#### Universidades de Burgos, León y Valladolid

Máster universitario

#### Inteligencia de Negocio y Big Data en Entornos Seguros







Trabajo Fin de Máster

Algo muy largo y no sé que más puedo hacer aquí

Presentado por José Miguel Ramírez Sanz en Universidad de Burgos — 25 de febrero de 2020

Tutor: Dr. José Francisco Díez Pastor Dr. Álvar Arnaiz Gonzalez

#### Universidades de Burgos, León y Valladolid







#### Máster universitario en Inteligencia de Negocio y Big Data en Entornos Seguros

D. nombre tutor, profesor del departamento de nombre departamento, área de nombre área.

#### Expone:

Que el alumno D. José Miguel Ramírez Sanz, con DNI 71303106R, ha realizado el Trabajo final de Máster en Inteligencia de Negocio y Big Data en Entornos Seguros titulado título de TFM.

Y que dicho trabajo ha sido realizado por el alumno bajo la dirección del que suscribe, en virtud de lo cual se autoriza su presentación y defensa.

En Burgos, 25 de febrero de 2020

V°. B°. del Tutor: V°. B°. del co-tutor:

Dr. José Francisco Díez Pastor Dr. Álvar Arnaiz Gonzalez

#### Resumen

En este primer apartado se hace una **breve** presentación del tema que se aborda en el proyecto.

#### Descriptores

Palabras separadas por comas que identifiquen el contenido del proyecto Ej: servidor web, buscador de vuelos, android ...

#### Abstract

A **brief** presentation of the topic addressed in the project.

#### Keywords

keywords separated by commas.

## Índice general

Indice general	III
Índice de figuras	v
Índice de tablas	VI
Memoria	1
1. Introducción	3
2. Objetivos del proyecto	5
3. Conceptos teóricos	7
3.1. Secciones	7
3.2. Referencias	7
3.3. Imágenes	8
3.4. Listas de items	8
3.5. Tablas	9
4. Técnicas y herramientas	11
4.1. Visión por computador $\sim$ Detección de movimiento	11
5. Aspectos relevantes del desarrollo del proyecto	15
6. Trabajos relacionados	17
7. Conclusiones y Líneas de trabajo futuras	19

Apéndices	20
Apéndice A Plan de Proyecto Software	23
A.1. Introducción	23
A.2. Planificación temporal	23
A.3. Estudio de viabilidad	23
Apéndice B Especificación de Requisitos	<b>25</b>
B.1. Introducción	25
B.2. Objetivos generales	
B.3. Catalogo de requisitos	25
B.4. Especificación de requisitos	
Apéndice C Especificación de diseño	27
C.1. Introducción	27
C.2. Diseño de datos	
C.3. Diseño procedimental	
C.4. Diseño arquitectónico	27
Apéndice D Documentación técnica de programación	29
D.1. Introducción	29
D.2. Estructura de directorios	29
D.3. Manual del programador	29
D.4. Compilación, instalación y ejecución del proyecto	
D.5. Pruebas del sistema	29
Apéndice E Documentación de usuario	31
E.1. Introducción	31
E.2. Requisitos de usuarios	
E.3. Instalación	31
E.4. Manual del usuario	
Bibliografía	33

## Índice de figuras

3.1.	Autómata para una expresión vacía	8
4.2.	Logo de Detectron2.	12
4.3.	Logo de TensorFlow	12

## Índice de tablas

3.1. Herramientas y tecnologías utilizadas en cada parte del proyecto 10

## Memoria

## Introducción

Descripción del contenido del trabajo y del estrucutra de la memoria y del resto de materiales entregados.

## Objetivos del proyecto

Este apartado explica de forma precisa y concisa cuales son los objetivos que se persiguen con la realización del proyecto. Se puede distinguir entre los objetivos marcados por los requisitos del software a construir y los objetivos de carácter técnico que plantea a la hora de llevar a la práctica el proyecto.

### Conceptos teóricos

En aquellos proyectos que necesiten para su comprensión y desarrollo de unos conceptos teóricos de una determinada materia o de un determinado dominio de conocimiento, debe existir un apartado que sintetice dichos conceptos.

Algunos conceptos teóricos de L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X<sup>1</sup>.

#### 3.1. Secciones

Las secciones se incluyen con el comando section.

#### Subsecciones

Además de secciones tenemos subsecciones.

#### Subsubsecciones

Y subsecciones.

