

Lineare Algebra 2 — Lösung zu Übungsblatt 4

Sommersemester 2020

AOR Dr. D. Vogel
P. Gräf, R. Steingart

Abgabe: Do 28.05.2020 um 9:15 Uhr

16. Aufgabe: (4+2 Punkte, Ähnlichkeit von Matrizen) Seien K ein Körper und $n \in \mathbb{N}$.

(a) In diesem Aufgabenteil soll Bemerkung 4.7 aus der Vorlesung bewiesen werden. Sei dazu L ein Körper, der K als Teilkörper enthält. Man zeige:

(i) Sind $f, g \in K[t]$, so gilt $\text{ggT}_{L[t]}(f, g) = \text{ggT}_{K[t]}(f, g)$.

(ii) Sind $A, B \in M_{n,n}(K)$, so sind äquivalent:

(1) $A \approx B$ in $M_{n,n}(K)$.

(2) $A \approx B$ in $M_{n,n}(L)$.

(b) Sei $A \in M_{n,n}(K)$. Dann ist die Matrix A ähnlich zu ihrer Transponierten A^t .

Hinweis: Man verwende das Kriterium aus dem Satz von Frobenius.

Lösung:

(a) **Zu (i).** Setze $d_K := \text{ggT}_{K[t]}(f, g)$ und $d_L := \text{ggT}_{L[t]}(f, g)$ (man beachte, dass hiermit die eindeutig bestimmten *normierten* ggT's gemeint sind). Da d_K gemeinsamer Teiler von f und g in $K[t]$ ist, ist d_K auch in $L[t]$ gemeinsamer Teiler von f und g , also gilt

$$d_K \mid d_L \text{ in } L[t]. \quad (*)$$

Andererseits hat man wegen Bem. 2.5, da $K[t]$ und $L[t]$ Hauptidealringe sind

$$d_K \in K[t]f + K[t]g \subseteq L[t]f + L[t]g = L[t] \cdot d_L,$$

d.h. $d_L \mid d_K$ in $L[t]$. Zusammen mit (*) folgt, dass d_K und d_L assoziiert sind, und weil beide normiert sind, folgt $d_K = d_L$.

Wir merken an, dass sich dieser Beweis direkt auf die Aussage

$$\text{ggT}_{L[t]}(f_1, \dots, f_k) = \text{ggT}_{K[t]}(f_1, \dots, f_k)$$

für endlich viele $f_1, \dots, f_k \in K[t]$ ausdehnt.

Zu (ii). Für $\ell = 1, \dots, n$ bezeichne $d_\ell^K(A) \in K[t]$ bzw. $d_\ell^L(A) \in L[t]$ den ℓ -ten Determinantenteiler von A aufgefasst als Matrix über K bzw. über L , und entsprechend für B . Wir zeigen $d_\ell^L(A) = d_\ell^K(A)$, dann folgt die gewünschte Äquivalenz direkt aus dem Invariantenteilersatz 4.5.

Schreiben wir $f_1, \dots, f_k \in K[t]$ für die Minoren ℓ -ter Stufe von $P_A \in M_n(K[t])$, so gilt

$$d_\ell^L(A) = \text{ggT}_{L[t]}(f_1, \dots, f_k) \stackrel{(a)}{=} \text{ggT}_{K[t]}(f_1, \dots, f_k) = d_\ell^K(A),$$

womit die Behauptung folgt.

(b) Zunächst gilt

$$P_{A^t} = tE_n - A^t = t(E_n)^t - A^t = (tE_n - A)^t = (P_A)^t.$$

Nach dem Satz von Frobenius 4.2 genügt es zu zeigen, dass P_A und $(P_A)^t$ äquivalent sind. Dies ist nach Satz 3.19 z.B. gleichbedeutend damit, dass sie dieselben Fittingideale

besitzen. Bezeichnen wir für ein gegebenes $\ell \in \{1, \dots, n\}$ die $\ell \times \ell$ -Untermatrizen von P_A mit B_1, \dots, B_k , so ist klar dass die $\ell \times \ell$ -Untermatrizen von $(P_A)^t$ durch B_1^t, \dots, B_k^t gegeben sind. Da die Determinante invariant unter Transponieren ist, erhalten wir

$$\text{Fit}_\ell(P_A) = (\det(B_i) \mid i = 1, \dots, k) = (\det(B_i^t) \mid i = 1, \dots, k) = \text{Fit}_\ell((P_A)^t).$$

Alternativ macht man sich leicht klar, dass sich P_A und $(P_A)^t$ auf dieselbe Elementarteilergestalt bringen lassen. Hat man nämlich P_A mit dem Gauß'schen Verfahren 3.8 diagonalisiert, so wende man dieselbe Prozedur auf $(P_A)^t$ an, wobei man nun anstelle jeder Zeilenoperation die entsprechende Spaltenoperation durchführe, und umgekehrt. Damit erhält man, dass P_A und $(P_A)^t$ dieselben Elementarteiler besitzen und daher nach Satz 3.19 äquivalent sind.

