



UNIVERSIDADE DO MINHO

DEPARTAMENTO DE INFORMÁTICA

Algoritmos Paralelos  
Room Assignment Problem

João Teixeira (A85504)  
José Filipe Ferreira (A83683)

29 de março de 2021

# Conteúdo

<b>1</b>	<b>Introdução</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Soluções desenvolvidas</b>	<b>4</b>
2.1	Greedy Search . . . . .	4
2.2	Monte-Carlo . . . . .	4
2.3	Monte-Carlo com Annealing . . . . .	5
<b>3</b>	<b>Análise de Resultados</b>	<b>6</b>

# Capítulo 1

## Introdução

O *room assignment problem* consiste em distribuir  $n$  pessoas por  $n/2$  salas de forma a minimizar os maus relacionamentos entre os habitantes de cada sala. A única maneira de obter o melhor resultado para este algoritmo consiste em testar todas as possibilidades, calcular um valor para cada um com recurso a uma função objetivo e procurar o menor entre eles. Resolver este problema com força bruta resulta numa complexidade de  $O(n!)$  fazendo com que o tempo da computação aumente de forma extremamente rápida.

Para contornar este problema é possível recorrer a métodos que, apesar de não calcularem o melhor resultado possível, conseguem calcular uma aproximação do resultado final. Para tal pode-se desenvolver algoritmos determinísticos (*greedy search*) e algoritmos não determinísticos.

Um problema NP, ou seja, um problema polinomial em tempo não determinístico é uma classe utilizada para classificar um sub conjunto de problemas de decisão. Estes problemas são caracterizados por ser possível calcular um resultado de forma não determinística em tempo polinomial. A solução NP foi desenvolvida fazendo uso do método de Monte-Carlo com e sem *annealing*.

Ao longo deste relatório iremos descrever em mais detalhe como desenvolvemos estes algoritmos e comparar os resultados obtidos entre eles.

## Capítulo 2

# Soluções desenvolvidas

Internamente os dados são representados da seguinte forma:

- Cada pessoa tem um id associado de 0 ate  $n-1$ ;
- O relacionamento entre a pessoa  $i$  e a pessoa  $j$  é dado pelo valor  $D(i,j)$  contido numa matriz simétrica  $D$  com valores entre 1 e 10;
- As salas são uma matriz  $n/2$  por 2 em que cada sala é uma coluna;

Dentro de cada teste, cada algoritmo determinístico foi executado uma vez e cada algoritmo não determinístico foi executado mil vezes fazendo uso sempre da mesma matriz de relacionamentos populada de forma aleatória no inicio do teste.

### 2.1 Greedy Search

Este método consiste em percorrer todas as salas uma a uma. Para cada sala procura-se quais são as pessoas que se dão melhor para as quais ainda não foi atribuída uma sala e coloca se nessa mesma sala. Desta forma o algoritmo é determinístico e polinomial.

A complexidade de percorrer cada sala é  $O(n/2)$ , para procurar qual é o par que vai ocupar cada sala a complexidade é  $O(n^2/2 - n)$ . Multiplicando uma pela outra obtemos que a complexidade do algoritmo é  $O(n^3)$ . Resultando numa complexidade muito menor do que a complexidade do algoritmo de *brute force* para um  $n$  suficientemente grande.

### 2.2 Monte-Carlo

Por contraste com o método de *greedy search*, o método de Monte-Carlo é não determinístico.

No inicio do calculo, preenche-se as salas com uma permutação aleatória de pessoas de forma a obter um estado inicial. Em seguida calcula-se o custo desse estado inicial.

Para melhorar o resultado do estado inicial cria-se um loop que corre um conjunto de passos. Primeiro calcula-se duas salas consecutivas e compara-se a diferença de custo se os membros dessas salas fossem trocados. Caso o custo fique mais baixo a troca é efetivada e o custo final atualizado. Caso ocorram maxi loops ao sem ser feita nenhuma troca o algoritmo termina.