#### 3.2. Referencias

Las referencias se incluyen en el texto usando cite [5]. Para citar webs, artículos o libros [3].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Créditos a los proyectos de Álvaro López Cantero: Configurador de Presupuestos y Roberto Izquierdo Amo: PLQuiz

#### 3.3. Imágenes

Se pueden incluir imágenes con los comandos standard de LATEX, pero esta plantilla dispone de comandos propios como por ejemplo el siguiente:



Figura 3.1: Autómata para una expresión vacía

#### 3.4. Listas de items

Existen tres posibilidades:

3.5. TABLAS 9

- primer item.
- segundo item.
- 1. primer item.
- 2. segundo item.

Primer item más información sobre el primer item.

Segundo item más información sobre el segundo item.

**Tablas** 

3.5.

Igualmente se pueden usar los comandos específicos de LATEXo bien usar alguno de los comandos de la plantilla.

Herramientas	App AngularJS	API REST	BD	Memoria
HTML5	X			
CSS3	X			
BOOTSTRAP	X			
JavaScript	X			
AngularJS	X			
Bower	X			
PHP		X		
Karma + Jasmine	X			
Slim framework		X		
Idiorm		X		
Composer		X		
JSON	X	X		
PhpStorm	X	X		
MySQL			X	
PhpMyAdmin			X	
Git + BitBucket	X	X	X	X
$MikT_EX$				X
T <sub>E</sub> XMaker				X
Astah				X
Balsamiq Mockups	X			
VersionOne	X	X	X	X

Tabla 3.1: Herramientas y tecnologías utilizadas en cada parte del proyecto

### Técnicas y herramientas

En este apartado se van a comentar las distintas técnicas y herramientas utilizadas en el desarrollo del proyecto.

## 4.1. Visión por computador $\sim$ Detección de movimiento

La visión por computador, también llamada visión artificial, es la parte de la ciencia de la computación orientada a la recogida y al tratamiento de imágenes y vídeos [?].

Por la tipología de los datos con los que se trabaja en la visión por computador el procesamiento de éstos es muy costoso, este elevado coste computacional es causado en gran parte por la calidad de las imágenes y en el caso de los vídeos, además de la calidad de la imagen, por la cantidad de fotogramas por segundo con el que se ha grabado éste. ¿AÑADIR AQUI QUE POR ESO SE HA USADO GAMMA (TENDRÍA QUE EXPLICAR ANTES QUE ES GAMMA)?

Una de las principales funciones que tiene la visión artificial es la detección de movimiento, la cual consiste en primero detectar la posición de cada una de las partes del cuerpo (depende del propio algoritmo la división que se quiera realizar sobre el cuerpo) para posteriormente realizar un seguimiento de estos elementos.

Existen distintos algoritmos de detección de movimiento, cada uno diferenciado por el uso de distintos lenguajes de programación y diferentes métodos de inteligencia artificial con los que entrenar el modelo. Como en este

proyecto se ha querido trabajar en *Python* se han investigado los siguientes algoritmos que están implementados en este lenguaje de programación.

#### Detectron

Detectron es un proyecto de inteligencia artificial de *Facebook* centrado en la detección de objetos y personas con el uso de algoritmos de *deep* learning [2]. El proyecto se apoya en una de las librerías de inteligencia artificial más usadas en *Python*, *PyTorch*.

El proyecto cuenta ya con una segunda versión llamada Detectron2, figura 4.2, en la cual se han mejorado y añadido más modelos [6].



Figura 4.2: Logo de Detectron2.

#### **PoseNet**

PoseNet es un proyecto de *Google* orientado unicamente al seguimiento del movimiento de las personas centrando su análisis en los puntos claves del cuerpo humano. El proyecto se basa en la librería de inteligencia artificial de la propia compañía *Google* llamada *TensorFlow*, figura 4.3 [1, 4].



Figura 4.3: Logo de TensorFlow.

