



# UNIVERSIDAD DE GRANADA

INTELIGENCIA DE NEGOCIO  
GRADO EN INGENIERÍA INFORMÁTICA

---

## PRÁCTICA 1

RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS DE CLASIFICACIÓN Y ANÁLISIS  
EXPERIMENTAL.

---

### **Autor**

José María Sánchez Guerrero

### **Rama**

Computación y Sistemas Inteligentes



ESCUELA TÉCNICA SUPERIOR DE INGENIERÍAS INFORMÁTICA Y DE  
TELECOMUNICACIÓN

CURSO 2020-2021

# Índice

<b>1. Introducción</b>	<b>2</b>
<b>2. Procesado de datos</b>	<b>3</b>
<b>3. Configuración de algoritmos</b>	<b>5</b>
3.1. K-Nearest-Neighbors (k-NN) . . . . .	5
3.2. Decision Tree . . . . .	6
3.3. Naive-Bayes . . . . .	6
3.4. Neural Network . . . . .	6
3.5. Support Vector Machine (SVM) . . . . .	6
<b>4. Interpretación de los resultados</b>	<b>6</b>
<b>5. Conclusión</b>	<b>6</b>
<b>6. Bibliografía</b>	<b>6</b>

## 1. Introducción

En este trabajo vamos a analizar el comportamiento de distintos algoritmos de clasificación en el problema propuesto. Disponemos de un dataset, llamado "*Mammographic Mass dataset*", en el cual se desea predecir el tipo de tumor (benigno o maligno) en una serie de mamografías realizadas para un estudio sobre el cáncer de mama. Este estudio lo vamos a realizar gracias a los siguientes atributos proporcionados en el dataset:

- **BI-RADS.** Este parámetro representa un control de calidad de las mamografías. Consta de 7 categorías distintas, en las que, cuanto más alto sea el valor, hay una mayor probabilidad de que sea maligno.
- **Edad del paciente.**
- **Forma de la masa.** Dependiendo de como sea la masa anormal detectada, se clasifica como **R**edondeada, **O**valada, **L**obulada, **I**rregular ó **N**o definida.
- **Margen de masa.** Circumscribed = 1, microlobulated = 2, obscured = 3, ill-defined = 4, spiculated = 5 (nominal).
- **Densidad de la masa.** Valores entre 1 y 4, siendo 1 la más alta y 4 contenido graso (no tumoral).
- **Severidad.** Es el atributo que se desea predecir, es decir, si es un tumor benigno o maligno.

En el dataset hay datos de 961 pacientes, sin embargo, nos gustaría dejar un porcentaje para validar el modelo y así ver cómo va entrenando los datos. Posteriormente, se explicará cómo se ha determinado qué datos son los de entrenamiento y cuáles son los de test.

## 2. Procesado de datos

Lo primero que tenemos que hacer es mostrar varios de los datos que tenemos y analizarlos. En mi caso vamos a sacar las 5 primeras filas:

	<b>BI-RADS</b>	<b>Age</b>	<b>Shape</b>	<b>Margin</b>	<b>Density</b>	<b>Severity</b>
<b>0</b>	5.0	67.0	L	5.0	3.0	maligno
<b>1</b>	4.0	43.0	R	1.0	NaN	maligno
<b>2</b>	5.0	58.0	I	5.0	3.0	maligno
<b>3</b>	4.0	28.0	R	1.0	3.0	benigno
<b>4</b>	5.0	74.0	R	5.0	NaN	maligno

