

# Jorge Luis<sup>®</sup>

#### Bachiller de Ingeniería Mecatrónica de la UNI



Av. José Carlos Mariátegui Paradero N° 5 Lima-Huaycán

+51 944287300

ORCID: 0000-0003-4409-6561
ResearchGate: Jorge Luis Leyva
Santiago
LinkendIn: Jorge Luis Leyva
Santiago

jleyvas@uni.pe jorge.luis.leyva.santiago@ieee.crg

## Objetivos -

Tener la oportunidad de continuar desarrollándome en lo personal como profesional en una de las empresas más destacadas del sector aplicando conocimientos teóricos y prácticos aprendidos durante mi formación académica en la Universidad.

Formar parte de un equipo de trabajo donde los logros personales y el desempeño de cada empleado son reconocidos.

### Perfil

Bachiller de Ingeniería Mecatrónica de la UNI perteneciente al tercio superior. Con una sólida formación en valores, predisposición para aprender y adaptarme, actitud proactiva y compromiso en lo que se propone. Habituado al trabajo en equipo, retos y exigencias que se presentan con el fin de mejorar mi formación, adquirir experiencia y desarrollarme personal y profesionalmente.

### For mación Académica

August 2015

#### UNIVERSIDAD NACIONAL DE INGENIERÍA

(view diploma)

Estudios universitarios en la especialidad de Ingeniería Mecatrónica de la Facultad de Ingeniería Mecánica de la UNI.

to July 2021

# Experiencia Laboral

Sept/21

Asistente de Tecnología de la Información

- 1. Implementación de Interfaces Gráficas con Python. Incluyendo almacenamiento de data en SQL y notificación a correos.
- Monitoreo y Control de equipos alquilados en Dashboard de Power BI.
- Elaboración de Procedimientos e Instructivos realizados en Latex y con norma APA.
- Preparar equipos para nuevo personal. Configuraciones de accesos, softwares, etc. Inducción de las aplicaciones de Office 365 y el suite Power (Power BI, Power Automate y Power Apps).
- Coordinar y gestionar con proveedores de equipos de cómputo y otros relacionados.
- 6. Actualizar las presentaciones de proyectos y/o mejoras para el área.
- 7. Mantener actualizado el inventario de equipos de cómputo (software y hardware).
- 8. Gestionar accesos al ERP (pruebas de VPN, verificar Hamachi, puertos libres y dar accesos).
- 9. Atender errores de software y hardware de los equipos de cómputo.
- 10. Generar y revisar correos electrónicos del dominio.

to the present

Oct/20

Practicante de Automatización y Control

- 1. Inventariado de módulos de hidráulica y neumática.
- 2. Reposición de equipos para reemplazo: módulo medición de caudal, módulo motor-generador, módulo de sistema de llenado de tanque.
- 3. Mantenimiento y creación de guías de configuración de variadores de frecuencia Sinamics G110/G120.
- 4. Simulación CFD en Solidworks.

Jan/21



# Jorge Luis<sup>®</sup>

Bachiller de Ingeniería Mecatrónica de la UNI



28 Abril 1995



Av. José Carlos Mariátegui Paradero N° 5 Lima-Huaycán



+51 944287300



ORCID: 0000-0003-4409-6561
ResearchGate: Jorge Luis Leyva
Santiago
LINKEDIN: Jorge Luis Leyva
Santiago



jleyvas@uni.pe jorge.luis.leyva.santiago@ieee.org

## Objetivos -

Tener la oportunidad de continuar desarrollándome en lo personal como profesional en una de las empresas más destacadas del sector aplicando conocimientos teóricos y prácticos aprendidos durante mi formación académica en la Universidad.

Formar parte de un equipo de trabajo donde los logros personales y el desempeño de cada empleado son reconocidos.

### Conocimientos

#### Informático

• Microsoft Excel: Intermedio. Office 365, Suite Power (Power BI, Power Automate y Power Apps): Básico. Ms Project: Básico. Programación en \( \text{TE}X-Overleaf para textos científicos: Básico. Nociones de Ciberseguridad: Básico.} \)

#### Programación

Lenguaje en C, C#, SQL, Python, HTML, Matlab-Simulink, Ladder: Básico. Programación de microcontroladores de 8 bits en PIC18f4550 y 16 bits en dsPIC33FJ32MC20 con MPLAB X IDE: Básico. Análisis de movimiento con software Tracker y Simulación de robots con ROS / Gazebo: Básico.

#### Diseño en CAD

• AutoCAD, AutoCAD Plant 3D y SolidWorks: Básico.

#### Gestión

· Lean Manufacturing: Básico.

### Talleres

Apr.2022			
07/04/22	MICROSOFT POWER PLATFORM FUNDAMENTALS	(view certificate)	
	Microsoft Partner Gold Learning & Intelligent Training		
March.2022			
31/03/22	MICROSOFT AZURE DATA FUNDAMENTALS	(view certificate)	
31/03/22	Microsoft Partner Gold Learning & Intelligent Training	(view certificate)	
	Therosoft Further Gold Learning & Intelligent Trulling		
25/09/21			
03/10/21	Redes Neuronales en Python.	(view certificate)	
	IEEE Peru section & RAS UNI, RAS UPC, EMBS UPC and RAS	UTEC	
Aug.2021			
14,21,28	Robot Operating System/Gazebo simulation environment.	(view certificate)	
, ,	IEEE Peru section & the San Pablo Catholic University	,	
Aug 2021			
Aug.2021	THE VALUE INTERNATIONAL CONFEDENCE ON ELECTRONIC	CC FLECTRI	
05-07	IEEE XXVIII INTERNATIONAL CONFERENCE ON ELECTRONI	*	
	CAL ENGINEERING AND COMPUTING.	(view certificate)	
	IEEE Peru section & the National University Federico Villarreal		
Jun.2021			
17-26	1° SIMPOSIO INTERNACIONAL DE BIOIMPRESIÓN 3D, BION	1ATERIALES E	
	INGENIERÍA DE TEJIDOS - SIBBIT - UNMSM.	(view certificate)	

IEEE Peru section & IEEE EMB of the student branch of UNMSM

### **Publicaciones**

Oct.2021

Volitional PD computed torque control design of a 2-DOF finger model for cylindrical grip movement assistance with sEMG signal classification 2021 IEEE Engineering International Research Conference (EIRCON)(ver)

### **Idi**omas

1. Inglés: Básico - Intermedio.

### Grupos de Investigación

- Mecatrónica orientada a la salud/rehabilitación (Biomechatronics UNI).
- Robótica y Automatización de la Universidad Nacional de Ingeniería (RAS UNI).
- Miembro activo de la sociedad de investigadores IEEE (Institute of Electrical and Electronics Engineers).