1 Aufgabe 1

Es bezeichne Abb (\mathbb{R},\mathbb{C}) den \mathbb{C} -Vektorraum aller Abbildungen von \mathbb{R} nach \mathbb{C} . Sei

$$V := \{ f \in Abb(\mathbb{R}, \mathbb{C}) | \text{ es gibt } a, b, c \in \mathbb{C} \text{ sodass } f(x) = a + bx + cx^2 \text{ für alle } x \in \mathbb{R} \}$$

(a) **Z.Z.:** V ist ein endlich-dimensionaler Untervektorraum von $Abb(\mathbb{R}, \mathbb{C})$

Beweis.
$$\Box$$

(b) **Z.Z.:** $h: V \times V \longrightarrow \mathbb{C}$ gegeben durch

$$h(f,g) = \int_0^1 f(x)\overline{g(x)} \, dx := \int_0^1 \operatorname{Re}(f(x)\overline{g(x)}) \, dx + i \int_0^1 \operatorname{Im}(f(x)\overline{g(x)}) \, dx \in \mathbb{C}$$

ist ein Skalarprodukt auf V.(V,h) ist ein unitärer Raum.

Beweis.
$$\Box$$

2 Aufgabe 2

(a) Jede Matrix A induziert durch $(x,y) \mapsto x^t A \overline{y}$ eine Sesquilinearform. Offensichtlich ist außerdem $A = \overline{A}^t$, daher muss die Sesquilinearform hermitesch sein,

$$\overline{h_A(y,x)} = \overline{h_A(y,x)}^t = \overline{y^t A \overline{x}}^t = (\overline{y}^t \overline{A} x)^t = x^t \overline{A}^t y = x^t A y = h_A(x,y).$$

Zudem gilt

$$(x_1 \quad x_2 \quad x_3) \cdot \begin{pmatrix} 1 & i & 0 \\ -i & 3 & i \\ 0 & -i & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \overline{x_1} \\ \overline{x_2} \\ \overline{x_3} \end{pmatrix}$$

$$= (x_1 - ix_2 \quad 3x_2 + i(x_1 - x_3) \quad x_3 + ix_2) \cdot \begin{pmatrix} \overline{x_1} \\ \overline{x_2} \\ \overline{x_3} \end{pmatrix}$$

$$= |x_1|^2 - i\overline{x_1}x_2 + 3|x_2|^2 + i\overline{x_2}(x_1 - x_3) + |x_3|^2 + ix_2\overline{x_3}$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot (-\overline{x_1}x_2 + \overline{x_2}x_1 - \overline{x_2}x_3 + \overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) - (\overline{x_3}x_2))$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot (2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_2}x_1) + 2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_3}x_2))$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot (2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_2}x_1) + 2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_3}x_2))$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot (2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_2}x_1) + 2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_3}x_2))$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot (2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_2}x_1) + 2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_3}x_2))$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot (2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_2}x_1) + 2i \cdot \operatorname{Im}(\overline{x_3}x_2))$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) - (\overline{x_3}x_2))$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) - (\overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) - (\overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) - (\overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) - (\overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) - (\overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) - (\overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) + (\overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) + (\overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) + (\overline{x_3}x_2)$$

$$= |x_1|^2 + 3|x_2|^2 + |x_3|^2 + i \cdot ((\overline{x_2}x_1) - (\overline{x_2}x_1) + (\overline{x_3}x_2) + (\overline{x_3}x_2$$

woraus die positive Definitheit folgt.

(b) Als Ausgangsbasis für die Gram-Schmidt-Orthogonalisierung nehmen wir die kanonische Basis des \mathbb{C}^3 ,

$$\left\{v_1, v_2, v_3\right\} \left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\1\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Wegen $h_A(v_1, v_1) = 1$ ist sofort $w_1 = v_1$. Dann berechnen wir

$$w_2' = v_2 - h_A(v_2, w_1)w_1 = v_2 + i \cdot v_1 = \begin{pmatrix} i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

und

$$w_2 = \frac{w_2'}{\sqrt{h_A(w_2', w_2')}} = \frac{w_2'}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \begin{pmatrix} i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Damit kommt man auf

$$w_3' = v_3 - h_A(v_3, w_1)w_1 - h_A(v_3, w_2)w_2 = v_3 - 0 \cdot w_1 + \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot i \cdot w_2 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{i}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

und schließlich ist

$$w_3 = \frac{w_3'}{\sqrt{h_A(w_3', w_3')}} = \frac{w_2'}{\sqrt{\frac{1}{2}}} = \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \begin{pmatrix} -1\\i\\2 \end{pmatrix}$$

Folglich ist

$$\underline{w} = \{w_1, w_2, w_3\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\0 \end{pmatrix}, \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \begin{pmatrix} i\\1\\0 \end{pmatrix}, \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \begin{pmatrix} -1\\i\\2 \end{pmatrix} \right\}$$

eine Orthonormalbasis von (\mathbb{C}^3, h_A)

(c) Dafür bestimmen wir zunächst die Darstellungsmatrix von B bzgl. einer Orthonormalbasis von (\mathbb{C}^3, h_A) und wählen dafür \underline{w} . Es gilt

$$T = \begin{pmatrix} 1 & \frac{\sqrt{2}}{2}i & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2}i \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix}.$$

