

# Theoretische Physik IV: Quantenmechanik (PTP4)

Universität Heidelberg  
Sommersemester 2021

Dozent: Prof. Dr. Matthias Bartelmann  
Obertutor: Dr. Carsten Littek

## Übungsblatt 8

Besprechung in den virtuellen Übungsgruppen in der Woche 07. - 11. Juni 2021

Bitte geben Sie maximal 2 Aufgaben per Übungsgruppensystem zur Korrektur an Ihre Tutorin / Ihren Tutor!

Nutzen Sie dazu den Link <https://uebungen.physik.uni-heidelberg.de/h/1291>

### 1. Verständnisfragen

- Was ist ein quantenmechanischer Drehimpuls? Diskutieren Sie den Unterschied zur korrespondenzmäßigen Definition.
- Welche besonderen Eigenschaften zeichnen die Kugelflächenfunktionen aus? Vergleichen Sie die Kugelflächenfunktionen mit den Basisfunktionen der Fouriertransformation.
- Erklären Sie die Notwendigkeit und die Bedeutung der Clebsch-Gordan-Koeffizienten.

### 2. Exponentialdarstellung von Drehmatrizen

Wir betrachten die Matrizen  $(T^a)_{bc} = -i\epsilon_{abc}$ ,

$$T^1 = -i \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}, \quad T^2 = -i \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad T^3 = -i \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Eine beliebige reell-asymmetrische  $3 \times 3$ -Matrix lässt sich als Linearkombination  $i\varphi_a T^a$  der sogenannten Generatoren  $T^a$  schreiben. Hier haben wir die Einstein'sche Summenkonvention benutzt und summieren über gleiche Indices.

- Zeigen Sie, dass für beliebiges reell antisymmetrisches  $X$  die Matrix  $T = e^X$  orthogonal ist.
- Zeigen Sie, dass
$$\text{tr}(T^a T^b) = 2\delta^{ab} \quad \text{und} \quad [T^a, T^b] = i\epsilon_{abc} T^c.$$
- Überzeugen Sie sich, dass  $(iT^1)^2 = -\text{diag}(0, 1, 1)$ ,  $(iT^1)^3 = -iT^1$ ,  $(iT^1)^4 = \text{diag}(0, 1, 1)$ , etc., und analog für  $T^2$  und  $T^3$ .
- Berechnen Sie  $e^{i\varphi T^1}$ ,  $e^{i\varphi T^2}$ ,  $e^{i\varphi T^3}$ . Die resultierenden Matrizen sollten Drehungen mit dem Winkel  $\varphi$  um die  $x_1$ ,  $x_2$  bzw.  $x_3$ -Achse beschreiben.

### 3. Parität

Der Paritätsoperator  $\hat{P}$  ist definiert als ein Operator, der wie folgt auf die Ortswellenfunktion  $\psi(\vec{x})$  wirkt,

$$\hat{P} \psi(\vec{x}) \equiv \psi(-\vec{x}).$$

- Zeigen Sie die folgenden Eigenschaften des Paritätsoperators,

$$\begin{aligned} \hat{P}^2 &= \hat{I}, \\ \hat{P}^\dagger &= \hat{P}, \end{aligned}$$

wobei  $\hat{I}$  der Einsoperator ist. Zeigen Sie außerdem, dass  $\hat{P}$  unitär ist und die Eigenwerte  $\pm 1$  hat.

- b) Berechnen Sie die Kommutatoren  $[\hat{x}, \hat{P}]$  und  $[\hat{p}, \hat{P}]$ .
- c) Berechnen Sie  $[\hat{H}, \hat{P}]$  für einen eindimensionalen harmonischen Oszillator. Was impliziert das Ergebnis für die Energieeigenzustände? Welche Parität hat der  $n$ -te Zustand? Stellen Sie einen Zusammenhang zwischen der Parität und der (Anti-)Symmetrie der Wellenfunktion her.  
*Hinweis:* Betrachten Sie zunächst den Grundzustand. Für die angeregten Zustände ist es hilfreich, zunächst  $\hat{P} \hat{a}^\dagger + \hat{a}^\dagger \hat{P}$  zu berechnen und das Ergebnis dann zu verwenden.

#### 4. Datenbanksuche mit Quantencomputern

Die Suche nach einem bestimmten Datensatz in einer unsortierten Datenbank mit  $N$  Einträgen erfordert durchschnittlich  $N/2$  Vergleichsoperationen. Liegen die Daten in einem Quantencomputer als quantenmechanischer Überlagerungszustand  $|D\rangle$  vor, reichen im Prinzip  $\sim N$  Quantenoperationen und eine einzige Messung. Der folgende berühmte Algorithmus stammt von K.L. Grover\*. Er wurde vor kurzem zu Testzwecken in einem einfachen Quantencomputer realisiert†. Die Strategie besteht darin, den Ausgangszustand  $|D\rangle$  durch geschickte Wahl des Hamiltonoperators in solcher Weise unitär zu transformieren, dass im Anschluss die Messung einer Observable  $\hat{K}$  mit beliebig hoher Wahrscheinlichkeit die gesuchte Antwort liefert.

