

UNIVERSIDAD DE GRANADA

SIMULACIÓN DE SISTEMAS GRADO EN INGENIERÍA INFORMÁTICA

PRÁCTICA 3

Modelos de Simulación Dinámicos y Discretos

Autor

José María Sánchez Guerrero

Rama

Computación y Sistemas Inteligentes



ESCUELA TÉCNICA SUPERIOR DE INGENIERÍAS INFORMÁTICA Y DE TELECOMUNICACIÓN

Curso 2019-2020

Índice general

1.	Mis	segundo modelo de simulación Discreto	2
	1.1.	Simulación con incremento fijo de tiempo	2
	1.2.	Simulación con incremento variable de tiempo	4
	1.3.	Programa de simulación dinámico y discreto	7
2.	Mi	tercer modelo de simulación Discreto	12
	2.1.	Configuración inicial del remolcador	12
	2.2.	Mejoras propuestas para el remolcador	13
		2.2.1. Aumento de puntos de atraque	13
		2.2.2. Cambio de remolcador	15
		2.2.3. Remolcador más rápido	16
	2.3.	Distintas toneladas cargadas por petrolero	17
3.	Aná	lisis de Salidas y Experimentación	19
	3.1.	¿Cuánto hay que simular?	19
		Intervalos de confianza	19
		Comparación de más de dos sistemas	19

Capítulo 1

Mi segundo modelo de simulación Discreto

Nuestro modelo de simulación consistirá en un servidor que presta un determinado servicio a una serie de clientes, los cuales solicitarán dicho servicio periódicamente. Cuando llega un cliente y el servidor no está ocupado, será atendido inmediatamente; en caso contrario, el cliente tendrá que esperar en la cola. Cuando se completa un servicio, el servidor elegirá al siguiente en una forma FIFO.

Al empezar la simulación, no habrá clientes esperando y el servidor está libre. Utilizaremos el mismo generador exponencial tanto para el tiempo que tardarán en llegar los clientes, como el tiempo que tardará el servidor en atender a cada uno.

1.1. Simulación con incremento fijo de tiempo

En esta simulación, vamos a tratar al tiempo incrementándolo de unidad en unidad. Para evitar problemas con el manejo del tiempo, tendremos que modificar los generadores de datos para que nos devuelvan los valores redondeados al entero más próximo. Si obtenemos un valor igual a 0, devolveremos 1 en su lugar, ya que el suceso generado quedaría en un tiempo anterior al actual, que generamos al incrementar en una unidad.

Este será nuestro código resultante, que nos servirá tanto para generar el tiempo de llegada del cliente como para generar el timepo del servicio (sólo tendremos que modificar la variable *tlleg* por *tserv*):

Para la simulación vamos a emplear diferentes unidades de medida de tiempo (horas, minutos, segundos...) y con un número de clientes a atender bastante alto, de unos 10.000, para que los resultados sean robustos. Este es el resultado que obtenemos:

${f tiempo}$	$_{ m tlleg}$	tserv	% tiempo ocioso	Media clientes en cola
horas	0.15	0.1	0.019994	0.000000
medias horas	0.3	0.2	0.625621	0.078153
cuartos de hora	0.6	0.4	7.224885	0.356633
minutos	9	6	31.501728	1.647961
segundos	540	360	33.934223	1.282934

Como podemos ver, los porcentajes de tiempo ocioso del servidor tienen una variación bastante grande. Esto se debe a que los valores pequeños (unidades de tiempo más altas como las horas o la medias horas) producen unos valores muy próximos a cero en los generadores y, en consecuencia, son redondeados. Como ya hemos visto, estos valores no serán devueltos como 0, si no como 1.

Con esto estamos diciendo que un suceso dura más de lo que realmente es, y vamos acumulando este error en toda la simulación. Esta es la razón por la cual los modelos de incremento fijo no son los más apropiados, ya que sus valores son bastante diferentes a los que obtendríamos sobre el papel.

