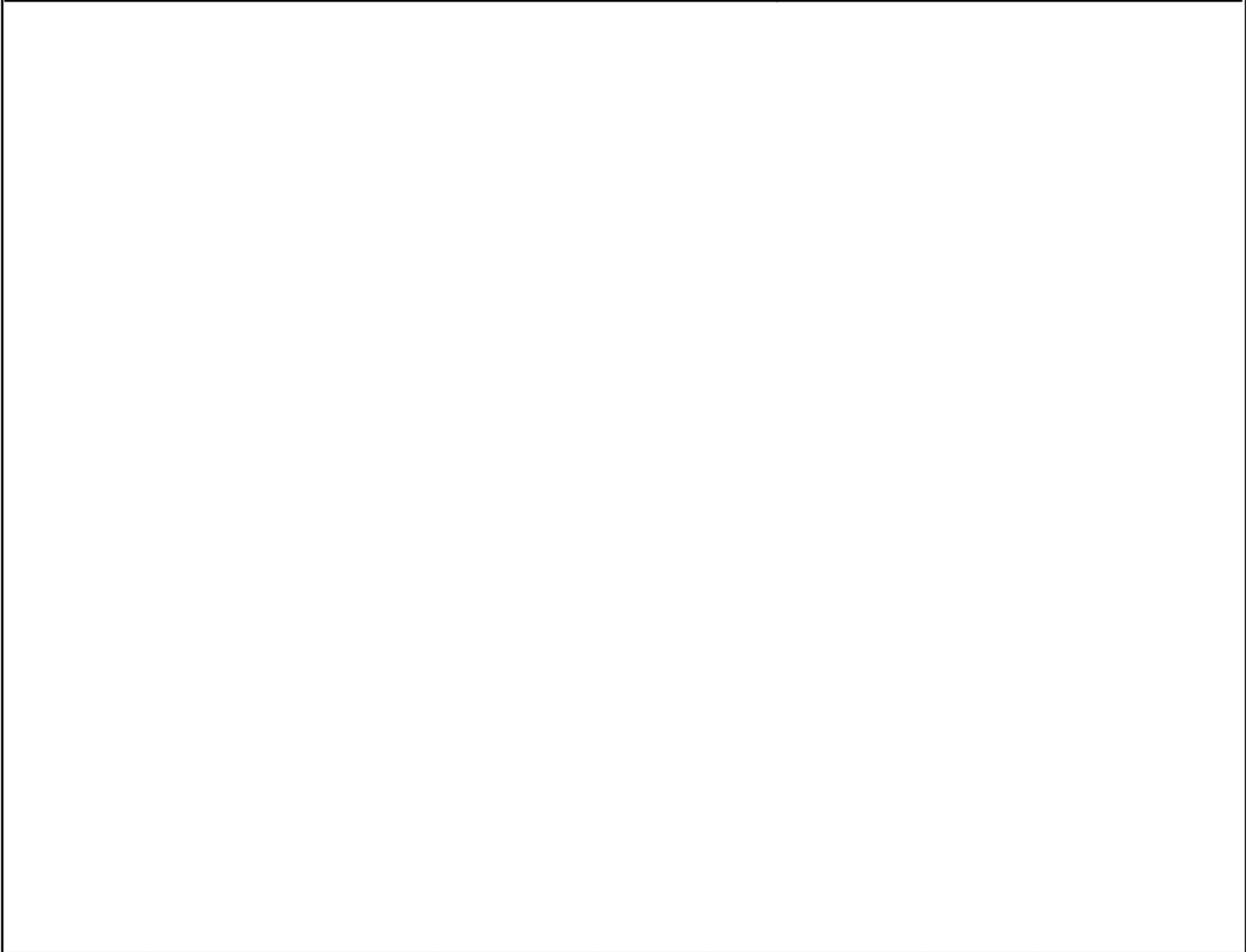


Autor:	Equipo 2	Proyecto:	Limpiador de piscina	Automatización
Comprobado:		Instalación:	Equipo 2	01
Fecha de creación/modificación:	15/01/23 19:42:15/01/23 23:04	archivo:	Limpiador de piscina.lsc	1/4

Número de bloque (tipo)		Parámetro	
AI1(Entrada analógica) : Distancia marcada por sensor altura			
AI2(Entrada analógica) : Distancia marcada por sensor longitud			
B001(Conmutador analógico de valor umbral) :		Gain=1.0+ Offset=0 On=1 Off=5 Point=0	
B003(Relé autoenclavador) :		Rem = off	
B004(Conmutador analógico de valor umbral) :		Gain=1.0+ Offset=0 On=0 Off=1 Point=0	
B006(Relé autoenclavador) :		Rem = off	
B007(Relé autoenclavador) :		Rem = off	
B008(Relé autoenclavador) :		Rem = off	
B009(Relé autoenclavador) :		Rem = off	
B011(Relé autoenclavador) :		Rem = off	
B013(Conmutador analógico de valor umbral) :		Gain=1.0+ Offset=0 On=1 Off=5 Point=0	
B015(Conmutador analógico de valor umbral) :		Gain=1.0+ Offset=0 On=0 Off=1 Point=0	
B023(Reloj astronómico) :		Lot: E0°0'0"+ Lat: N0°0'0" TZ: 0 Desfase respecto al amanecer: 0 Desfase respecto al anochecer: 0	
I1(Entrada) : Boton de inicio y profundidad			
I2(Entrada) : Boton de paro (P) M1			
I3(Entrada) : Boton ascendente M1			
I4(Entrada) : Boton de inicio e izquierda M2			
I5(Entrada) : Boton de paro (P) M2			
Autor: Equipo 2			
Comprobado:		Proyecto: Limpiador de piscina	Cliente: Automatización
Fecha de creación/modificación: 15/01/23 19:42/15/01/23 23:04		Instalación: Equipo 2	Nº diagrama: 01
		archivo: Limpiador de piscina.lsc	Página: 2 / 4

Número de bloque (tipo)	Parámetro
I6(Entrada) : Boton derecha M2	
Q1(Salida) : Motor 1 descendente	
Q2(Salida) : Motor 1 ascendente	
Q3(Salida) : Motor 2 izquierda	
Q4(Salida) : Motor 2 derecha	
Q5(Salida) : Motor de rodillos lateral 1	
Q6(Salida) : Motor de rodillos lateral 2	
Q7(Salida) : Motor de rodillos vertical	
Q8(Salida) : Motor rotacion de agua	



Conector	Rotulación
AI1	Distancia marcada por sensor altura
AI2	Distancia marcada por sensor longitud
I1	Boton de inicio y profundidad
I2	Boton de paro (P) M1
I3	Boton ascendente M1
I4	Boton de inicio e izquierda M2
I5	Boton de paro (P) M2
I6	Boton derecha M2
M1	
M2	
Q1	Motor 1 descendente
Q2	Motor 1 ascendente
Q3	Motor 2 Izquierda
Q4	Motor 2 Derecha
Q5	Motor rodillos lateral 1
Q6	Motor rodillos lateral 2
Q7	Motor de rodillos vertical
Q8	Motor rotacion de agua