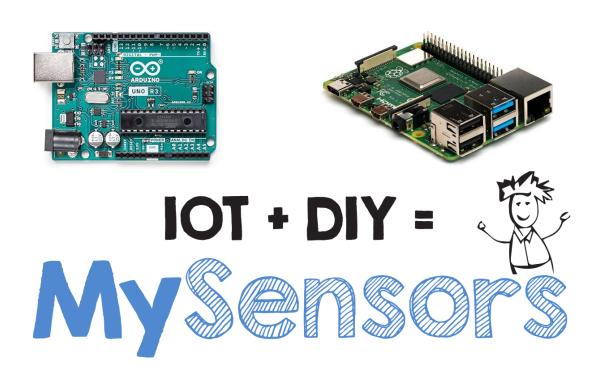
# **MEMORIA BLOQUE 2**

# **Proyecto Mysensors**



José Gallardo Harillo

10/11/2022

# Indice:

Objetivos	3
Proyecto basado en Mysensors	3
Configuración previa	5
Configuración del Gateway	5
Instalación y configuración de Domoticz	6
NODOS	9
Nodo 1:	9
Conexión Hardware	9
Código	9
Resultado	12
Nodo 2:	12
Conexión Hardware	12
Código	13
Resultado	16
Consumo de potencia:	16
Conexión Hardware de medición	17
Medida 1: con regulador	17
Medida 2: sin regulador	18
Signing:	18
Configuración en Gateway	19
Configuración en Arduino Pro Mini (Nodo 2)	21
Conclusión	22

# **Objetivos**

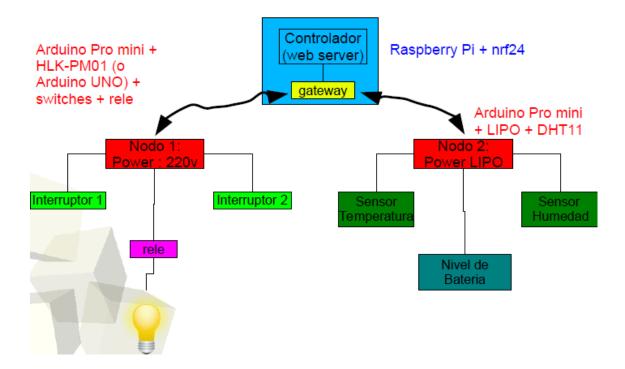
- 1. Construir un sistema basado en MySensors
- 2. Saber el papel que tiene Arduino y Raspberry en un sistema MySensor.
- 3. Toma de contacto con Domoticz y poder controlar el sistema a distancia con este.
- 4. Comprender la importancia del regulador de tensión en placas como Arduino.

# Proyecto basado en Mysensors

MySensors es una fuente abierta de software y hardware para dispositivos inalámbricos IoT (Internet de las cosas) que permite que los dispositivos se comuniquen mediante transmisores de radio.



Nuestro sistema se basará en los aportes que nos da, teniendo que quedar de la siguiente forma contruido:



#### Donde:

- Los nodos serán dos placas Arduino (Nodo 1 será un Arduino Nano y el nodo 2 un Arduino Pro Mini en mi caso), que serán aquellos que transmitan la información de los sensores y reciban las órdenes para los actuadores.
- El Gateway (puerta de enlace) es la parte del sistema que recibirá y enviará la información para los sensores/actuadores de los nodos "conectados" a este, siendo configurado en la Raspberry pi, y este será controlado por el controlador/servidor web Domoticz, donde nosotros podremos visualizar e interactuar con la información proporcionada.
- Las comunicaciones entre los nodos y el Gateway se realizarán mediante módulos nrf24 conectados en cada uno de ellos (en el caso de Arduino Nano ya lo lleva incluido).
- El nodo 1 se encargará de enviar la información de dos switches que cambien el estado de una bombilla/relé (en mi caso solo el relé),

pudiendo cambiar de estado también en la propia página de Domoticz.

• El nodo 2 se encargará de enviar la información de un sensor DHT11 (temperatura y humedad) y del voltaje actual de la batería del Arduino Pro Mini para que sean ilustrados en la página de Domoticz.

# Configuración previa

### Configuración del Gateway

En primer lugar, vamos a conectar a la Raspberry pi un módulo nrf24 para que se pueda comunicar con los nodos.



