TECLADO VIRTUAL

JOHANA RIVERA ZEPAHUA
INTELIGENCIA ARTIFICIAL

CONTENIDO

1. PLANTEAMIENTO

DEL PROBLEMA

2. ARQUITECTURA

CON SOLUCIÓN

3. DEMOSTRACIÓN

4. CONCLUSIONES

PROBLEMÁTICA

Las personas con discapacidad motriz en las manos enfrentan grandes dificultades para utilizar tecnología, especialmente en tareas que requieren precisión, como escribir con teclados o usar pantallas táctiles.

Aunque existen tecnologías de asistencia, muchas no son accesibles, eficaces o asequibles para todos, lo que genera una barrera para su inclusión digital y social. Esta exclusión impacta negativamente en su autonomía, autoestima y oportunidades de desarrollo. Por ello, es crucial diseñar herramientas más inclusivas y adaptadas a sus necesidades.

ARQUITECTURA DE SOLUCIÓN

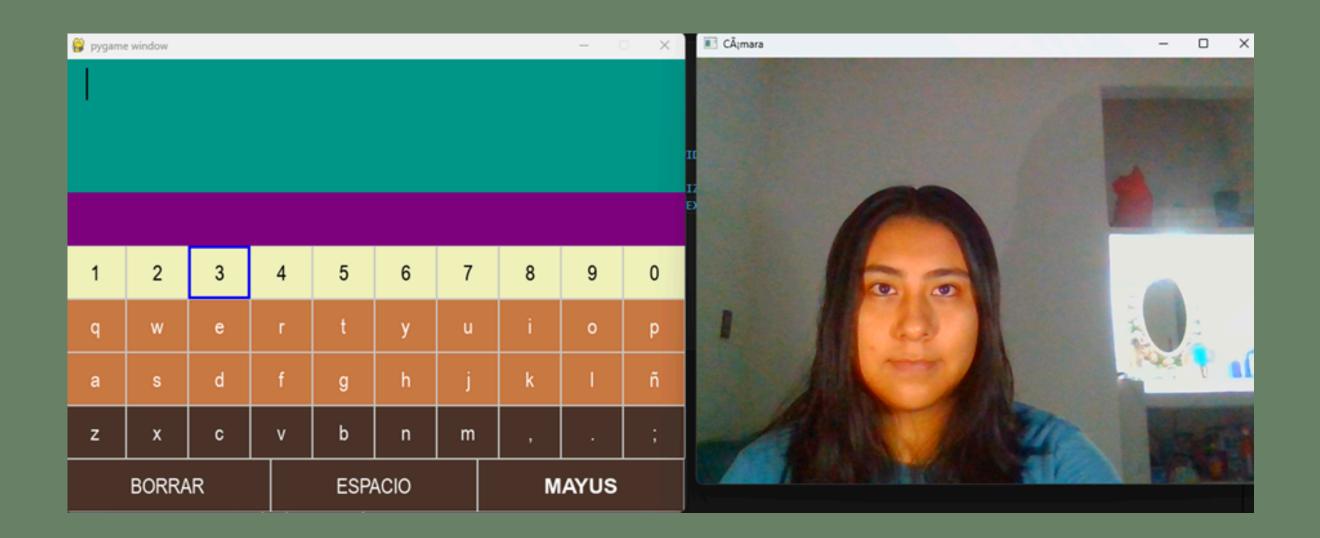
Sistema de teclado virtual Reconocimiento Lógica de teclado Modelo de lenguajes Interfaz de usuario gestos Gestón de estado del Configuración visual teclado Deteccción de gestos **LSTM** Mapeo de teclas Entrada / Salida Entrada: Cámara web (gestos manuales) Salida: Texto generado y sugerencias de palabras

Esta arquitectura modular permite actualizar componentes individualmente (por ejemplo, mejorar el modelo de lenguaje sin afectar la interfaz) y mantiene una separación clara de responsabilidades o funciones.

