# Análise do Sistema Operacional Windows 10

Ana Carolina Lopes, Jorge Luiz Andrade, and Matheus Castro

Abstract-aa aaa[1]

## I. Introdução

#### II. Windows 10

#### A. Arquitetura

#### B. Gerência de memória

O Windows 10 estabelece 4GB como limite para memória física em versões 32-bits e 2TB em versões 64-bits, com exceção da versão *Home*, que possui limite de 128GB em sua versão de 64-bits [2].

A memória física pode ser dividida em [2]:

- Reservada para o Hardware: armazena drivers de hardware que devem sempre permanecer na memória física, não estando disponível para uso do gerenciador de memória.
- Em uso: É a memória em uso por todos os processos em execução, kernel do SO e drivers.
- Modificada: É a memória de páginas que foram modificadas em processos que ficaram em espera. Os dados anteriores são escritos em disco, mas facilmente recuperados.
- Em espera: É a memória que estava alocada em processos que terminaram normalmente. O gerenciador de memória mantém os dados em memória como uma espécie de cache para arquivos usados recentemente. A memória em espera está disponível para alocação, mas suas páginas são classificadas de 0 a 7, sendo as páginas com menores valores usadas primeiro.
- Livre: É a memória que ainda não foi alocada ou que retornou para o gerenciador de memória por um processo que foi terminado.

O gerenciador de memória do Windows 10 faz parte do Windows executive, uma porção em baixo nível do seu kernel, residindo no arquivo Ntoskrnl.exe. É responsável, entre outras funções, por [3]:

- Alocar, desalocar e gerenciar a memória virtual, que em sua maior parte está exposta por meio da API do Windows ou de interfaces para drivers de dispositivos em modo kernel;
- Garantir que processos não acessem regiões a que não possuem permissão;

O ambiente Windows, de modo geral, utiliza o conceito de espaço de endereçamento virtual para um processo, sendo este o conjunto de endereços da memória virtual que esse processo tem acesso. O espaço de endereçamento é privado e não pode ser acessado por outros processos que não o compartilhem [3].

O espaço de endereçamento em versões 32-bits do Windows é de até 4GB, dividido em uma partição para o processo e

outra para uso do sistema. Versões 64-bits do sistema suportam endereçamento em modo usuário de até 8TB [2].

Assim como todos os componentes do Windows executive, o gerenciador de memória é totalmente reentrante, ou seja, pode executado novamente antes que a execução anterior tenha sido concluída, e suporta execução simultânea em sistemas multiprocessados. Isso permite que duas ou mais threads adquiram recursos de forma que seus dados não sejam corrompidos [3].

Uma funcionalidade importante introduzida no Windows 10 é a compressão de memória. Normalmente, quando uma página está inativa por um longo tempo o gerenciador de memória a move para a área de memória modificada. Se essa página continuar a não ser referenciada mas o sistema necessitar de memória adicional para outros processos a página é então escrita em disco em um arquivo denominado *pagefile* [2].

O Windows 10 introduz o conceito de que, antes da página ser enviada ao disco, o gerenciador de memória irá comprimir páginas não utilizadas. A compressão de memória chega a ocupar apenas 40% do tamanho original, reduzindo a necessidade de acesso ao disco a 50% do que era necessário em versões anteriores do Windows [4].

#### C. Gerência de processos e suporte a threads

No Windows, processos são detentores de recursos que armazenam informações sobre o espaço de endereçamento virtual, os manipuladores que referenciam os objetos no modo *kernel* e as *threads*. As *threads*, por sua vez, são abstrações do *kernel* para realizar o escalonamento da CPU. Cada uma possui uma prioridade baseada no processo ao qual elas fazem parte e também podem ter afinidades com certos processadores. Cada *thread* possui duas pilhas, uma para que ela seja executada em modo *kernel* e outra para execução em modo usuário [5].

As *threads* no Windows 10 são híbridas e possuem duas pilhas, uma para que ela seja executada em modo *kernel* e outra para execução em modo usuário.

**Comunicação entre Processos**: Se dá pela comunicação entre threads, que pode ser feita por meio de *pipes*, *pipes* nomeados, *mailslots*, *sockets*, chamadas de procedimento remotas e arquivos compartilhados [5].

Um *pipe* é um tipo de pseudo-arquivo que pode ser usado para conectar dois processos. *Mailslots* e *sockets* são similares aos *pipes*. No entanto, diferente dos *pipes*, a comunicação não é bidirecional em *mailslots* e os *sockets* costumam conectar processos em máquinas diferentes.

