

# Grundlagen der Theoretischen Informatik

Wintersemester 2015/2016

Prof. Dr. Heribert Vollmer

Institut für Theoretische Informatik  
Leibniz Universität Hannover

15. November 2015

1

## Inhalt

Sprachen und Grammatiken	Der intuitive Berechenbarkeitsbegriff
Die Chomsky-Hierarchie	Berechenbarkeit durch Maschinen
Reguläre (Typ-3-) Sprachen	Turing-Berechenbarkeit
Endliche Automaten	Mehrband-Maschinen
Nichtdeterministische endliche	Zusammensetzung von
Automaten	Turingmaschinen
Endliche Automaten und	Berechenbarkeit in
Typ-3-Grammatiken	Programmiersprachen
Das Pumping Lemma für	Die Programmiersprache LOOP
reguläre Sprachen	Die Programmiersprache WHILE
Kontextfreie (Typ-2-) Sprachen	Die Church'sche These
Kellerautomaten	Entscheidbarkeit und Aufzählbarkeit
Das Pumping-Lemma für	Unentscheidbare Probleme
kontextfreie Sprachen	Das Halteproblem
Typ-1- und Typ-0-Sprachen	Der Satz von Rice

2

# Sprachen und Grammatiken

3

## Alphabete, Zeichen und Symbole

Ein **Alphabet** ist eine endliche, nichtleere Menge. Die Elemente eines Alphabets heißen auch **Zeichen** oder **Symbole**.

**Wie üblich:** Ist  $M$  eine Menge, so bezeichnet  $|M|$  die Anzahl der Elemente von  $M$ .

4

## Wörter und Sprachen

Sei  $\Sigma$  ein Alphabet.

Ein **Wort über  $\Sigma$**  ist eine Folge von Symbolen aus  $\Sigma$ .

Ein Wort entsteht also durch **Hintereinanderschreiben** (**Konkatenation**) von Symbolen aus  $\Sigma$ .

Mit  $\varepsilon$  wird das leere Wort bezeichnet.

Die Menge aller Wörter über dem Alphabet  $\Sigma$  bezeichnen wir mit  $\Sigma^*$ . Eine **Sprache über  $\Sigma$**  ist eine Menge von Wörtern über  $\Sigma$ , also eine Teilmenge von  $\Sigma^*$ .

5

## Konkatenation

- ▶ Operation auf Wörtern: **Konkatenation** bzw. Hintereinanderschreiben
- ▶ Schreibweise:  **$u \circ v$**  oder kurz  $uv$  für Konkatenation der Wörter  $u$  und  $v$
- ▶ Die **Länge** eines Wortes  $w$  ist die Anzahl der Symbole in  $w$ .  
Schreibweise:  **$|w|$**
- ▶  $|\varepsilon| = 0$ .

6

## Konkatenation

- Für ein Wort  $w$  und  $n \in \mathbb{N}$  ist  $w^n$  die Konkatenation

$$w^n = \underbrace{w \circ w \circ \dots \circ w}_{n\text{-mal}}$$

- Wir definieren:  $w^0 = \varepsilon$ .

Es ist  $|w^n| = n|w|$ .

Schreibweise:  $\Sigma^+ = \Sigma^* \setminus \{\varepsilon\}$

7

## Definition

Eine **Grammatik** ist ein **4-Tupel**  $G = (V, \Sigma, P, S)$ , wobei:

- $V$  ist eine endliche Menge, die so genannte Menge der **Variablen**
- $\Sigma$  ist ein Alphabet, das so genannte **Terminalalphabet**, mit  $V \cap \Sigma = \emptyset$
- $P$  ist die endliche Menge der **Produktionen**,  
 $P \subseteq (V \cup \Sigma)^+ \times (V \cup \Sigma)^*$
- $S \in V$  ist die so genannte **Startvariable**

8

## Definition

Sei  $G = (V, \Sigma, P, S)$  eine Grammatik und seien  $u, v \in (V \cup \Sigma)^*$ .

Wir definieren eine Relation  $\Rightarrow_G$  wie folgt:

- ▶  $u \Rightarrow_G v$ , falls  $u, v$  zerlegt werden können in Teilwörter  
 $u = xyz$  und  $v = xy'z$  mit  $x, z \in (V \cup \Sigma)^*$  und  $y \rightarrow y'$  ist Regel in  $P$ .  
„ $u$  geht unter (Anwendung einer Regel in)  $G$  unmittelbar über in  $v$ “
- ▶  $u \Rightarrow_G^* v$ , falls  $u = v$  oder es Wörter  $w_1, \dots, w_k \in (V \cup \Sigma)^*$  gibt mit  $u = w_1$ ,  $w_i \Rightarrow_G w_{i+1}$  für  $i = 1, 2, \dots, k-1$  und  $v = w_k$ .

Wir lassen den Index  $G$  weg, falls dieser eindeutig ist.

Die von  $G$  **erzeugte Sprache** ist  $L(G) = \{w \in \Sigma^* \mid S \Rightarrow_G^* w\}$ .

Eine **Ableitung** von  $w \in L(G)$  in  $k$  Schritten ist eine Folge  $(w_0, w_1, \dots, w_k)$  mit  $w_0 = S$ ,  $w_k = w$  und  $w_i \Rightarrow_G w_{i+1}$  für  $i = 0, 1, \dots, k-1$ .

