Sistemas Embebidos

Análise e Desenvolvimento de Programas

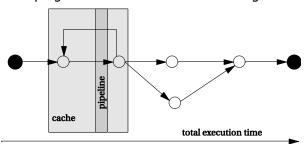
1

Sumário

- Análise da performance ao nível do programa
- Otimização para:
 - □ Tempo de execução
 - □ Energia/Potência
 - □ Dimensão do programa
- Validação do programa e teste

Análise da performance ao nível do programa

- ☐ Requer a compreensão da performance em detalhe:
 - Comportamento em tempo real
 - Em plataformas complexas
- □ Performance do programa ≠ performance do CPU:
 - ☐ Pipeline e cache são "janelas" no programa
 - O programa deve ser analisado na sua globalidade



3

Complexidade da Performance do Programa

- □ Varia com os dados de entrada:
 - ☐ **Diferentes** *paths* (sequência de instruções executadas no programa)
- Efeitos da cache
- Variações da performance ao nível das instruções:
 - Interlocks do pipeline (mecanismo para detetar perigo e resolve-lo automaticamente)
 - ☐ Tempos de *fetch*

4

Como medir a performance de um programa?

- Simular a execução do CPU
 - ☐ Implica tornar o estado do CPU visível
- Medir num CPU real utilizando o timer
 - Requer alterar o programa para que controle o timer
- Medir num CPU real utilizando um analisador lógico
 - Requer eventos visíveis nos pinos do CPU

Timer - Função que pode ser ativada para extrair métricas do CPU

5

5

Métrica de medição de performance

- □ Tempo de execução do caso médio
 - Tipicamente utilizado na programação de aplicações genéricas!
- Tempo de execução do pior caso
 - Componente para satisfação das restrições temporais! Importante para sistemas em tempo real.
- Tempo de execução do melhor caso
 - Imprevisibilidade das interações ao nível das tarefas podem alterar que o melhor caso resulte no pior caso! Importante para sistemas multi-rate.

Elementos da performance do programa

- Fórmula básica do tempo de execução de um programa:
 - □ Tempo de execução = program path + instruction timing
- A resolução destes problemas de forma independente ajuda a simplificar a análise.
 - ☐ Mais fácil separar em *CPUs* mais simples
- Uma análise da performance detalhada requer:
 - ☐ Código Assembly/Binário
 - Plataforma de execução

Path é o caminho da sequência de instruções executadas pelo programa.

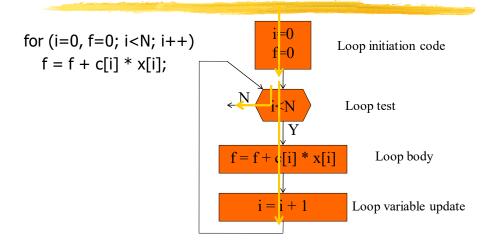
7

Paths de dados dependentes numa estrutura if

```
if (a) { /* T1 */
   if (b) { /* T2 */
        x = r * s + t; /* A1 */
                                        0 0 T1=F, T3=F: no assignments
                                        0 1 T1=F, T3=T: A4
   else {
                                        1 0 T1=F, T3=F: no assignments
        y = r + s; /* A2 */
                                       1 1 T1=F, T3=T: A4
   z = r + s + u; /* A3 */
                                     1 0 0 T1=T, T2=F: A2, A3
   }
                                     1 0 1 T1=T, T2=F: A2, A3
else {
                                        1 0 T1=T, T2=T: A1, A3
   if (c) { /* T3 */
                                    1 1 1 T1=T, T2=T: A1, A3
        y = r - t; /* A4 */
   }
```

Os testes condicionais (Tx) e atribuições (Ax) são etiquetados dentro de cada **if** para tornar mais fácil a identificação dos *paths*

Paths num Loop (for)



Mesmo otimizando o gráfico CDFG (Gráfico para controlo de fluxo de dados), o compilador pode alterar a estrutura do fluxo de controlo/dados para maior otimização

9

9

Instruction timing

- Nem todas as instruções necessitam do mesmo tempo de execução
 - ☐ Instruções multi-ciclo
 - Fetches
- Os tempos de execução das instruções não são independentes
 - Pipeline interlocks
 - Efeitos da Cache
- Os tempos de execução variam com o valor do operando
 - Operações de vírgula-flutoante
 - Operações inteiras multi-ciclo

Simulação do *CPU*

- Alguns simuladores são pouco precisos
- Simulador cycle-accurate permite temporização precisa do ciclo do relógio
 - O simulador modela os registos internos do CPU
 - O simulador deve conhecer o modo de funcionamento do CPU

11

11

Simulação de um Filtro FIR (SimpleScalar)

```
sim cycles
                                                total sim
int x[N] = \{8, 17, ... \};
                                        N
                                                             per filter
                                                 cycles
                                                             execution
int c[N] = \{1, 2, ... \};
                                         100
                                                     25854
                                                                     259
main() {
                                        1,000
                                                    155759
                                                                     156
                                       10,000
                                                   1451840
                                                                     145
   int i, k, f;
                                                          10%
   for (k=0; k< COUNT; k++)
        for (i=0; i<N; i++)
                f += c[i]*x[i];
}
                              10% são valores razoavelmente próximos
                              do tempo de execução real do filtro FIR
```

