

Escuela Politécnica Nacional

Matemática avanzada

Nombre: Paula Jabando

Fecha: 16-11-2025

Cuadro: A2

Deber 5

- Resolver los ejercicios del libro de cálculo de varias variables, cap 13, ejercicios de la sección 13.4

- ④ Obtenga T, N y K para los curvos planos

$$r(t) = (\cos t + \sin t) \mathbf{i}^3 + (\sin t - \cos t) \mathbf{j}^3 \quad t > 0$$

$$T = \frac{v}{|v|}$$

$$\textcircled{1} \quad r'(t) = N(t) = (-\sin t + \cos t + t \cos t) \mathbf{i}^3 + (\cos t - \sin t + t \sin t) \mathbf{j}^3$$

$$v(t) = t \cos t \mathbf{i}^3 + t \sin t \mathbf{j}^3$$

$$|v| = \sqrt{t^2(\cos t + \sin t)^2} = t$$

$$T = \frac{t \cos t \mathbf{i}^3 + t \sin t \mathbf{j}^3}{t} = \cos t \mathbf{i}^3 + \sin t \mathbf{j}^3$$

$$\textcircled{2} \quad N = \frac{dT/dt}{|dT/dt|}$$

$$\frac{dT}{dt} = -\sin t \mathbf{i}^3 + \cos t \mathbf{j}^3 \quad \left| \frac{dT}{dt} \right| = \sqrt{(-\sin t)^2 + (\cos t)^2} = 1$$

$$N = -\sin t \mathbf{i}^3 + \cos t \mathbf{j}^3$$

$$\textcircled{3} \quad K$$

$$K = \frac{1}{|v|} \cdot \left| \frac{dT}{dt} \right|$$

$$K = \frac{1}{t} \cdot 1 = \frac{1}{t}$$

Obtenga T, N y K para los curvos en el espacio

$$\textcircled{4} \quad r(t) = (3 \sin t) \mathbf{i}^3 + (3 \cos t) \mathbf{j}^3 + 4t \mathbf{k}^3$$

$$\textcircled{1} \quad T = \frac{v}{|v|}$$

$$y(t) = 3\cos t \vec{i} - 3\sin t \vec{j} + 4\vec{k}$$

$$|\text{v}| = \sqrt{(3\cos t)^2 + (-3\sin t)^2 + (4)^2} = \sqrt{25} = 5$$

$$T = \frac{3\cos t \vec{i}}{5} - \frac{3\sin t \vec{j}}{5} + \frac{4\vec{k}}{5}$$

$$\textcircled{2} N = \frac{dT/dt}{|dT/dt|}$$

$$\frac{dT}{dt} = -\frac{3\sin t \vec{i}}{5} - \frac{3\cos t \vec{j}}{5} \quad \left| \frac{dT}{dt} \right| = \frac{3}{5}$$

$$N = -\sin t \vec{i} - \cos t \vec{j}$$

$$\textcircled{3} K = \frac{1}{|\text{v}|} \cdot \left| \frac{dT}{dt} \right|$$

$$K = \frac{1}{5} \cdot \frac{3}{5} = \frac{3}{25}$$

$$\textcircled{14} \quad r(t) = \cos^2 t \vec{i} + \sin^2 t \vec{j} \quad 0 < t < \pi/2$$

$$\textcircled{1} T = \frac{\text{v}}{|\text{v}|}$$

$$y = -3\cos^2 t \sin t \vec{i} + 3\sin^2 t \cos t \vec{j}$$

$$|\text{v}| = \sqrt{(-3\cos^2 t \sin t)^2 + (3\sin^2 t \cos t)^2} = 3\sin t \cos t.$$

$$T = \frac{\text{v}}{|\text{v}|} = \frac{-3\cos^2 t \sin t \vec{i}}{3\sin t \cos t} + \frac{3\sin^2 t \cos t \vec{j}}{3\sin t \cos t} = -\cos t \vec{i} + \sin t \vec{j}$$

$$\textcircled{2} N = \frac{dT/dt}{|dT/dt|}$$

$$\frac{dT}{dt} = \sin t \vec{i} + \cos t \vec{j} \quad \left| \frac{dT}{dt} \right| = \sqrt{(\sin t)^2 + (\cos t)^2} = 1$$

$$N = \sin t \vec{i} + \cos t \vec{j}$$

$$\textcircled{3} K = \frac{1}{|\text{v}|} \cdot \left| \frac{dT}{dt} \right|$$

$$K = \frac{1}{3\sin t \cos t}$$

④ Maximización de la curvatura de una hélice En el ejemplo 5 encontramos que la curvatura de la hélice $r(t) = (a\cos t)\hat{i} + (a\sin t)\hat{j} + b\hat{k}$ ($a, b \geq 0$) es $K = a/(a^2 + b^2)^{3/2}$ ¿Cuál es el máximo valor que K puede tener para un valor dado de b ?