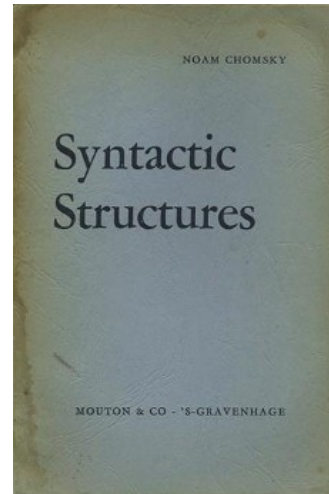
9

## Die Chomsky-Hierarchie



\* 7. Dez. 1928, Philadelphia

1957: **Syntactic Structures**



11

### Definition

- ▶ Jede Grammatik ist vom **Typ 0** (d. h. keine Einschränkungen).
- ▶ Eine Grammatik ist vom **Typ 1** (oder: **kontextsensitiv**), falls für alle ihre Regeln  $u \rightarrow v$  gilt:  $|u| \leq |v|$ .
- ▶ Eine Typ-1-Grammatik ist vom **Typ 2** (oder: **kontextfrei**), falls für alle ihre Regeln  $u \rightarrow v$  gilt, dass  $u$  eine einzelne Variable ist (d. h.  $u \in V$ ).
- ▶ Eine Typ-2-Grammatik ist vom **Typ 3** (oder: **regulär**), falls für alle ihre Regeln  $u \rightarrow v$  gilt, dass  $v$  ein einzelnes Terminalzeichen ist ( $v \in \Sigma$ ) oder  $v$  aus einem Terminalzeichen gefolgt von einer Variablen besteht.

12

### Spezialfall des leeren Wortes

Bei einer Grammatik  $G = (V, \Sigma, P, S)$  vom Typ 1, 2 oder 3 ist unabhängig von den oben genannten Restriktionen die Regel  $S \rightarrow \varepsilon$  zugelassen.

Ist aber  $S \rightarrow \varepsilon \in P$ , so darf es **keine Regel in  $P$  geben, in der  $S$  auf der rechten Seite vorkommt.**

13

Eine Sprache  $L \subseteq \Sigma^*$  heißt vom **Typ 0** (**Typ 1**, **Typ 2**, **Typ 3**), falls es eine Typ-0-Grammatik (Typ-1-Grammatik, Typ-2-Grammatik, Typ-3-Grammatik)  $G$  gibt mit  $L = L(G)$ .

14

## Satz

Das **Wortproblem** für Typ-1-Sprachen ist „entscheidbar“, d. h. es gibt einen Algorithmus, der bei Eingabe einer kontextsensitiven Grammatik  $G = (V, \Sigma, P, S)$  und eines Wortes  $w \in \Sigma^*$  nach endlicher Zeit mit der Ausgabe „ $w \in L(G)$ “ oder „ $w \notin L(G)$ “ anhält.

15

## Reguläre Sprachen

16



## Definition

Ein (deterministischer) endlicher Automat (kurz: DEA) ist ein 5-Tupel

$$M = (Z, \Sigma, \delta, z_0, E),$$

wobei für die einzelnen Komponenten gilt:

- ▶  $Z$  ist eine endliche Menge, die so genannte Zustandsmenge
- ▶  $\Sigma$  ist ein Alphabet, das so genannte Eingabealphabet,  
 $Z \cap \Sigma = \emptyset$
- ▶  $\delta: Z \times \Sigma \rightarrow Z$  ist die so genannte Überföhrungsfunktion
- ▶  $z_0 \in Z$  ist der so genannte Startzustand
- ▶  $E \subseteq Z$  ist die Menge der so genannten Endzustände

17

## Definition

Sei  $M = (Z, \Sigma, \delta, z_0, E)$  ein DEA. Die erweiterte Überföhrungsfunktion  $\hat{\delta}: Z \times \Sigma^* \rightarrow Z$  ist (induktiv) definiert wie folgt:

$$\hat{\delta}(z, \varepsilon) = z \text{ für alle } z \in Z$$

$$\hat{\delta}(z, \alpha x) = \hat{\delta}(\delta(z, \alpha), x) \text{ für alle } z \in Z, \alpha \in \Sigma \text{ und } x \in \Sigma^*$$

Die von  $M$  akzeptierte Sprache ist

$$L(M) = \{x \in \Sigma^* \mid \hat{\delta}(z_0, x) \in E\}.$$

18

## Definition

Ein **nichtdeterministischer endlicher Automat** (kurz: **NEA**) ist ein 5-Tupel

$$M = (Z, \Sigma, \delta, z_0, E),$$

wobei für die einzelnen Komponenten gilt:

- ▶  $Z$ ,  $\Sigma$ ,  $z_0$  und  $E$  sind wie bei deterministischen endlichen Automaten definiert
- ▶ Für die **Überföhrungsfunktion** gilt:  $\delta: Z \times \Sigma \rightarrow \mathcal{P}(Z)$ .  
 $\mathcal{P}(Z)$  ist die Potenzmenge von  $Z$ . Für  $z \in Z$  und  $a \in \Sigma$  ist also  $\delta(z, a)$  eine **Menge** von möglichen Folgezuständen

19

## Definition

Wir definieren  $\hat{\delta}: \mathcal{P}(Z) \times \Sigma^* \rightarrow \mathcal{P}(Z)$  wie folgt:

$$\hat{\delta}(Z', \varepsilon) = Z' \text{ für alle } Z' \subseteq Z$$

$$\hat{\delta}(Z', ax) = \bigcup_{z \in Z'} \hat{\delta}(\delta(z, a), x) \text{ für alle } Z' \subseteq Z, a \in \Sigma \text{ und } x \in \Sigma^*.$$

Die von  $M$  **akzeptierte Sprache** ist

$$L(M) = \{x \in \Sigma^* \mid \hat{\delta}(\{z_0\}, x) \cap E \neq \emptyset\}.$$

20

### Satz

Zu jedem NEA  $M$  existiert ein DEA  $M'$  mit  $L(M) = L(M')$ .

21

### Satz

Sei  $L \subseteq \Sigma^*$  eine Sprache. Es gibt einen DEA  $M$  mit  $L = L(M)$   
gdw. es eine reguläre Grammatik  $G$  mit  $L = L(G)$  gibt.

