#### **Aulas 22 e 23**

- Organização da memória de um sistema computacional
- Hierarquia do sistema de memória
- Localidade temporal e espacial
- A memória cache; princípio de funcionamento
- Organização
  - Cache com mapeamento associativo
  - Cache com mapeamento direto
  - Cache com mapeamento parcialmente associativo

José Luís Azevedo, Bernardo Cunha, Tomás O. Silva, P. Bartolomeu

## Introdução

- Pretensão do utilizador:
  - Uma memória rápida e com grande capacidade de armazenamento
  - Que custe o preço de uma memória lenta... ©
- Solução perfeita para este dilema não existe

Tecnologia	Tempo Acesso	\$ / GB
SRAM	0,5 – 2,5 ns	\$500 - \$1000
DRAM	10 - 20 ns	\$4 - \$8

- A organização da memória de um sistema computacional resulta de um compromisso entre:
  - Velocidade, Capacidade, Custo, Consumo energético
- Menor tempo de acesso: maior custo por bit
- Maior capacidade: maior tempo de acesso

# Introdução

• Memória DRAM (Dynamic RAM)

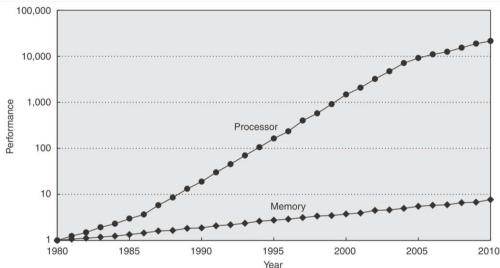
X
60000/
\

Ano	Capacidade (max. por chip)	Access Time	\$ / Mb	
1980	→ 64 kbit	250 ns ←	\$1500	
1983	256 kbit	185 ns	\$500	
1985	1 Mbit	135 ns	\$200	÷
1989	4 Mbit	110 ns	\$50	
1992	16 Mbit	90 ns	\$15	\
1996	64 Mbit	60 ns	\$10	
1998	128 Mbit	60 ns	\$4	
2000	256 Mbit	55 ns	\$1	
2004	512 Mbit	50 ns	\$0.25	
2007	1024 Mbit	45 ns	\$0.05	
2010	2 Gbit	40 ns	\$0.03	
2012	4 Gbit	35 ns ←	\$0.001	

# Introdução

• O processador necessita de um fluxo constante de instruções e dados para manter o desempenho

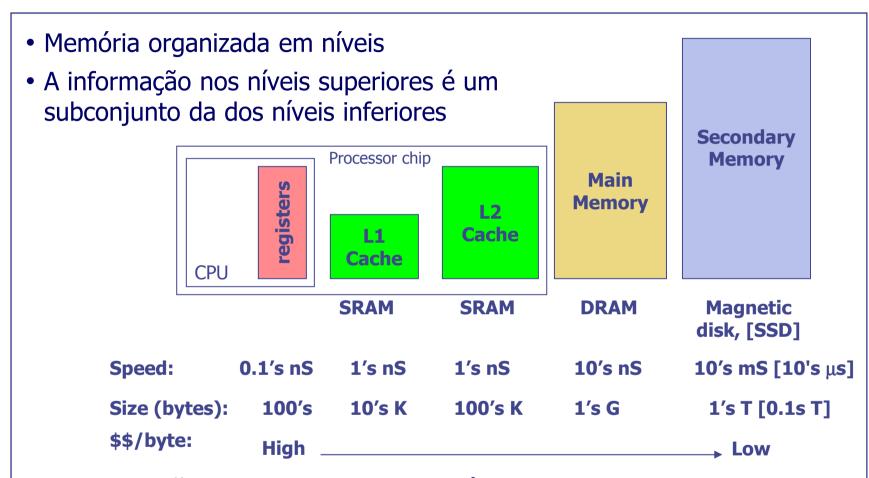
 A diferença entre o desempenho do processador e da memória (DRAM) tem vindo a aumentar



#### Solução:

- Guardar a informação mais vezes utilizada pelo CPU numa memória rápida (static RAM) de pequena capacidade
- Aceder raramente à memória principal (mais lenta) para obter a informação em falta (apenas quando necessário)
- Transferir blocos de informação da memória principal para a memória rápida
- Conceito: cache
  - A cache permite que o processador aceda rapidamente a dados e instruções, melhorando o desempenho do sistema