Queremos maximizar K , para ello usamos el criterio de la primera derivada para determinar los puntos críticos.

$$\frac{dK}{da} = \frac{(1)(a^2 + b^2) - (a)(2a)}{(a^2 + b^2)^2} = \frac{a^2 + b^2 - 2a^2}{(a^2 + b^2)^2} = \frac{b^2 - a^2}{(a^2 + b^2)^2}$$

$$\frac{b^2 - a^2}{(a^2 + b^2)^2} = 0 \quad b^2 - a^2 = 0 \quad a^2 = b^2 \quad a = b$$

Determinación del máximo: para confirmar que $a = b$ es un máximo, analizamos el signo de $K'(a)$ alrededor de $a = b$.

$$\begin{aligned} \bullet a &= \frac{b}{2} & b^2 - \left(\frac{b^2}{4}\right) &\quad \left. \begin{aligned} &\text{b) denominador siempre } > 0 \\ &\text{como } b^2 > \frac{b^2}{4} \text{ numerador igual } > 0 \\ &\therefore \text{Creciente} \end{aligned} \right. \\ \bullet a &= 2b & b^2 - \frac{4b^2}{(b^2 + 4b^2)^2} &\quad \left. \begin{aligned} &\text{Denominador siempre } > 0, \text{ como } 2b^2 > b^2 \\ &\text{el numerador es negativo} \\ &\therefore \text{Decreciente} \end{aligned} \right. \end{aligned}$$

$a = b$ es un máximo.

Encontrando el radio máximo para K :

$$K_{\max} = \frac{a}{a^2 + b^2} \quad K_{\max} = \frac{b}{b^2 + b^2} = \frac{b}{2b^2} = \frac{1}{2b}$$

La curvatura máxima para un radio fijo de b es:

$K_{\max} = \frac{1}{2b}$ esto se logra cuando el radio de la hélice a , es igual al doble medio de avance.

la fórmula $K(x) = \frac{|f''(x)|}{[1 + (f'(x))^2]^{3/2}}$, obtenida en el ejercicio 5

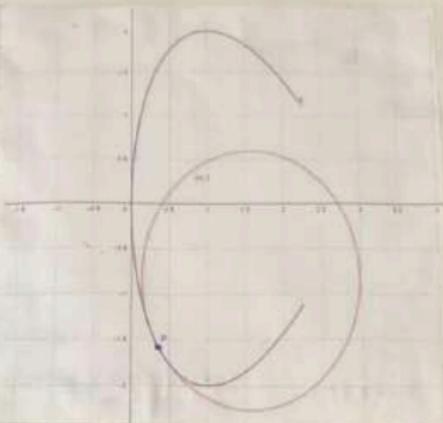
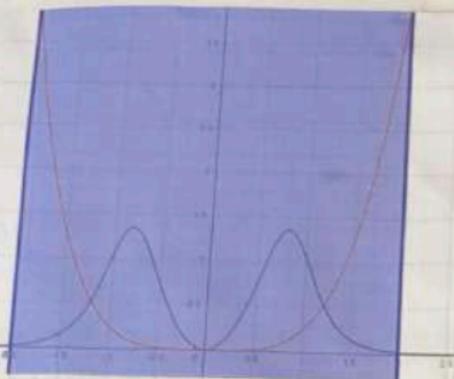
expresa la curvatura $K(x)$ de una curva plana, dos veces diferenciable $y = f(x)$ como función de x . Obtenga la función de curvatura de cada una de las curvas. Luego grafique $f(x)$ junto con $K(x)$ sobre el intervalo.

⑤ $y = x^4/4 \quad -2 \leq x \leq 2$

$$y' = x^3 \quad y'' = 3x^2$$

$$K(x) = \frac{3x^2}{[1 + (x^2)^2]^{3/2}}$$

la función $y = x^4/4$ se dibla más en los puntos en los medios ($x \approx \pm 0.8$) que en su punto más plano o en los puntos verticales ($x \approx \pm 2$).



