[12조] 완료 보고서

프로젝트 과목	IoT시스템응용(02)	프로젝트 기간	2023.11.01 ~ 12.05
12조	김주혁/20182229, 김기현/20214934, 최규동/20213045		
프로젝트명	강아지 사료 자동 급식기		
프로젝트 개요 및 목표	■ 사용자가 웹 페이지에 사료 급여 횟수와 각 횟수별 배급 시간들을 입력하면 해당 시간에 맞추어 작동해 사료를 배급하는 자동 급식기 - 매일 정해진 급여시간으로 강아지의 체중과 단식을 관리 - 외출 또는 여행 시 강아지의 사료 자동 급여 가능 - 시중의 자동 급식기를 구매 시 드는 높은 비용을 피해 직접 제작		
개발 과정	 ■ 계획 단계 - 프로젝트 계획서 작성 ■ 설계 단계 - 서보모터, LCD 작동 모듈 및 웹 페이지 설계 - 사료통 설계 ■ 구현 단계 - 서보모터, LCD 작동 모듈 및 웹 페이지 구현 - 사료통 구현 ■ 테스트 단계 - 단위 테스트 수행 - 통합 테스트 수행 		
시스템 구축 환경	- 통합 테스트 수행 하드웨어 구성도 1. 전체 구성도 - 통합 테스트 수행 - 등합 테ー트		

2. 하드웨어 구성 - 라즈베리 파이 - 모니터, 마우스, 키보드 - 서보모터 - 1602 LCD Display - 사료통 ■ 소프트웨어 구성도 1. 전체 구성도 Feeding_times 전달← 웹 페이지2 웹 페이지3 웹 페이지1 servo_motor 사료 자동 급식기 작동 =>사료 배식 ent time, feeding_tim 펌 레이지 화면에 출력 count 입력 Feeding_times 전달∉ ■ 김주혁(팀장) - Flask를 활용해 웹 서버를 구축한 후 웹 페이지 구현 - 보고서 작성 - 급식기 제작 ■ 김기현 역할 및 책임 - 1602 Lcd Display 코드 구현 - 급식기 제작 ■ 최규동 - 서보 모터 코드 구현 - 급식기 제작 1. index.py : 크게 5부분으로 구성 - 선언부, GPIO pin 설정과 초기화, 서보모터 함 수, LCD Display 함수, Flask application에서 들어오는 HTTP 요청 처리 (1) 라이브러리와 모듈 선언 코드 구현 om flask import Flask, request, render_template, jsonif import datetime import threading from RPLCD.i2c import CharLCD import board import RPi.GPIO as GPIO

(2) LCD와 서보모터 설정

- LCD는 CharLCD 라이브러리(I2C 통신을 사용하여 문자 LCD를 제어하기 위한 라이브러리)를 사용하여 초기화

```
# LCD 설정
lcd_columns = 16
lcd_rows = 2
izc = busio.I2C(board.SCL, board.SDA)
lcd = CharLCD(i2c_expander='PCF8574', address=0x27, port=1, cols=lcd_columns, rows=lcd_rows)

# 서보모터 설정
SERVO_PIN = 18
GPIO.setwarnings(False)
GPIO.setwode(GPIO.BCM)
GPIO.setwp(SERVO_PIN, GPIO.OUT)
servo = GPIO.PWM(SERVO_PIN, 50)
servo.start(0)
```

(3) 서보모터 함수

- 전역 함수인 servo_motor_running이 web page3(result.html)로부터 feeding_times를 받으면 True가 되고 while문 실행됨. 현재 시간(00초 일 때)과 feeding_times를 비교하여 같으면 서보모터가 90도 -> 0도로 작동함.

```
def run_servo_motor():
    global servo_motor_running, feeding_times

while servo_motor_running:
    current_time = datetime.datetime.now().strftime("%H:%M:%S")
    if current_time.endswith(":00"):
        if current_time[:-3] in feeding_times:
            servo.ChangeDutyCycle(7.5)
            time.sleep(1)
            servo.ChangeDutyCycle(2.5)
            time.sleep(1)

        time.sleep(1)

        time.sleep(1) # 1초마다 확인

print("Servo motor stopped.")
        servo.stop()
        GPIO.cleanup()
```

(4) LCD Display 함수

- 무한 루프를 실행, LCD 디스플레이 clear 후 윗 줄에 현재 시간 표시, (1,0): 아래줄로 이동 후 feeding times 출력 디스플레이 clear 후 현재 시간 표시하고 2번째 줄로 이동 후 다시 for문으로 feeding times 출력

(5) HTTP 요청 처리

- 각 경로의 POST 또는 GET 요청을 처리하고, result() 부분에서 전역 변수 servo_motor_running가 False일 때, 실행되고 사용자가 입력한 feeding_times를 가져오고 True 바꿔서 위의 서보모터 함수의 while문 이 돌아가게 한다.