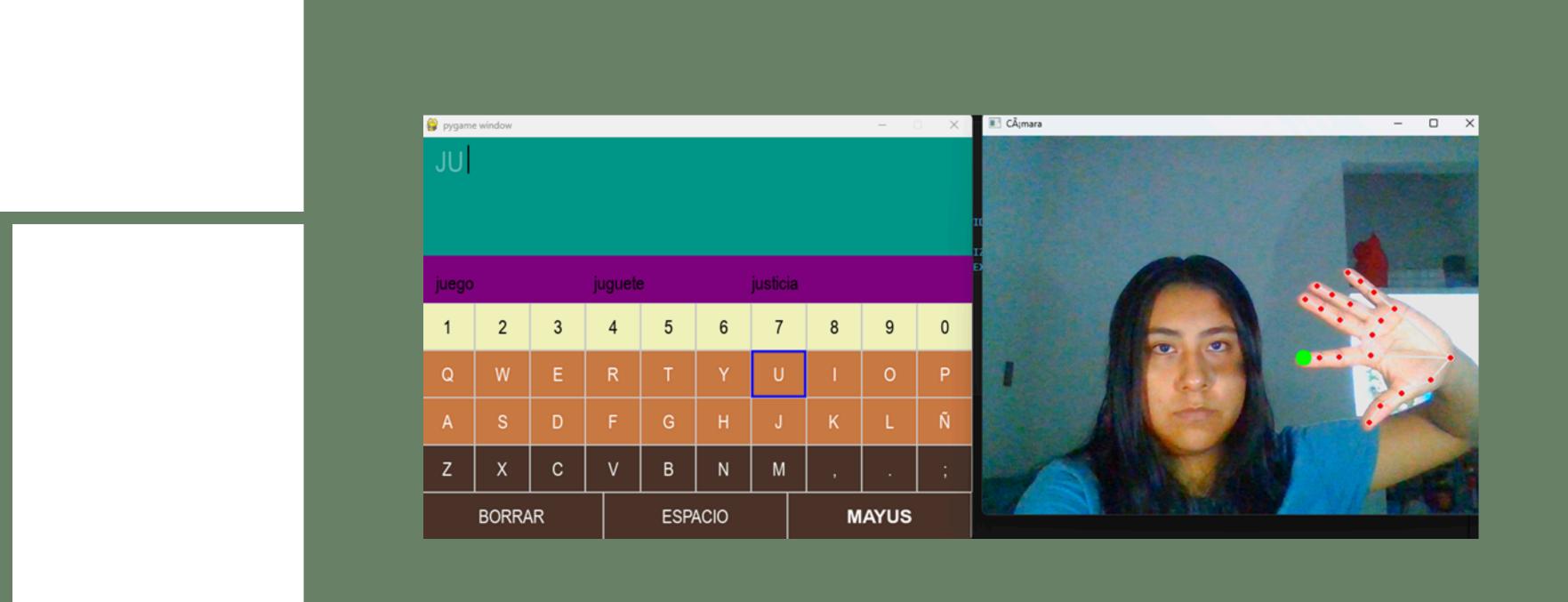
DEMOSTRACIÓN

Pruebas del modelo:

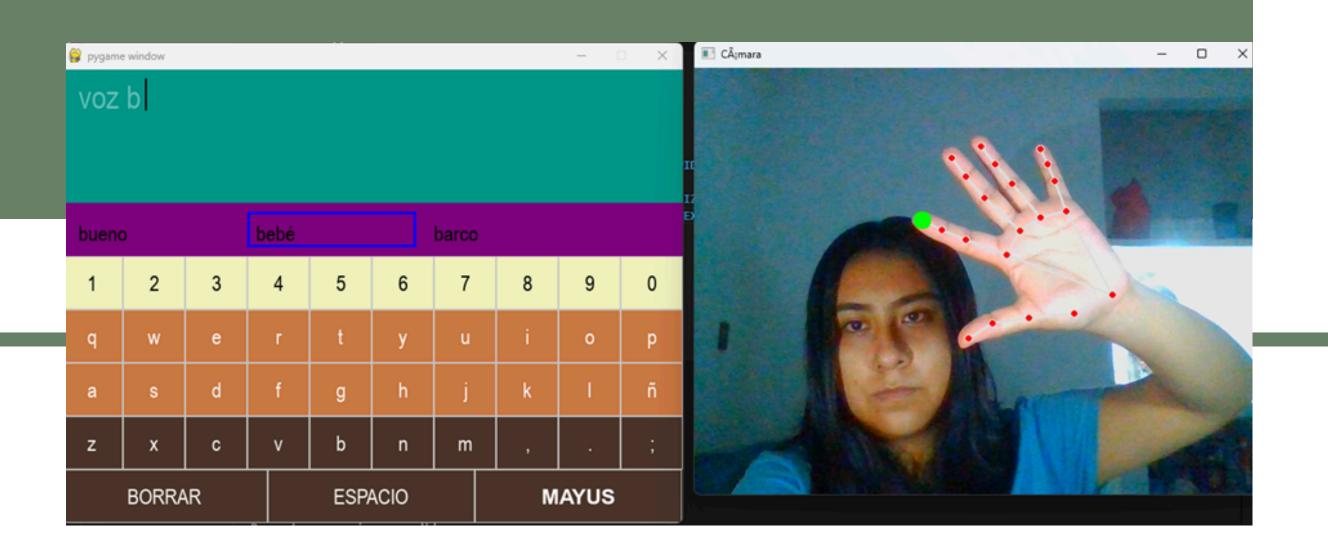
Al ejecutar el archivo principal main.py se desglosó el teclado en la pantalla y se activó la cámara para comenzar a reconocer la dirección de las manos.



