

Übungsblatt 4

zur Vorlesung Mannigfaltigkeiten

Sommersemester 2016

Aufgabe 1. Sei $(M, [\mathcal{A}])$ eine glatte Mannigfaltigkeit, mit Atlas $\mathcal{A} = \{(U_\alpha, \phi_\alpha) \mid \alpha \in I\}$. Wir definieren für $p \in M$

$$M_p = \{(\alpha, v) \mid \alpha \in I, p \in U_\alpha, v \in \mathbb{R}^n\} / \sim$$

wobei $(\alpha, v) \sim (\tilde{\alpha}, \tilde{v})$ genau dann, wenn $\tilde{v} = d(\phi_{\tilde{\alpha}} \circ \phi_\alpha^{-1})_{\phi_\alpha(p)}(v)$. Wir schreiben $[\alpha, v] := [(\alpha, v)]$ für die Äquivalenzklassen.

a) Zeigen Sie, dass die Abbildungen

$$\mathbb{R} \times M_p \rightarrow M_p, \quad (\lambda, [\alpha, v]) \mapsto [\alpha, \lambda v]$$

und

$$M_p \times M_p \rightarrow M_p, \quad ([\alpha, v_1], [\alpha, v_2]) \mapsto [\alpha, v_1 + v_2]$$

wohldefiniert sind und eine Vektorraumstruktur auf M_p induzieren.

b) Zeigen Sie, dass die folgende Abbildung ein wohldefinierter linearer Isomorphismus ist:

$$M_p \rightarrow \mathcal{D}_p(M), \quad [\alpha, v] \mapsto (f \in C^\infty(M) \mapsto [\alpha, v] \cdot f := d(f \circ \phi_\alpha^{-1})_{\phi_\alpha(p)}(v))$$

Aufgabe 2. Sei S^n die Sphäre, $p \in S^n$ und sei $\iota : S^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ die Inklusionsabbildung.

a) Benutzen Sie stereographische Koordinaten, um das Differential von ι und damit eine Basis für das Bild $d\iota_p(T_p S^n) \subset T_p \mathbb{R}^{n+1}$ zu bestimmen.

b) Zeigen Sie, dass $T_p S^n \cong d\iota_p(T_p S^n)$ mit dem orthogonalen Komplement $p^\perp \subset \mathbb{R}^{n+1} \cong T_p \mathbb{R}^{n+1}$ identifiziert werden kann. (Es ist $p^\perp = \{v \in \mathbb{R}^{n+1} \mid \sum_{i=1}^{n+1} p^i v^i = 0\}$.)

Aufgabe 3. Sei $M = \mathbb{R}^2 \setminus \{(x, 0) : x \geq 0\}$. Dies ist eine offene Teilmenge von \mathbb{R}^2 , daher haben wir auf M die Standardkarte $(M, \text{id} = (x^1, x^2))$ und die verträgliche Karte (M, ϕ) mit $\phi = (r, \theta) : M \rightarrow (0, \infty) \times (0, 2\pi)$ gegeben durch $\phi^{-1}(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta)$.

a) Sei $p \in M$. Drücken Sie die Basisvektoren $\frac{\partial}{\partial \theta}|_p, \frac{\partial}{\partial r}|_p \in T_p M$ durch die Standardbasisvektoren $\frac{\partial}{\partial x^1}|_p, \frac{\partial}{\partial x^2}|_p$ aus.

b) Sei $F : M \rightarrow M$ gegeben durch

$$F(p) = (-\|p\|^2, 2p^1 p^2),$$

wobei $p = (p^1, p^2) \in M \subset \mathbb{R}^2$. Berechnen Sie die Matrix von $dF_p : T_p M \rightarrow T_{F(p)} M$ bezüglich der Basen $(\frac{\partial}{\partial \theta}|_p, \frac{\partial}{\partial r}|_p)$ von $T_p M$ und $(\frac{\partial}{\partial x^1}|_{F(p)}, \frac{\partial}{\partial x^2}|_{F(p)})$ von $T_{F(p)} M$.

Aufgabe 4. Betrachten Sie die glatte Abbildung

$$F : \mathbb{RP}^1 \times \mathbb{RP}^1 \rightarrow \mathbb{RP}^2, \quad F([x], [y]) = [(x^0 y^0, x^1 y^0 + x^0 y^1, x^1 y^1)].$$

Sei $([x], [y]) \in \mathbb{RP}^1 \times \mathbb{RP}^1$ mit $x^0 \neq 0 \neq y^0$.

a) Berechnen Sie das Differential $dF_{([x], [y])} : T_{([x], [y])}(\mathbb{RP}^1 \times \mathbb{RP}^1) \rightarrow T_{F([x], [y])}\mathbb{RP}^2$ in lokalen Koordinaten.

b) Bestimmen Sie den Rang von $dF_{([x], [y])}$ in Abhängigkeit von $([x], [y])$.

Abgabe Mittwoch, 04.05.2016 in der Übung.