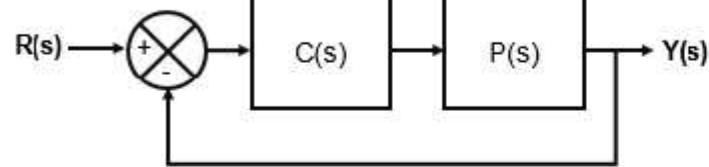


Diseño de Controlador



Iniciar

Reiniciar

Cerrar

Planta

$$P(s) = \frac{1}{s(s+2)}$$

Controlador

$$C(s) = \frac{k(s+\alpha)}{(s+\beta)}$$

k =

34.93

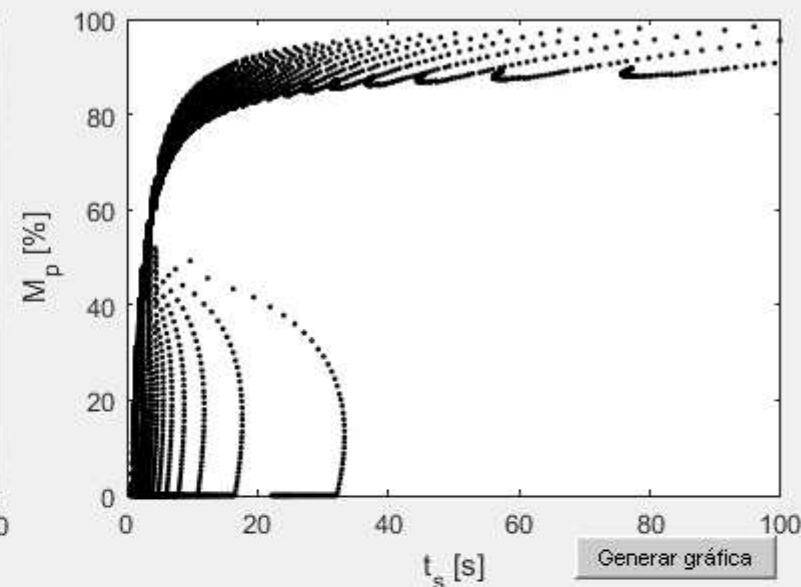
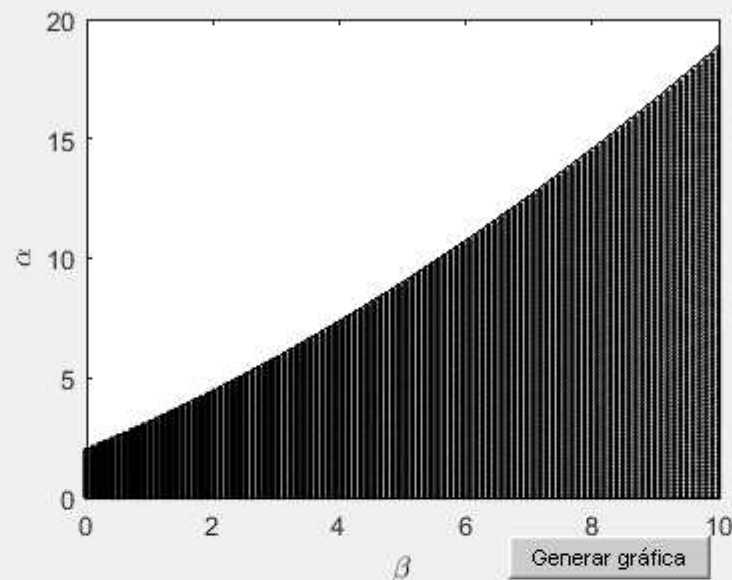
α^* =

1.05947

β^* =

5.85859

Universidad Industrial de Santander
Facultad de Ingenierías Fisicomecánicas
Escuela de ingeniera Eléctrica, Electrónica y de Telecomunicaciones
Emerson Rey Ardila
2018



Parámetros

k =

34.93

β_{\min} =

0

β_{\max} =

10

M =

100

N =

100

Zoom

Cursor

$\overline{M_p}$ =

7.973

$\overline{t_s}$ =

2.225