Nun berechnen wir noch T^{-1} .

$$\begin{pmatrix}
1 & \frac{\sqrt{2}}{2}i & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\
0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2}i \\
0 & 0 & \sqrt{2}
\end{pmatrix}
\overset{+}{\smile}_{-i} \begin{vmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{vmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2}i \\
0 & 0 & \sqrt{2}
\end{vmatrix} \begin{vmatrix}
\cdot \frac{1}{\sqrt{2}} & \begin{vmatrix}
1 & -i & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{vmatrix} \begin{vmatrix}
\cdot \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\
0 & 0 & 1
\end{vmatrix} \overset{+}{\smile}_{-i} \begin{vmatrix}
1 & -i & 0 \\
0 & \sqrt{2} & 0 \\
0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2}
\end{vmatrix} \overset{+}{\smile}_{-i}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & i \\
0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\overset{+}{\smile}_{-i} \begin{vmatrix}
1 & -i & 0 \\
0 & \sqrt{2} & 0 \\
0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2}
\end{pmatrix} \overset{+}{\smile}_{-i}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\begin{vmatrix}
1 & -i & 0 \\
0 & \sqrt{2} & -i\frac{\sqrt{2}}{2} \\
0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2}
\end{pmatrix}$$

Folglich ist die Darstellungsmatrix von B bzgl. \underline{w}

$$T^{-1} \cdot B \cdot T = \begin{pmatrix} 1 & -i & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & -i\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & -2i & -i \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & \frac{\sqrt{2}}{2}i & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2}i \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix}$$

Die dazu adjungierte Matrix ist also die Darstellungsmatrix der adjungierten Abbildung zu $B\cdot$. Es gilt

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2i \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix}$$

und folglich ist B· normal bezüglich (V, h_A) . Mit dem Standardskalarprodukt ist B· nicht normal, da die Standardbasis eine Orthonormalbasis darstellt und

$$B \cdot B^* \neq B^* \cdot B$$

(d) $\chi_{\text{char}} = (\lambda - 2) \cdot \lambda \cdot (\lambda - 2i) \implies \{2, 0, 2i\}$ sind Eigenwerte von B. Der Eigenraum zu $\lambda = 2$ ist

$$\operatorname{Lin}\begin{pmatrix}1\\0\\0\end{pmatrix},$$

zu $\lambda = 0$

$$\operatorname{Lin} \begin{pmatrix} i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

und zu $\lambda = 2i$

$$\operatorname{Lin} \begin{pmatrix} 1 \\ -i \\ -2 \end{pmatrix}$$
.

Da die Eigenräume alle nur eindimensional sind genügt es,

$$h_A(\begin{pmatrix} 1\\0\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} i\\1\\0\\0 \end{pmatrix}) = 0,$$

$$h_A(\begin{pmatrix}1\\-i\\-2\end{pmatrix},\begin{pmatrix}i\\1\\0\end{pmatrix})=0$$

und

$$h_A\begin{pmatrix} 1\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1\\-i\\-2 \end{pmatrix}) = 0$$

nachzurechnen.

(e) Wir rechnen es wieder analog zur (c) in einer Orthonormalbasis von (V, h_A) nach und sehen

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2i \end{pmatrix},$$

folglich ist B· nicht selbstadjungiert.

3 Aufgabe 3

Sei (V, h) ein unitärer Raum. Für $f \in \text{End}(V)$ bezeichne wie in der Vorlesung $f^* \in \text{End}(V)$ die zu f adjungierte Abbildung.

(a) **Z.Z.:** Für alle $f, g \in \text{End}(V)$ gilt: $(f \circ g)^* = g^* \circ f^*$.

Beweis. Es gilt für $x, y \in V$:

$$h((f\circ g)^*(x),y) = h(x,f(g(y))) = h(f^*(x),g(y)) = h(g^*(f^*(x)),y) = h((g^*\circ f^*)(x),y)$$

(b) **Z.Z.:** Für alle $f \in \text{End}(V), \lambda \in \mathbb{C}$ gilt: $(\lambda f)^* = \overline{\lambda} f^*$.

Beweis. Es gilt für $x, y \in V$:

$$h((\lambda f)^*(x),y) = h(x,(\lambda f(y))) \stackrel{\text{h semilinear}}{=} \overline{\lambda} h(x,f(y)) = \overline{\lambda} = h(f^*(x),y)$$

(c) **Z.Z.:** Für alle $f \in \text{End}(V)$ gilt: $f \circ f^*$ und $f^* \circ f$ sind selbstadjungiert.

Beweis. Es gilt für $x, y \in V$:

$$h((f \circ f^*)^*(x), y) = h((f(f^*(x)))^*, y) = h(x, f(f^*(y))) = h(f^*(x), f^*(y))$$
$$= h(f(f^*(x)), y) = h((f \circ f^*)(x), y)$$

und

$$h((f^* \circ f)^*(x), y) = h((f^*(f(x)))^*, y) = h(x, f^*(f(y))) = h(f(x), f(y))$$
$$= h(f^*(f(x)), y) = h((f^* \circ f)(x), y)$$