

| STAT243 Lecture 10.3 Computational Issues

| 1 Storing matrices

矩阵在内存中的存储方式包括**列优先 (column-major)** 和 **行优先 (row-major)**。

- **列优先**语言 (R、Fortran) 中，相邻列元素在内存中连续，所以访问同一列或整列更快
- **行优先**语言 (Python、C) 中，相邻行元素在内存中连续，所以访问同一行或整行更快

某些优化的矩阵分解算法会**将输出结果直接覆盖输入矩阵**以节省内存并提升速度（如某些 in-place factorizations）。

| 2 Algorithms

🔗 Logic ▾

优秀算法能将效率提升几个数量级，现代计算速度的主要提升往往来自算法进步而非硬件本身。

| 2.1 一个例子: 向量乘法的两种实现

对于向量乘法 $b = Ax$ ，可使用两种伪代码实现：

| 2.1.1 按行进行内积 (row-wise)

$$b_i = \sum_{j=1}^m a_{ij}x_j$$

```
1 # initialize b[1:n] = 0
2 for(i = 1:n){
3     for(j = 1:m){
4         b_i = b_i + a_{ij} * x_j
5     }
6 }
```

| 2.1.2 按列进行线性组合 (column-wise)

$$b = \sum_{j=1}^m x_j A_{.j}$$

```
1 # initialize b[1:n] = 0
2 for(j = 1:m){
3     for(i = 1:n){
4         b_i = b_i + a_{ij} * x_j
5     }
6 }
```

两种方法的计算量相同，但：

- 方法 1 按行访问 A ，适合 **row-major** (Python、C)
- 方法 2 按列访问 A ，适合 **column-major** (R、Fortran)

| 2.2 General computational issues

许多前面讨论过的计算机浮点限制在矩阵计算中同样适用：

- 小数的舍入误差
- catastrophic cancellation
- 分母接近 0 的不稳定情况

优秀的线性代数库（如 LAPACK）会内部处理这些数值稳定性问题。

3 Ill-conditioned problems

Logic ▾

对于矩阵 ill-conditioned problem 的详细论述, 见 [DDA3005 Lecture 6](#)

3.1 Basics

若输入的微小扰动导致输出显著变化, 则问题是**病态 (ill-conditioned)** 的, 一种衡量是否病态的方式为 **condition number** (条件数)

3.2 例子: 矩阵求解对扰动的敏感性

设

$$A = \begin{pmatrix} 10 & 7 & 8 & 7 \\ 7 & 5 & 6 & 5 \\ 8 & 6 & 10 & 9 \\ 7 & 5 & 9 & 10 \end{pmatrix}, \quad b = (32, 23, 33, 31)^T$$

求解 $Ax = b$ 得到 $x = (1, 1, 1, 1)$

若扰动为

$$\delta b = (0.1, -0.1, 0.1, -0.1)$$

新的解变为

$$x + \delta x = (9.2, -12.6, 4.5, -1.1)$$

可见非常敏感

3.3 条件数的公式

对于欧几里得范数 L_2 (实际上可以选择任何范数), 定义 condition number 为:

$$\text{cond}(A) = \|A\| \|A^{-1}\|$$

并且 (仅对于 L_2 norm) 有:

$$\text{cond}(A) = \frac{\lambda_{\max}}{\lambda_{\min}}$$

其中 λ_{\max} 和 λ_{\min} 为最大和最小特征值的绝对值

并且有近似不等式:

$$\frac{\|\delta x\|}{\|x\|} \leq \text{cond}(A) \frac{\|\delta b\|}{\|b\|}$$

解释:

若 $\text{cond}(A) = 10^8$, 我们在双精度 10^{-16} 的基础上会丢失 8 位有效数字

3.4 代码验证 (略作整理)

```

Python
1 e = np.linalg.eig(A)
2 evals = e[0]
3 print(evals)
4 # [3.02886853e+01 3.85805746e+00 1.01500484e-02 8.43107150e-01]
5
6 ## relative perturbation in x much bigger than in b
7 norm2(delta_x) / norm2(x)
8 # np.float64(8.19847546803699)
9
10 norm2(delta_b) / norm2(b)
11 # np.float64(0.0033319453118976702)
12
13 ## ratio of relative perturbations
14 (norm2(delta_x) / norm2(x)) / (norm2(delta_b) / norm2(b))
15 # np.float64(2460.567236431514)
16
17 ## ratio of largest and smallest magnitude eigenvalues
18 ## confusingly evals[2] is the smallest, not evals[3]
19 (evals[0]/evals[2])
20 # np.float64(2984.092701676269)

```

3.5 Improving conditioning

Logic

统计问题中病态常由自变量共线性引起。改善方式通常是**重新建模**或对变量**中心化、标准化**。

核心思想：

- 避免输入数值量级差距过大
- 尽量让变量接近数量级 1

3.5.1 以二次回归为例

原始变量 $t = 1990, \dots, 2010$ 导致 $X = (1, t, t^2)$ 中：

- 1 的量级 ≈ 1
- t 的量级 ≈ 2000
- t^2 的量级 $\approx 4 \times 10^6$

因此 $X^T X$ 条件数巨大，OLS 不稳定。

3.6 步骤 1：中心化

定义

$$t_2 = t - 2000$$

3.7 步骤 2：进一步缩放

$$t_3 = \frac{t_2}{10}$$

通过中心化和缩放：

- 特征值范围变窄
- 条件数明显下降
- 回归系数更精确

| 3.8 结果总结

- 简单的中心化和标准化往往足以改善病态
- 应始终关注变量的量级
- 最好使每列变量都在数量级 $O(1)$