22

### Satz (Pumping-Lemma, uvw-Theorem)

Sei  $L$  eine reguläre Sprache. Dann gibt es eine Zahl  $n$ , sodass sich alle Wörter  $x \in L$  mit  $|x| \geq n$  zerlegen lassen in  $x = uvw$ , sodass folgende Eigenschaften gelten:

1.  $|v| \geq 1$
2.  $|uv| \leq n$
3. Für alle  $i \geq 0$  gilt:  $uv^i w \in L$ .

23

### Logische Struktur der Aussage des Pumping-Lemmas:

$$(L \text{ regulär}) \Rightarrow (\exists n)(\forall x \in L, |x| \geq n)(\exists u, v, w),$$
$$\underbrace{[x = uvw \text{ und } (1)-(3) \text{ gelten}]}_{\text{Aussage } (*)}$$

Nach dem Pumping-Lemma gilt: „ $L$  regulär  $\Rightarrow (*)$ “.

Die **Umkehrung** (d. h. „ $(*) \Rightarrow L$  regulär“) **gilt** im Allgemeinen **nicht**!

Aber:  $(*)$  gilt nicht  $\Rightarrow L$  nicht regulär. In dieser Form wird das Pumping-Lemma meistens verwendet.

24

# Kontextfreie Sprachen

25

## Definition

Ein (nichtdeterministischer) Kellerautomat (NKA, Pushdown Automaton (PDA)) ist ein 7-Tupel

$$M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \#, E),$$

wobei für die einzelnen Komponenten gilt:

- ▶  $Z$  ist die endliche Menge der Zustände
- ▶  $\Sigma$  ist das Eingabealphabet
- ▶  $\Gamma$  ist das Kelleralphabet
- ▶  $\delta: Z \times \Sigma \times \Gamma \rightarrow \mathcal{P}(Z \times \Gamma^*)$  ist die Überföhrungsfunktion. Es gilt:  $\delta(z, a, A)$  ist endlich für alle  $z \in Z$ ,  $a \in \Sigma$  und  $A \in \Gamma$
- ▶  $z_0 \in Z$  ist der Startzustand
- ▶  $\# \in \Gamma$  ist das unterste Kellersymbol
- ▶  $E \subseteq Z$  ist die Menge der Endzustände

26

## Erläuterung der Arbeitsweise

### Startkonfiguration:

M befindet sich am Anfang im Zustand  $z_0$ . Der Eingabekopf steht auf dem ersten Zeichen der Eingabe. Der Keller enthält lediglich das Symbol  $\#$ .

### Zustandsübergang:

$\delta(z, a, A) \ni (z', B_1, \dots, B_k)$  bedeutet:

Ist M im Zustand  $z$ , liest das Eingabezeichen  $a$  und ist  $A$  das oberste Kellersymbol, so kann M in den Zustand  $z'$  übergehen und das Kellersymbol  $A$  durch die Symbole  $B_1, \dots, B_k$  ( $B_1$  wird oberstes Kellersymbol) ersetzen. Der Eingabekopf wandert eine Position nach rechts.

$(z, z' \in Z, a \in \Sigma, A, B_1, \dots, B_k \in \Gamma.)$

27

## Erläuterung der Arbeitsweise

### Ende der Rechnung:

- Eingabe ganz gelesen
- oder keine Einträge in  $\delta$  passen zur aktuellen Situation, d. h. **M stürzt ab**, beispielsweise dadurch, dass der Keller geleert wurde.

### Akzeptierte Sprache:

Ein Eingabewort wird **akzeptiert**, falls ein Zustand aus  $E$  angenommen wird, nachdem die Eingabe ganz gelesen wurde. Genauer: Falls es eine Folge von nichtdeterministischen Wahlmöglichkeiten gibt, sodass M einen Endzustand annimmt, nachdem die Eingabe ganz gelesen wurde.

$$L(M) = \{w \in \Sigma^* \mid M \text{ akzeptiert } w\}$$

28

## Satz

Eine Sprache  $L$  ist kontextfrei gdw. es einen NKA  $M$  gibt mit  $L = L(M)$ .

29

## Satz (Pumping-Lemma (uvwxy-Theorem))

Sei  $L$  eine kontextfreie Sprache. Dann gibt es eine Zahl  $n$ , sodass sich alle Wörter  $z \in L$  mit  $|z| \geq n$  zerlegen lassen in  $z = uvwxy$ , sodass folgende Eigenschaften erfüllt sind:

1.  $|vx| \geq 1$
2.  $|vwx| \leq n$
3. Für alle  $i \geq 0$  gilt:  $uv^iwx^iy \in L$

30

Logische Struktur der Aussage des Pumping-Lemmas:

$$(L \text{ kontextfrei}) \Rightarrow (\exists n \in \mathbb{N})(\forall z \in L, |z| \geq n)(\exists u, v, w, x, y),$$
$$\underbrace{[z = uvwxy \wedge (1)-(3) \text{ gelten}]}_{(\star)}$$

Anwendung: Kontraposition des Satzes, also:

$(\star)$  gilt nicht  $\Rightarrow L$  ist nicht kontextfrei.

31

## Typ-1- und Typ-0-Sprachen

32



## Definition

Eine Turingmaschine (TM) ist ein 7-Tupel

$$M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \square, E),$$

wobei für die einzelnen Komponenten gilt:

- ▶  $Z$  ist die Menge der Zustände
- ▶  $\Sigma$  ist das Eingabealphabet
- ▶  $\Gamma \supset \Sigma$  ist das Arbeitsalphabet
- ▶  $z_0 \in Z$  ist der Startzustand
- ▶  $\square \in \Gamma \setminus \Sigma$  ist das Leerzeichen bzw. Blank
- ▶  $E \subseteq Z$  ist die Menge der Endzustände
- ▶  $\delta$  ist die Übergangsfunktion

33

## Definition (Fortsetzung)

Bei deterministischen Turingmaschinen (DTM, TM) gilt:

$$\delta: Z \times \Gamma \rightarrow Z \times \Gamma \times \{L, N, R\}$$

Bei nichtdeterministischen Turingmaschinen (NTM) gilt:

$$\delta: Z \times \Gamma \rightarrow \mathcal{P}(Z \times \Gamma \times \{L, N, R\})$$

34

## Definition

Eine **Konfiguration** einer TM  $M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \square, E)$  ist ein Wort  $k = uzv$ , wobei  $u, v \in \Gamma^*$  und  $z \in Z$ .

