### **Sistemas Embebidos**

### **Multiprocessadores**

1

### Sumário

- ☐ Vantagens de multiprocessadores
- □ CPUs e aceleradores
- Análise da performance de multiprocessadores

### Porquê Multiprocessadores?

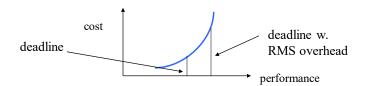
- Melhor relação custo/performance
  - Atribui-se a cada CPU um conjunto de tarefas ou usar lógica customizada (menor, mais barata).
  - O custo do CPU é uma função não-linear da performance



3

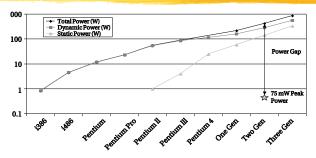
### Porquê Multiprocessadores?

- Melhor performance tempo-real.
  - Colocar as funções de tempo-crítico em elementos de processamento menos sobrecarregados.
  - Uso de Rate-Monotonic Scheduling (RMS) ---ciclos de CPU extra devem ser reservados para cumprir deadlines



RMS - é um algoritmo de escalonamento usado nos sistemas de tempo real

#### Porquê Multiprocessadores?



- O uso de processadores especializados ou lógica customizada poupa energia
- Os uniprocessadores dos desktops não possuem eficiência energética suficiente para aplicações alimentadas por bateria

5

### Porquê Multiprocessadores?

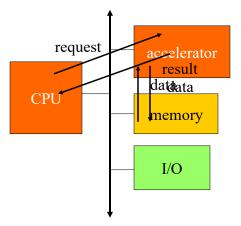
- Bom desempenho no processamento de I/O em tempo-real
- Podem consumir menos energia
- Melhor desempenho no streaming de dados (multimédia)
- A partilha da computação supera o desempenho da computação singular

#### Sistemas aceleradores

- Uso de unidades computacionais dedicadas para algumas funções
  - Lógica hardwired (processamento logico, alternativo, exemplo: aceleradores)
  - CPU extra
- Hardware/software co-design: Conceção de arquiteturas de hardware e software combinadas. exemplo: sistema acelerado

7

## Arquitetura de um sistema acelerado



Acelerador aparece no barramento do CPU como um elemento de processamento (PE)

# Acelerador vs. co-processador

- Um co-processador executa instruções
  - □ Instruções despachadas pelo CPU
- Um acelerador surge como um dispositivo (PE) no bus
  - O acelerador é controlado por registos

9

## Implementações de acelerador

- IC application-specific (Chip específico para a função)
- Field-programmable gate array (FPGA)
- Componente standard
  - □ Exemplo: processador gráfico (GPU)

**FPGA** - É um **circuito integrado** projetado para ser configurado após a fabricação (ex: chip programável).

### Tarefas de conceção de sistemas

- Projetar uma arquitetura de multiprocessador heterogénea
  - ☐ Elementos de processamento (PE): CPU, acelerador, etc.
- Programar o sistema

11

# Conceção de sistemas acelerados - etapas

- Inicialmente, determinar se o sistema realmente necessita de ser acelerado
  - Quão rápido é o acelerador na função core?
  - Qual o *overhead* provocado pelo *data* transfer?
- Projetar o acelerador
- Projetar o interface do CPU para o acelerador

### Problemas de caching

- A memória principal dispõe de um mecanismo de transferência de dados primário para o acelerador
- Os programas devem garantir que o caching não invalida dados da memória principal
  - O CPU pode utilizar dados inválidos através da cache, problema.

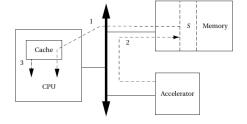
13

### Sincronização

- Tal como na cache, a escrita (write) da memória principal na memória partilhada pode causar invalidação, exemplo:
  - 1. CPU lê a localização S
  - 2. Acelerador escreve na localização S -- Não desejável
  - 3. CPU lê novamente S, mas da cache

### Solução possível:

Atualização da cache



# Análise de performance de multiprocessadores

- ☐ Efeitos do paralelismo (e falta dele):
  - Processos
  - ☐ CPU e bus
  - Múltiplos processadores

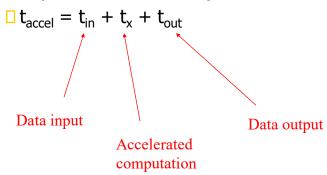
15

### Speedup do acelerador

- Parâmetro crítico speedup: quanto mais rápido é o sistema com o acelerador?
- Deve ter-se em consideração:
  - □ Tempo de execução do acelerador
  - Tempo de transferência de dados
  - ☐ Sincronização com o *CPU* mestre

# Tempo de execução do acelerador

□ Tempo total de execução do acelerador:



17

### Speedup do acelerador

- Assumindo que um *loop* é executado n vezes.
- Comparação de sistema acelerado com sistema não acelerado:

$$\Box S = n(t_{CPU} - t_{accel})$$

$$\Box = n[t_{CPU} - (t_{in} + t_x + t_{out})]$$
Tempo de execução do CPU

Exemplo: Tempo CPU = 100ns Tempo S.Acel = 90ns **RESULTADO**?