Als Matrixmultiplikation formuliert: Seien $S, T \in \text{GL}_n(K[t])$, sodass die Matrix

$$E := S \cdot P_A \cdot T$$

Elementarteilergestalt hat. Dann folgt

$$E = E^t = (S \cdot P_A \cdot T)^t = T^t \cdot (P_A)^t \cdot S^t.$$

17. Aufgabe: (3+3 Punkte, Invarianten- und Determinantenteiler)

- (a) Man berechne die Invarianten- und Determinantenteiler der folgenden Matrix:

$$A = \begin{pmatrix} 10 & -11 & -11 & -32 \\ -1 & 0 & -2 & 4 \\ 1 & -1 & 1 & -4 \\ 2 & -2 & -2 & -6 \end{pmatrix} \in M_{4,4}(\mathbb{Q}).$$

- (b) Man untersuche mit Hilfe des Invariantenteilersatzes, ob die folgenden Matrizen in $M_{3,3}(\mathbb{Q})$ ähnlich zueinander sind:

$$B = \begin{pmatrix} -5 & -3 & 5 \\ 0 & 1 & -1 \\ -8 & -4 & 7 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} -3 & 8 & 12 \\ 1 & -2 & -3 \\ -2 & 4 & 7 \end{pmatrix}.$$

Lösung:

- (a) Wir wenden den Gauß-Algorithmus auf die charakteristische Matrix $P_A := tE_4 - A$ an. Die Invariantenteiler sind dann die eindeutigen, normierten Polynome auf der Diagonalen.

$$\begin{aligned} P_A = \begin{pmatrix} t-10 & 11 & 11 & 32 \\ 1 & t & 2 & -4 \\ -1 & 1 & t-1 & 4 \\ -2 & 2 & 2 & t+6 \end{pmatrix} &\sim \begin{pmatrix} -1 & 1 & t-1 & 4 \\ 1 & t & 2 & -4 \\ t-10 & 11 & 11 & 32 \\ -2 & 2 & 2 & t+6 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\text{R}_1 \leftrightarrow \text{R}_2 \\ \text{R}_3 \leftarrow \text{R}_3 + \text{R}_1 \\ \text{R}_4 \leftarrow \text{R}_4 + \text{R}_1}} \begin{pmatrix} 1 & t & 2 & -4 \\ -1 & 1 & t-1 & 4 \\ t-10 & 11 & 11 & 32 \\ -2 & 2 & 2 & t+6 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\text{R}_2 \leftarrow \text{R}_2 + \text{R}_1 \\ \text{R}_3 \leftarrow \text{R}_3 - t \cdot \text{R}_1 \\ \text{R}_4 \leftarrow \text{R}_4 + 2 \cdot \text{R}_1}} \begin{pmatrix} 1 & t & 2 & -4 \\ 0 & 1 & t+1 & 0 \\ 0 & t+1 & t^2-11t+21 & 4t-8 \\ 0 & 0 & -2t+4 & t-2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\text{R}_3 \leftarrow \text{R}_3 - (t+1) \cdot \text{R}_2 \\ \text{R}_4 \leftarrow \text{R}_4 - (-2t+4) \cdot \text{R}_2}} \begin{pmatrix} 1 & t & 2 & -4 \\ 0 & 1 & t+1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 4t-8 \\ 0 & 0 & -2t+4 & t-2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\text{R}_4 \leftarrow \text{R}_4 + \text{R}_3}} \begin{pmatrix} 1 & t & 2 & -4 \\ 0 & 1 & t+1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 4t-8 \\ 0 & 0 & 0 & t-2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\text{R}_1 \leftarrow \text{R}_1 - t \cdot \text{R}_2 \\ \text{R}_3 \leftarrow \text{R}_3 \cdot (-1/2) \\ \text{R}_4 \leftarrow \text{R}_4 \cdot (-1)}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & t+1 & t+1 & 0 \\ 0 & t+1 & t^2-11t+21 & 4t-8 \\ 0 & 0 & -2t+4 & t-2 \end{pmatrix} \sim \dots \end{aligned}$$

Nach einigen weiteren Schritten folgt schließlich

$$P_A \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & t-2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & t^3 - 3t^2 + 4 \end{pmatrix}.$$

(Ein ausführliches Beispiel zur vollständigen Anwendung des Gauß-Algorithmus findet sich zum Beispiel in der Lösung zu Aufgabe 15 auf Blatt 4)

Die Determinantenteiler ergeben sich gemäß Folgerung 4.4 aus dem Produkt der Invariantenteiler, wir erhalten demnach:

$$\begin{array}{ll} c_1(A) = 1 & d_1(A) = 1 \\ c_2(A) = 1 & d_2(A) = 1 \\ c_3(A) = t - 2 & d_3(A) = t - 2 \\ c_4(A) = t^3 - 3t^2 + 4 = (t + 1)(t - 2)^2 & d_4(A) = (t + 1)(t - 2)^3. \end{array}$$

(b) Nach dem Invariantenteilersatz gilt die Äquivalenz

$$B \approx C \iff d_l(B) = d_l(C) \text{ für alle } l \in \{1, 2, 3\}.$$

Sind B und C ähnlich haben sie also insbesondere die gleichen charakteristischen Polynome, denn

$$\chi_B^{\text{char}}(t) = d_3(B) = d_3(A) = \chi_A^{\text{char}}(t).$$

Diese Bedingung ist aber nicht erfüllt, denn wir erhalten

$$\begin{aligned} \chi_B^{\text{char}}(t) &= \det(P_B) = t^3 - 3t^2 + 3t - 1, \\ \chi_C^{\text{char}}(t) &= \det(P_C) = t^3 - 2t^2 - t + 2. \end{aligned}$$

Somit sind B und C nicht ähnlich.

Die Übungsblätter sowie weitere Informationen zur Vorlesung sind über **MaMpf** abrufbar.