④ tráigase implícitamente la ecuación $(x-a)^2 + (y-b)^2 = 1/k^2$ del círculo osculador. Luego tráigase junta la curva y el círculo osculador. Podría ser necesario experimentar con el tamaño de la ventana de la gráfica, pero asegúrese de que sea cuadrada.

$$r(t) = t^2 \mathbf{i} + (t^3 - 3t) \mathbf{j} \quad -4 \leq t \leq 4, \quad t_0 = 3/5$$

$$\textcircled{1} \quad v(t) = 2t\mathbf{i} + (3t^2 - 3)\mathbf{j} \quad |v| = \sqrt{(2t)^2 + (3t^2 - 3)^2} = \sqrt{9t^4 - 14t^2 + 9}$$

$$a(t) = 2\mathbf{i} + 6t\mathbf{j} \quad |a| = \sqrt{(2)^2 + (6t)^2} = \sqrt{4 + 36t^2}$$

$$\textcircled{2} \quad \text{Curvatura } K = \frac{|v \times a|}{|v|^3}$$

$$v \times a = (2t)(6t) - (3t^2 - 3)(2) = 12t^2 - 6t^2 + 6 = 6t^2 + 6 = 6(t^2 + 1)$$

$$K = \frac{6(t^2 + 1)}{(9t^4 - 14t^2 + 9)^{3/2}} \quad \text{evaluar en } t_0 = 3/5$$

$$K_0 = \frac{8,16}{(9,264)^{3/2}} = 0,4030$$

se obtiene dividiendo
 $t=0$ y N dando 90° en
 sentido contrario a las agujas

$$\bullet \text{Centro } r(t_0) + R N(t_0) \\ C = 1,566 \mathbf{i} - 0,831 \mathbf{j} \quad N(t_0) = -7\mathbf{i} + 7\mathbf{j}$$

$$(x - 1,566)^2 + (y + 0,831)^2 = 9,083$$

$$34) Y = x(1-x)^{4/5}, \quad -1 \leq x \leq 2, \quad x_0 = 1/2$$

$$\text{I) } K = \frac{1 F''(x))}{[1 + F'(x)]^{3/2}}$$

$$\text{i) } F'(x) = (1-x)^{2/5} + \frac{(x) \cdot 2 \cdot (1-x)^{-3/2} \cdot (-1)}{5} = (1-x)^{\frac{2}{5}} - \frac{2x}{5(1-x)^{\frac{3}{2}}} \\ = \frac{5(1-x)-2x}{5(1-x)^{2/5}} = \frac{5-7x}{5(1-x)^{2/5}} \quad \frac{5}{5} - \frac{7x}{5} = \frac{2}{5}$$

$$\text{ii) } F''(x) = \frac{(-1)(5(1-x)^{2/5}) - (5-7x)[3(1-x)^{-2/5}(-1)]}{[5(1-x)^{4/5}]^2}$$

$$F''(x) = \frac{-35(1-x)^{3/5} - (5-7x)(-3(1-x)^{-2/5})}{[5(1-x)^{2/5}]^2}$$

$$F''(x) = \frac{-35(1-x) - (5-7x)(-3)}{[5(1-x)^{2/5}]^2 (1-x)^{10}} = \frac{-35 + 35x + 15 - 9x}{[5(1-x)^{2/5}]^2 (1-x)^{10}}$$

$$F'''(x) = \frac{14x - 20}{25(1-x)^{12}}$$

$$K = \frac{\left| \begin{array}{c} 14x - 20 \\ 25(1-x)^{12} \end{array} \right|}{\left[1 + \left(\frac{5-7x}{5(1-x)^{4/5}} \right)^2 \right]^{3/2}} \quad \begin{array}{l} F''(1/2) = 0,4547 \\ F'''(1/2) = -1,5764 \end{array}$$

$$K(1/2) = \frac{|-1,5764|}{1,3756} = 1,1891$$

$$2) R = \frac{1}{K} = 0,8409$$

$$3) T(0,5) = r(0,5) + MR(0,5)$$

$$\text{i) } x = \frac{1}{2}, \quad y = 0,13789 \quad \Rightarrow \quad r(1/2) = \frac{1}{2} \bar{x}^2 + 0,13789 \bar{j}^2$$

$$\text{ii) } r(1/2) = \bar{x}^2 + 0,4547 \bar{j}^2 \quad |r(1/2)| = 1,0985$$

$$T(0,5) = \frac{1}{1,0985} \bar{x}^2 + \frac{0,4547}{1,0985} \bar{j}^2$$

$$T(0,5) = 0,4103 \bar{x}^2 + 0,4139 \bar{j}^2$$

Para sacar N se dibujan rotando T y ajustando el signo por concavidad
Dado que $F''(1/2) < 0$ (cóncavo hacia abajo), N apunta hacia abajo