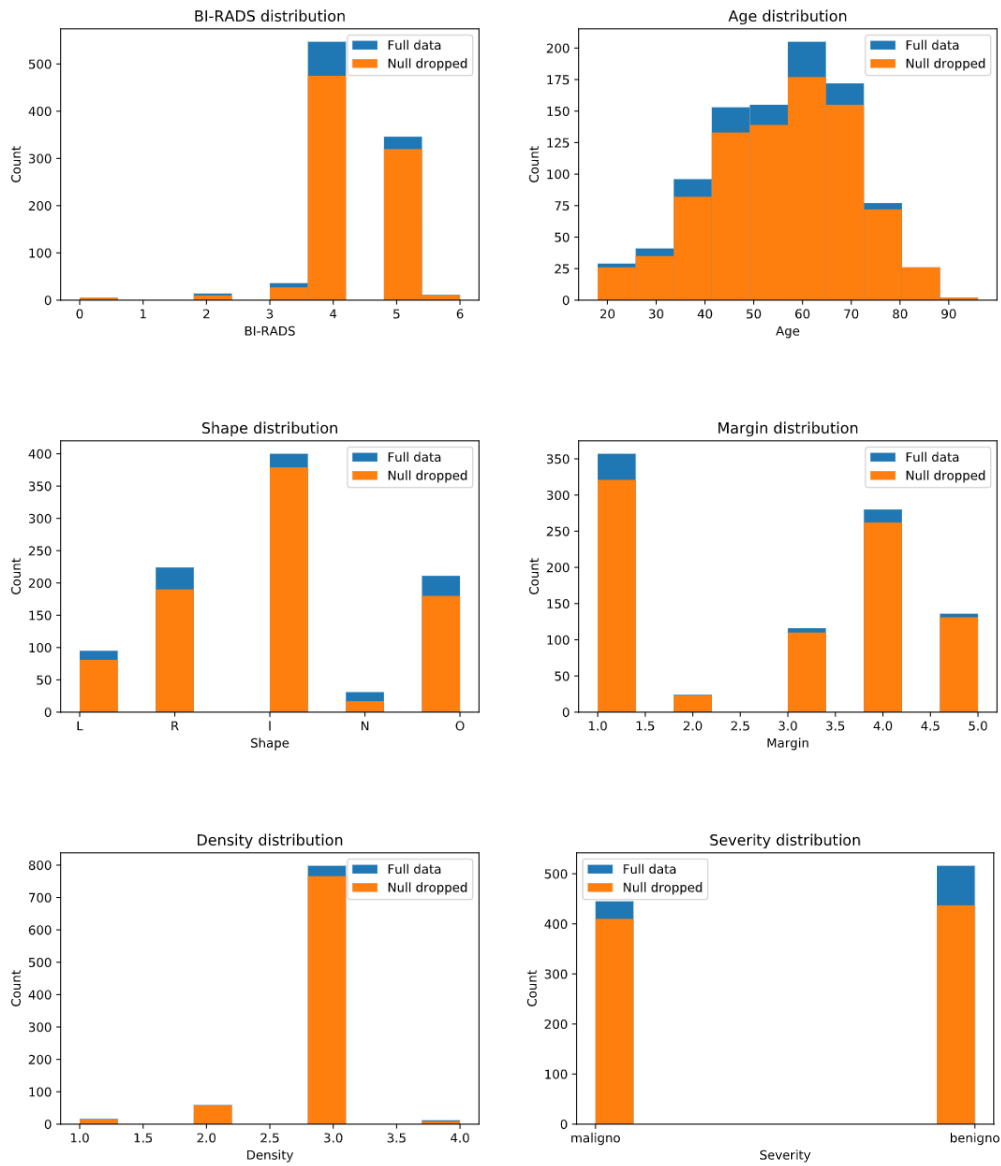
Podemos observar que tenemos tanto datos numéricos, como datos categóricos, como ya comentamos en la introducción. También podemos observar que tenemos varias celdas con datos erróneos o perdidos (representados con el valor *NaN*), por lo que será importante procesarlos para que nuestros algoritmos funcionen correctamente. Primero veamos qué cantidad de estos datos nulos tenemos:

<b>BI-RADS</b>	2
<b>Age</b>	5
<b>Shape</b>	0
<b>Margin</b>	48
<b>Density</b>	76
<b>Severity</b>	0

Son una cantidad bastante alta de datos, en comparación con la cantidad de datos totales que tenemos. Por lo tanto, eliminar toda las filas que contengan uno, puede dejarnos con muy pocos datos para entrenar y validar, y que el modelo sea más débil. No obstante, el introducir datos para reemplazar uno faltante ha de realizarse con cuidado, ya que no son datos reales.