Para el caso de la Raspberry pi podemos hacer uso de un adaptador y conectarlo de la siguiente forma (IMPORTANTE QUE SE CONECTE DE ESA FORMA EN CONCRETO).

Hecho el montaje, ahora vamos a clonar el repositorio git de MySensors:

"\$ git clone https://github.com/mysensors/MySensors.git"

A continuación nos vamos a la carpeta "MySensors" mediante el comando cd (\$ cd MySensors), y realizamos la siguiente configuración:

"\$ ./configure --my-transport=rf24 --my-rf24-channel=36 --my-gateway=ethernet --my-port=5003"

(En mi caso el canal rf24 es el 36, en tu caso pon el canal que se te asigne) Ejecutado el comando, usamos el comando make para que se ejecuten los cambios.

Una carpeta llamada "bin" se nos habrá creado en la carpeta MySensors, donde tendremos un ejecutable llamado "mysgw" el cuál tendremos que ejecutar mediante:

"\$ sudo ./bin/mysgw"

Si la comunicación se está realizando saldrá lo siguiente:

```
-bash: cd: Mysensors: No existe el fichero o el directorio pi@raspberrypt:~ S cd MySensors pi@raspberrypt:~/MySensors $ sudo ./bin/mysgw Nov 07 19:26:29 INFO Protocol version - 2.4.0-alpha Nov 07 19:26:29 INFO Protocol version - 2.4.0-alpha Nov 07 19:26:29 DEBUG MC0:BGN:NIIT GW,CP=RNNGLS-X,FQ=NA,REL=1,VER=2.4.0-alpha Nov 07 19:26:29 DEBUG TSF:LRT:OK Nov 07 19:26:29 DEBUG TSM:INIT:SP OK Nov 07 19:26:29 DEBUG TSM:INIT:GW MODE Nov 07 19:26:29 DEBUG TSM:INIT:GW MODE Nov 07 19:26:29 DEBUG TSM:INIT:GW MODE Nov 07 19:26:29 DEBUG TSM:INIT:OK MODE Nov 07 19:26:29 DEBUG TSM:INIT:OK NOT NOV 07 19:26:29 DEBUG TSM:INIT:OK NOT NOV 07 19:26:29 DEBUG TSM:READV:ID=0,PAR=0,DIS=0 Nov 07 19:26:29 DEBUG MC0:BGN:STP Nov 07 19:26:29 DEBUG MC0:BGN:STP Nov 07 19:26:29 DEBUG MC0:BGN:STP Nov 07 19:26:29 DEBUG TSM:READV:NDI REQ Nov 07 19:26:46 DEBUG TSM:REG:GONNECTED Nov 07 19:26:46 DEBUG GWT:RFC:C=0,MSG=0;0;3;0;2;Get Version
```

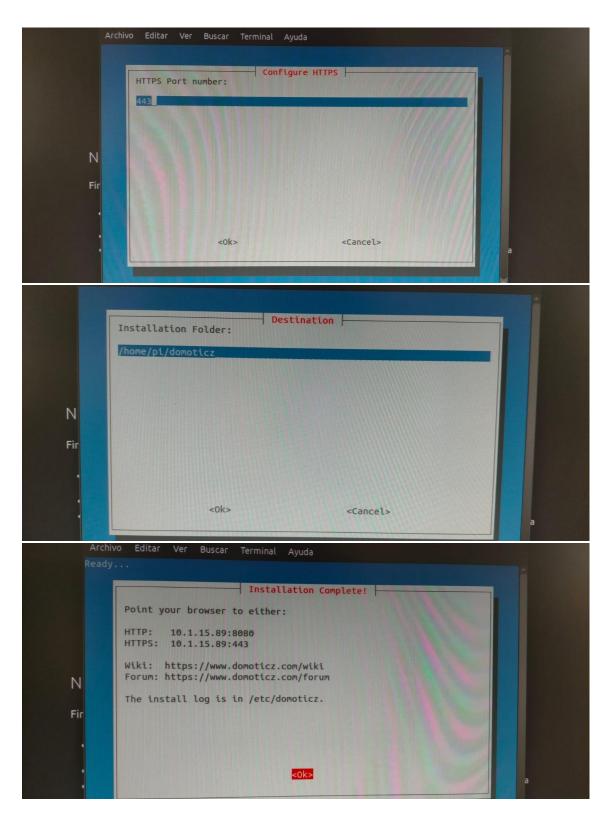
### Instalación y configuración de Domoticz

Para instalar Domoticz debemos ejecutar el siguiente comando:

"curl -L https://install.domoticz.com | bash"

Yo previamente para que me funcionase el comando anterior tuve que instalar libudev-dev mediante "sudo apt install".