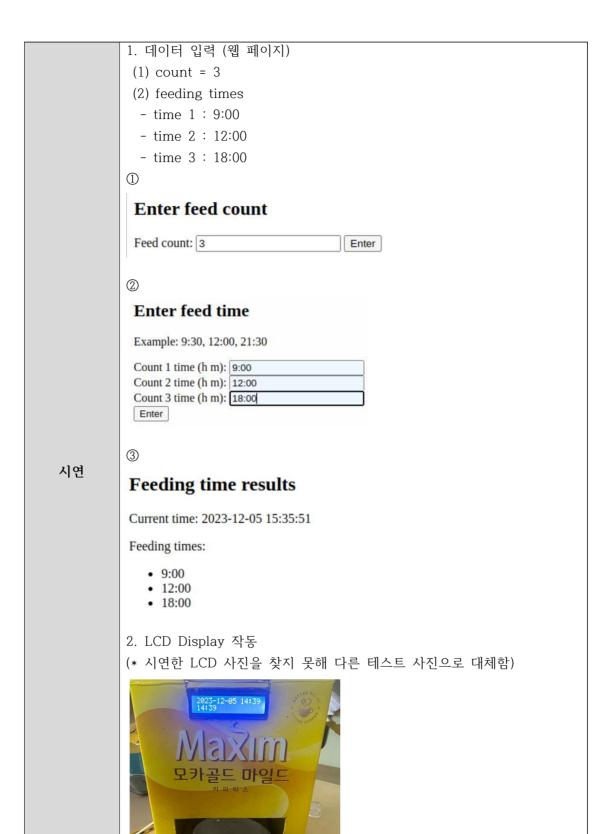
```
@app.route('/')
def index():
      return render template('index.html')
  @app.route('/submit', methods=['POST'])
def submit():
      count = int(request.form['count'])
return render_template('submit.html', count=count)
  app.route('/result', methods=['POST'])
      global feeding_times, servo_motor_running
      current_time = datetime.datetime.now().strftime("%Y-%m-%d %H:%M:%S")
count = int(request.form['count'])
     new_feeding_times = []
for i in range(1, count + 1):
    time_val = request.form.get(f'time(i)', '')
    new_feeding_times.append(time_val)
      if not servo_motor_running:
    feeding_times = new_feeding_times
            servo_motor_running = True
servo_thread = threading.Thread(target=run_servo_motor)
lcd_thread = threading.Thread(target=display_lcd)
servo_thread.start()
            1cd thread.start()
      return render_template('result.html', current_time=current_time, feeding_times=feeding_times)
  @app.route('/get_current_time')
def get_current_time():
       get_current_ine():
current_time = datetime.datetime.now().strftime("%Y-%m-%d %H:%M:%S"
return jsonify(current_time=current_time)
  @app.route('/get_feeding_times')
def get_feeding_times():
        global feeding times
return jsonify(feeding times=feeding times)
      app.run(debug=True)
```

2. index.html

- 급식 횟수를 입력하는 폼을 생성하는 코드로 입력한 feed count는 POST방식으로 "/submit"에 전송한다.

- 3. submit.html
- 사용자에게 급식 시간을 입력하도록 하는 폼을 생성하는 코드로 count만 큼 반복되는 시간 입력 폼을 만들고 입력한 시간들은 POST 방식으로 "/result"에 전송된다

- 4. result.html
- current time과 feeding times를 업데이트하고 표시하는 부분이다



- 3. 서보모터 동작
- 급식기 내부 모습으로 서보모터가 화살표 방향으로 동작하여 사료 배식



- 4. 사료 배식
- (* 시연한 사진을 찾지 못해 다른 테스트 사진으로 대체함)



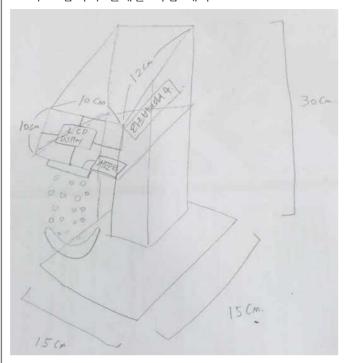
- 1. Web Page2 입력 예시 추가 (11/15)
- Web Page2에서 feeding times 입력 예시로 "Example: 9:30, 12:00, 21:30"을 추가

추가 및 변경 사항

- 2. LCD Display 화면 출력 방법 변경 (11/22)
- 기존 : LCD Display의 feeding times 출력이 한 칸씩 왼쪽으로 이동하면서 보여줌
- => feeding times를 한 개씩 1개씩 보여줌
- => (11/28 변경) 1초->3초
- 3. 사료 급식기 변경

■ 기존

- 사료 급식기 전체를 직접 제작



■ 변경

- 박스를 이용



수행 내역 (주차별)	 9주차: 프로젝트 계획서 작성 및 조원간 역할 분담 10주차: Flask를 활용하여 웹 서버 구축한 후 웹페이지 구현, 서보모터 코드 구현 시작 11주차: 서보모터, LCD Display 코드 구현 12주차: 단위/통합 테스트 진행, 코드 수정 및 최종 확인 13주차: 사료 급식기 제작 및 기기 장착 14주차: 프로젝트 발표 및 시연
재료	- 라즈베리파이 - 암암/암수/수수 점퍼선 - 1602 LCD display - 서보 모터 - 우드락 - 맥심 모카골드 마일드 커피믹스 230T 박스 - 글루건