A continuación, vamos a mostrar unas gráficas con diversas ejecuciones para comprobar que los resultados obtenidos son coherentes y ver mejor las diferencias que obtenemos al utilizar distintas medidas tiempo:

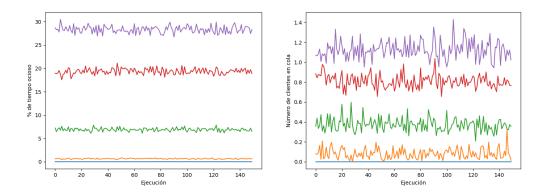


Figura 1.1: Porcentaje de tiempo ocioso del servidor y media de clientes en cola

Aqui podemos observa cómo las gráficas van teniendo un porcentaje de ocupación y un número de clientes en cola más alto a medida que disminuimos las valores tlleg y tserv. También podemos observar que, pese a que cada una de las líneas rondan un rango de valores, existe cierta variabilidad en los resultados; por lo cual sería un poco irresponsable fiarnos de un solo dato como el de la tabla.

1.2. Simulación con incremento variable de tiempo

Ahora vamos a tratar el mismo problema pero con un incremento de tiempo variable, para hacerlo más eficiente y preciso. En este caso, la variable no tendrá ni por qué ser un entero ni tendremos que parsear los generadores de datos, ya que se incrementará su valor hasta el suceso más cercano. Decimos que es más preciso porque porque no tiene que dar los saltos que daba el anterior modelo y, en consecuencia, gana en eficiencia ya que va suceso a suceso.

Esta es la nueva línea de código que tendremos que añadir (también quitaremos la que aumenta el tiempo de manera uniforme reloj + +):

```
reloj = min(tiempo_llegada, tiempo_salida)
```

A continuación, vamos a ejecutar este modelo de la misma forma que hemos hecho con el modelo anterior y óbservar los cambios que se obtienen:

${f tiempo}$	tlleg	tserv	% tiempo ocioso	Media clientes en cola
horas	0.15	0.1	33.993752	1.260754
medias horas	0.3	0.2	33.555038	1.250663
cuartos de hora	0.6	0.4	34.353592	1.382941
minutos	9	6	34.451107	1.211860
segundos	540	360	33.695103	1.261086

Vemos que los resultados esta vez han sido más regulares, ya que para todas las medidas de tiempo se han obtenido unos valores entre el 33 y el 34 por ciento. A diferencia del modelo anterior, en este podríamos decir que los resultados son bastante más fiables independientemente de si utilizamos horas, minutos, segundos... Esto es debido a que ahora no tenemos la acumulación del error que teníamos anteriormente, y los sucesos se producen siempre en el momento declarado, sin ponderar.

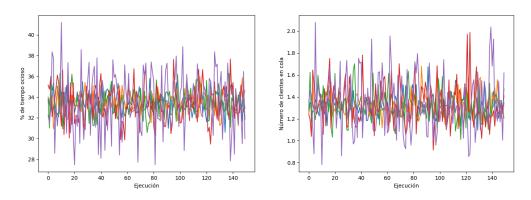


Figura 1.2: Porcentaje de tiempo ocioso del servidor y media de clientes en cola

Si observamos ahora las gráficas con las diversas ejecuciones, vemos que están prácticamente todas unas encima de otras. Como acabamos de decir, ya no tenemos este error en las distintas medidas de tiempo. No obstante, vemos que aún tenemos bastante variabilidad en los datos, llegando algunos a máximos como 42 o a mínimos como 27.

Por otra parte, esta mejora no sólo afecta a las medidas de tiempo, si no que también afecta a la eficiencia. En el modelo anterior, los incrementos en el reloj dependen de la medida del tiempo; mientras que en el modelo actual, el número de incrementos dependerá del número de sucesos. Vamos a comprobarlo extrayendo una tabla que compare los tiempos de ejecución para todas las medidas con incremento fijo, con las mismas medidas en incremento variable:

${f tiempo}$	tlleg	tserv	tiempo fijo	tiempo variable
horas	0.15	0.1	0.001671	0.002071
medias horas	0.3	0.2	0.002937	0.002562
cuartos de hora	0.6	0.4	0.003491	0.001119
minutos	9	6	0.003358	0.001464
segundos	540	360	0.020543	0.002939

Podemos ver que el tiempo de ejecución en el modelo con incremento fijo va aumentando lo que parece lineal o exponencialemente, mientras que en el modelo con incremento variable tenemos unos tiempos prácticamente iguales en unas ejecuciones y otras.

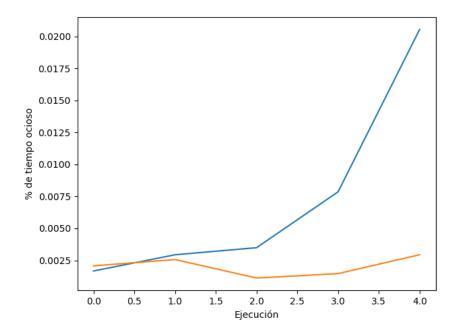


Figura 1.3: En azul los tiempos con incremento fijo y, en naranja, variable.