Cuando ejecutes el comando para instalar Domoticz, si se ha instalado correctamente, te saldrá las siguientes pantallas de configuración:

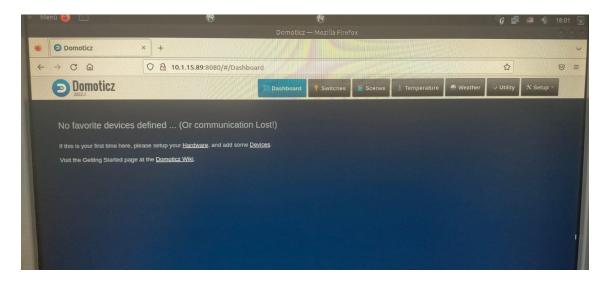


Tras ello, si nos vamos al buscador y ponemos en el buscados:

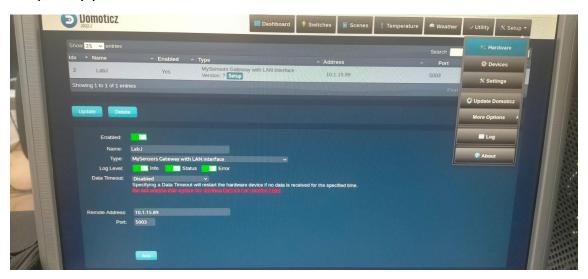
#### 10.1.15.89:8080

(En tu caso pones la dirección IP que tengas asignada)

De esta forma ya estaremos en la página de Domoticz.



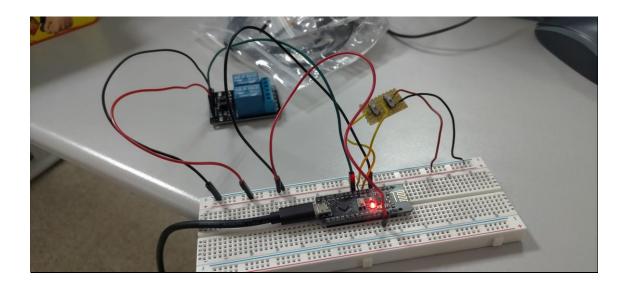
Como configuración final, en la página actual nos vamos a "Configuración", y seleccionamos "Hardware", donde tendemos que añadir la configuración para que pueda conectar al Gateway de nuestra Raspberry pi.