Unsere Datenbank soll  $N$  unterschiedliche Einträge  $d_1, \dots, d_N$  haben, die der Einfachheit halber ganze Zahlen  $d_k \in 1, \dots, n$  sind. Die Problemstellung lautet: Ermittle die Position  $\tilde{k}$  eines bestimmten Eintrags  $\tilde{d} = d_{\tilde{k}}$  in der Datenbank. Wir benötigen hier einen  $N \times n$ -dimensionalen Zustandsraum. Eine Orthonormalbasis sei gegeben durch die Zustände

$$|k; d\rangle \quad \text{mit} \quad k = 1, \dots, N \text{ und } d = 1, \dots, n.$$

Sie erfüllen  $\langle k; d | l; e \rangle = \delta_{kl} \delta_{de}$ . Für die Observable  $\hat{K}$  gelte

$$\hat{K} |k; d\rangle = k |k; d\rangle.$$

Wir können nun jeden *möglichen* Datenbankeintrag durch einen dieser Basisvektoren darstellen. Steht z.B. an 5. Stelle in der Datenbank die Zahl 100, ordnen wir den Basisvektor  $|5; 100\rangle$  zu. Man kann nach diesem Schema den *gesamten* Datenbankinhalt als *einen* Überlagerungszustand

$$|D\rangle = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{k=1}^N |k; d\rangle$$

schreiben.

- a) Zeigen Sie, dass  $|D\rangle$  normiert ist und berechnen Sie  $\langle \tilde{k}; \tilde{d} | D \rangle$ .
- b) Gegeben sei der Zustand  $|D\rangle$ . Wie groß ist die Wahrscheinlichkeit  $P(K = \tilde{k})$ , dass die Messung von  $\hat{K}$  bereits das gewünschte Ergebnis  $K = \tilde{k}$  ergibt?  
*Hinweis:* Argumentieren Sie, dass  $P(K = \tilde{k}) = |\langle \tilde{k}; \tilde{d} | D \rangle|^2$ . Vergleichen Sie mit der klassischen Suche.
- c) Man nutzt die Zeitentwicklungsoperatoren

$$\hat{U} = \mathbb{1} - 2 \sum_{l=1}^N |l; \tilde{d}\rangle \langle l; \tilde{d}| \quad \text{und} \quad \hat{V} = \mathbb{1} - 2 |D\rangle \langle D|.$$

Zeigen Sie, dass  $\hat{U}$  und  $\hat{V}$  unitär sind. Wie wirken diese Operatoren auf die Basiszustände und  $|D\rangle$ ?

\*Informationen dazu finden Sie hier: <https://arxiv.org/pdf/quant-ph/9605043>, <https://arxiv.org/abs/1201.1707>, <https://de.wikipedia.org/wiki/Grover-Algorithmus>. Siehe auch: <https://arxiv.org/abs/quant-ph/9508027>, <https://de.wikipedia.org/wiki/Shor-Algorithmus>

†Informationen dazu finden Sie unter: <https://dornsife.usc.edu/news/stories/1126/quantum-computer-built-inside-a-diamond/>

- d) Gegeben sei wieder der Zustand  $|D\rangle$ . Wir führen nun mit unserem Quantencomputer *ohne zu messen* einmal die unitäre Transformation (“Grover-Iteration”)

$$|D\rangle \rightarrow -\hat{V}\hat{U}|D\rangle = |D_1\rangle$$

durch und messen anschließend  $\hat{K}$ . Wie groß ist die Wahrscheinlichkeit  $P_1(K = \tilde{k}) = |\langle \tilde{k}; \tilde{d} | D_1 \rangle|^2$ ?  
Hat sie sich gegenüber b) verbessert?

- e) Wie groß ist die Wahrscheinlichkeit nachdem Sie die Transformation aus d)  $r$  mal angewendet haben?

Schreiben Sie hierzu  $|D\rangle$  und  $|D_r\rangle$  als orthogonale Kombination

$$|D\rangle = \sin \phi_0 |\tilde{k}; \tilde{d}\rangle + \cos \phi_0 |T\rangle, \quad |D_r\rangle = \sin \phi_r |\tilde{k}; \tilde{d}\rangle + \cos \phi_r |T\rangle$$

und zeigen Sie, dass  $\sin \phi_0 = 1/\sqrt{N}$  ist. Führen Sie eine vollständige Induktion über  $r$  durch, indem Sie, die Änderung des Winkels  $\phi_r$  pro Iteration berechnen. Zeigen Sie damit, dass  $\phi_r = (2r + 1)\phi_0$  und somit

$$P_r(K = \tilde{k}) = \sin^2((2r + 1)\phi_0).$$

Betrachten Sie den Fall  $N \gg 1$ . Wie muss man  $r$  wählen, um mit großer Sicherheit das gewünschte Ergebnis zu messen?