En la gráfica lo podemos corroborar. Tras estudiar los dos modelos, concluímos que utilizar uno de incremento variable sería lo acertado, no sólo por la mayor eficiencia en tiempo que nos da, si no por algo más importante como es la precisión y calidad al trabajar con distintos tipos de datos o unidades de medida.

1.3. Programa de simulación dinámico y discreto

En esta sección vamos a abordar un problema similar al anterior, pero con una cantidad de m servidores idénticos trabajando en paralelo. La cola de clientes seguirá siendo la misma, tratando a los clientes del mismo método FIFO. Si utilizamos más de un servidor en complicado, pero con m=1 es posible obtener los valores teóricos de casi todas las medidas de rendimiento.

Vamos a ejecutar el programa para ver qué resultamos obtenemos. Lo haremos con unos parámetros como los anteriores (parada = 10.000, tlleq = 9 y tserv = 6):

```
jose@jose-Lenovo-G50-70:~/Universidad/SS (Simulacion de Sistemas)/SS_Practicas/P35
Tiempo medio de espera en cola = 12.840
Tiempo medio de estancia en el sistema = 18.840
Numero medio de personas en cola = 1.425
Numero medio de personas en el sistema = 2.086
Longitud media de colas no vacias = 3.261
porcentaje medio de tiempo de ocio por servidor = 33.960
Longitud maxima de la cola = 29
```

Figura 1.4: Ejecución del programa colammk con m = 1.

Una vez obtenidos estos valores, vamos a contrastarlos con los teóricos. Lo primero es calcularlos:

- \bullet Tiempo medio de espera en cola = $\frac{tserv^2}{tlleg-tserv}=\frac{6^2}{9-6}=\frac{36}{3}=12$
- Tiempo medio de estancia en el sistema = $\frac{tserv \cdot tlleg}{tlleg tserv} = \frac{6 \cdot 9}{9 6} = \frac{54}{3} = 18$
- Número medio de clientes en cola = $\frac{tserv^2}{tlleg(tlleg-tserv)} = \frac{6^2}{9\cdot(9-6)} = \frac{36}{27} = 1.3$
- Número medio de clientes en el sistema = $\frac{tserv}{tlleg-tserv} = \frac{6}{9-6} = \frac{6}{3} = 2$
- \bullet Longitud media de colas no vacías = $\frac{tlleg}{tlleg-tserv} = \frac{9}{9-6} = \frac{9}{3} = 3$
- Porcentaje de tiempo de ocio del servidor = $\left(1 \frac{tserv}{tlleg}\right) \cdot 100 = \left(1 \frac{6}{9}\right) \cdot 100 = \frac{100}{3} = 33.3$

Como podemos ver, los resultados se ajustan bastante bien a los que esperábamos teóricamente. Esto se debe, en parte, a que la simulación se ha realizado con un tiempo de parada muy alto, es decir, la simulación ha durado bastante tiempo y las medias que se obtienen son lo suficientemente representativas.

Si probamos con un tiempo de parada bajo, los resultados serán más impredecibles o variables, como se muestra a continuación:

```
jose@jose-Lenovo-G50-70:~/Universidad/SS (Simulacion de Sistemas)/SS_Practicas/
Tiempo medio de espera en cola = 4.842
Tiempo medio de estancia en el sistema = 10.842
Numero medio de personas en cola = 0.996
Numero medio de personas en el sistema = 1.740
Longitud media de colas no vacias = 1.947
porcentaje medio de tiempo de ocio por servidor = 25.629
Longitud maxima de la cola = 5
```

Figura 1.5: Ejecución del programa colammk con m=1 y tiempo bajo.

Ahora vamos a aumentar el número de servidores m, pero manteniendo un equilibrio. El tiempo de servicio dividido por el número de servidores tiene que permanecer constante. Vamos a modificar el programa para que repita varias veces la simulación y calcule las medias y desviaciones típicas de las medidas de rendimiento.