35

## Definition

Sei  $M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \square, E)$  eine TM. Wir definieren eine **zweistellige Relation**  $\vdash$  auf der Menge der Konfigurationen wie folgt für  $z \in Z \setminus E$ :

$$\begin{aligned} & a_1 \dots a_m z b_1 \dots b_n \vdash \\ & \begin{cases} a_1 \dots a_m z' c b_2 \dots b_n, & \text{falls } \delta(z, b_1) = (z', c, N), m \geq 0, n \geq 1 \\ a_1 \dots a_m c z' b_2 \dots b_n, & \text{falls } \delta(z, b_1) = (z', c, R), m \geq 0, n \geq 2 \\ a_1 \dots z' a_m c b_2 \dots b_n, & \text{falls } \delta(z, b_1) = (z', c, L), m \geq 1, n \geq 1 \end{cases} \end{aligned}$$

36

## Sonderfälle

$n = 1$ , Maschine läuft nach **rechts**:

$$a_1 \dots a_m z b_1 \vdash a_1 \dots a_m c z' \square, \quad \text{falls } \delta(z, b_1) = (z', c, R), m \geq 0$$

$m = 0$ , Maschine läuft nach **links**:

$$z b_1 \dots b_n \vdash z' \square c b_2 \dots b_n, \quad \text{falls } \delta(z, b_1) = (z', c, L), n \geq 1$$

Für  $z \in E$  gibt es keine Konfiguration  $k$  mit

$$a_1 \dots a_m z b_1 \dots b_n \vdash k.$$

37

## Definition

Die von einer Turingmaschine  $M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \square, E)$   
**akzeptierte Sprache** ist

$$L(M) = \{w \in \Sigma^* \mid z_0 w \vdash^* u z v \text{ für ein } z \in E \text{ und } u, v \in \Gamma^*\}.$$

Dabei ist  $k_a \vdash^* k_e$ , falls  $k_a = k_e$  oder es  $k_1, \dots, k_n$  gibt mit

$$k_a \vdash k_1 \vdash \dots \vdash k_n \vdash k_e.$$

Also: Ein Wort wird akzeptiert, falls **irgendwann** ein Endzustand angenommen wird.

38

## Definition

Ein **linear-beschränkter Automat** (LBA) ist eine NTM

$$M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \square, E)$$

mit folgenden Eigenschaften:

- ▶  $\Gamma \setminus \Sigma$  enthält zwei spezielle Symbole  $\triangleright$  und  $\triangleleft$ , die so genannte **linke** bzw. **rechte Bandendemarkierung**
- ▶ Falls  $M \triangleright$  liest, ist keine Kopfbewegung nach links erlaubt
- ▶ Falls  $M \triangleleft$  liest, ist keine Kopfbewegung nach rechts erlaubt
- ▶ Die Bandsymbole  $\triangleright$  und  $\triangleleft$  dürfen nicht durch andere Zeichen überschrieben werden

Die von  $M$  **akzeptierte Sprache** ist

$$L(M) = \{w \in \Sigma^* \mid z_0 \triangleright w \triangleleft \vdash^* uzv \text{ für ein } z \in E \text{ und } u, v \in \Gamma^*\}.$$

39

## Satz

1. Eine Sprache  $L$  ist kontextsensitiv (Typ 1) gdw. es einen LBA gibt mit  $L(M) = L$
2. Eine Sprache  $L$  ist vom Typ 0 gdw. es eine TM  $M$  gibt mit  $L(M) = L$  gdw. es eine NTM  $M$  gibt mit  $L(M) = L$

40

### Bemerkung

Es ist unbekannt, ob deterministische LBAen nicht schon die Klasse der Typ-1-Sprachen akzeptieren.

**LBA-Problem:** Gibt es für jede Typ-1-Sprache einen deterministischen LBA, der sie akzeptiert?

41

Der intuitive  
Berechenbarkeitsbegriff

42

## Berechenbarkeit

Eine Funktion  $f: \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$  heißt **berechenbar**, falls es ein Rechenverfahren bzw. einen Algorithmus gibt, das  $f$  berechnet, d. h. gestartet mit Eingabe  $(n_1, \dots, n_k) \in \mathbb{N}^k$  hält der Algorithmus nach endlich vielen Schritten mit Ausgabe  $f(n_1, \dots, n_k)$ .

Wir fordern nicht, dass  $f$  total sein muss, d. h. für gewisse  $(n_1, \dots, n_k) \in \mathbb{N}^k$  darf  $f(n_1, \dots, n_k)$  undefiniert sein. In diesem Fall soll der Algorithmus nicht stoppen (Endlosschleife).

43

## Ziel: Präzisierung des Berechenbarkeitsbegriffs.

Nur so ist es möglich, zu beweisen, dass eine Funktion **nicht** berechenbar ist.