$$N(0,5) = 0,4139 \bar{x}^2 - 0,9103 \bar{j}^2$$

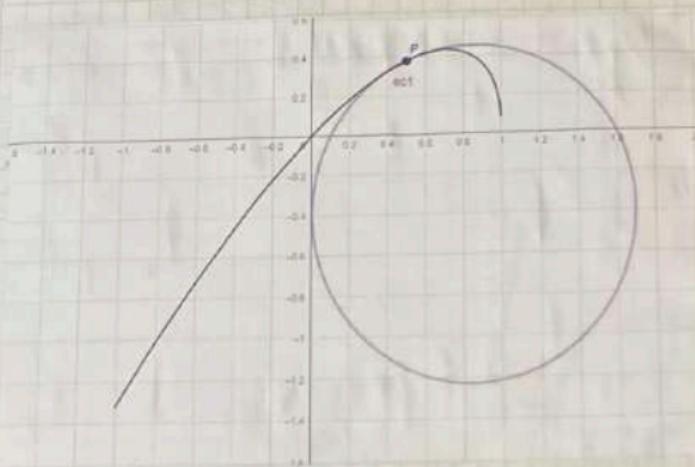
④ Centro $C = r(1/2) + NR(1/2)$

$$C = [0,5x^2 + 0,3389y^2] + [0,3409](0,4139x^2 - 0,9103y^2)$$

$$C = 0,8480x^2 - 0,3865y^2$$

⑤ Ecuación del círculo oscilador

$$(x - 0,8480)^2 + (y + 0,3865)^2 = 0,7071$$



- Resolver los ejercicios del libro cálculo de varias variables, cap 13, ejercicios de la sección 13.5.

Escriba a en la forma $a = a_T \mathbf{i} + a_N \mathbf{N}$ para el valor de $t = 0$

$$\textcircled{a} \quad r(t) = (t \cos t) \mathbf{i} + (t \sin t) \mathbf{j} \rightarrow t = 0$$

$$\textcircled{1} \quad a_T = \frac{d}{dt} v$$

$$\textcircled{2} \quad r'(t) = [\cos t - t \cos t] \mathbf{i} + [\sin t + t \cos t] \mathbf{j} \rightarrow r'(0)$$

$$r'(0) = \mathbf{i}$$

$$\textcircled{3} \quad \|r'(0)\| = \sqrt{(1)^2} = 1$$

$$\textcircled{4} \quad a_T = \frac{d}{dt} \mathbf{i} = 0$$

$$\textcircled{5} \quad 0 = a_T + a_N \rightarrow a_N = g - a_T$$

$$\textcircled{6} \quad r''(t) = [-\sin t - \cos t - t \cos t] \mathbf{i} + [\cos t + \cos t - t \sin t] \mathbf{j} \rightarrow r''(0)$$

$$r''(0) = [-2 \sin 0 - t \cos 0] \mathbf{i} + [2 \cos 0 - t \sin 0] \mathbf{j} \rightarrow r''(0)$$

$$r''(0) = 2 \mathbf{j} \rightarrow 2 \mathbf{k}$$

$$\|r''(0)\| = \sqrt{(0)^2 + (2)^2} = 2\sqrt{2}$$

$$\textcircled{7} \quad a_N = \frac{2}{\sqrt{2}} = 0$$

$$a_N = \sqrt{8} = 2\sqrt{2}$$

$$\textcircled{8} \quad a = 2\sqrt{2} \mathbf{N}$$

Obtenga B y τ para las curvas en el espacio.

$$\textcircled{9} \quad r(t) = 3 \cos t \mathbf{i} + 3 \sin t \mathbf{j} + 4t \mathbf{k}$$

$$T = \frac{3 \cos t}{3} \mathbf{i} - \frac{3 \sin t}{3} \mathbf{j} + \frac{4}{5} \mathbf{k}$$

$$N = -\sin t \mathbf{i} - \cos t \mathbf{j}$$

○ $B = T \times N$

$$B = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{3 \cos t}{3} & -\frac{3 \sin t}{3} & \frac{4}{5} \\ -\sin t & -\cos t & 0 \end{vmatrix} = \left(\frac{4}{5} \cos t \right) \mathbf{i} - \left(\frac{11}{5} \sin t \right) \mathbf{j} - \frac{3}{5} \cos t \mathbf{k} - \frac{3}{5} \sin t \mathbf{k}$$