Las líneas más importantes que se han modificadas son las siguientes:

```
void fin() {
    // Variables nuevas para medias y desviaciones
    retrasoMedio += retrasomedio;
    estancia Media += estancia media;
    enColaMedio += encolamedio;
    enSistema Media += ensistema medio;
    colasMedia += colasnovaciasmedio;
    porcentajeOcioMedio += porcentajemedioocio;
9
    longMaxCola += maximacola;
10
    retrasoMedioDes += pow(retrasomedio, 2);
12
    estancia Media Des += pow (estancia media, 2);
13
    enColaMedioDes += pow(encolamedio, 2);
14
15
    enSistema Medio Des += pow (ensistema medio, 2);
    colasMediaDes += pow(colasnovaciasmedio, 2);
    porcentajeOcioMedioDes += pow(porcentajemedioocio, 2);
17
    longMaxColaDes += pow(maximacola, 2);
18
19 }
1 float calcular Desviacion (float suma, float media)
2 {
       float desviacion = suma - (n simulaciones * pow(media, 2));
      desviacion = desviacion / (n simulaciones - 1);
4
      return sqrt (desviacion);
```

Por último ya tenemos el bucle for, la división entre el número de simulaciones para hacer la media y desviaciones típicas, y posteriormente imprimimos los resultados.

La prueba de este programa la vamos a realizar con varios números de servidores, sin embargo, el resto de parámetros que usaremos serán los mismos que los de la ejecución con m=1, ya que los resultados obtenidos eran muy similares a los valores teóricos. En este caso vamos a realizar la ejecución con 2, 3, 4 y 5 servidores, adaptando el tserv a cada uno de ellos para mantener el equilibrio. Este ha sido el resultado:

Número de	2	3	4	5
servidores	tserv: 12	tserv: 18	tserv: 24	tserv: 30
Tiempo medio	med: 9.41335	med: 7.80226	med: 6.5818	med: 5.78543
espera en cola	des: 0.730856	des: 1.19625	des: 1.59282	des: 0.709112
Tiempo medio	med: 21.4133	med: 25.8023	med: 30.5818	med: 35.7854
estancia en el sistema	des: 0.730836	des: 1.19633	des: 1.59289	des: 0.70908
Numero medio	med: 1.05059	med: 0.883231	med: 0.746949	med: 0.649897
personas en cola	des: 0.0854933	des: 0.0896291	des: 0.0693109	des: 0.0780725
Número medio	med: 2.37887	med: 2.87863	med: 3.40728	med: 3.98036
personas en el sistema	des: 0.0963648	des: 0.103085	des: 0.0925651	des: 0.118443
Longitud media	med: 2.97911	med: 2.99961	med: 2.98825	med: 2.97684
colas no vacías	des: 0.172741	des: 0.209258	des: 0.184951	des: 0.214132
Porcentaje medio	med: 33.5856	med: 33.4867	med: 33.4917	med: 33.3909
tiempo de ocio	des: 0.744918	des: 0.718379	des: 0.822586	des: 1.01696
Longitud	med: 18.4	med: 17.88	med: 17.16	med: 16.5
máxima cola	des: 3.43452	des: 3.86317	des: 3.32191	des: 2.74234

Podemos ver que a medida que aumentamos el número de servidores, los resultados van siendo mejores. Los tiempos medios de espera en cola se reducen, con menos clientes en cola y, a su vez, un número mayor de clientes en el sistema.

Por otro lado, podemos ver que el porcentaje medio de tiempo de ocio del servidor es prácticamente el mismo en todos los casos (teniendo en cuenta siempre un cierto error) y el tiempo medio de estancia en el sistema se va incrementando. Esto quiere decir que el sistema está bien equilibrado y, a su vez, deducimos que estamos desperdiciando potencia del servidor; es decir, que pese a tener un número alto de servidores, no tenemos los suficientes clientes para que funcionen eficientemente o, simplemente, no los distribuímos de una forma eficaz.