## 2.3 Monte-Carlo com Annealing

O metodo de Monte-Carlo com *Annealing* é muito semelhante ao método de Monte-Carlo sem *annealing*. Primeiro é introduzido o conceito de temperatura. A temperatura começa a 1. E em cada ciclo a temperatura decai seguindo a formula  $T = T * Tdecay$ . Assim que a temperatura atinge um  $Tmin$  as iterações acabam. Aquando de decidir se a ordem das salas e trocada ou não existe uma clausula extra definida por  $\exp(-\delta/temperatura) \geq \text{rand}$ .

## Capítulo 3

# Análise de Resultados

Para representar os resultados obtidos decidimos utilizar um gráfico de caixa, de forma a mostrar a concentração dos resultados, bem como os seus extremantes.

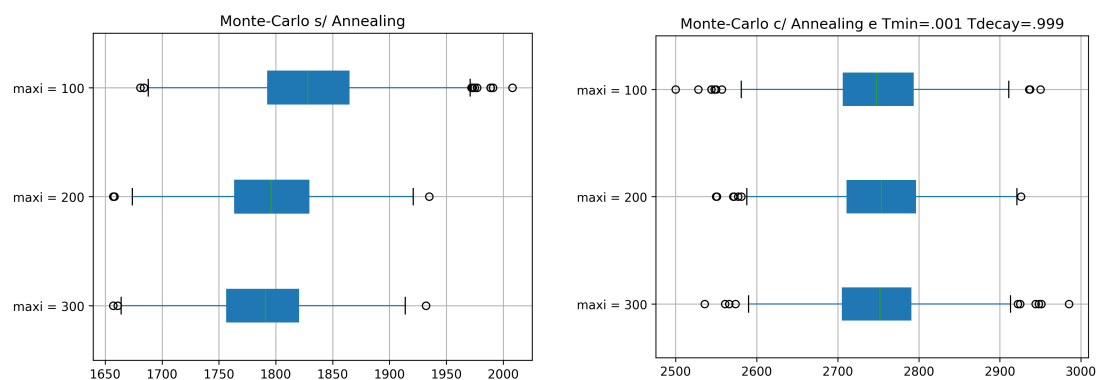


Figura 3.1: Comparação de diferentes valores para maxi em Monte-Carlo com e sem annealing

A variável maxi define o numero máximo de iterações que podem ser realizadas sem ocorrer alterações no custo da distribuição pelas salas.

No caso do Monte-Carlo sem Annealing, aumentar o maxi permite aumentar o número de ciclos em que se procura por uma solução melhor do que a que se tem atualmente. Por isso, quanto maior o maxi melhor os resultados obtidos.

Por outro lado, no caso de Monte-Carlo com Annealing, como é possível fazer trocas mesmo que não seja para melhorar o custo, o caso de paragem do algoritmo é quase sempre quando a temperatura atinge o Tmin, fazendo com que o maxi não tenha grande impacto no resultado obtido. Desta forma, todos os testes foram efetuados com o valor de maxi a 100.

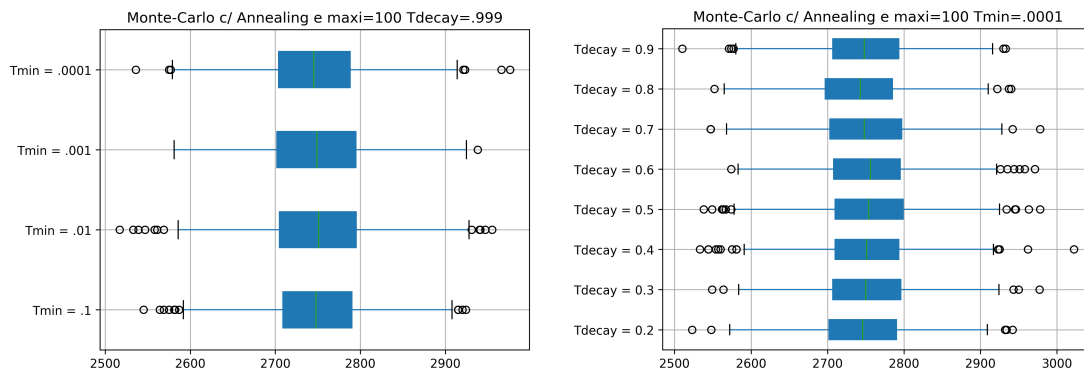


Figura 3.2: Comparação de diferentes valores para Tmin e Tdecay em Monte-Carlo com annealing

Como podemos ver, embora sejam pequenas variações, quanto menor o Tmin, mais concentrados os resultados obtidos, graças ao maior número de iterações efetuadas. Esta diminuição leva também a que tanto os quartis como a mediana apresentem valores mais baixos, o que corresponde, regra geral, à obtenção de melhores resultados.

