Programación Orientada a Objetos Tarea 4.2. Polimorfismo

José Fidel Argudo Argudo Francisco Palomo Lozano Inmaculada Medina Bulo Gerardo Aburruzaga García Pedro Delgado Pérez



Versión 2.0





Ejercicio 1

Sea cierta clase base B y una derivada D. Ambas tienen cierto método f(), pero en B se define como virtual puro.

- Escriba la definición de B::f() (no recibe parámetros ni devuelve nada).
- ② La clase B es una clase a la que se le denomina ..., ¿cómo?
- ¿Qué hace el fragmento de código siguiente?

```
1 B b, *bp;
2 D d;
3 bp = &d;
4 bp->f();
```

Ejercicio 2

Consideremos la siguiente jerarquía de clases:

```
1 struct V {
virtual void fv() = 0;
3 virtual ~V() {}
4 };
5 struct X : V {
6 void fv() {}
7 };
8 struct Y : V {
9 void fv() {}
10 };
11 struct Z : V {
12 void fv() {}
13 };
```

Ejercicio 2 (cont.)

Supongamos una función f() para procesar objetos de la clase V:

```
1 void f(V& v)
      if (typeid(v) == typeid(X)) {
         std::cout << "Procesando_objeto_X...\n";
         // código específico para X
      }
      if (typeid(v) == typeid(Y)) {
         std::cout << "ProcesandouobjetouY...\n";
         // código específico para Y
      }
10
      if (typeid(v) == typeid(Z)) {
11
         std::cout << "Procesando_objeto_Z...\n";
12
         // código específico para Z
13
14
15 }
```

Ejercicio 2 (cont.)

- ¿Existe una relación de realización entre las clases presentadas? ¿Por qué?
- ¿Cuál es la salida del siguiente código?

```
X x; V* pv = new Y;
f(x); f(*pv);
```

¿Es la mejor forma de implementar el comportamiento polimórfico de f()? Razone la respuesta. En caso negativo, describa cómo mejorar la implementación y, si es necesario, modifique el código anterior para que produzca la misma salida.

Ejercicio 3

- Defina una clase paramétrica llamada Buffer para representar una zona de memoria, cuyos parámetros sean el tipo base de cada elemento de esa zona (por omisión, el tipo cuyo tamaño es 1 byte), y el tamaño de dicha zona (por omisión, 256 elementos). Defina dentro de la clase el atributo principal, que será un vector paramétrico (de la STL), y el constructor predeterminado.
- 2 A continuación defina un objeto de tipo Buffer formado por 128 elementos de tipo int, y otro formado por 256 elementos del tipo por omisión.

Ejercicio 4

- Escriba la salida del siguiente programa.
- ② ¿Qué ocurriría si las clases B<id> no fueran polimórficas?

```
2 #include <typeinfo>
3 using std::cout; using std::endl;
5 template<int id> class B {
      int* p;
   public:
      B(): p{new int} {
         cout << typeid(*this).name() << "::"</pre>
              << typeid(*this).name() << "()" << endl;
10
      }
11
      B(const B\& b): p{new int{*(b.p)}} {
12
         cout << typeid(*this).name() << "::" << typeid(*this).name()</pre>
13
              << "(const<sub>\( \)</sub>" << typeid(*this).name() << "&)" << endl;
14
      }
15
      virtual ~B() {
16
17
         delete p;
         cout << typeid(*this).name() << "::~"</pre>
18
              << typeid(*this).name() << "()" << endl;
19
      }
20
21 };
```

```
23 class D: public B<0> {
24 public:
   D() { cout << "D::D()" << endl: }
25
26 D(const D& d): B<0>{static_cast<const B&>(d)}, b1{d.b1}, b2{d.b2}
27 { cout << "D::D(const,D&)" << endl; }
28 ~D() { cout << "D::~D()" << endl; }
29 private:
30 B<1> b1;
31 B<2> b2:
32 };
34 int main() {
    B<0>\& b{*new D};
35
  cout << "----" << endl:
36
    D d{dynamic_cast<D&>(b)};
37
     cout << "----" << endl:
38
    delete &b;
39
     cout << "----" << endl:
40
41 }
```