$$B = \frac{4}{5} \cos t \mathbf{i} - \frac{11}{5} \sin t \mathbf{j} - \frac{3}{5} \mathbf{k}$$

$$\textcircled{3} \quad r = -\frac{dB}{dt} \cdot N \Rightarrow \ddot{r} = -\frac{1}{NI} \left(\frac{d^2B}{dt^2} \cdot N \right)$$

$$\ddot{r} = -\left[-\frac{4}{5} \operatorname{sen}^2 t - \frac{4}{5} \cos^2 t \right] \cdot -\operatorname{sen}^2 t - \cos^2 t \quad \left(\frac{1}{NI} \right)$$

$$\ddot{r} = \frac{4}{5} \operatorname{sen}^2 t \cdot (-\operatorname{sen}^2 t) + \frac{4}{5} \cos^2 t \cdot \cos^2 t \quad \left(\frac{1}{NI} \right)$$

$$\ddot{r} = -\frac{4}{5} \operatorname{sen}^2 t - \frac{4}{5} \cos^2 t \cdot \left(\frac{1}{5} \right)$$

$$\ddot{r} = -\frac{4}{5} (\operatorname{sen}^2 t + \cos^2 t) \frac{1}{5} = -\frac{4}{25}$$

$$\textcircled{4} \quad r(t) = (\cos^2 t) \hat{i} + (\operatorname{sen}^2 t) \hat{j} \quad 0 < t < \pi/2$$

$$OB = T \times N$$

$$B = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & K \\ -\cos t & \operatorname{sen} t & 0 \\ \operatorname{sen} t & \cos t & 0 \end{vmatrix} = \alpha \hat{i} - \alpha \hat{j} + (-\cos^2 t - \operatorname{sen}^2 t) K$$

$$B = (-1)(\operatorname{sen}^2 t + \cos^2 t) \hat{K} = -\hat{K}$$

$$BS = -\hat{K}^2$$

$$\textcircled{5} \quad \ddot{r} = -\frac{1}{NI} \left(\frac{d^2B}{dt^2} \cdot N \right)$$

$$\ddot{r} = -\left(\frac{1}{3 \operatorname{sen} t \cos t} \right) (0 \cdot \operatorname{sen}^2 t + \cos^2 t)$$

$$\ddot{r} = 0$$

\textcircled{6} Puede decirse algo acerca de la rapidez de una partícula cuya aceleración siempre es ortogonal a su velocidad? Justifique su respuesta.

En este caso, podemos concluir que la rapidez de la partícula es constante, es lo que ocurre a que la componente tangencial de la aceleración es la que permite de cambiar la rapidez. Si una partícula tiene $\alpha \times v = 0$ significa que su aceleración solo consta de su componente normal, ya que, esta está siempre orthogonal a la v , la cual tiene la misma dirección que la velocidad. Entonces $a_n = a$ y $\alpha \times v = 0$ entonces $|v| = \text{cte}$.

④ Demuestre que K , y , τ son ambos cero para la recta

$$r(t) = (x_0 + At)\vec{i} + (y_0 + Bt)\vec{j} + (z_0 + Ct)\vec{k}$$

$$r'(t) = \vec{i} + t\vec{j} + t\vec{k}$$

$$\|r'(t)\| = \sqrt{3t^2} = t\sqrt{3}$$

$$T = \frac{1}{\sqrt{3}}\vec{i} + \frac{1}{\sqrt{3}}\vec{j} + \frac{1}{\sqrt{3}}\vec{k}$$

$$\frac{dT}{dt} = 0 \quad \text{Como } K = \left| \frac{dT}{dt} \right| \cdot \frac{1}{\|V\|} \Rightarrow K = 0$$

$$\text{para } \gamma = -\frac{d\vec{B}}{ds} \cdot \vec{N} \quad \gamma \cdot N = \frac{dT/dt}{\|dT/dt\|} \Rightarrow \gamma = 0$$

⑤ Redondee las respuestas a cuatro decimales. Use un SAC para determinar ν y α , la rapidez, T , N , B , K y los componentes tangencial y normal para las curvas dadas, para valores dados de t .