Para finalizar con este modelo de simulación, vamos a estudiar que sucede si reemplzamos los generadores actuales por generadores determinísticos y uniformes. El nuevo código implementado para el determinístico y para el uniforme, respectivamente, es:

```
// Deterministico. Devuelve siempre el valor medio introducido
float generador_deterministico(float media)
{
    return media;
}

// Uniforme. Devuelve un valor uniformemente generado con media
// en el valor introducido
float generador_uniforme(float media)

{
    float u;
    u = (float) random();
    u = u/(float)(RAND_MAX+1.0);
    return(media*2*u);
}
```

Las pruebas también se van a hacer con una cantidad m=1 de servidores y con el resto de parámetros igual que en las pruebas anteriors. El resultado es el siguiente:

${f Tipo}{f de}$	Generador	Generador
${f generador}$	determinístico	uniforme
Tiempo medio	0	3.498
espera en cola	U	J.430
Tiempo medio	6	9.498
estancia en el sistema	U	9.490
Numero medio	0	0.387
personas en cola	U	0.507
Número medio	0.667	1.051
personas en el sistema	0.007	1.001
Longitud media	0	1.519
colas no vacías	0	1.019
Porcentaje medio	33.339	33.534
tiempo de ocio	JJ.JJJ	JJ.JJ4
Longitud	0	6
máxima cola	0	U

Como podemos ver, el generador determinístico ha obtenido los mejores resultados posibles, con un tiempo medio de espera en la cola de 0 minutos y un tiempo de servicio medio de 6 minutos. Esto se debe a que el generador de tiempos de servicio no produce las variaciones que se pueden dar en la vida real, y por lo tanto,

como el tiempo de llegadas es 9 minutos y el de servicio 6, nunca se pisrán el uno con el otro.

En cuanto al generador uniforme, vemos que nos da resultados diferentes a los del generador determinístico y que, en un principio, parecen bastante buenos. No obstante, si los comparamos con los valores teóricos calculados anteriormente, vemos que son muy diferentes, lo que quiere decir que son unos valores bastante alejados de la realidad.

Capítulo 2

Mi tercer modelo de simulación Discreto

En este modelo de simulación vamos a estudiar el funcionamiento de un puerto y posteriormente, realizar mejoras en el sistema para poder hacerlo más eficiente. El puerto consta de tres puntos de atraque, por lo que podrá cargar tres petroleros simultáneamente. También tendremos tres tipos de petroleros según el tiempo de carga que necesiten, a lo que hay que añadirle las horas que tardan los petroleros en llegar al puerto.

Tanto para atracar como para salir del puerto, cada petrolero necesitará los servicios de un remolcador. Tendremos sólo un remolcador en el puerto, el cual tarda 1 ± 0.25 horas en realizar la actividad más 0.25 horas si tiene que ir desde la bocana del puerto hasta los puntos de atraque. El remolcador tratará a los barcos de forma FIFO, tanto para los de atracan como para los que se van.

En la zona donde está situado el puerto se producen tormentas frecuentes, por lo que el remolcador quedará inactivo durante estas (excepto si ya está realizando una actividad). Si la actividad que está viajando hasta un punto de atraque, también se cancelará la actividad.

2.1. Configuración inicial del remolcador

Haciendo uso de la implementación ya proporcionada, vamos a realizar una serie de ejecuciones con distintos números de simulaciones, para asi determinar cual es un valor adecuado de ellas.

Número de simulaciones	10	50	100	150	500
Media barcos	media: 1.333533	media: 1.135396	media: 1.166943	media: 1.221241	media: 1.201712
cola de llegadas	des: 0.523857	des: 0.411275	des: 0.468569	des: 0.439310	des: 0.461860
Media barcos	media: 0.029232	media: 0.028225	media: 0.028771	media: 0.028802	media: 0.028596
cola de salidas	des: 0.004155	des: 0.002669	des: 0.003588	des: 0.003547	des: 0.003577
Tiempo medio	media: 34.803562	media: 33.173023	media: 33.263069	media: 33.819340	media: 33.678764
puerto tipo 0	des: 5.445097	des: 4.127820	des: 4.946590	des: 4.702908	des: 4.920179
Tiempo medio	media: 41.308720	media: 38.570274	media: 39.113869	media: 39.822876	media: 39.477352
puerto tipo 1	des: 5.769780	des: 4.494416	des: 4.792210	des: 4.737566	des: 5.019176
Tiempo medio	media: 52.762413	media: 50.656128	media: 51.064156	media: 51.613480	media: 51.393242
puerto tipo 2	des: 5.920279	des: 4.696106	des: 5.299624	des: 4.874365	des: 5.082584
% tiempo remolcador desocupado	media: 80.564148 des: 0.210406	media: 80.600021 des: 0.183851	media: 80.609428 des: 0.160885	media: 80.639183 des: 0.167643	media: 80.619522 des: 0.205144
% tiempo remolcador viajando vacío	media: 1.170690 des: 0.236674	media: 1.296613 des: 0.218616	media: 1.309277 des: 0.237519	media: 1.260584 des: 0.239027	media: 1.272699 des: 0.227300
% tiempo remolcador remolcando	media: 18.265163 des: 0.181919	media: 18.103365 des: 0.220881	media: 18.081308 des: 0.246783	media: 18.100248 des: 0.256010	media: 18.107714 des: 0.241916
% tiempo puntos atraque libres	media: 12.410981 des: 1.272044	media: 13.255801 des: 1.253805	media: 13.299381 des: 1.415099	media: 13.025707 des: 1.442802	media: 13.064457 des: 1.378616
% tiempo puntos atraque ocupados (sin carga)	media: 0.974415 des: 0.138513	media: 0.940827 des: 0.088957	media: 0.959018 des: 0.119604	media: 0.960067 des: 0.118232	media: 0.953195 des: 0.119229
% tiempo puntos atraque ocupados (cargando)	media: 86.614601 des: 1.206176	media: 85.803375 des: 1.242067	media: 85.741608 des: 1.397373	media: 86.014229 des: 1.409460	media: 85.982361 des: 1.347268