# Hierarquia de memória



- A informação circula apenas entre níveis adjacentes da hierarquia
- Bloco quantidade de informação que circula entre níveis adjacentes (n bytes)

# Hierarquia de memória

- Solução 1 expor a hierarquia
  - Alternativas de armazenamento: registos internos do CPU, memória rápida, memória principal, disco
  - Cabe ao programador utilizar racionalmente estas alternativas de armazenamento
  - Exemplo de processador que usa esta técnica: Cell microprocessor (Cell Broadband Engine Architecture; usado por ex. na PlayStation 3 e algumas televisões)
- Solução 2 esconder a hierarquia
  - Modelo de programação:
    - Tipo de memória único
    - Espaço de endereçamento único
  - A máquina gere automaticamente o acesso ao sistema de memória
  - Solução usada na maioria dos processadores contemporâneos

# Hierarquia de memória

- A hierarquia de memória combina uma memória adaptada à velocidade do processador (de pequena dimensão) com uma (ou mais) menos rápida, mas de maior dimensão
- A memória rápida armazena um sub-conjunto da informação residente na memória principal.
- Uma vez que a memória com que o processador interage diretamente é de pequena dimensão, a eficiência da hierarquia resulta do facto de se copiar informação para a memória rápida poucas vezes e de se aceder a essa informação muitas vezes (antes de surgir a necessidade de a substituir)
- Para se tirar partido deste esquema, a probabilidade de a informação (que o processador necessita) estar nos níveis mais elevados da hierarquia tem que ser elevada
- O que torna essa probabilidade elevada ?

#### Localidade

- Princípio da localidade: os programas não acedem à memória (dados e instruções) de forma aleatória mas usam tipicamente endereços que se situam na vizinhança uns dos outros
- Ou seja, num dado intervalo de tempo um programa acede a uma zona reduzida do espaço de endereçamento
- O princípio da localidade manifesta-se de duas formas:
  - Localidade no espaço (spatial locality): Se existe um acesso a um endereço de memória então é provável que os endereços contíguos sejam também acedidos
  - Localidade no tempo (temporal locality): Se existe um acesso a um endereço de memória então é provável que esse mesmo endereço seja acedido novamente no futuro próximo

#### Localidade

#### Localidade espacial:

"a informação que o processador necessita de seguida, tem uma elevada probabilidade de estar próxima da que consome agora"

- <u>Exemplos</u>: instruções de um programa; processamento de um *array*
- Quanto maior for o bloco (zona contígua de memória) de informação existente na memória rápida, melhor

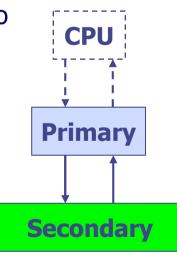
#### Localidade temporal:

"a informação que o processador consome agora tem uma elevada probabilidade de ser novamente necessária num curto espaço de tempo"

- Exemplos: variável de controlo de um ciclo, instruções de um ciclo
- Quantos mais blocos de informação estiverem na memória rápida, melhor

## Hierarquia de memória com 2 níveis

- Nível primário (superior) rápido e de pequena dimensão
- Nível secundário (inferior) mais lento mas de maior dimensão
  - O nível primário contém os blocos de memória mais recentemente utilizados pelo CPU
- Os pedidos de informação são sempre dirigidos ao nível primário, sendo o nível secundário envolvido apenas quando a informação pretendida não está nesse nível
  - Se os dados pretendidos se encontram num bloco do nível primário então existe um "hit"
  - Caso contrário ocorre um "miss"
- Na ocorrência de um "miss" acede-se ao nível secundário e transfere-se o bloco que contém a informação pretendida



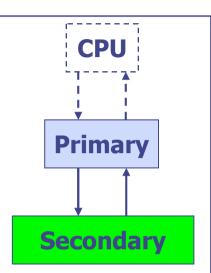
## Hierarquia de memória com 2 níveis

• A taxa de sucesso (hit ratio) é dada por:

$$hit_{ratio} = \frac{nr_{hits}}{nr_{accesses}}$$

A taxa de insucesso (miss ratio) é dada por:

$$miss_{ratio} = 1 - hit_{ratio}$$



- O tempo de acesso no caso de um "hit" designa-se hit time
- O tempo de substituir um bloco do nível superior e enviar os dados para o processador é designado por **penalty time** (**miss penalty**)
- De um modo simplificado, o "penalty time" é dado por:

$$penalty_{time} = hit_{time} + t_{mem}$$

em que "t<sub>mem</sub>" é o tempo de acesso ao nível secundário

## Hierarquia de memória com 2 níveis

• O tempo médio de acesso à informação é então:

$$T_{access} = hit_{ratio} * hit_{time} + (1 - hit_{ratio}) * penalty_{time}$$

$$T_{access} = hit_{ratio} * hit_{time} + (1 - hit_{ratio}) * (hit_{time} + t_{mem})$$