$$r(t) = t\cos t\vec{i} + t\sin t\vec{j} + t\vec{k}, \quad t = \sqrt{3} \approx 1,7321$$

$$\textcircled{1} \quad r(t) = \sqrt{t} = \left[t\cos t - t\sin t \right]\vec{i} + \left[t\sin t + t\cos t \right]\vec{j} + \vec{k}$$

$$N(\sqrt{3}) = -1,5708\vec{i} + 0,7088\vec{j} + \vec{k} \quad \|V\| = \sqrt{24t^3}$$

$$\|\nu(\sqrt{3})\| = \sqrt{(-1,5708)^2 + (0,7088)^2 + 11t^2} = 2,2361$$

$$\textcircled{2} \quad r''(t) = a(t) = [sent - \cos t - t\cos t]\vec{i} + [\cos t + \cos t - t\sin t]\vec{j}$$

$$a(t) = [-\cos t - t\cos t]\vec{i} + [2\cos t - t\sin t]\vec{j}$$

$$a(\sqrt{3}) = -1,6959\vec{i} + 2,0308\vec{j} + 0$$

$$\|a(\sqrt{3})\| = \sqrt{(-1,6959)^2 + (-2,0308)^2} = 2,6458$$

$$\textcircled{3} \quad T = \frac{V}{\|V\|} = -0,8364\vec{i} + 0,2190\vec{j} + 0,1447\vec{k}$$

$$\textcircled{4} \quad \dot{\alpha}_T = \frac{d}{dt} \frac{\|1+t\vec{v}\|}{\|V\|} = \frac{\dot{v}t}{\|V\|^2} = \frac{t}{\|V\|^2} = \frac{1,7321}{\sqrt{24t^3}} = 0,7746$$

$$\textcircled{5} \quad \ddot{\alpha} = \dot{\alpha}_T^2 + \alpha_N^2 \Rightarrow \alpha_N^2 = \dot{\alpha}^2 - \dot{\alpha}_T^2 \quad \alpha_N = 2,5298$$

$$\textcircled{6} \quad N = -0,4143\vec{i} - 0,8998\vec{j} - 0,1369\vec{k}$$

$$\textcircled{7} \quad K = \begin{vmatrix} i & j & k \\ -1,8362 & 0,4088 & 1 \\ -1,6959 & 2,0308 & 0 \end{vmatrix} \quad \text{magnitud} \quad (2,0308)\vec{i} - (1,6959)\vec{j} + 5\vec{k} = 5,6569$$

$$K = \frac{\|V \times a\|}{\|V\|^3} = \frac{5,6569}{(2,2361)^3} = 0,5060$$

$$\textcircled{8} \quad B = TXN = \begin{vmatrix} i & j & k \\ -0,7364 & 0,370 & 0,4442 \\ 0,4443 & -0,6998 & -0,1369 \end{vmatrix}$$

$$B = 0,3589i^2 + 0,1998j^2 + 0,883k^2$$

$$\textcircled{9} \quad r = 1v \times a_1 \cdot r'''(l) = \frac{9,0000}{1v \times a_1^2} = 0,2812$$

$$r''(t) = (-2\cos t - \cos t + t\sin t)i^2 + [-2\sin t - \sin t - t\cos t]j^2$$

$$r'''(t) = (-3\cos t + t\sin t)i^2 + [-3\sin t - t\cos t]j^2$$

$$r'''(\sqrt{3}) = -2,1914i^2 - 2,6828j^2$$

- Resolver los ejercicios del 1 al 10 del libro cálculo de varias variables, cap 13, ejercicios de la sección 13.6.

En los ejercicios del 1 al 5, obtenga los vectores de velocidad y aceleración en términos de U_r y U_θ .

$$\textcircled{1} \quad r = a(1 - \cos \theta) \quad y \quad \frac{d\theta}{dt} = 3 = \dot{\theta}$$

$$v = \dot{r} U_r + r \dot{\theta} U_\theta$$

$$\bullet \dot{r} = \frac{dr}{d\theta} \cdot \frac{d\theta}{dt} = a \sin \theta \cdot 3 = 3a \sin \theta$$

$$v = 3a \sin \theta U_r + 3a(1 - \cos \theta) U_\theta$$

$$a = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2) U_r + (r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta}) U_\theta$$

$$\bullet \ddot{r} = \frac{\partial^2 r}{\partial \theta^2} \cdot \frac{d\theta}{dt} = 3a \cos \theta \cdot 3 = 9a \cos \theta$$

$$\bullet \ddot{\theta} = 0$$

$$a = (9a \cos \theta - a(1 - \cos \theta)(3)^2) U_r + (0 + 2(3a \sin \theta)(3)) U_\theta$$