# **NODOS**

#### Nodo 1:

#### Conexión Hardware



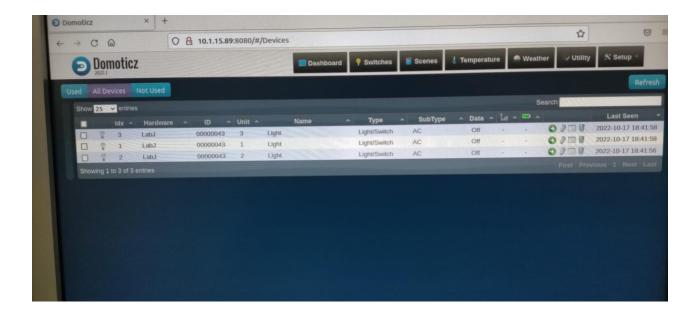
### Código

```
//Solo cuando usemos Arduino Nano
#define MY_RF24_CE_PIN 10
#define MY_RF24_CS_PIN 9
#define MY_RF24_CHANNEL 36 //Canal
#define MY_NODE_ID 67 //Mi rango de ids esta entre 66 y 70, sirve para
//identificar a los nodos que incorporemos a nuestro sistema.
#define MY_DEBUG //Para imprimir por puerto serie
#define MY_RADIO_RF24 //Usamos un módulo nrf24
#include <MySensors.h>
#include <Bounce2.h>
//id's
#define child_idl 1 //id del switch 1
#define child_id2 2 //id del switch 2
#define child_id3 3 //id del relé
//pines
#define switchl 3
#define switch2 4
#define rele 5
```

```
//Variables para conservar el estado del relé para los switches
int antiguoValor1 = -1;
int antiguoValor2 = -1;
bool estado = false;
//Dos debouncers para impedir rebote en los switches/botones
Bounce debouncer1 = Bounce();
Bounce debouncer2 = Bounce();
//canal de comunicación entre x id y la raspberry pi
MyMessage mensajel(child_idl, V_STATUS);
MyMessage mensaje2(child_id2, V_STATUS);
MyMessage mensaje3(child_id3, V_STATUS);
//Presentación de las ids para que se muestren por Domoticz
void presentation(){
present (child idl, S BINARY); //S BINARY sirve para comportamientos binarios,
//ideal para botones y relés
present(child_id2, S_BINARY);
present(child_id3, S_BINARY);
void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
  //Configuración de pines
  pinMode(switchl, INPUT);
  pinMode(switch2, INPUT);
  pinMode(rele, OUTPUT);
  //Inicialización
  digitalWrite(switchl, HIGH);
  digitalWrite(switch2, HIGH);
  digitalWrite(rele, 0);
  debouncerl.attach(switchl);
  debouncerl.interval(10);
  debouncer2.attach(switch2);
  debouncer2.interval(10);
}
```

```
void loop() {
 // put your main code here, to run repeatedly:
 estado = false;
 debouncerl.update();
 debouncer2.update();
 //Valores de switches
  int valor1 = debouncer1.read();
 int valor2 = debouncer2.read();
 //Usando switches
 //Comprobación switch 1
 if(valor1 != antiquoValor1) { //Si el estado del switch l cambia
   //entonces se informa a Domoticz
   send(mensajel.set(valorl == HIGH? 1:0)); //Encendido/Apagado (Esto solo sirve
   //para que se encienda o se apague la bombillita del estado del switch en Domoticz)
   antiguoValor1 = valor1;
   estado = true;
 1
 //Comprobación switch 2
 if(valor2 != antiguoValor2) { //Si el estado del switch 2 cambia entonces se informa a Domoticz
   send(mensaje2.set(valor2 == HIGH? 1:0)); //Encendido/Apagado (Esto solo sirve
   //para que se encienda o se apague la bombillita del estado del switch 2 en Domoticz)
   antiguoValor2 = valor2;
   estado = true;
  if(estado){ //Si el estado ha cambiado, se envía un mensaje para cambiar el relé
   int led = digitalRead(rele);
   send(mensaje3.set(led == HIGH? 1:0)); //Encendido/Apagado en Domoticz
   digitalWrite(rele, led == HIGH? 0:1); //Para cambiar el estado del relé con los switches,
   //cuando se interactua con el relé directamente el valor de encendido/apagado es al revez
//Usando domoticz
void receive (const MyMessage &message) {
 //identificar a qué sensor se refieren
 if(message.getSensor() == child_id3 && message.type == V_STATUS){
   //Si el mensaje va relacionado con el relé
   estado = message.getBool();
   digitalWrite(rele, estado? 0:1);//Encendido/apagado de relé desde domoticz
   //cuando se interactua con el relé directamente el valor de encendido/apagado es al revez
   //Impresión puerto serie cuando se activa desde domoticz si está debug activo
   #ifdef MY_DEBUG
   Serial.print("Cambios detectados en el sensor:");
   Serial.print(message.getSensor());
   Serial.print(", Nuevo estado: ");
   Serial.println(message.getBool());
   #endif
 }
```

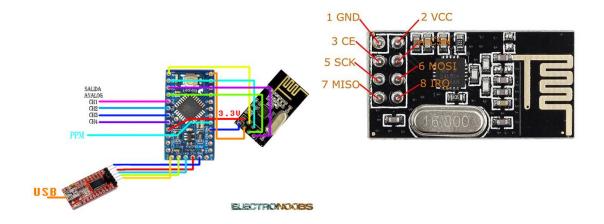
#### Resultado

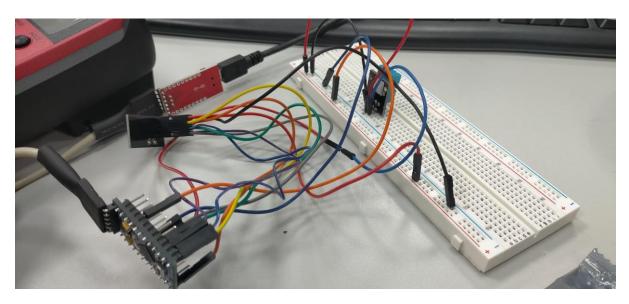


#### Nodo 2:

#### Conexión Hardware

El Arduino Pro Mini no lleva incluido un módulo nrf24 como en el caso del Arduino Nano, por tanto habrá que conectarlo de la siguiente forma:





#### Código

```
#define MY_RF24_CHANNEL 36 //Canal
#define MY_NODE_ID 67 //Mi rango de ids esta entre 66 y 70, sirve para
//identificar a los nodos que incorporemos a nuestro sistema.
#define MY_DEBUG //Para imprimir por puerto serie
#define MY_RADIO_RF24 //Usamos un módulo nrf24
#include <MySensors.h>
#include <DHT.h>
#include <Vcc.h>
#define DHT_DATA_PIN 3 //Pin DHT
// Se establece esta compensación si el sensor tiene una pequeña compensación
// permanente con respecto a las temperaturas reales.
//En grados celcius (como temperatura por defecto)
#define SENSOR_TEMP_OFFSET 0
// Tiempo en el que se mantiene dormido entre actualición (en milisegundos)
// Debe ser >1000ms para DHT22 y >2000ms para DHT11
static const uint64_t UPDATE_INTERVAL = 60000;
//Objeto DHT
DHT dht;
//Batería
const float VccExpected = 3.0;
const float VccCorrection = 2.860/2.92;
Vcc vcc(VccCorrection);
float v;
int oldBatteryPcnt = 0;
int BatteryPcnt;
// Fuerza enviar una actualización de la temperatura despues de 10 lecturas de sensor
static const uint8_t FORCE_UPDATE_N_READS = 10;
//id's
#define CHILD_ID_HUM 1
#define CHILD_ID_TEMP 2
#define CHILD_ID_BATTERY 3
//Tempertura y humedad
float lastTemp;
float lastHum;
uint8_t nNoUpdatesTemp;
uint8_t nNoUpdatesHum;
bool metric = true; //Para indicar si se va a usar la medida por defecto (Celcius) o en algún otro (p.e Fahrenheit)
```