- **Exercício**: Assumindo um *hit\_ratio* de 95%, um tempo de acesso ao nível superior de 5ns e um tempo de acesso ao nível inferior de 50ns, calcular o tempo médio de acesso à memória
  - Ta = 0.95 \* 5 + 0.05 \* (50 + 5) = 7.5ns

Ou seja, aproximadamente 6,7 vezes mais rápido que o acesso direto ao nível secundário

 Quando o acesso a uma palavra no nível superior falha, acede-se ao nível seguinte não apenas a essa palavra, mas também às que estão em endereços adjacentes (vizinhas) - bloco

### Memória cache

- cache: nível de memória que se encontra entre o CPU e a memória principal (primeiras utilizações no início da década de 60)
- Exemplo cache read:

Cache recebe endereço (MemAddr) do CPU O bloco que contém MemAddr está na cache?

#### SIM (hit):

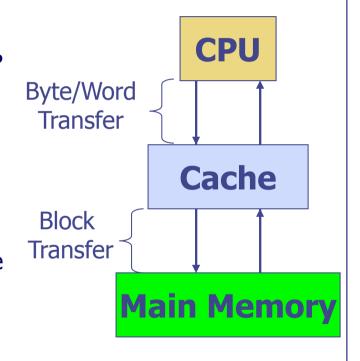
Lê a cache e envia para o CPU o conteúdo de MemAddr

#### NÃO (miss):

Encontra espaço na cache para um novo bloco

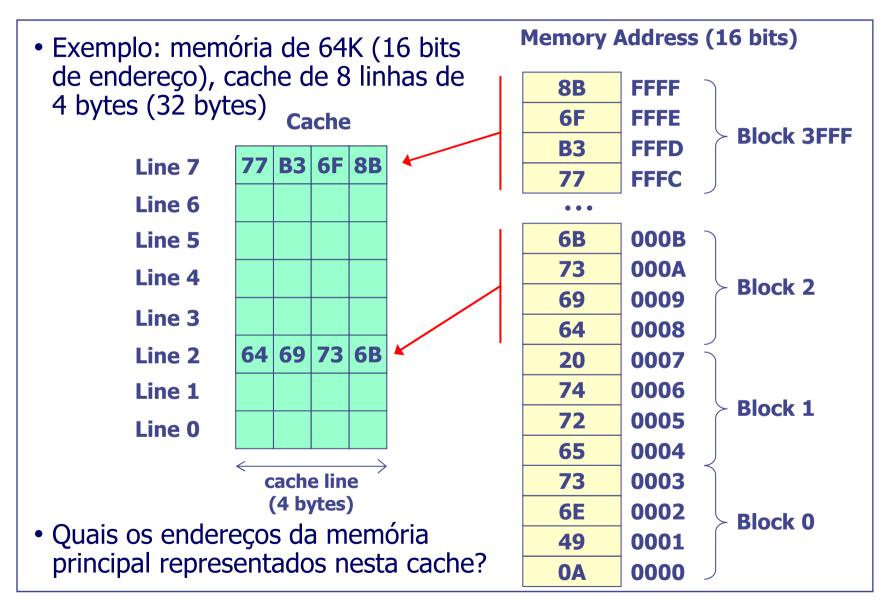
Acede à memória principal e lê o bloco que contém o endereço MemAddr

Conteúdo de MemAddr é enviado para o CPU



 É comum os computadores recentes incluírem três níveis de cache, normalmente integrados no mesmo circuito integrado do processador