Como podemos ver, los resultados han sido muy parecidos para todas las pruebas, incluso para las que tienen un número de simulaciones muy bajo todos los parámetros son muy similares. El único parámetro que varía más es el número medio de barcos en cola de llegadas, que con bajas simulaciones puede tomar variaciones de hasta ± 0.2 o ± 0.25 barcos de media. En los valores más altos, este valor toma aproximadamente una media de 1.20, por lo que se tomarán los valores cercanos a este como los correctos.

Como lo que tarda la simulación no es un tiempo excesivo, vamos a realizar futuras ejecuciones con un número de simulaciones de 150, pero en caso de tener un computador menos potente o realizar modificaciones que relenticen mucho el tiempo, podremos bajarlo, ya que no será excesivamente impreciso.

2.2. Mejoras propuestas para el remolcador

2.2.1. Aumento de puntos de atraque

La primera mejora propuesta es la de aumentar la cantidad de puntos de atraque a 4 o 5. En mi caso, lo vamos a realizar con 4, 5 y 50, una cantidad exagerada de puntos de atraque para comprobar si existe cuello de botella y en que punto estaría

situado.

Para cambiar el número de puntos de atraque, simplemente tendremos que situarnos en el archivo puerto.h y cambiar el parámetro $num_atraques$ a 4, 5 o 50. Los resultados son los siguientes:

Puntos de atraque	3	4	5	50
Media barcos cola de llegadas	1.221241	0.087470	0.047531	0.045330
Media barcos cola de salidas	0.028802	0.028978	0.029302	0.029909
Tiempo medio puerto tipo 0	33.819340	21.290621	20.853863	20.841713
Tiempo medio puerto tipo 1	39.822876	27.292864	26.873707	26.824234
Tiempo medio puerto tipo 2	51.613480	39.280964	38.843136	38.826294
% tiempo remolcador desocupado	80.639183	78.232468	77.879196	77.831390
% tiempo remolcador viajando vacío	1.260584	3.640723	3.984176	4.021134
% tiempo remolcador remolcando	18.100248	18.126814	18.136642	18.147490
% tiempo puntos atraque libres	13.025707	34.647606	47.665897	94.769493
% tiempo puntos atraque ocupados (sin carga)	0.960067	0.724439	0.586037	0.059817
% tiempo puntos atraque ocupados (cargando)	86.014229	64.627922	51.748062	5.170702

Como podemos observar, los resultados van en consonancia a la cantidad de puntos de atraque que hay. El número medio de barcos que hay en la cola de llegadas se aproxima cada vez más a 0, o el porcentaje de tiempo de puntos de atraque libres es casi del 100 %. Esto se debe a que los barcos apenas tendrán

que esperar a ser colocados, porque siempre va a haber un lugar donde ponerlos. También se aumentará el tiempo en que están estos puntos libres ya que no siempre va a existir una cantidad de barcos muy grande en espera como para tenerlos llenos constantemente.

Si nos fijamos en la columna del 50, nos podemos dar cuenta de que la media de barcos en cola no mejora mucho más, mientras que varios de los parámetros obtenidos adquieren valores exagerados (lo lógico por la cantidad excesiva de puntos). Lo que nos dice esto es que no merece la pena aumentar más de 4 o 5 el número de puntos de atraque, ya que el cuello de botella, una vez llegado a este punto, estará en los reolcadores, las tormentas o simplemente en la aleatoriedad del sistema.

