

Proyecto final 2°Trimestre

MEDIDOR DE BATERÍA CON ARDUINO

18/02/2019

Juan Carlos Durán Caballero Jose Luis Rubio Alcalde Jose Antonio del Cueto González

1° DAM FESAC

Visión general:

En este proyecto, vamos a hacer un **medidor de carga de baterías y pilas**. Lo haremos a través del montaje de un circuito con **Arduino**.

Suele ser muy típico que tengamos por casa diferentes aparatos eléctricos que utilizan pilas o baterías. En ocasiones, dudamos si el dispositivo está roto o las pilas se han gastado.

Objetivos:

Utilizaremos **Arduino** para leer a través de una **entrada analógica** el voltaje que suministra una pila. Dependiendo de este voltaje, encenderemos un LED de un color. Si la pila está **nueva**, se encenderá un **LED verde**. Si la pila **no es nueva** pero se ha consumido parte de su energía encenderemos un **LED amarillo**. Por último, si la pila está **gastada** o no suministra el suficiente voltaje, encenderemos un **LED rojo**.

Componentes de arduino a utilizar:

- Arduino UNO o cualquier placa de Arduino
- Protoboard donde conectaremos los componentes
- Cables para la conexión entre los componentes y la placa
- 3 resistencias de 220 Ω
- 1 resistencia de 10 kΩ
- 1 LED rojo de 5 mm
- 1 LED amarillo de 5 mm
- 1 LED verde de 5 mm

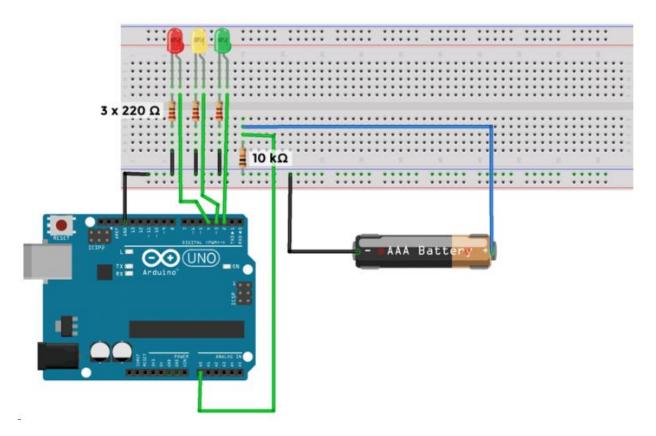


Hemos comprado un kit en el cual vienen todos los componente que necesitamos para este proyecto, lo puedes ver en este enlace.

https://www.amazon.es/ELEGOO-Conjunto-Iniciaci%C3%B3n-Arduino-Tutorial/dp/B06W2KF 3PJ/ref=sr_1_7?ie=UTF8&qid=1550651231&sr=8-7&keywords=kit+arduino

Hitos

I. Montaje del circuito con arduino



Lo primero son los LEDs, cada uno está conectado en serie con una resistencia de 220 Ω para alargar la vida útil de los mismos. El **LED verde** está conectado al **pin 2**, el **LED amarillo** está conectado al **pin 3** y **LED rojo** está conectado al **pin 4**.

Para medir la batería he colocado una **resistencia pull-down**. Este tipo de resistencia lo que hace es **mantener un estado lógico bajo es decir, a 0V**. Es importante utilizar este tipo de resistencias ya que, cuando no tengamos la batería o pila conectada para medir, tenemos un estado indeterminado a la entrada del pin analógico, lo que hace que oscile y puede que hasta que se enciende algún LED.

El polo positivo de la batería lo conectamos a la resistencia de pull-down y a la entrada analógica A0. El otro extremo de la resistencia a tierra. Por último, el polo negativo de la batería debemos conectarlo a la tierra de Arduino.

II. Programando el medidor de carga de baterías y pilas con Arduino

Aquí dejamos el **Algoritmo** en pseudocódigo, luego sacaremos el código con la IDE de Arduino:

- 1. Leer el pin analógico donde tenemos conectada la pila
- 2. Calculamos el voltaje para el valor que nos ha dado
- 3. Evaluamos el voltaje
 - 1. Si es mayor o igual que el umbral máximo
 - 1. Encendemos LED verde
 - 2. Si es menor que el umbral máximo y mayor que el umbral medio
 - 1. Encendemos LED amarillo
 - 3. Si es menor que el umbral medio y mayor que el umbral mínimo
 - 1. Encendemos LED rojo
 - 4. El resto de los casos
 - 1. No enciende ningún LED
- 4. Apagamos todos los LEDs

Analizando el algoritmo que vamos a implementar, sacamos como conclusión que vamos a utilizar **3 umbrales**:

- **Umbral máximo**: indicará que la pila está totalmente cargada.
- Umbral medio: de este umbral a el umbral máximo la pila se ha usado pero todavía tiene energía.
- **Umbral mínimo**: de este umbral a el umbral medio la pila no suministra suficiente energía. Por debajo de este umbral interpretamos que no hay una pila conectada.

```
// Pines para los LEDs
#define LED_VERDE 2
#define LED_AMARILLO 3
#define LED_ROJO 4
#define PILA 0
// Variables
int VALOR = 0;
float voltaje = 0;
int ledDelay = 800;
// Umbrales
float maximo = 1.6;
float medio = 1.4;
float minimo = 0.3;
void setup() {
  // Iniciamos el monitor serie
  Serial.begin(9600);
  // Los pines de LED en modo salida
  pinMode(LED_VERDE, OUTPUT);
  pinMode(LED_AMARILLO, OUTPUT);
  pinMode(LED_ROJO, OUTPUT);
}
void loop() {
  // Leemos valor de la entrada analógica
  VALOR = analogRead(PILA);
  // Obtenemos el voltaje
  voltaje = 0.0048 * VALOR;
  Serial.print("Voltaje: ");
  Serial.println(voltaje);
  // Dependiendo del voltaje mostramos un LED u otro
  if (voltaje >= maximo)
    digitalWrite(LED_VERDE, HIGH);
    delay(ledDelay);
    digitalWrite(LED_VERDE, LOW);
  else if (voltaje < maximo && voltaje > medio)
  {
```

```
digitalWrite(LED_AMARILLO, HIGH);
  delay(ledDelay);
  digitalWrite(LED_AMARILLO, LOW);
}
else if (voltaje < medio && voltaje > minimo)
{
  digitalWrite(LED_ROJO, HIGH);
  delay(ledDelay);
  digitalWrite(LED_ROJO, LOW);
}

// Apagamos todos los LEDs
  digitalWrite(LED_VERDE, LOW);
  digitalWrite(LED_AMARILLO, LOW);
  digitalWrite(LED_ROJO, LOW);
}
```

III. Diseño del estuche 'contenedor' con el que cubriremos "esqueleto" de la máquina.