44

### Beispiel 1

$$f_1(n) = \begin{cases} 1, & \text{falls } n \text{ ein Anfangsabschnitt der} \\ & \text{Nachkommastellen von } \pi \text{ ist} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

### Beispiel 2

$$f_2(n) = \begin{cases} 1, & \text{falls } n \text{ irgendwo in den} \\ & \text{Nachkommastellen von } \pi \text{ vorkommt} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

45

### Beispiel 3

$$f_3(n) = \begin{cases} 1, & \text{falls 7 in den Nachkommastellen von } \pi \text{ irgendwo} \\ & \text{mindestens } n\text{-mal hintereinander vorkommt} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

### Beispiel 4

$$f_4(n) = \begin{cases} 1, & \text{falls die Antwort auf das LBA-Problem „ja“ ist} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

46

# Turing-Berechenbarkeit

47

## Definition

Eine Funktion  $f: \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$  heißt **Turing-berechenbar**, falls es eine DTM  $M$  gibt, sodass für alle  $n_1, \dots, n_k, m \in \mathbb{N}$  gilt:

$f(n_1, \dots, n_k) = m \Rightarrow$

$M$  mit Eingabe  $\text{bin}(n_1)\# \dots \# \text{bin}(n_k)$

hält mit  $\square \dots \square \text{bin}(m) \square \dots \square$

auf dem Arbeitsband.

$f(n_1, \dots, n_k)$  undefiniert  $\Rightarrow$

$M$  mit Eingabe  $\text{bin}(n_1)\# \text{bin}(n_2)\# \dots \# \text{bin}(n_k)$

stoppt nicht.

$\text{bin}(n)$  für  $n \in \mathbb{N}$  bezeichnet die Binärdarstellung von  $n$  ohne führende Nullen.

48



### Bemerkung

Das Eingabealphabet einer TM, die eine Funktion über  $\mathbb{N}$  im obigen Sinne berechnet, ist stets  $\{0, 1, \#\}$ .

49

### Definition

Eine Funktion  $f: \Sigma^* \rightarrow \Delta^*$  heißt **Turing-berechenbar**, falls es DTM  $M$  gibt, sodass für alle  $x \in \Sigma^*$  und  $y \in \Delta^*$  gilt:

$f(x) = y \Rightarrow$

$M$  mit Eingabe  $x$

hält mit  $\square \dots \square y \square \dots \square$  auf dem Arbeitsband.

$f(x)$  undefiniert  $\Rightarrow$

$M$  mit Eingabe  $x$  stoppt nicht.

50

# Mehrband-Maschinen

51

## Definition

Eine  $k$ -Band-DTM ist ein 7-Tupel

$$M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \square, E),$$

wobei für die einzelnen Komponenten gilt:

- ▶  $Z, \Sigma, \Gamma, z_0, \square$  und  $E$  sind wie bei einer 1-Band-DTM definiert.

$$\text{▶ } \delta: \underbrace{Z}_{(i)} \times \underbrace{\Gamma^k}_{(ii)} \rightarrow \underbrace{Z}_{(iii)} \times \underbrace{\Gamma^k}_{(iv)} \times \underbrace{\{L, R, N\}^k}_{(v)} \text{ mit}$$

- (i) aktueller Zustand
- (ii) gelesene Zeichen auf den  $k$  Bändern
- (iii) neuer Zustand
- (iv) geschriebene Zeichen auf den  $k$  Bändern
- (v) Kopfbewegungen auf den  $k$  Bändern

52

## Arbeitsweise

Die Eingabe steht zunächst auf Band 1. Die Bänder 2 bis  $k$  sind zunächst leer.

Die Maschine führt einzelne Schritte durch, analog zu gewöhnlichen DTMs.

**Akzeptierte Sprache:** Das Eingabewort  $x$  wird akzeptiert gdw.  $M$  erreicht irgendwann einen Endzustand.

**Berechnete Funktion:**  $f(n_1, \dots, n_k) = m$  gdw.  $M$  mit Eingabe  $\text{bin}(n_1)\# \dots \# \text{bin}(n_k)$  erreicht irgendwann einen Endzustand mit  $\text{bin}(m)$  auf Band 1.

(Berechnung von Funktionen  $f: \Sigma^* \rightarrow \Delta^*$  analog.)

53

## Satz

Sei  $k > 1$ . Zu jeder **k-Band**-DTM  $M$  gibt es eine (**1-Band**-)DTM  $M'$ , sodass  $L(M) = L(M')$  bzw. dass  $M$  und  $M'$  **dieselbe Funktion** berechnen.

## Beweisidee:

Sei  $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \square, E)$ . Wir unterteilen das Band von  $M'$  in  $2k$  „Spuren“, in denen wir die Inhalte von  $k$  Bändern von  $M$  sowie die Position der  $k$  Köpfe von  $M$  speichern.

54

# Zusammensetzung von Turingmaschinen

55

## 1-Band nach k-Band

Sei  $M$  eine 1-Band-TM. Dann bezeichnet  $M(i, k)$  ( $1 \leq i \leq k$ ), die  $k$ -Band-TM, die auf Band  $i$  genau die Aktion ausführt, die  $M$  auf seinem Band ausführt, und die Bänder  $1, \dots, i-1, i+1, \dots, k$  unverändert lässt. Ist also z. B. in  $M$

$\delta(z, a) = (z', b, X)$  mit  $X \in \{L, N, R\}$ , so ergibt sich für  $M(2, 4)$ :

$$\delta(z, c_1, a, c_3, c_4) = (z', c_1, b, c_3, c_4, N, X, N, N)$$

für alle  $c_1, c_3$  und  $c_4$  aus dem Arbeitsalphabet von  $M$  (= Arbeitsalphabet von  $M(2, 4)$ ).

**Schreibweise:**  $M(i)$  statt  $M(i, k)$ , falls  $k$  aus dem Kontext klar.

56

## Hintereinanderschaltung von Turingmaschinen

Seien  $M_i = (Z_i, \Sigma, \Gamma_i, \delta_i, z_{0,i}, \square, E_i)$  mit  $i = 1, 2$  zwei DTMn mit o. B. d. A.  $Z_1 \cap Z_2 = \emptyset$ .