### Memória cache

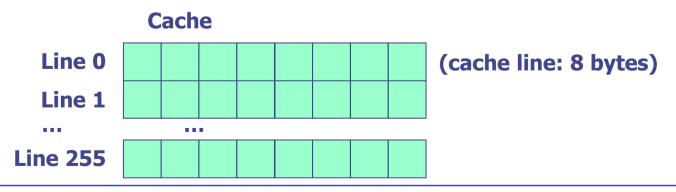


### Memória cache

- As operações da cache são transparentes para o processador
- O processador gera um endereço e pede que seja feita uma operação de leitura ou escrita e esse pedido é satisfeito pelo sistema de memória:
  - é desconhecido para o processador se é a cache ou a memória principal a satisfazer o pedido
- Na organização da cache e na implementação da respetiva unidade de controlo é essencial considerar vários aspetos, nomeadamente:
  - Como verificar se um determinado endereço está na cache?
  - Se estiver na cache, onde se encontra?
  - Em caso de *miss*:
    - onde colocar um novo bloco na cache?
    - qual o bloco a retirar da cache?
  - Como lidar com as operações de escrita de modo a garantir a coerência da informação nos vários níveis?
- A implementação tem de ser eficiente! Realizável em hardware

## Organização dos sistemas de cache

- Há basicamente 3 formas de organizar os sistemas de cache:
  - Cache totalmente associativa ("fully associative")
  - Cache **com mapeamento direto** ("direct mapped")
  - Cache parcialmente associativa ("set associative")
- A metodologia de organização de cada uma delas é apresentada a seguir, partindo do seguinte conjunto de especificações-base:
  - Espaço de endereçamento de 16 bits (memória principal organizada em bytes, com 64 kBytes)
  - Memória cache de 2 kBytes, em que cada linha tem 8 bytes (2³) (ou seja, cada bloco tem uma dimensão de 8 bytes)



## Organização dos sistemas de cache

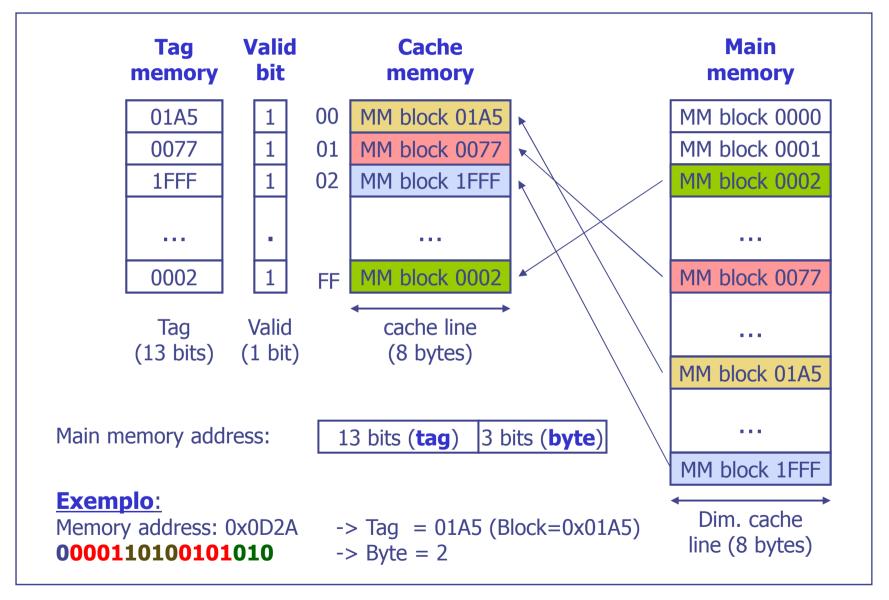
- Especificação-base para os exemplos de organização que se seguem:
  - Espaço de endereçamento de 16 bits (0x0000 a 0xFFFF)
  - Memória cache de 2 kBytes, em que cada linha tem 8 bytes  $(2^3)$ , significa que a cache tem 256 linhas  $(2^{11} / 2^3 = 256)$
- Com estes valores, a memória principal pode ser vista como sendo constituída por um conjunto de  $2^{13}$  blocos contíguos, de 8 bytes cada ( $2^{16}/2^3 = 2^{13}$ ): 8k blocos (numerados de 0000 a 0x1FFF)
- Assim, no endereço de 16 bits, os
  - 3 bits menos significativos identificam o **byte dentro do bloco**
  - 13 bits mais significativos identificam o **bloco**