2.2.2. Cambio de remolcador

En esta ocasión, vamos a reemplazar el remolcador por otro con las mismas características pero que no tenga que pararse por las tormentas. Para que en nuestro código podamos hacer esta mejora, simplemente tendremos que comentar las 3 líneas que se muestran a continuación, situadas en la función de inicialización:

```
void inicializacion() {
    ....
    insertar_lsuc(nodo);
    nodo.suceso = SUCESO_LLEGADA_BARCO;
    nodo.tiempo = reloj+genera_barco(tllegmin,tllegmax);
    insertar_lsuc(nodo);
    // nodo.suceso = SUCESO_COMENZO_TORMENTA;
    // nodo.tiempo = reloj+genera_tormenta(tentre_tormentas);
    // insertar_lsuc(nodo);

parar=false;
}
```

Directamente quitamos la parte de código que introduce en la lista de sucesos las tormentas. Como éstas sólo afectarán a los remolcadores, no meterlo no afectaría a nada más que a lo que nos interesa, que es que estos remolcadores no sean afectados por ellas. En caso de que la carga, atracar o alguna otra cosa sea afectada por las tormentas, sí tendríamos que modificar el resto del código.

Los resultados obtenidos con esta modificación son los siguientes:

	Media	Desviación
Media barcos	1.042378	0.390245
cola de llegadas	1.042310	0.380243
Media barcos	0.011017	0.001231
cola de salidas	0.011017	0.001231
Tiempo medio	31.653658	4.235801
puerto tipo 0	31.055050	4.200001
Tiempo medio	37.545002	4.164622
puerto tipo 1	37.343002	4.104022
Tiempo medio	49.479877	4.246601
puerto tipo 2	45.415011	4.240001
Porcentaje de tiempo	80.536102	$\begin{bmatrix} 0.170059 \end{bmatrix}$
remolcador desocupado	00.990102	0.110093
Porcentaje de tiempo	1.338701	$\begin{bmatrix} 0.257077 \end{bmatrix}$
remolcador viajando vacío	1.990101	0.201011
Porcentaje de tiempo	18.125198	$\begin{bmatrix} 0.238838 \end{bmatrix}$
remolcador remolcando	10.129130	0.20000
Porcentaje de tiempo	13.506643	1.514217
puntos atraque libres	10.000040	1.014211
Porcentaje de tiempo		
puntos atraque ocupados	0.367247	0.041045
(sin carga)		
Porcentaje de tiempo		
puntos atraque ocupados	86.126129	1.500798
(cargando)		

Como podemos observar, los resultados también han mejorado respecto al modelo inicial. La mejora en cuanto a los barcos en cola de llegada quizás no ha sido tan grande, pero si hemos mejorado tanto en los barcos en cola de salida, como en los tiempos medios de estancia en el puerto, o reducido el tiempo en los puntos de atraque sin cargar. A mi perecer, este tipo de mejoras sería tan útil que una mejora como la anterior, ya que en estas no solo mejoras una parte del sistema, si no que se mejoran varios campos de éste.

2.2.3. Remolcador más rápido

La última mejora que aplicaremos será la de poner un remolcador más rápido, cambiando el tiempo que tarda en viajar sin remolcar un barco de 0.25 horas a 0.15 horas. En el código simplemente tendremos que cambiar en el puerto.h la inicialización de la variable tviajevacio = 0.15. Los resultados han sido los siguientes:

	Media	Desviación
Media barcos	1.115587	0.383936
cola de llegadas	1.119901	U.909990
Media barcos	0.028597	0.003389
cola de salidas	0.020091	0.003303
Tiempo medio	32.837761	4.073246
puerto tipo 0	02.007701	4.010240
Tiempo medio	38.666000	4.302247
puerto tipo 1	38.000000	4.002247
Tiempo medio	50.444546	4.246601
puerto tipo 2	00.444040	4.240001
Porcentaje de tiempo	81.145782	0.184065
remolcador desocupado	01.140702	0.104000
Porcentaje de tiempo	0.778007	0.136834
remolcador viajando vacío	0.110001	0.190094
Porcentaje de tiempo	18.076183	0.225772
remolcador remolcando	10.010109	0.220112
Porcentaje de tiempo	$\begin{vmatrix} 13.159771 \end{vmatrix}$	1.375104
puntos atraque libres	10.100111	1.010101
Porcentaje de tiempo		
puntos atraque ocupados	0.953223	0.112976
(sin carga)		
Porcentaje de tiempo		
puntos atraque ocupados	85.887001	1.361523
(cargando)		