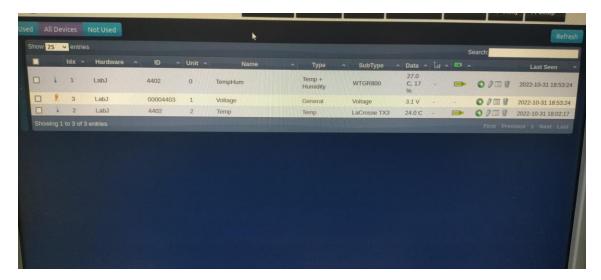
```
MyMessage msgHum(CHILD_ID_HUM, V_HUM);
MyMessage msgTemp(CHILD_ID_TEMP, V_TEMP);
MyMessage msgBat(CHILD_ID_BATTERY, V_VOLTAGE);
//Presentación de las ids para que se muestren por Domoticz
void presentation(){
sendSketchInfo("TemperatureAndHumidity", "1.1");
present(CHILD_ID_HUM, S_HUM);
present(CHILD_ID_TEMP, S_TEMP);
present(CHILD_ID_BATTERY, S_MULTIMETER);
metric = getControllerConfig().isMetric; //Configurado para Celcius
1
void setup() {
 // put your setup code here, to run once:
  dht.setup(DHT_DATA_PIN); // Inicializa el DHT para que el pin de dato dea el indicado
  if (UPDATE_INTERVAL <= dht.getMinimumSamplingPeriod()) { //Si no se respeta el intervalo
   Serial.println("Warning: UPDATE_INTERVAL is smaller than supported by the sensor!");
  //Duerme el tiempo del mínimo periodo de muestreo para darle tiempo a activarse
  //(de otra manera, podría ocurrir un error de timeout en la primera lectura)
  sleep(dht.getMinimumSamplingPeriod());
void loop() {
 // put your main code here, to run repeatedly:
  //Para el porcentaje(Sólo se imprime en DEBUG)
  if (oldBatteryPcnt != BatteryPcnt)
   BatteryPcnt = (int)vcc.Read_Perc(VccExpected);
   oldBatteryPcnt = BatteryPcnt;
  float v = vcc.Read_Volts(); //Lectura del voltaje
  //Impresión puerto serie de voltaje si está debug activo
  #ifdef MY_DEBUG
  Serial.print("VCC: ");
  Serial.print(v);
  Serial.println(" V");
  Serial.print("Pent: ");
  Serial.print(BatteryPcnt);
  Serial.println("%");
  #endif
  send(msgBat.set(v,1)); //Envio de voltaje a Domoticz
```

```
// Lectura del DHT
dht.readSensor(true);
//Obtención de la temperatua
float temperature = dht.getTemperature();
if (isnan(temperature)) {
 Serial.println("Failed reading temperature from DHT!");
} else if (temperature != lastTemp || nNoUpdatesTemp == FORCE_UPDATE_N_READS) {
  // Sólo envía temperatura si cambia desde la última medida o si no enviamos una actualización 10 veces
 lastTemp = temperature;
 //Aplica el compensador antes de convertirlo en algo diferente que grados Celcius
 temperature += SENSOR_TEMP_OFFSET;
 if (!metric) {
   temperature = dht.toFahrenheit(temperature);
 1
 //Resetea el contador de actualizaciones
 nNoUpdatesTemp = 0;
  send(msgTemp.set(temperature, 1));//Envio de temperatura a Domoticz
//Impresión puerto serie de temperatura si está debug activo
 #ifdef MY DEBUG
 Serial.print("T: ");
 Serial.println(temperature);
 #endif
} else {
 // Incrementa el contador de iteraciones sin actualización si la temperatura se mantiene igual
 nNoUpdatesTemp++;
//ZONA HUMEDAD
// Obtención de humedad
float humidity = dht.getHumidity();
if (isnan(humidity)) {
 Serial.println("Failed reading humidity from DHT");
} else if (humidity != lastHum || nNoUpdatesHum == FORCE_UPDATE_N_READS) {
  // Sólo envía humedad si cambia desde la última medida o si no enviamos una actualización 10 veces
 lastHum = humidity;
 //Resetea el contador de actualizaciones
 nNoUpdatesHum = 0;
  send(msgHum.set(humidity, 1));//Envio de humedad a Domoticz
 //Impresión puerto serie de humedad si está debug activo
 #ifdef MY DEBUG
 Serial.print("H: ");
 Serial.println(humidity);
  #endif
} else {
  // Incrementa el contador de iteraciones sin actualización si la temperatura se mantiene igual
 nNoUpdatesHum++;
// Se duerme durante el intervalo establecido
sleep(UPDATE INTERVAL);
```

//ZONA TEMPERATURA

#### Resultado

Configurándolo en Arduino a 3.3 V en un procesador ATmega328p:

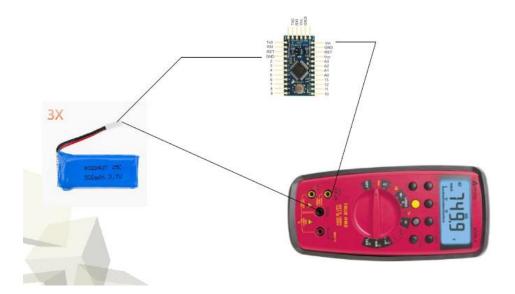


### Consumo de potencia:

Usando el nodo 2 como código de prueba, en este apartado vamos a medir la Potencia en dos configuraciones de alimentación diferentes:

- 1. Alimentando a través de la entrada RAW del Arduino Pro-mini (en esta configuración se emplea el regulador de tensión del Pro-mini).
- 2. Alimentando a través de algunas de las entradas Vcc de arduino pro-mini (en esta configuración no se emplea el regulador, por lo que la tensión de alimentación tanto de microcontrolador como del módulo NRF24 será diferente de 3.3v (en función de la batería LIPO podrá variar desde 4,2 -100% carga hasta 3v -0% de carga-)

### Conexión Hardware de medición



Medida 1: con regulador

Configurado como ATmega328p a 3.3V, la medición da lo siguiente:



#### Medida 2: sin regulador

Configurado como ATmega168 a 3.3V, sin regulador, y con escasez de memoria. Previamente debemos de comentar la línea que define el DEBUG, para que la impresión no se realice y no consuma memoria de la que no se puede permitir.



Como podemos ver, el consumo del ATmega168 sin regulador es considerablemente inferior al del ATmega328p con regulador.

### Signing:

En esta última fase configuraremos el sistema MySensors para que aplique una capa de seguridad para impedir casos como el "man in the middle".