Com a variação do Tdecay, não há nenhuma tendência explícita definida, pois com a diminuição deste são efetuadas menos iterações, mas ao mesmo tempo, são efetuadas menos trocas que possam contribuir para a obtenção de resultados piores. Por outro lado, ao aumentar o Tdecay, temos mais iterações do algoritmo, mas podendo este ter mais trocas que contribuam para a obtenção de um custo superior.

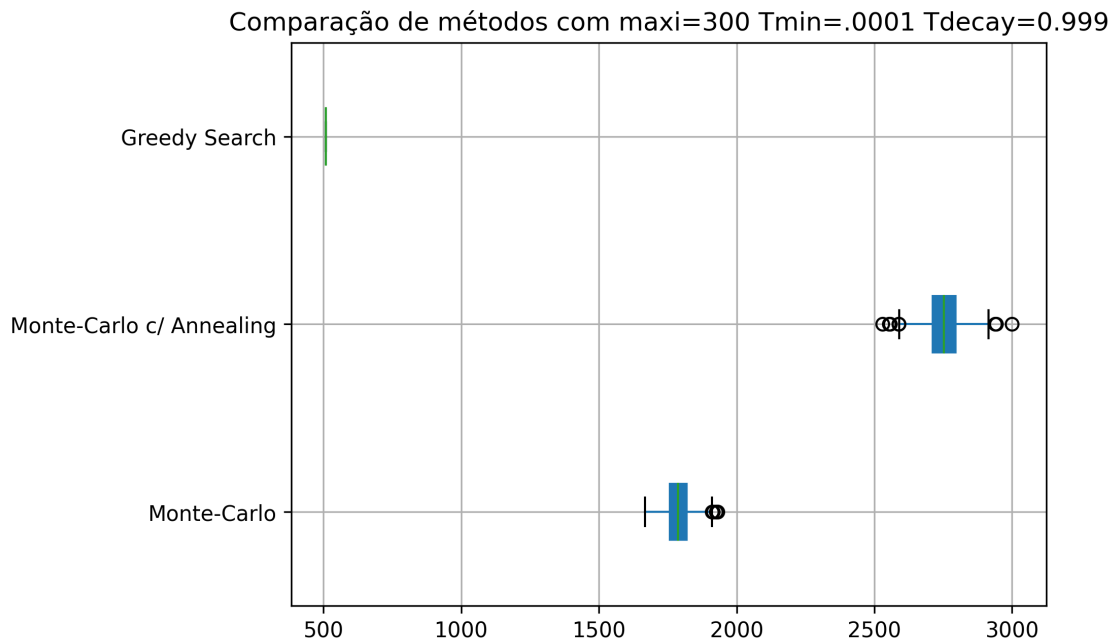


Figura 3.3: Comparação de todos os métodos desenvolvidos

Comparando o algoritmo que utiliza apenas Monte-Carlo com o que utiliza também Annealing, podemos ver que o que utiliza apenas Monte-Carlo produz resultados substancialmente melhores que o que também utiliza Annealing, visto que este último realiza trocas desnecessárias e prejudiciais ao bom resultado do algoritmo.

Comparando os anteriores com a pesquisa Greedy, vemos que a pesquisa Greedy produz o melhor resultado comparado com todos os anteriores, pois como o intervalo de valores a escolher é muito restrito quando comparado com o número de pessoas que utilizamos para testar, faz com que exista sempre um valor muito pequeno para a relação entre duas pessoas, o que é extremamente benéfico para o funcionamento deste algoritmo, levando quase sempre a uma solução ótima ou muito perto desta.