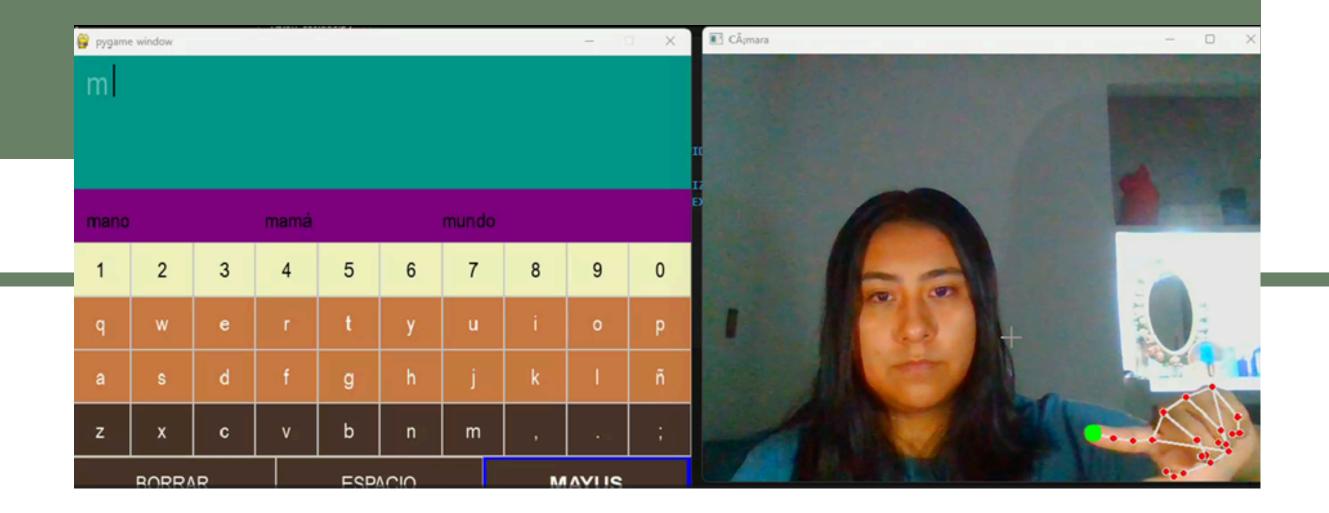
Se realizaron pruebas para verificar el funcionamiento de las sugerencias de palabras, es este caso se escribió la silaba "JU" y como sugerencia aparecieron las palabras: "Juego", "Juguete" y "Justicia" dando alusión de que el algoritmo de redes neuronales funciona correctamente



En este caso al escribir la letra "b" se obtuvo como sugerencia las palabras: "bueno", "bebe" y "barco".



Esta prueba consistió en escribir la letra "m" de la cual se obtuvieron como sugerencias las palabras: "mano", "mama" y "mundo".



CONCLUSIONES

El prototipo, aunque funcional, presenta algunas limitaciones importantes. En primer lugar, su precisión en el reconocimiento de gestos puede verse afectada por condiciones de iluminación variables o movimientos bruscos de la mano. Además, el modelo de lenguaje está limitado por el corpus de entrenamiento utilizado, lo que puede generar sugerencias poco precisas para palabras menos comunes o contextos especializados