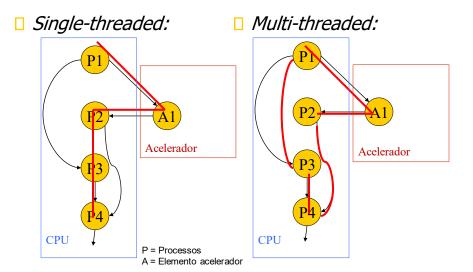
Temos uma vantagem, que pode ser relativa! Uma vez que o custo de implementação do acelerador e consumo energético têm de ser considerados!

### Single- vs. multi-threaded

- Um fator crítico é o paralelismo disponível:
  - ☐ *Single-threaded/blocking:* O *CPU* espera pelo acelerador
  - ☐ *Multi-threaded/non-blocking:* O *CPU* continua
- Para multi-thread, o CPU deve ter trabalho útil para fazer.
  - O software deve suportar também *multithreading*.

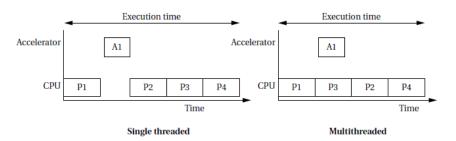
19

### Tempo total de execução



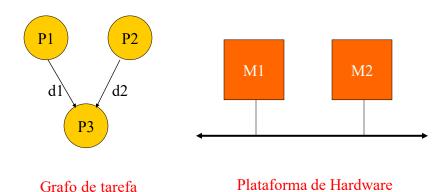
## Análise do tempo de execução

- ☐ *Single-threaded*:
  - ☐ Considera o tempo de execução de todos os processos
- Multi-threaded:
  - Considera o path de execução mais longa



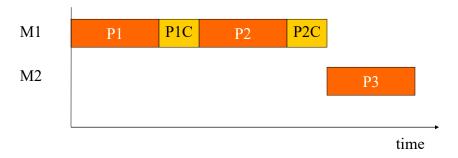
21

# Exemplo: Escalonamento e alocação



## Primeira abordagem

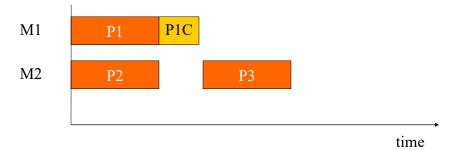
□ Alocação P1, P2 -> M1; P3 -> M2.



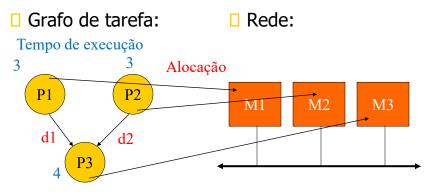
23

### Segunda abordagem

□ Alocação P1 -> M1; P2, P3 -> M2:



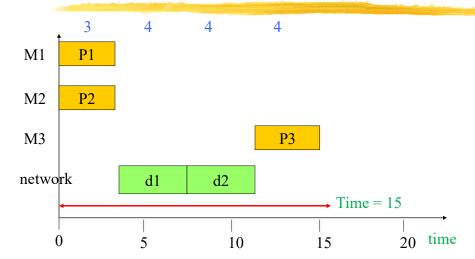
# Exemplo: Ajuste de mensagens para reduzir o atraso



Tempo de transmissão (d) = 4 unid tempo

25

### **Escalonamento Inicial**

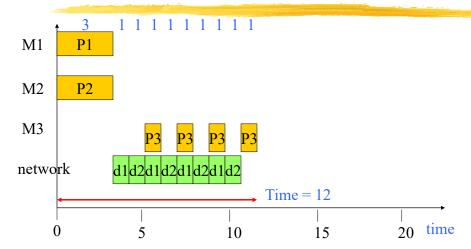


### **Novo escalonamento**

- Modificar P3:
  - ☐ Ler um pacote de d1, um pacote de d2
  - Computar resultado parcial
  - Continuar para o próximo pacote

27

### **Novo escalonamento**



#### Exercício 1

- Assumindo que o tempo de execução do CPU para uma dada função com um loop de 100 ciclos foi de 450ns e o acelerador teve um tempo de execução, leitura e escrita de 2ns, 1ns e 2ns por ciclo respetivamente.
- Verifique se a aceleração neste sistema foi vantajosa?

29

#### Exercício 2

- Numa dada função com um loop de 1000 ciclos, o tempo normal de execução do CPU foi de 6ns por ciclo e o sistema acelerado teve um tempo de execução de 1ns, de leitura 1ns e de escrita 3ns por ciclo.
- Analise se o sistema acelerado foi claramente mais eficiente, porquê?

### **Sistemas Embebidos**

Resolução da FT6