Programas e análise da performance

- Os melhores resultados derivam da análise de instruções otimizadas, não de código HLL:
 - Não se tratam de traduções obvias de código HLL em instruções
 - O código pode mover-se
 - Os efeitos da cache são difíceis de prever

HLL - High-level programming language

13

13

Otimização de Loops

- Os loops são bons alvos de otimização
- Otimizações básicas dos loops:
 - Movimento do código;
 - ☐ Eliminação das variáveis de indução (variável que aumenta ou decresce por uma quantidade fixa em cada iteração do *loop*);
 - □ Redução da "strength" (x*2 → x<<1)</p>
 - Operações mais dispendiosas são trocadas por operações equivalentes mas de menor custo de processamento

Strength - resistência

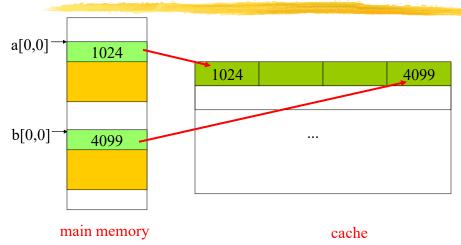
Análise da Cache

- Loop nest: conjunto de loops, dentro de outro loop.
- Perfect loop nest: sem estruturas condicionais no nest.
- Uma vez que os *loops* utilizam grandes quantidades de dados, os conflitos da cache são comuns.

15

15

Conflitos de *arrays* na *cache*



Não mapeiem para a mesma palavra na cache, mas mapeiam para o mesmo bloco, originando conflitos

Otimização de energia /potência

- Energia: capacidade de realizar trabalho
 - Mais importante em sistemas alimentados por bateria
- Potência: energia por unidade de tempo
 - □ Importante porque mesmo nos sistemas alimentados por corrente, a potência converte-se em calor (lei de joule P=RI^2)

Potência (P) = Resistência elétrica (R) * a Corrente elétrica (I) ^2

17

17

Fontes de consumo de energia

- Energia relativa por operação (ciclos relógio):
 - □ Transferência de memória: 33
 - □ I/O externo: 10
 - Escrita na SRAM: 9
 - Leitura na SRAM: 4.4
 - multiplicação: 3.6
 - soma: 1

Comportamento da Cache

- O consumo de energia varia com a dimensão das caches:
 - □ cache muito pequena: programa com performance reduzida colapso, gasto de energia em acessos à memória principal.
 - □ cache muito grande: a cache gasta demasiada energia.

19

19

Otimização de energia

- Uso de registos eficientemente
- Identificar e eliminar conflitos da cache
- Moderação dos loops
- Eliminar os hiatos (gaps) do pipeline

Loops eficientes

Regras gerais:

- Não utilizar chamadas de funções
- Manter o corpo do *loop* pequeno para permitir repetições locais (*branches*)
- Utilizar unsigned integer (range 0-65535, não pode ser negativo) para o contador do loop
- Utilizar o <= para testar o contador do loop</p>
- Fazer uso do compilador otimização global, software pipelining

21

21

Otimização para o tamanho do programa

Objetivo:

- Reduzir o custo do hardware de memória
- Reduzir o consumo de energia das unidades de memória

Duas oportunidades:

- Memória de dados
- Memória de instruções

Validação e teste do programa

- O programa funciona?
- ☐ Focar a verificação funcional
- Estratégias de teste:
 - Clear box (white box) analisar o código fonte
 - ☐ Black box não analisar o código fonte

23

23

Teste Clear-box

Teste Clear-box

- Examinar o código fonte para determinar se este funciona:
 - Consegue exercer um path?
 - □ Obtém o valor que espera ao longo do *path*?
- Procedimento de teste:
 - Controlabilidade: fornecer ao programa inputs
 - □ Execução
 - Observabilidade: examinar os outputs

Teste de Black-box

- ☐ Complementa o teste *clear-box*
 - □ Pode requerer um grande número de testes
- □ Testa o software em diferentes formas
 - Random
 - Regressão (com base no histórico)

25

25

Vectores de Teste do Teste Black-box Black-box

- ☐ Testes *random*
 - Considera a distribuição dos dados baseada na especificação do software
- □ Testes de Regressão
 - ☐ Testes de versões anteriores, *bugs*, etc
 - Podem ser testes *clear-box* de versões anteriores

Quanto é necessário testar?

- ☐ Teste exaustivo é impraticável
- Uma importante medida da qualidade do teste há sempre bugs que escapam para o mercado
- Grandes organizações testam o software de forma a obter taxas de bugs muito baixas (MS, Apple, Sun...)
- ☐ Injeção de erros mede a qualidade do teste:
 - Adiciona bugs conhecidos
 - Executa os testes pretendidos
 - Determina a % de bugs injetados que são detetados

27

27

Sistemas Embebidos

Resolução da FT5