Main memory address: 15 0

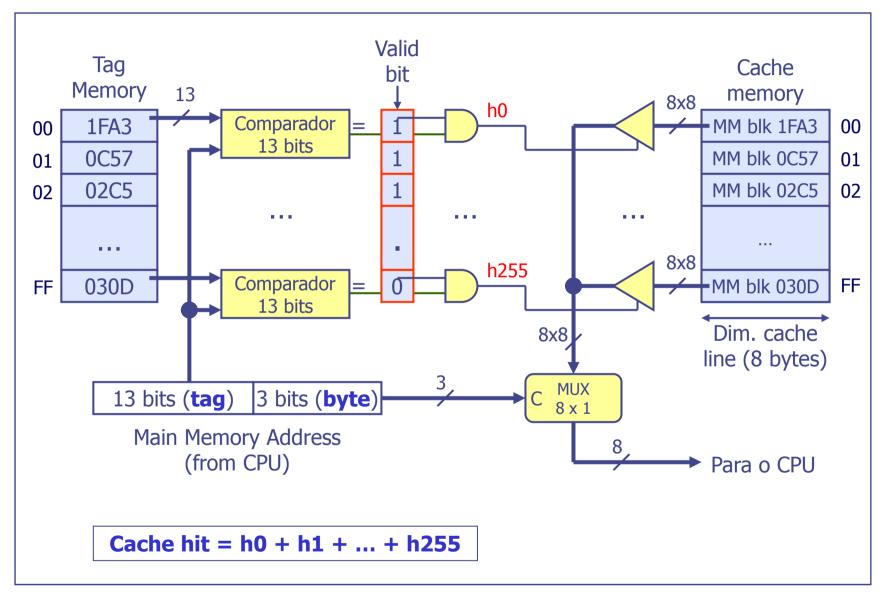
13 bits (bloco) 3 bits (byte)

• Exemplo. Address = 0x001A : 00000000011010Bloco 3, de 0x0018 a 0x001F, byte 2 dentro do bloco

