## Презентация к лабораторной работе 2

Простейший шаблон

Акондзо Жордани Лади Гаэл.

15 февраля 2024

Российский университет дружбы народов, Москва, Россия

Факультет физико-математических и естественных наук, Москва, Россия

Информация

#### Докладчик

```
:::::: {.columns align=center} ::: {.column width="70%"}
```

- Акондзо Жордани Лади Гаэл
- Студент 3-го курса
- Группа НКНбд-01-21
- Российский университет дружбы народов
- · 1032215649
- https://github.com/Jordaniakondzo

# Вводная часть

#### Актуальность

- Julia это высокоуровневый, высокопроизводительный и динамический язык программирования для научных вычислений, с синтаксисом, знакомым пользователям других подобных сред разработки (Matlab, R, Scilab, Python и т. д.).
- Julia обеспечивает асинхронный ввод-вывод, метапрограммирование, отладку, ведение журнала, профилирование, менеджер пакетов и многое другое. В Julia можно создавать целые приложения и микросервисы.
- OPENMODELICA это среда моделирования и симуляции на основе Modelica с открытым исходным кодом, предназначенная для промышленного и академического использования. Его долгосрочное развитие поддерживает некоммерческая организация Open Source Modelica Consortium (OSMC).
- Целью усилий OpenModelica является создание всеобъемлющей среды моделирования, компиляции и симуляции Modelica с открытым исходным кодом на основе бесплатного

#### Объект и предмет исследования

- Презентация как текст
- Программное обеспечение для создания презентаций
- Входные и выходные форматы презентаций

#### Цели и задачи

- · Научиться работать с Julia и Openmodelica.
- Решать задачу о погоне, строить графики траектории движения.
- Получение новых знаний в ходе выполнения лабораторной работы.

#### ## Задачи

- Будем говорить погоней о ситуации, когда два тела движутся в одном экземпляре за другим устройством.
- Решение задачи «погоня» решается в ответ на вопрос: может ли тело догнать другое, и если может, то где и когда?
- Мы считаем, что одно тело догнало другое, если в некоторый момент времени положения были тел в пространстве совпали. Это означает, что стали в выбранной системе отсчета координат убегающего и догоняющего телзависимыми.

#### Содержание исследования

- Установка всех небходимых программных пакетов на компьютер
- Построение математических моделей для выбора стратегии при решении задач поиска
- · Использование julia и Openmodelica для выполнения лабораторных работ
- Описание код и построение графику
- Применение знаний на практике в дальнейшем
- · Создание markdown отчета
- · Конвертация в pdf и docx посредствам Makefile
- фиксация результатов в репозитории GitHub.

#### Результаты

- · Мы познакомились с Julia и Openmodelica
- Мы научились строить коврики о погоне, строить графику траектории движения.

### Итоговый слайд

• СПАСИБО ЗА ВИНИМАНИЕ