Wir definieren daraus die neue Turingmaschine

$$M = (Z_1 \cup Z_2, \Sigma, \Gamma_1 \cup \Gamma_2, \delta, z_{0,1}, \square, E_2),$$

wobei:

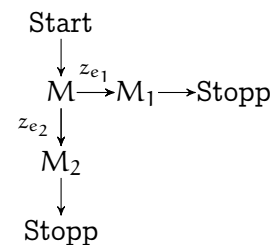
$$\delta(z, a) = \begin{cases} \delta_1(z, a), & \text{falls } z \in Z_1 \setminus E_1 \text{ und } a \in \Gamma_1 \\ \delta_2(z, a), & \text{falls } z \in Z_2 \text{ und } a \in \Gamma_2 \\ (z_{0,2}, a, N), & \text{falls } z \in E_1 \text{ und } a \in \Gamma_1 \end{cases}$$

Bezeichnungen für  $M$ : „ $M_1; M_2$ “ oder

$\text{Start} \rightarrow M_1 \rightarrow M_2 \rightarrow \text{Stopp}$ . Dies lässt sich analog definieren für mehr als zwei Maschinen.

57

## Bedingte Verzweigungen



bezeichnet die Turingmaschine, die zuerst  $M$  simuliert und vom Endzustand  $z_{e_1}$  von  $M$  nach  $M_1$  und vom Endzustand  $z_{e_2}$  von  $M$  nach  $M_2$  übergeht.

Bezeichnung: „ $\text{IF } M \text{ THEN } M_1 \text{ ELSE } M_2$ “, falls  $z_{e_1} = \text{ja}$  und  $z_{e_2} = \text{nein}$ .

58

### Test auf Null

Definiere  $M = (\{z_0, z_1, \text{ja}, \text{nein}\}, \Sigma, \Gamma, \delta, z_0, \square, \{\text{ja}, \text{nein}\})$  mit

- ▶  $\Sigma \supseteq \{0, 1\}$
- ▶  $\Gamma \supseteq \{0, 1, \square\}$
- ▶ für die Überföhrungsfunktion  $\delta$  gilt:
  - $\delta(z_0, a) = (\text{nein}, a, N)$  für  $a \in \Gamma \setminus \{0\}$
  - $\delta(z_0, 0) = (z_1, 0, R)$
  - $\delta(z_1, \square) = (\text{ja}, \square, L)$
  - $\delta(z_1, a) = (\text{nein}, a, L)$  für  $a \in \Gamma \setminus \{0\}$

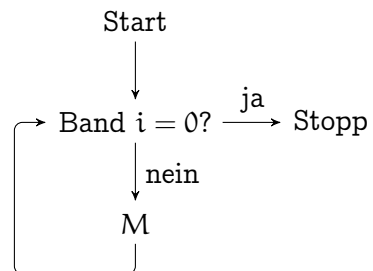
Bezeichnung für  $M$ : „Band = 0?“.

Schreibweise: „Band  $i = 0?$  “ statt „Band = 0? ( $i$ )“.

59

### Schleifen

Sei nun  $M$  eine beliebige Turingmaschine. „WHILE Band  $i \neq 0$   
DO  $M$ “ bezeichnet dann die Turingmaschine



60

# Die Programmiersprache LOOP

61

## Syntaktische Komponenten von LOOP

- ▶ **Variablen:**  $x_0, x_1, x_2, \dots$   
Zur besseren Lesbarkeit werden wir auch Variablennamen wie z. B.  $u, v, x, y, z, \dots$  benutzen.
- ▶ **Konstanten:**  $0, 1, 2, \dots$
- ▶ **Operationszeichen:**  $+$  und  $-$
- ▶ **Trennsymbole:**  $;$  und  $:=$
- ▶ **Schlüsselwörter:** LOOP, DO und END

62

## Syntax von LOOP

- Sind  $x_i$  und  $x_j$  Variablen und  $c$  eine Konstante, so sind

$$x_i := x_j + c \quad \text{und} \quad x_i := x_j - c$$

LOOP-Programme.

- Sind  $P_1$  und  $P_2$  LOOP-Programme, so ist

$$P_1; P_2$$

ein LOOP-Programm.

- Ist  $P$  ein LOOP-Programm und  $x_i$  eine Variable, so ist

$$\text{LOOP } x_i \text{ DO } P \text{ END}$$

ein LOOP-Programm.

63

## Semantik von LOOP

Sei  $P$  ein LOOP-Programm.  $P$  berechnet eine Funktion

$f: \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$  wie folgt:

Zu Beginn der Rechnung befinden sich Eingabewerte

$n_1, \dots, n_k \in \mathbb{N}$  in den Variablen  $x_1, \dots, x_k$ . Alle anderen

Variablen haben den Startwert 0.  $P$  wird wie folgt ausgeführt:

- Durch das Programm „ $x_i := x_j + c$ “ erhält  $x_i$  den Wert von  $x_j + c$ .
- Durch das Programm „ $x_i := x_j - c$ “ erhält  $x_i$  den Wert von  $x_j - c$ , falls dieser nicht negativ ist, ansonsten den Wert 0.
- Bei Ausführung von „ $P_1; P_2$ “ wird zunächst  $P_1$  und dann  $P_2$  ausgeführt.
- Ausführung des Programms „ $\text{LOOP } x_i \text{ DO } P' \text{ END}$ “:  
 $P'$  wird so oft ausgeführt, wie der Wert der Variablen  $x_i$  zu Beginn angibt, d. h. Zuweisungen an  $x_i$  in  $P'$  haben keinen Einfluss auf die Anzahl der Wiederholungen.

64



## Ergebnis der Ausführung von P

$f(n_1, \dots, n_k)$  = Wert von  $x_0$  am Ende der Ausführung.

Eine Funktion  $f: \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$  heißt **LOOP-berechenbar**, falls es ein LOOP-Programm gibt, das  $f$  wie soeben festgelegt berechnet.

**Beachte:** Jedes LOOP-Programm hält nach endlich vielen Schritten an. Daraus folgt, dass jede LOOP-berechenbare Funktion total ist.

65

## Einige spezielle LOOP-Programme

„ $x_i := x_j$ “

steht für

„ $x_i := x_j + 0$ “.