### Cache com mapeamento associativo

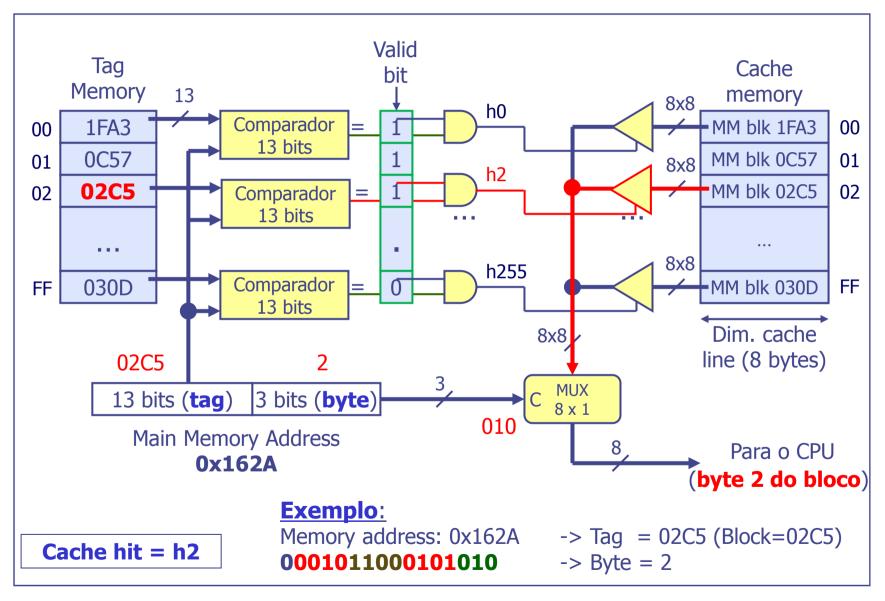


## Cache com mapeamento associativo





## Cache com mapeamento associativo (exemplo)



## Cache com mapeamento associativo

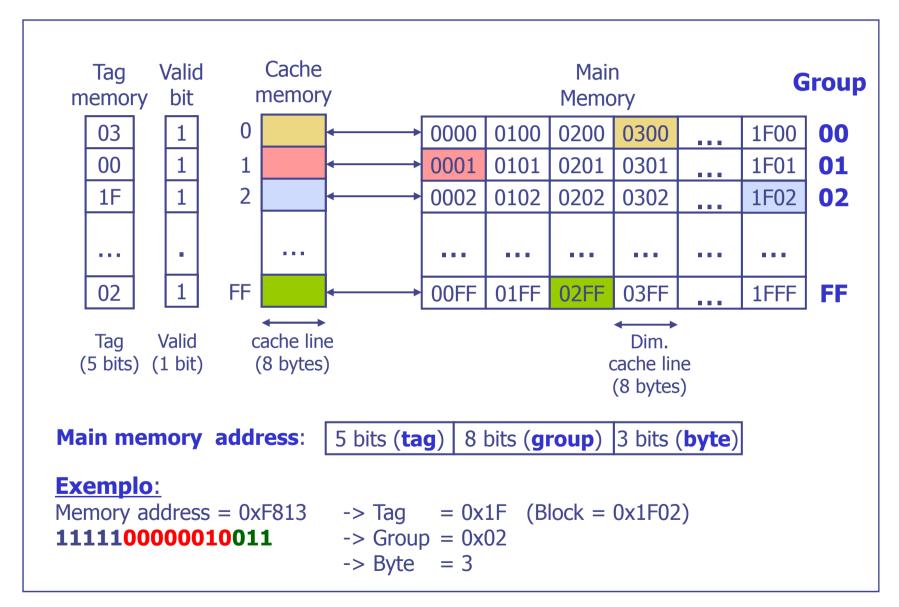
#### Vantagens:

 Qualquer bloco da memória principal pode ser colocado em qualquer posição da cache

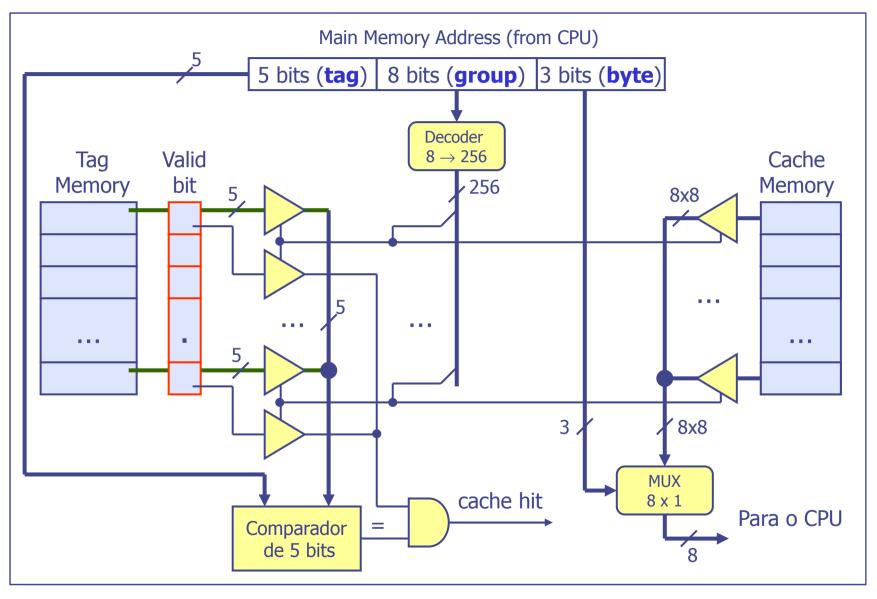
#### Inconvenientes:

- A "tag" tem que ter todos os bits do número do bloco, o que numa implementação realista origina comparadores com uma dimensão elevada
- Todas as entradas da memória "tag" têm de ser analisadas, de forma a verificar se um endereço se encontra na cache
- Muitos comparadores, custo elevado