#### Configuración en Gateway

Tendremos para que el Gateway permita la capa de seguridad y lo depure por puerto serie que reconfigurarlo y añadirle los siguientes comandos:

"\$ --my-signing=software --my-signing-debug --my-signing-request-signatures"

```
pi@raspberrypi:-/MySensors

Archivo Editar Ver Buscar Terminal Ayuda

pi@raspberrypi:-/MySensors $ ./configure --my-signing=software --my-signing-debu *

g --my-signing-request-signatures --my-transport=rf24 --my-rf24-channel=36 --my-

gateway=ethernet --my-port=5003

[SECTION] Detecting target machine.

[OK] machine detected: Soc=BCM2837, Type=rpi3, CPU=armv7l.

[SECTION] Detecting SPI driver.

[OK] SPI driver detected:BCM.

[SECTION] Gateway configuration.

[OK] Type: ethernet.

[OK] Transport: rf24.

[OK] Signing: Enabled - Using key from config file.

[OK] Encryption: Disabled.

[OK] CPPFLAGS: -march=armv8-a+crc -mtune=cortex-a53 -mfpu=neon-fp-armv8 -mfloa

t-abt=hard -DMY SIGNING REQUEST SIGNATURES -OMY SIGNING SOFT -DMY RADIO RF24 -DM

Y_GATEWAY_LINUX -DMY_DEBUG -DLINUX_SPI_BCM -DLINUX_ARCH_RASPBERRYPI -DMY_PORT=50

03 -DMY_RF24_CHANNEL=36 -DMY_DEBUG_VERBOSE_SIGNING

[OK] SIGNING | Detecting init system.

[OK] Init system detected: systemd.

[SECTION] Detecting init system.

[OK] Saved.

[SECTION] Cleaning previous builds.

[OK] Finished.

pi@raspberrypl:-/MySensors $
```

Hacemos make y generamos las claves Serial y HMAC mediante los siguientes comandos:

"\$ sudo ./bin/mysgw --gen-soft-serial-key"

"\$ sudo ./bin/mysgw --gen-soft-hmac-key"

```
core examples_linux library.properties MyConfig.h
pi@raspberrypi:~/MySensors $ sudo ./bin/mysgw --gen-soft-hmac-key
Generating key... done.
To use the new key, update the value in /etc/mysensors.conf witn:
soft_hmac_key=F0A11060D849670164CF639C8494277AEFA237288D8B86396E19E55068FC9641

The next line is intended to be used in SecurityPersonalizer.ino:
#define MY_HMAC_KEY 0XF0,0XA1,0X10,0X60,0XD8,0X49,0X67,0X1,0X64,0XCF,0X63,0X9C,0
X84,0X94,0X27,0X7A,0XEF,0XA2,0X37,0X28,0X8D,0X8B,0X86,0X39,0X6E,0X19,0XE5,0X50,0
X68,0XFC,0X96,0X41

pi@raspberrypi:~/MySensors $ sudo ./bin/mysgw --gen-soft-serial-key
Generating key... done.
To use the new key, update the value in /etc/mysensors.conf witn:
soft_serial_key=9D72E57EC437F0409D

The next line is intended to be used in SecurityPersonalizer.ino:
#define MY_SOFT_SERIAL 0X9D,0X72,0XE5,0X7E,0XC4,0X37,0XF0,0X40,0X9D

pi@raspberrypi:~/MySensors $
```

Las claves deberán ser escritas en el archivo /etc/mysensors.conf

```
# EEPROM settings
eeprom_file=/etc/mysensors.eeprom
eeprom_size=1024

# Software signing settings
# Note: The gateway must have been built with signing
# support to use the options below.
#
# To generate a HMAL key run mysew with: "gen.soft has key
# copy the new key in the line below and uncomment it.
soft_hmac_key=F0A11060D849670164CF639C8494277AEFA237288D8B86396E19E55068FC9641
# To generate a period key run hysew with: "gen.soft.huse.key
# rappy the new key in the line below and uncomment it.
soft_serial_key=9D72E57EC437F0409D

# Encryption settings
# support to use the options below.
# Support to use the options below.
# Soft serial settings
# support to use the options below.
# Soft serial settings
# Soft ware signing setting settings
# Soft ware signing settings
# Soft ware signing
```

Finalmente comprobamos que el Gateway funciona correctamente ejecutando "\$ sudo ./bin/mysgw"