**Sincronização**: O Windows fornece vários mecanismos de sincronização, incluindo semáforos, *mutexes*, eventos e regiões críticas [5].

**Escalonamento**: O sistema de escalonamento do Windows é completamente preemptivo e guiado por prioridades. O *kernel* do Windows não possui uma *thread* de escalonamento

central. Por isso, quando uma *thread* não pode mais executar, ela entra em modo *kernel* e executa o escalonador. Para que uma *thread* execute o escalonador, uma das seguintes situações deve ocorrer [5]:

- A thread atual bloqueia em um semáforo, mutex ou evento de E/S;
- A thread sinaliza um objeto;
- O seu quantum acaba.

O escalonador também pode ser chamado quando uma operação de E/S ou uma espera temporizada termina.

Para implementar o escalonamento, o sistema mantém uma lista com 32 entradas, tal que cada uma contém um conjunto de *threads* com prioridade correspondente ao número da entrada. O algoritmo de escalonamento busca o vetor desde a prioridade 31 até 0 por uma entrada não vazia. Quando encontra, seleciona a primeira *thread* e esta é executada durante um quantum.

A API do Windows organiza os processos de acordo com a classe de prioridade que eles recebem quando são criados. Essas classes são: tempo real, alta, acima do normal, normal, abaixo do normal ou ocioso. Feito isso, ela atribui uma prioridade relativa às *threads* individuais dentro de cada processo. Essas prioridades são: tempo crítico, mais alta, acima do normal, mais baixa e ociosa. No *kernel*, a classe de prioridade é convertida para uma prioridade-base e nela aplica-se um diferencial de acordo com a prioridade relativa da *thread*. Desta forma, processos possuem apenas uma prioridade-base, enquanto as *threads* possuem duas prioridades: atual e base.

As threads de tempo real nunca têm suas prioridades alteradas. As demais *threads*, no entanto, podem ter suas prioridades atuais alteradas. As seguintes situações podem acarretar na alteração da prioridade atual de uma *thread*:

- Uma operação de E/S é finalizada;
- Uma thread que esteja esperando um semáforo, mutex ou outro evento seja liberada;
- Uma thread de GUI desperta.

Se a *thread* gastar todo o seu quantum durante a execução, sua prioridade é rebaixada. Isso ocorre quantas vezes ela for executada, até que a sua prioridade iguale-se à do nível-base.

#### D. Gerência de arquivos

Assim como ocorre desde a versão 3.1, o *Windows* 10 utiliza o *NTFS*(*New Technology File System*) como seu sistema de arquivos padrão em ambientes domésticos, suportando volumes e arquivos de até 256TB quando utilizado o tamanho do *cluster* padrão de 64KB e até 2<sup>32</sup>-1 arquivos por volume e pasta [6].

O NTFS foi desenvolvido de forma a incluir funcionalidades necessárias em sistemas de arquivos empresarias. Isso inclui integridade e recuperação de dados, proteção à informações sensíveis, redundância de dados e tolerância a falhas [3].

- Integridade e recuperação de dados: Modificações no sistema de arquivos são realizadas em operações atômicas, ou seja, toda a operação deve ser completada ou nenhuma parte dela o será.
- Segurança: Arquivos e diretórios são associados à um arquivo oculto de segurança contendo as informações

de permissão. Assim que um processo tenta utilizar um arquivo, suas permissões são checadas, e seu acesso só é permitido se autorizado pelo administrador do sistema ou pelo dono do arquivo.

 Redundância e tolerância a falhas: O NTFS garante que o sistema de arquivos permaneça acessível após uma falha do disco, mas não garante integridade dos arquivos em si. Essa integridade, entretanto, é alcançada utilizando-se RAID 1 e 5.

O sistema NTFS não tenta evitar fragmentação de arquivos durante suas alocações. Entretanto, além de sua própria ferramenta, o Windows inclui uma API que permite o desenvolvimento de ferramentas de desfragmentação de terceiros, que permite que dados de arquivos sejam movidos de forma que ocupem *clusters* contíguos, possuindo como única limitação o impedimento da desfragmentação em arquivos de paginação e de logs do sistema NTFS [3].

#### E. Gerência de E/S

O gerenciador de Entrada/Saída do Windows 10 apresenta uma interface para todos os *drivers* em modo *kernel*, incluindo código comum a diferentes controladores, o que facilita a criação e utilização de *drivers* individuais de dispositivos [7], [3].