En esta mejora vemos que el único valor que mejora sustancialmente es el tiempo del remolcador viajando vacío. Yo este tipo de mejoras las evitaría, en caso de tener que elgir sólo una y que el coste sea similar al de las otras, ya que por mucho que se nos mejore una cosa, es preferible mejorar varios aspectos del modelo que quedarte solo con uno.

2.3. Distintas toneladas cargadas por petrolero

Para finalizar con este modelo, vamos a unir todas las mejoras en un sólo programa y vamos a añadirle una modificación. Ahora que el número de toneladas que cargan los petroleros será de 1000, 2000 y 3000 para los tipos 1, 2 y 3 respectivamente. Añadiremos esta nueva información con una nueva medida de rendimiento, todo en los archivos puerto-mej.cpp y puerto-mej.h. Veamos las diferencias que se producen entre las toneladas cargadas en el modelo base contra las toneladas

cargadas en el modelo mejorado.

```
Numero medio de barcos en cola de llegadas: media(1.223681), dt(0.468120)
Numero medio de barcos en cola de salidas: media(0.028564), dt(0.003383)
Tiempo medio de estancia en puerto (tipo 0): media(33.820732), dt(4.896844)
Tiempo medio de estancia en puerto (tipo 1): media(39.837868), dt(5.053834)
Tiempo medio de estancia en puerto (tipo 1): media(51.712292), dt(5.230742)
Porcentaje de tiempo remolcador desocupado: media(80.632050), dt(0.171600)
Porcentaje de tiempo remolcador viajando vacio: media(1.267044), dt(0.225875)
Porcentaje de tiempo remolcador remolcando barcos: media(18.100903), dt(0.220665)
Porcentaje de tiempo puntos de atraque libres: media(13.140706), dt(1.337591)
Porcentaje de tiempo puntos de atraque ocupados sin cargar: media(0.952134), dt(0.112754)
Porcentaje de tiempo puntos de atraque ocupados cargando: media(85.907143), dt(1.328385)
Numero medio del total de toneladas cargadas: media(1778693.125000), dt(30735.339844)
```

Figura 2.1: Simulación del puerto sin mejoras.

```
Numero medio de barcos en cola de llegadas: media(0.018686), dt(0.001636)
Numero medio de barcos en cola de salidas: media(0.009847), dt(0.000972)
Tiempo medio de estancia en puerto (tipo 0): media(20.322538), dt(0.089166)
Tiempo medio de estancia en puerto (tipo 1): media(26.316181), dt(0.131794)
Tiempo medio de estancia en puerto (tipo 2): media(38.311592), dt(0.132074)
Porcentaje de tiempo remolcador desocupado: media(79.399429), dt(0.241896)
Porcentaje de tiempo remolcador viajando vacio: media(2.462768), dt(0.035098)
Porcentaje de tiempo puntos de atraque libres: media(18.137812), dt(0.223529)
Porcentaje de tiempo puntos de atraque ocupados sin cargar: media(0.196950), dt(0.019434)
Porcentaje de tiempo puntos de atraque ocupados cargando: media(51.658585), dt(0.763451)
Numero medio del total de toneladas cargadas: media(1783440.375000), dt(29016.337891)
```

Figura 2.2: Simulación del puerto mejorado.

Podemos comprobar como estos cambios no solo producen una mejora de rendimiento del sistema, si no que también procuden una mejora de eficiencia. Vemos que para el modelo base, la cantidad de crudo cargado es, en promedio, unos 10.000 kg menor que en el modelo mejorado. Por lo tanto, podemos concluir que tener un buen modelo de simulación nos puede servir para determinar en que es preferible invertir o gastarse un dinero para mejorar alguna de las partes del sistema, ya que hemos visto que unas mejoras no son tan efectivas como otras y que además podemos estimar cómo de buena puede ser (con kg de crudo en nuestro caso).

Capítulo 3

Análisis de Salidas y Experimentación

- 3.1. ¿Cuánto hay que simular?
- 3.2. Intervalos de confianza
- 3.3. Comparación de más de dos sistemas