#### Configuración en Arduino Pro Mini (Nodo 2)

Para configurar nuestro Arduino Pro Mini para la capa de seguridad, antes tendrems que cargar en el un fichero .ino llamado "SecurityPersonalizer", que podremos encontrar su código en:

### https://www.mysensors.org/apidocs/SecurityPersonalizer\_8inoexample.html

En el fichero SecurityPersonalizer debemos realizar unas pocas modificaciones:

- Comentamos #include "sha204\_library.h"
- 2. Comentamos #include "sha204 lib return codes.h"
- 3. Indicamos las claves HMAC y Serial
- 4. Descomentamos #define PERSONALIZE SOFT

```
//#include "sha204_lib_return_codes.h"
#define MY_COME_ONLY

#include "sha204_lib_return_codes.h"
#define MY_COME_ONLY

#include "Sha204_lib_return_codes.h"
#define MY_COME_ONLY

#include "Sha204_lib_return_codes.h"
#define MY_EOR_ONLY

#define MY_HMAC_KEY OxF0, 0xAl, 0x10, 0x60, 0xD8, 0x49, 0x67, 0x01, 0x64, 0xCF, 0x63, 0x9C, 0x84, 0x94, 0x27, 0x7A, 0xEF, 0xA2, 0x37, 0x28, 0x8D, 0x8B, 0x86, 0x39, 0x6E, 0x19, 0xE5, 0x50, 0x68, 0xFC, 0x96, 0x41
#define MY_AES_KEY 0x00, 0x00
#define MY_SOFT_SERIAL 0x9D, 0x72, 0xE5, 0x7E, 0xC4, 0x37, 0xF0, 0x40, 0x9D

//#define GENERATE_KEYS_ATSHA204A

//#define PERSONALIZE_ATSHA204A

#define PERSONALIZE_ATSHA204A

#define PERSONALIZE_SOFT
```

Cargamos el código al Arduino, la configuración queda en la placa ya.

A continuación en el segundo código a cargar, ósea, el del nodo 2, vamos a añadir las siguientes cabeceras:

#define MY\_SIGNING\_SOFT

#define MY\_SIGNING\_SOFT\_RANDOMSEED\_PIN 7

#define MY\_SIGNING\_REQUEST\_SIGNATURES

#define MY\_DEBUG\_VERBOSE\_SIGNING

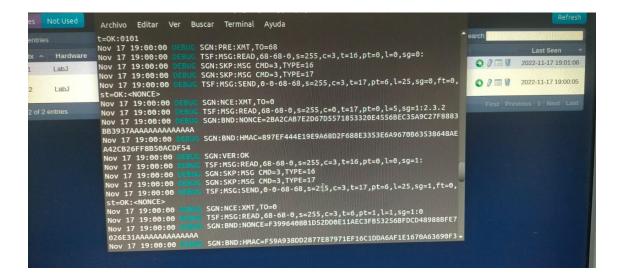
```
#define MY_RF24_CHANNEL 36 //Canal
#define MY_NODE_ID 67 //Mi rango de ids esta entre 66 y 70, sirve para
//identificar a los nodos que incorporemos a nuestro sistema.
#define MY_DEBUG //Para imprimir por puerto serie
#define MY_RADIO_RF24 //Usamos un módulo nrf24

//SIGNING
#define MY_SIGNING_SOFT
#define MY_SIGNING_SOFT_RANDOMSEED_PIN 7
#define MY_SIGNING_REQUEST_SIGNATURES
#define MY_DEBUG_VERBOSE_SIGNING

#include <MySensors.h>
#include <DHT.h>
#include <Vcc.h>

#define DHT_DATA_PIN 3 //Pin DHT
```

Cargado el código, ahora por puerto serie veríamos líneas de código haciendo alusión a una previa comprobación de claves de signing (SGN), y por tanto, daríamos por configurada la capa de seguridad.



## Conclusión

He podido cumplir los objetivos, y además comprender mejor la infraestructura iot. Considero los ejercicios muy interesantes, ya que en algún momento de la carrera alguno de nosotros habremos pensado en automatizar nuestra casa, y pudiendo ser capaz mediante lo que hemos aprendido. La documentación en las dos últimas fases me ha sido más complicada de abordarlas por lo poco que hay en las transparencias de ello, pero pese a ello se ha podido completar perfectamente.