## Cache com mapeamento direto



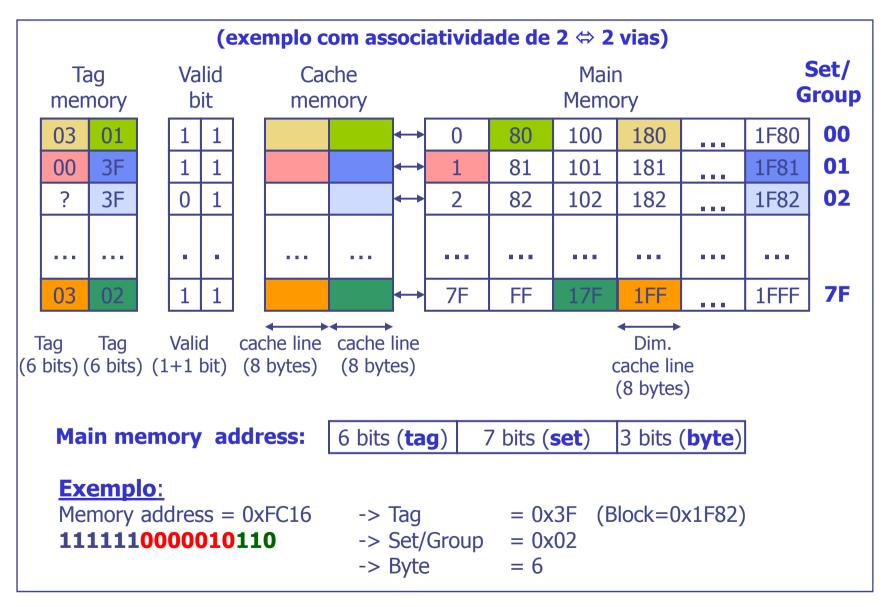
## Cache com mapeamento direto



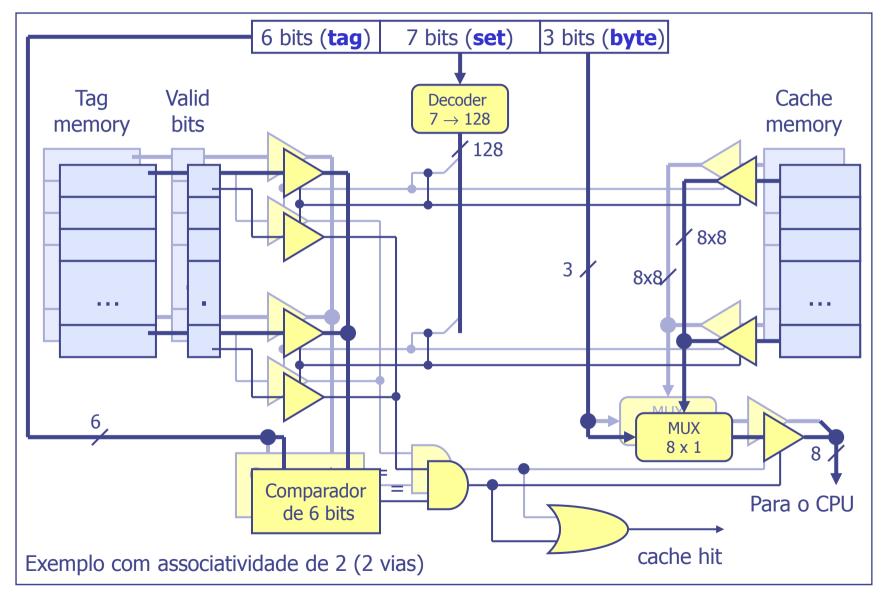
## Cache com mapeamento direto

- A cada bloco da memória principal é associada uma linha da cache;
   o mesmo bloco é sempre colocado na mesma linha
- Maior vantagem:
  - Simplicidade de implementação
- Maior desvantagem:
  - Vários blocos têm associada a mesma linha
  - Num dado instante apenas um bloco de um dado grupo pode residir na cache, o que tem como consequência que alguns blocos podem ser substituídos e recarregados várias vezes, mesmo existindo espaço na cache para guardar todos os blocos em uso
- Uma melhoria óbvia deste tipo de cache seria permitir o armazenamento simultâneo de mais que um bloco do mesmo grupo
- É esta melhoria que é explorada na cache **parcialmente** associativa ("set associative")