66

„ $x_i := c$ “ (für eine Konstante  $c$ )

steht für

„ $x_i := x_j + c$ “

( $x_j$  ist eine noch nicht benutzte Variable, die also den Wert 0 hat).

67

„IF  $x_i = 0$  THEN  $P$  END“ (für ein LOOP-Programm  $P$ )

steht für

„ $x_j := 1$ ;

LOOP  $x_i$  DO  $x_j := 0$  END;

LOOP  $x_j$  DO  $P$  END.“

( $x_j$  ist eine Variable, die in  $P$  nicht vorkommt)

68

„ $x_i := x_j + x_k$ “

steht für

„ $x_i := x_j$ ;  
LOOP  $x_k$  DO  $x_i := x_i + 1$  END.“

„ $x_i := x_j * x_k$ “

steht für

„ $x_i := 0$ ;  
LOOP  $x_k$  DO  $x_i := x_i + x_j$  END.“

Analog:

„ $x_i := x_j \text{ DIV } x_k$ “

„ $x_i := x_j \text{ MOD } x_k$ “

## Die Programmiersprache WHILE

## Syntax von WHILE

Erweiterung von LOOP:

neues **Schlüsselwort**: WHILE

**Syntax**: Ist P ein WHILE-Programm und  $x_i$  eine Variable, so ist

WHILE  $x_i \neq 0$  DO P END

ein WHILE-Programm.

73

## Semantik von WHILE

Die Ausführung von „WHILE  $x_i \neq 0$  DO P END“ geschieht so, dass Programm P so lange wiederholt ausgeführt wird, wie der Wert von  $x_i$  ungleich Null ist.

P berechnet  $f: \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$  wie folgt:

Eingabewerte  $n_1, \dots, n_k$  in Variablen  $x_1, \dots, x_k$ , die anderen Variablen haben Startwert 0.

$f(n_1, \dots, n_k)$  ist der Wert von  $x_0$  nach der Ausführung von P, falls diese stoppt, ansonsten ist  $f(n_1, \dots, n_k)$  undefiniert.

Eine Funktion  $f$  heißt **WHILE-berechenbar**, falls es ein WHILE-Programm gibt, das  $f$  wie eben festgelegt berechnet.

74

## Beispiel

Das LOOP-Programm

`LOOP x DO P END`

kann simuliert werden durch

`y := x;`

`WHILE y  $\neq$  0 DO y := y - 1; P END.`

(Dabei ist y eine noch nicht verwendete Variable.)

75

## Korollar

Jedes WHILE-Programm ist äquivalent zu (d. h. berechnet die gleiche Funktion) einem WHILE-Programm, in dem keine LOOP-Schleifen vorkommen.

76

Erfahrung:

WHILE-Berechenbarkeit = Java-Berechenbarkeit.

Satz

Jede WHILE-berechenbare Funktion ist Turing-berechenbar.

Satz

Jede Turing-berechenbare Funktion ist WHILE-berechenbar.

77

## Die Church'sche These

78

WHILE-Berechenbarkeit = Java-Berechenbarkeit  
= C++-Berechenbarkeit  
= Berechenbarkeit in beliebigen  
  Programmiersprachen  
= Berechenbarkeit mit Quanten-Computern  
= Markov-Berechenbarkeit  
=  $\lambda$ -Berechenbarkeit  
= Berechenbarkeit in jedem bislang  
  untersuchten formalen System  
WHILE-Berechenbarkeit = **Turing-Berechenbarkeit**

79

## These von Church

Eine Funktion ist berechenbar im intuitiven Sinne, gdw. sie Turing-berechenbar ist.

(Nicht beweisbar, da „berechenbar im intuitiven Sinne“ nicht formal gefasst.)

80



# Entscheidbarkeit und Aufzählbarkeit

81

## Definition

Eine Sprache  $A \subseteq \Sigma^*$  heißt **entscheidbar**, wenn die Funktion  $c_A: \Sigma^* \rightarrow \{0, 1\}$  mit

$$c_A(w) := \begin{cases} 1, & \text{falls } w \in A \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

berechenbar ist.  $c_A$  heißt **charakteristische Funktion** von  $A$ .

82

## Definition

Eine Sprache  $A \subseteq \Sigma^*$  heißt **semi-entscheidbar**, wenn die Funktion

$\chi_A: \Sigma^* \rightarrow \{0, 1\}$  mit

$$\chi_A(w) := \begin{cases} 1, & \text{falls } w \in A \\ \text{undefiniert,} & \text{sonst} \end{cases}$$

berechenbar ist.

83

## Beobachtung

Sei  $A \subseteq \Sigma^*$ . Es gilt:

- ▶  $A$  ist entscheidbar  $\implies A$  ist semi-entscheidbar.
- ▶  $A$  ist entscheidbar  $\iff \bar{A}$  ist entscheidbar.
- ▶  $A$  ist entscheidbar  $\implies A$  und  $\bar{A}$  sind semi-entscheidbar.

84

## Satz

Sei  $A \subseteq \Sigma^*$ . Es gilt:

$A$  ist entscheidbar gdw.  $A$  und  $\bar{A}$  sind semi-entscheidbar.

85

## Definition

Eine Sprache  $A \subseteq \Sigma^*$  heißt **rekursiv-aufzählbar**, falls  $A = \emptyset$  oder falls es eine totale berechenbare Funktion  $f: \mathbb{N} \rightarrow \Sigma^*$  gibt, sodass

$$A = \{f(0), f(1), f(2), \dots\}.$$

Wir sagen:  $f$  zählt  $A$  auf.

86

### Satz

Eine Sprache ist rekursiv-aufzählbar gdw. sie semi-entscheidbar ist.

87

### Korollar

Eine Sprache  $A$  ist entscheidbar gdw.  $A$  und  $\overline{A}$  rekursiv-aufzählbar sind.