Toda a comunicação entre o sistema operacional e os *drivers* de dispositivos são feitas por meio de *IRPs(I/O request packets*, ou pacotes de requisição de E/S). Isso permite que *threads* individuais operem em múltiplas chamadas de E/S de forma concorrente [3].

Essas operações são organizadas em camadas, de forma que o gerenciador captura possíveis pacotes provenientes de aplicações e os envia, por meio de *IRPs*, aos *drivers* dos dispositivos necessários [7].

- F. Interrupções
- G. Kernel
- H. Segurança

A primeira camada de proteção do Windows 10 é o próprio hardware. Alguns dos recursos de segurança do Windows 10 tiram proveito de projetos modernos de hardware. Destacamse [8]:

- Unified Extensible Firmware Interface (UEFI): Interface de firmware que realiza funções anteriormente realizadas pela BIOS. É um aspecto chave da segurança do Windows 10, oferecendo Boot Seguro e suporte a dispositivos auto-encriptados. Quando o Boot Seguro está ativado, o usuário só é capaz de iniciar o computador usando um loader que use um certificado armazenado no UEFI.
- Trusted Platform Module (TPM): Chip que dá suporte a encriptação de alto nível e previne adulteração de certificados e chaves de encriptação. A presença do TPM permite recursos como a encriptação de drive BitLocker, Measured Boot e Device Guard.

Além disso, o Windows 10 oferece suporte a dispositivos de hardware que permitem que usuários se identifiquem por meio de informações biométricas, como digitais e reconhecimento facial.

A encriptação é habilitada por padrão em todas as edições do Windows para dispositivos que incluem um TPM. As edições Pro e Enterprise podem ser configuradas com proteção *BitLocker* (que é um sistema de criptografia que codifica partições) adicional e capacidade de gerência. A encriptação é habilitada assim que um administrador local faz login com uma conta da Microsoft. A chave de recuperação é automaticamente armazenada no OneDrive do usuário para que ele seja capaz de recuperar os dados encriptados posteriormente [8].

Além disso, o Windows 10 implementa também o Windows Passport, que substitui senhas por uma autenticação dupla. Para isso, o usuário deve registrar um dispositivo por meio de uma conta de um dos serviços da Microsoft ou algum outro serviço que dê suporte para a autenticação FIDO (*Fast IDentity Online*). Após o registro, o próprio dispositivo se torna um dos fatores para realizar a autenticação. O segundo fator é o PIN. Desta forma, mesmo que um usuário com intenções maliciosas tenha caches de nomes de usuários e senhas, ele não será capaz de se autenticar sem o dispositivo físico e a habilidade de transmitir a credencial do usuário e o seu PIN ou informação biométrica. Para utilizar esse recurso, o dispositivo precisa ter um TPM, que armazena o certificado do dispositivo quando ele é registrado.

Além disso, a segurança do Windows se dá também por listas de controle de acesso e níveis de integridade. Cada processo tem um *token* de autenticação que especifica a identidade do usuário e quais são os seus privilégios e cada objeto tem um descritor de segurança associado que aponta para a lista de controle de acesso que dá ou nega acesso a grupos ou determinados indivíduos [5].

# III. CONCLUSÕES

### REFERENCES

- [1] Mark Russinovich, David Solomon, and Alex Ionescu. *Windows Internals Part* 2. Microsoft Press, 6 edition, 2012.
- [2] Sushovon Sinha. Physical and virtual memory in windows 10. http://answers.microsoft.com/en-us/windows/forum/windows\_ 10-performance/physical-and-virtual-memory-in-windows-10/ e36fb5bc-9ac8-49af-951c-e7d39b979938. Acessado em 22 de novembro de 2016
- [3] Mark Russinovich, David Solomon, and Alex Ionescu. *Windows Internals Part* 2. Microsoft Press, 6 edition, 2012.
- [4] Ethan Creeger. Windows 10: Memory compression.
- [5] Andrew S. Tanenbaum and Herbert Bos. Modern Operating Systems. Prentice Hall, 4 edition, 2014.
- [6] Default cluster size for ntfs, fat, and exfat. https://support.microsoft.com/ en-us/kb/140365. Acessado em 26 de novembro de 2016.
- [7] Windows kernel-mode i/o manager. https://msdn.microsoft.com/en-us/ library/windows/hardware/ff565734. Acessado em 26 de novembro de 2016.
- [8] Ed Bott. Introducing Windows 10 for IT Professionals: Technical Overview. Microsoft Press, 2 edition, 2016.