También tenemos que tener en cuenta cuál es la distribución de estos datos antes de trabajar con ellos. Es decir, tenemos que asegurarnos de no sesgar nuestros datos si los eliminamos. Si hay algún tipo de correlación, tendríamos que intentar completarlos de alguna forma. Para ello, vamos a generar una gráfica para cada uno de los atributos del *dataset*, en la que mostraremos la cantidad de datos antes y después de eliminarlos, y así ver cómo están distribuidos.

Los resultados son los siguientes:



Podemos observar que los datos nulos están distribuidos aleatoriamente entre los atributos, por lo que podremos eliminarlos del *dataset* sin ningún problema (y teniendo en cuenta que tendremos menos datos para trabajar).

### 3. Configuración de algoritmos

Para todos los algoritmos hemos procedido de la misma manera, y así evaluarlos a todos en igualdad de condiciones. Para comenzar, declaramos el clasificador con sus parámetros correspondientes (en nuestro caso, las primeras evaluaciones han sido con los parámetros por defecto y una semilla *random\_state* = 0).

Posteriormente, hacemos las predicciones correspondientes para los datos de entrenamiento. Lo hacemos mediante validación cruzada de 5 particiones, gracias a la función:

```
cross_val_predict(classifier, x_train, y_train, cv = 5)
```

Por último, para evaluar los resultados obtenidos vamos a usar:

- **Classification report.** Crea un informe que muestra las principales métricas de clasificación: precisión, recall, f1-score, y promedios macro, ponderado y de la muestra.
- **Score.** Misma medida del informe anterior mostrada con un poco más de precisión.
- **AUC Score.** Métrica que calcula el área bajo la curva ROC generada a partir de las predicciones.
- **Confusion matrix.** Muestra una matriz para evaluar la precisión de la clasificación. Cada fila representa las instancias de una clase predicha, mientras que cada columna representa las instancias reales de ésta.

Los algoritmos que evaluaremos han sido elegidos porque, cada uno de ellos, tiene una forma de procesar los datos diferente a todos los demás. Estos algoritmos son los siguientes:

#### 3.1. K-Nearest-Neighbors (k-NN)

Comenzamos por este algoritmo ya que es uno de los más utilizados, debido a su simplicidad. Este algoritmo funciona de la siguiente manera. Cuando tenemos un nuevo ejemplo a clasificar, calcula la distancia (Euclídea) con respecto a los datos ya existentes, y considerando los *k* más cercanos, determina si pertenece a una clase u otra.

A la hora de implementarlo lo hacemos de la siguiente forma:

$$KnnClf = KNeighborsClassifier(n\_neighbors = 5)$$

Seleccionamos un número **k=5** de vecinos a evaluar y dejamos el resto de parámetros que trae el algoritmo por defecto. El parámetro anterior es el más relevante, sin embargo, algunos otros interesantes a estudiar pueden ser, por ejemplo: **p**, que sirve para cambiar el tipo de distancia utilizada (Euclídea, Manhattan o Minkowski); ó **weights**, que determina la influencia de los vecinos en la predicción (todos ponderan igual, los cercanos influyen más o tu propia función).

## Resultados obtenidos

Hola buenas tardes

### 3.2. Decision Tree

#### Resultados obtenidos

### 3.3. Naive-Bayes

#### Resultados obtenidos

### 3.4. Neural Network

#### Resultados obtenidos

### 3.5. Support Vector Machine (SVM)

#### Resultados obtenidos

## 4. Interpretación de los resultados

## 5. Conclusión

## 6. Bibliografía