$$a = (-9a + 18a \cos \theta) U_r + (18a \sin \theta) U_\theta$$

$$\textcircled{2} \quad r = 2\cos 2\theta \quad y \quad \frac{dr}{dt} = 2t$$

$$\dot{r} = 2t\cos 2\theta$$

$$\dot{\theta} = 2t$$

$$\ddot{r} = -4\sin 2\theta$$

$$\ddot{\theta} = 2$$

$$v = \dot{r}u_r + r\dot{\theta}u_\theta$$

$$\dot{r} = 2t\cos 2\theta \cdot 2t = (4t)(\cos 2\theta)$$

$$v = (4t)(\cos 2\theta)u_r + (2t)(\sin 2\theta)u_\theta$$

$$a = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)u_r + (r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta})u_\theta$$

$$\dot{r} = (4at)(\cos 2\theta) \Rightarrow \ddot{r} = 4a(\cos 2\theta) - 8at(\sin 2\theta)(2t)$$

para derivar $g(t) = \cos 2t$
términos de t usamos regla
de la cadena $\frac{d}{dt} \cdot \frac{dg}{dt}$

$$a = [4a(\cos 2\theta) - 16at^2(\sin 2\theta) - 4at^2(\sin 2\theta)]u_r + (r\dot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta})u_\theta$$

$$a = [4a(\cos 2\theta - 5t^2 \sin 2\theta)]u_r + [2\cos 2\theta + 16t^2(\cos 2\theta)]u_\theta$$

$$\textcircled{3} \quad r = e^{at} \quad y \quad \frac{dr}{dt} = a \quad \ddot{\theta} = 0$$

$$\textcircled{1} \quad \dot{r} = \frac{d(e^{at})}{dt} \cdot \frac{dr}{dt} = 2ae^{at}$$

$$\textcircled{2} \quad \ddot{r} = \frac{d}{dt} (2ae^{at}) \cdot \frac{dr}{dt} = 4ae^at$$

$$\textcircled{3} \quad v = \dot{r}u_r + r\dot{\theta}u_\theta$$

$$v = 2ae^{at}u_r + ae^{at}u_\theta$$

$$\textcircled{4} \quad a = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)u_r + (r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta})u_\theta$$

$$a = [4ae^{at} - 4e^{at}]u_r + (8ae^{at})u_\theta$$

$$\textcircled{4} \quad r = a(1 + \operatorname{sent}) \quad y \quad \theta = 1 - e^{-t}$$

como restó en los términos de t derivamos normal

$$\textcircled{1} \quad \dot{r} = ae^{-t}$$

$$\textcircled{2} \quad \frac{dr}{dt} = e^{-t} \quad \frac{d\theta}{dt} = -e^{-t}$$

$$\textcircled{3} \quad v = \dot{r}u_r + r\dot{\theta}u_\theta$$

$$v = ae^{-t}u_r + ae^{-t}(1 + \operatorname{sent})u_\theta$$

$$\textcircled{4} \quad \ddot{r} = -ae^{-t}$$

$$\textcircled{5} \quad a = (-ae^{-t} - [+e^{-2t}a(1 + \operatorname{sent})])u_r + [(-e^{-t} - e^{-t}a\operatorname{sent})] + 2e^{-t}a(\cos t)$$

$$⑤ r = 2 \cos 4t \quad \theta = 8t$$

$$① \dot{r} = -8 \sin 4t \quad \dot{\theta} = 2 \quad \ddot{\theta} = 0$$

$$② \ddot{r} = -32 \cos 4t$$

$$③ \mathbf{v} = \dot{r} \mathbf{u}_r + r \dot{\theta} \mathbf{u}_\theta$$

$$\mathbf{v} = -32 \sin 4t \mathbf{u}_r + 4 \cos 4t \mathbf{u}_\theta$$

$$④ \mathbf{a} = (\ddot{r} - r \dot{\theta}^2) \mathbf{u}_r + (r \ddot{\theta} + 2 \dot{r} \dot{\theta}) \mathbf{u}_\theta$$

$$\mathbf{a} = (-32 \cos 4t - 8 \cos 4t) \mathbf{u}_r + (8 \cos 4t) \mathbf{u}_\theta$$

$$\mathbf{a} = -40 \cos 4t \mathbf{u}_r + 8 \cos 4t \mathbf{u}_\theta$$

⑥ **Tipo de órbita.** ¿Para qué valores de v_0 en la ecuación (a) la órbita de la ecuación (b) es una circunferencia? ¿Una elipse? ¿Una parábola? ¿Una hipérbola?