4.1. VISIÓN POR COMPUTADOR ~ DETECCIÓN DE MOVIMIENTIG

TF-Pose-Estimator

# Aspectos relevantes del desarrollo del proyecto

Este apartado pretende recoger los aspectos más interesantes del desarrollo del proyecto, comentados por los autores del mismo. Debe incluir desde la exposición del ciclo de vida utilizado, hasta los detalles de mayor relevancia de las fases de análisis, diseño e implementación. Se busca que no sea una mera operación de copiar y pegar diagramas y extractos del código fuente, sino que realmente se justifiquen los caminos de solución que se han tomado, especialmente aquellos que no sean triviales. Puede ser el lugar más adecuado para documentar los aspectos más interesantes del diseño y de la implementación, con un mayor hincapié en aspectos tales como el tipo de arquitectura elegido, los índices de las tablas de la base de datos, normalización y desnormalización, distribución en ficheros3, reglas de negocio dentro de las bases de datos (EDVHV GH GDWRV DFWLYDV), aspectos de desarrollo relacionados con el WWW... Este apartado, debe convertirse en el resumen de la experiencia práctica del proyecto, y por sí mismo justifica que la memoria se convierta en un documento útil, fuente de referencia para los autores, los tutores y futuros alumnos.

## Trabajos relacionados

Este apartado sería parecido a un estado del arte de una tesis o tesina. En un trabajo final de máster no parece tan obligada su presencia, aunque se puede dejar a juicio del tutor el incluir un pequeño resumen comentado de los trabajos y proyectos ya realizados en el campo del proyecto en curso.

# Conclusiones y Líneas de trabajo futuras

Todo proyecto debe incluir las conclusiones que se derivan de su desarrollo. Éstas pueden ser de diferente índole, dependiendo de la tipología del proyecto, pero normalmente van a estar presentes un conjunto de conclusiones relacionadas con los resultados del proyecto y un conjunto de conclusiones técnicas. Además, resulta muy útil realizar un informe crítico indicando cómo se puede mejorar el proyecto, o cómo se puede continuar trabajando en la línea del proyecto realizado.

## Apéndices

#### Apéndice A

## Plan de Proyecto Software

- A.1. Introducción
- A.2. Planificación temporal
- A.3. Estudio de viabilidad

Viabilidad económica

Viabilidad legal

#### Apéndice B

## Especificación de Requisitos

- B.1. Introducción
- B.2. Objetivos generales
- B.3. Catalogo de requisitos
- B.4. Especificación de requisitos

## Apéndice ${\cal C}$

## Especificación de diseño

- C.1. Introducción
- C.2. Diseño de datos
- C.3. Diseño procedimental
- C.4. Diseño arquitectónico

#### Apéndice D

# Documentación técnica de programación

- D.1. Introducción
- D.2. Estructura de directorios
- D.3. Manual del programador
- D.4. Compilación, instalación y ejecución del proyecto
- D.5. Pruebas del sistema

### Apéndice ${\cal E}$

### Documentación de usuario

- E.1. Introducción
- E.2. Requisitos de usuarios
- E.3. Instalación
- E.4. Manual del usuario

### Bibliografía

- [1] Martín Abadi, Ashish Agarwal, Paul Barham, Eugene Brevdo, Zhifeng Chen, Craig Citro, Greg S. Corrado, Andy Davis, Jeffrey Dean, Matthieu Devin, Sanjay Ghemawat, Ian Goodfellow, Andrew Harp, Geoffrey Irving, Michael Isard, Yangqing Jia, Rafal Jozefowicz, Lukasz Kaiser, Manjunath Kudlur, Josh Levenberg, Dandelion Mané, Rajat Monga, Sherry Moore, Derek Murray, Chris Olah, Mike Schuster, Jonathon Shlens, Benoit Steiner, Ilya Sutskever, Kunal Talwar, Paul Tucker, Vincent Vanhoucke, Vijay Vasudevan, Fernanda Viégas, Oriol Vinyals, Pete Warden, Martin Wattenberg, Martin Wicke, Yuan Yu, and Xiaoqiang Zheng. TensorFlow: Large-scale machine learning on heterogeneous systems, 2015. Software available from tensorflow.org.
- [2] Ross Girshick, Ilija Radosavovic, Georgia Gkioxari, Piotr Dollár, and Kaiming He. Detectron. https://github.com/facebookresearch/ detectron, 2018.
- [3] John R. Koza. Genetic Programming: On the Programming of Computers by Means of Natural Selection. MIT Press, 1992.
- [4] TensorFlow. Pose estimation. https://www.tensorflow.org/lite/models/pose\_estimation/overview, feb 2020.
- [5] Wikipedia. Latex wikipedia, la enciclopedia libre, 2015. [Internet; descargado 30-septiembre-2015].
- [6] Yuxin Wu, Alexander Kirillov, Francisco Massa, Wan-Yen Lo, and Ross Girshick. Detectron2. https://github.com/facebookresearch/ detectron2, 2019.