## Cache com mapeamento parcialmente associativo



## Cache com mapeamento parcialmente associativo

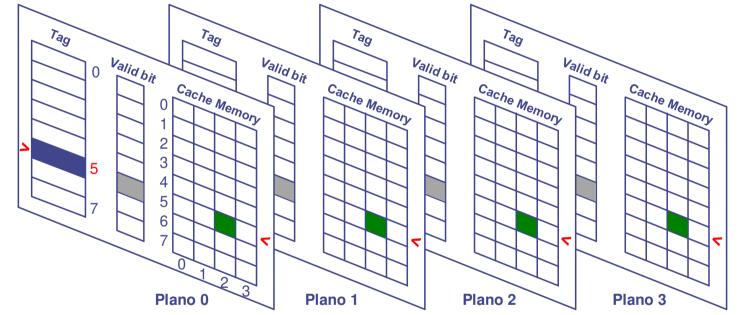


## Cache parcialmente associativa

- A cache parcialmente associativa é semelhante à cache com mapeamento direto, mas a primeira permite que mais que um bloco de um mesmo grupo possa ser carregado na cache
- Uma cache com associatividade de 2, ou seja, com 2 vias, permite que 2 blocos do mesmo grupo possam estar simultaneamente na cache
- A divisão do endereço de memória é igual ao do mapeamento direto (o campo "group" é normalmente designado por "set" - conjunto), mas agora há "n" possíveis lugares onde um dado bloco de um mesmo grupo pode residir; "n" é o número de vias da cache e nesse caso diz-se que a cache tem associatividade de "n"
- As "n" vias onde o bloco pode residir têm que ser procuradas simultaneamente; o hit da cache resulta do OR dos hits de cada uma das vias
- (Block-set associative cache / n-way-set associative cache)

## Cache com mapeamento parcialmente associativo

- Esquematização de uma cache com associatividade de 4, de 128 bytes, com blocos de 4 bytes (128 / 4 = 32 bytes por via, 32 / 4 = 8 linhas)
- Endereço gerado pelo CPU (16 bits) 0x6A96: **0110101010101110**



- A comparação dos 11 bits mais significativos (A15-A5) do endereço com as "tags" é feita simultaneamente nas 4 vias
- A posição da memória "tag" onde é feita a comparação é determinada pelos bits A4-A2 do endereço (posição 5 no exemplo)
- A via onde ocorre o hit (se ocorrer) fornece o byte armazenado na cache na posição determinada pelos bits A1-A0 do endereço (posição 2 no exemplo)

## Políticas de substituição de blocos

- As políticas de substituição de blocos na cache, na ocorrência de um miss, são várias. As mais utilizadas são as seguintes:
- FIFO First in first out: é substituído o bloco que foi carregado há mais tempo
- LRU Least Recently Used: é substituído o bloco da cache que está há mais tempo sem ser referenciado
- LFU Least Frequently Used: substituído o bloco menos acedido
- Random: substituição aleatória (testes indicam que não é muito pior do que LRU)

#### Políticas de escrita

#### Write-through

- Todas as escritas são realizadas simultaneamente na cache e na memória principal
- Se endereço ausente na cache, atualiza apenas a memória principal (write-no-allocate)
- A memória principal está sempre consistente

#### Write-back

- Valor escrito apenas na cache; novo valor é escrito na memória quando o bloco da cache é substituído
- "Dirty bit" (este bit é ativado quando houver uma escrita em qualquer endereço do bloco presente na linha da cache)
- Se endereço ausente na cache, carrega o bloco para a cache e atualiza-o (write-allocate)
- Mais complexo do que "write-through"

## Exemplo – Intel Core i7-6500U

- Número de cores: 2
  - Core 1: L1 data (32 KB), L1 instr (32 KB), L2 data+instr (256 KB)
  - Core 2: L1 data (32 KB), L1 instr (32 KB), L2 data+instr (256 KB)
  - L3: (4 MB) partilhada pelos 2 cores

Cache	Size	Associativity	Line Size
L1 Data	2 x 32 KB	8-way set associative	64 bytes
L1 Instructions	2 x 32 KB	8-way set associative	64 bytes
L2	2 x 256 KB	4-way set associative	64 bytes
L3	4 MB (shared cache)	16-way set associative	64 bytes

- Qual a dimensão do bloco das caches L1, L2 e L3?
- Qual o número de linhas das caches L1, L2 e L3?

### Exercícios

- 1. Qual a posição dos endereços de bloco 1 e 29 numa cache de mapeamento direto com 8 linhas?
- 2. Considere um sistema computacional com um espaço de endereçamento de 32 bits e uma cache com 256 blocos de 8 bytes cada um.
  - Qual o tamanho em bits dos campos tag, group e byte supondo que a cache é: 1) associativa; 2) mapeamento direto; 3) com associatividade de 2.
- 3. Para a implementação de uma cache com 64KB de dados e blocos de 4 bytes num sistema computacional com um espaço de endereçamento de 32 bits, quantos bits de armazenamento são necessários supondo:
  - uma cache associativa;
  - uma cache com mapeamento direto;
  - uma cache com associatividade de 2.