

계속되는 코로나 시대.

사람들은 '홈트' (홈트레이닝, 집에서 하는 운동의 약자) 에 열광 중이다.



하지만 그 방법은 고작 동영상을 따라 하는 것.

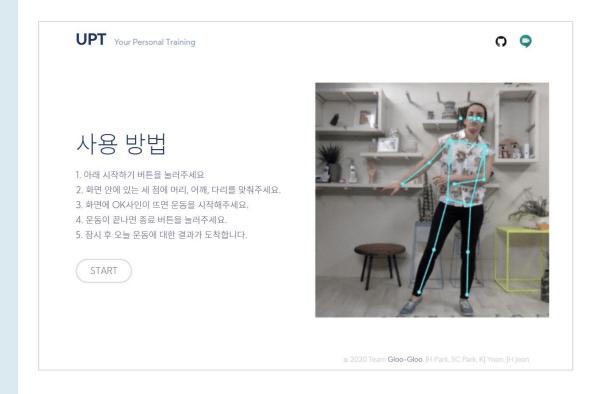
운동에서 가장 중요한 것은 **'자세**' 인 만큼 동영상을 따라하는 것만으로는 올바른 자세를 취하며 운동을 하기 힘들다. 이를 도와줄 AI 기반 서비스.

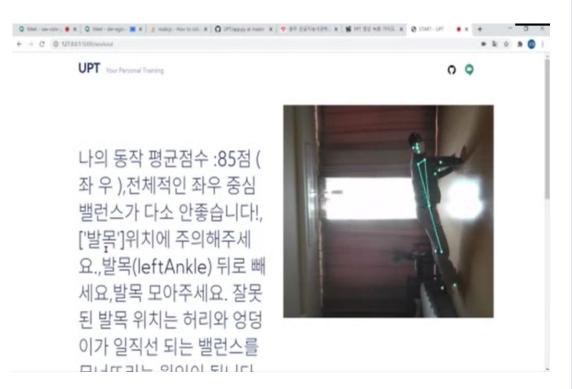
Your Personal Training, UPT

홈트를 할 때 자세를 자동으로 분석하여

좀 더 나은 운동을 할 수 있도록 운동 자세에 대한 보고서를 만들어 드립니다.

서비스 화면





사용 방법

결과 보고서

구현 과정 - (1) 머신 러닝을 위한 데이터 전처리

Google, Instagram, Bing, Shutterstock, 123RF 를 돌며 수집한 플랭크 자세 관련 사진 (약 2천개) 을 손수 라벨링

Google APIs

PIL 을 이용한 정방형 조정 (Posenet은 정방형 이미지만 넣을 수 있다.) 및 Posenet 적용

모든 사진의 중심점을 맞추기 위한 알고리즘 개발

(Scale, Flip 등의 문제 일괄 해결)

Posenet을 통해 나온 모든 이미지의 좌표 값을 상대적인 0과 1사이의 좌표로 바꾸는 방식

구현 과정 - (2) XGBoost 모델 생성

gsearch1.cv_results_, gsearch1.best_params_, gsearch1.best_score

<u>이미지 전</u>처리를 통해 나온 값들을 *XGBoost* 로 학습시켜준다.

	nose	leftEye	rightEye	leftEar	rightEar	leftShould	rightShoul	leftElbow	rightElbow	leftWrist	rightWrist	leftHip	rightHip	leftKnee	rightKnee	leftAnkle	rightAnkle
x 좌표	0	0.007	0.008	0.033	0.056	0.146	0.16	0.191	0.509	0.174	0.965	0.265	0.458	0.181	0.158	0.153	1
у 좌표	0	0.048	0.174	0.492	0.334	0.195	0.211	0.824	0.425	1.467	0.943	0.354	0.886	0.987	0.97	1.344	1
정확도	0.941	0.271	0.966	0.104	0.964	0.469	0.968	0.928	0.855	0.774	0.82	0.057	0.08	0.125	0.133	0.067	0.096