88

### Satz

Eine Sprache  $A \subseteq \Sigma^*$  ist rekursiv-aufzählbar gdw. es eine berechenbare Funktion  $f: \mathbb{N} \rightarrow \Sigma^*$  gibt, sodass

$$A = \{f(0), f(1), f(2), \dots\}.$$

89

### Satz

Eine Sprache  $A \subseteq \Sigma^*$  ist rekursiv-aufzählbar gdw. es eine entscheidbare Sprache  $B$  gibt, sodass

$$A = \{x \in \Sigma^* \mid \exists y : \langle x, y \rangle \in B\}.$$

90

# Unentscheidbare Probleme

91

Erkennen von Endlosschleifen:

Das [Halteproblem](#) ist die Sprache

$$H = \{\langle M, x \rangle \mid M_w \text{ hält bei Eingabe } x\}.$$

92

## Gödelisierung

Gödelisierung = Kodierung von Turing-Maschinen durch Binärwörter

Sei  $w \in \{0, 1\}^*$ . Dann ist

$$M_w := \begin{cases} M, & \text{falls } w \text{ Gödelisierung von } M \\ \widehat{M}, & \text{sonst (d. h. } w \text{ ist keine gültige Gödelisierung),} \end{cases}$$

wobei  $\widehat{M}$  eine festgehaltene Turingmaschine ist.

93

## Definition

Das **spezielle Halteproblem** ist die Sprache

$$K = \{w \in \{0, 1\}^* \mid M_w \text{ hält bei Eingabe } w\}$$

Das (**allgemeine**) **Halteproblem** ist die Sprache

$$H = \{w\#x \mid M_w \text{ hält bei Eingabe } x\}.$$

94

### Beobachtung

$K$  ist rekursiv-aufzählbar.

95

### Satz

$K$  ist nicht entscheidbar.

96



## Korollar

$\overline{K}$  ist nicht rekursiv-aufzählbar.

97

## Definition

Seien  $A \subseteq \Sigma^*$  und  $B \subseteq \Gamma^*$  Sprachen.

$A$  heißt auf  $B$  **reduzierbar**, in Zeichen:  $A \leq B$ , falls es eine totale, berechenbare Funktion  $f: \Sigma^* \rightarrow \Gamma^*$  gibt, sodass für alle  $w \in \Sigma^*$  gilt:

$$w \in A \Leftrightarrow f(w) \in B$$

98

### Lemma

Ist  $A \leq B$  und  $B$  entscheidbar, so ist  $A$  entscheidbar.

99

### Satz

$H$  ist nicht entscheidbar.

## Zusammenfassung

Sei  $A$  eine Sprache. Aus den bisherigen Resultaten ergibt sich, dass die folgenden Aussagen äquivalent sind:

1.  $A$  ist vom Typ 0.
2.  $A = L(M)$  für eine Turingmaschine  $M$
3.  $A$  ist rekursiv-aufzählbar
4.  $A$  ist Wertebereich einer totalen berechenbaren Funktion oder  $A = \emptyset$
5.  $A$  ist semi-entscheidbar
6.  $A$  ist Definitionsbereich einer berechenbaren Funktion
7.  $A$  ist Wertebereich einer (eventuell partiellen) berechenbaren Funktion

101

## Korollar

Die Klasse der Typ-1-Sprachen ist eine echte Teilmenge der Klasse der Typ-0-Sprachen.

102

### Satz von Rice

Sei  $\mathcal{R}$  die Klasse aller berechenbaren Funktionen. Sei  $\mathcal{S} \subseteq \mathcal{R}$  mit  $\mathcal{S} \neq \emptyset$  und  $\mathcal{S} \neq \mathcal{R}$ . Dann ist die Sprache

$$C(\mathcal{S}) = \{w \mid \text{die von } M_w \text{ berechnete Funktion ist aus } \mathcal{S}\}$$

nicht entscheidbar.

103

### Definition

Das **Halteproblem auf leerem Band** ist die Sprache

$$H_0 = \{w \mid M_w \text{ angesetzt auf leerem Band h\"alt}\}.$$

104

### Satz

$H_0$  ist nicht entscheidbar.

105

### Satz

Sei  $\mathcal{R}$  die Klasse aller berechenbaren Funktionen. Sei  $\mathcal{S} \subseteq \mathcal{R}$  mit  $\mathcal{S} \neq \emptyset$  und  $\mathcal{S} \neq \mathcal{R}$ . Die Sprache  $C(\mathcal{S})$  sei definiert als

$$C(\mathcal{S}) = \{w \mid \text{die von } M_w \text{ berechnete Funktion ist aus } \mathcal{S}\}.$$

Dann gilt:

$$K \leq C(\mathcal{S}) \text{ oder } \overline{K} \leq C(\mathcal{S})$$

106

### Korollar (Satz von Rice)

Sei  $\mathcal{R}$  die Klasse aller berechenbaren Funktionen. Sei  $\mathcal{S} \subseteq \mathcal{R}$  mit  $\mathcal{S} \neq \emptyset$  und  $\mathcal{S} \neq \mathcal{R}$ . Dann ist die Sprache

$$C(\mathcal{S}) = \{w \mid \text{die von } M_w \text{ berechnete Funktion ist aus } \mathcal{S}\}$$

nicht entscheidbar.

107

### Korollar

Die folgenden Sprachen sind nicht entscheidbar:

- ▶  $\{w \mid M_w \text{ berechnet eine totale Funktion}\}$   
„Das gegebene Programm stürzt nicht ab.“
- ▶  $\{w \mid M_w \text{ berechnet eine monotone Funktion}\}$
- ▶  $\{w \mid M_w \text{ berechnet eine konstante Funktion}\}$
- ▶  $\{w \mid M_w \text{ berechnet die Funktion } f(x) = x + 1\}$   
„Das gegebene Programm erfüllt eine Spezifikation.“

108