• Circunferencia $e=0$ $\frac{v_0}{r_0} \frac{v_0^2}{GM} - 1 = 0$ $v_0 = \sqrt{\frac{GM}{r_0}}$

• Elipse $0 < e < 1$ $\sqrt{\frac{GM}{r_0}} < v_0 < \sqrt{\frac{2GM}{r_0}}$

• Parábola $e=1$ $v_0 = \sqrt{\frac{2GM}{r_0}}$

• Hipérbola $e > 1$ $v_0 > \sqrt{\frac{2GM}{r_0}}$

⑦ **Órbitas circulares** demuestré que un planeta con órbita circular se mueve a velocidad constante (Sugerencia: Considere que esto es una consecuencia de una de las leyes de Kepler).

$$r = \frac{(1+e)r_0}{1+e \cos \theta} \quad ① \text{ con } e=0 \text{ para que la trayectoria sea un círculo}$$
$$r = r_0 \quad \text{el radio es constante}$$

$$② \frac{dr}{dt} = \frac{1}{2} r^2 \dot{\theta} \quad (\text{un planeta tiene giros iguales en tiempos iguales})$$

Como ① y ② son constantes, entonces $\dot{\theta}$ es constante

$$\mathbf{v} = \dot{r} \mathbf{u}_r + \dot{\theta} r \mathbf{u}_\theta$$

$$\mathbf{v} = r \dot{\theta} \mathbf{u}_\theta \quad |\mathbf{v}| = \sqrt{(r \dot{\theta})^2} = r \dot{\theta} \rightarrow \text{rapidez constante}$$

- ⑧ Suponga que \mathbf{r} es el vector posición de una partícula que se mueve a lo largo de una curva plana y $d\mathbf{A}/dt$ es la razón a la cual el vector barre el área. Sin usar coordenadas y suponiendo que existen las derivadas necesarias, dé un argumento geométrico con base en incrementos y límites para demostrar la validez de la ecuación.

$$\frac{d\mathbf{A}}{dt} = \frac{1}{2} |\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}|$$

$$\Delta \mathbf{A} \approx \frac{1}{2} |\mathbf{r} \times \Delta \mathbf{r}| \Rightarrow \frac{\Delta \mathbf{A}}{\Delta t} = \frac{1}{2} |\mathbf{r} \times \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t}|$$

$\Delta t \rightarrow 0$. Como $\frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t} \rightarrow \dot{\mathbf{r}}$, se obtiene

$$\frac{d\mathbf{A}}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \mathbf{A}}{\Delta t} = \frac{1}{2} |\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}|$$

$$\frac{d\mathbf{A}}{dt} = \frac{1}{2} (\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}) \cdot \mathbf{k}$$

- ⑨ Tercera ley de Kepler complete la deducción de la tercera ley de Kepler.

$$T = \frac{2\pi a^3}{T_0 V_0} \sqrt{1-e^2} \quad (9)$$

$$e = \frac{V_0 V_0^2 - 1}{GM} \quad (5) \quad ; \quad a = \frac{V_0}{1-e} \quad (10)$$

Ecuación (9)

$$e+1 = \frac{V_0 V_0^2}{GM} \quad (5) \quad ; \quad (1-e) = \frac{V_0}{a} \quad (10)$$

$$\frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{T_0^2 V_0^2} (1-e^2)$$

Al elevar al cuadrado a ambos lados de la ec (9) y sustituir (5) y (10) obtenemos la tercera ley de Kepler

$$\frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{T_0^2 V_0^2} (1-e)(1+e)$$

$$\frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{T_0^2 V_0^2} \left(\frac{V_0}{a} \right) \left(\frac{V_0 V_0}{GM} \right) \Rightarrow \frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{GM}$$

El tiempo T que tarda un planeta en dar vuelta alrededor del sol es el periodo orbital del planeta. La tercera ley de Kepler, está demostrada.

② Obtenga la longitud del eje mayor de la órbita de la Tierra con base en la tercera ley de Kepler y en el hecho de que el periodo de la órbita de la Tierra es de 365.256 días.

$$T = 365.256 \text{ días} \quad \begin{array}{|c|c|c|} \hline & 24 \text{ h} & 36000 \approx 3.1558 \times 10^7 \text{ s} \\ \hline & 1 \text{ día} & 1 \text{ h} \\ \hline \end{array}$$

$$G = 6.674 \times 10^{-11} [\text{Nm}^2/\text{Kg}^2] \text{ constante universal}$$

$$M = 1.99 \times 10^{30} \text{ Kg} \text{ (Masa del sol)}$$

$$a^3 = \frac{T^2 G M}{4\pi^2}$$

$$a = \sqrt[3]{\frac{T^2 G M}{4\pi^2}} = 1.4963 \times 10^{11}$$