GridSearchCV를 통해 하이퍼 파라미터를 최적화 & 모델 정확도 높이기.

```
max_depth, min_child_weight 튜닝
                                                                                                                                                                                                                     subsample and colsample_bytree 튜닝
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     Learning Rate튜닝
                                                                                                                                                                                                                     param_test3 = {
    'subsample':[i/10.0 for i in range(6,10)],
param_test1 = {
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       learning_rate':[i/10.0 for i in range(0,10)],
                                                                                                           'gamma':[i/10.0 for i in range(0,5)]
 'max_depth':range(3,10),
                                                                                                                                                                                                                       'colsample_bytree':[i/10.0 for i in range(6,10)]
 'min_child_weight':range(1,10)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     gsearch6 = GridSearchCV(estimator = XGBClassifier(learning_rate =0.1,
n_estimators=100,
                                                                                                          gsearch2 = GridSearchCV(estimator = XGBClassifier(learning_rate =0.1,
                                                                                                                                                                                                                      gsearch3 = GridSearchCV(estimator = XGBClassifier(learning_rate =0.1
                                                                                                                                                              n_estimators=100,
                                                                                                                                                                                                                                                                     n estimators=100.
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    max_depth=7,
gsearch1 = GridSearchCY(estimator = XGBClassifier(learning_rate=0.1,
                                                                                                                                                               max_denth=7.
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    min_child_weight=1,
                                                             n_estimators=100,
                                                                                                                                                               min_child_weight=1,
                                                                                                                                                                                                                                                                     min_child_weight=
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    gamma=0,
subsample=0.8,
                                                             max_depth=5.
                                                                                                                                                                                                                                                                     subsample=0.8,
                                                                                                                                                               subsample=0.8,
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    colsample_bytree=0.8,
objective= 'binary:logistic'
                                                             min_child_weight=1,
                                                                                                                                                               colsample_bytree=0.8,
                                                             gamma=0.
                                                                                                                                                                                                                                                                     objective= 'binary:logistic'
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    thread=-1
                                                                                                                                                               objective= 'binary:logistic'
                                                             subsample=0.8,
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    scale_pos_weight=1),
                                                                                                                                                               thread=-1.
                                                                                                                                                                                                                                                                     scale pos weight=1)
                                                             colsample_bytree=0.8,
                                                                                                                                                                                                                                           param_prid = param_test3, socing="acuracy", n_jobs=-1, lid=False, cv=5, verbose=10)
param_prid = param_test3, socing="acuracy", n_jobs=-1, lid=False, cv=5, verbose=10)
param_prid = param_test3, socing="acuracy", n_jobs=-1, lid=False, cv=5, verbose=10)
                                                                                                                                                               scale_pos_weight=1),
                                                             objective= 'binary:logistic',
                                                                                                                                                                                                                    gsearch3.fit(train[predictors].train[target])
                                                                                                                                  param_grid = param_test2, scoring='accuracy', n_jobs=-1, iid=False, cv=5)
                                                                                                                                                                                                                     gsearch3.cv_results_, gsearch3.best_params_, gsearch3.best_score_
                                                             nthread=-1
                                                                                                         gsearch2.fit(train[predictors],train[target])
                                                             scale_pos_weight=1),
                                                                                                         gsearch2.cv_results_, gsearch2.best_params_, gsearch2.best_score_
param_grid = param_test1, scoring='accuracy',n_jobs=-1,iid=False, cv=5, verbose=10)
gsearch1.fit(train[predictors],train[target])
```

pickle을 이용해 모델을 저장한다.

구현 과정 - (3) 모델을 바탕으로 실제 사용자 자세 예측하기

Flask 를 이용해 사용자 웹을 구성하고, 사용자의 운동 영상을 가져와 Posenet을 이용하여 각 부위의 위치를 계산하고 이를 전처리 한 후 학습 시켜놓았던 모델(XGBoost) 에 넣고 정확도를 예측한다.

전처리 된 Posenet 값과 모델의 출력값 (자세가 올바른지) 을 다시 $\sqrt[]{Flask}$ 로 보낸 후 운동 보고서 작성 알고리즘에 따라 운동 보고서를 작성한다.

발전해 나가야 할 점

1. 적은 데이터 (2천 개) 로 인한 낮은 정확도 (약 70%)

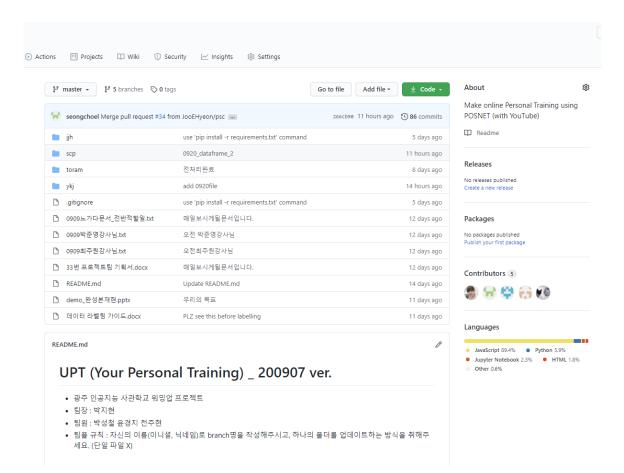
최대한 데이터를 수집하려 했지만 중복되는 데이터가 많아 많은 데이터를 수집하지 못한 점이 아쉽습니다. 데이터가 더 많았다면 모델의 정확도가 높아져 훨씬 완성도 높은 웹이 되었을 거라 생각합니다.

2. 현재 플랭크 자세만 서비스 가능한 한계

데이터를 얻는 문제부터 관련 알고리즘을 짜는 일까지,

최대한 많은 운동을 지원하고 싶었지만 2주라는 기간의 문제로 오직 '플랭크' 운동만을 지원하게 되었습니다. 추후 가능하다면 더 다양한 운동에 도전해보고 싶습니다.

팀 프로젝트 과정 - Git을 이용한 협업 https://github.com/JooEHyeon/UPT



자신이 한 것을 commit하고 회의에서 발표하며 지속적으로 소통하는 팀플을 경험하였습니다.

