Professor: Hans Knüpfer Tutor: Leon Happ

Aufgabe 8.1

(a) Seien p_j,q_j mit $j\in J$ Polynomfunktionen mit Koeffizienten in $\mathbb R$ und J eine endliche Indexmenge. Dann gilt nach Produktregel für |x|<1

$$\frac{\partial}{\partial x_{i}} e^{\frac{1}{|x|^{2}-1}} \sum_{j \in J} p_{j} \left((|x|^{2}-1)^{-1} \right) q_{j}(x_{1}, \dots, x_{n}) = \sum_{j \in J} e^{\frac{1}{|x|^{2}-1}} \cdot \underbrace{p_{j} \left((|x|^{2}-1)^{-1} \right) \cdot - \left(1/(|x|^{2}-1) \right)^{2}}_{\tilde{p}_{j,i,1}(1/(|x|^{2}-1))} \cdot \underbrace{q_{j}(x_{1}, \dots, x_{n}) \cdot 2x_{i}}_{\tilde{q}_{j,i,1}(x_{1}, \dots, x_{n})} + e^{\frac{1}{|x|^{2}-1}} \cdot \underbrace{p'_{j} \left((|x|^{2}-1)^{-1} \right) \cdot \underbrace{(2x_{i}) \cdot q_{j}(x_{1}, \dots, x_{n})}_{\tilde{q}_{j,i,2}}}_{\tilde{q}_{j,i,3}} + e^{\frac{1}{|x|^{2}-1}} \underbrace{p_{j} \left((|x|^{2}-1)^{-1} \right)}_{\tilde{p}_{j,i,3}} \underbrace{\frac{\partial q_{j}(x_{1}, \dots, x_{n})}{\partial x_{i}}}_{\tilde{q}_{j,i,3}} = e^{\frac{1}{|x|^{2}-1}} \sum_{j,\iota,\nu \in \tilde{J}} \tilde{p}_{j,\iota,\nu} \left((|x|^{2}-1)^{-1} \right) \tilde{q}_{j,\iota,\nu}(x_{1}, \dots, x_{n})$$

Außerdem gilt

$$\lim_{|x| \nearrow 1} e^{\frac{1}{|x|^2 - 1}} \sum_{j \in J} p_j \left((|x|^2 - 1)^{-1} \right) \underbrace{q_j(x_1, \dots, x_n)}_{\text{beschränkt}} = C \lim_{|x| \nearrow 1} e^{\frac{1}{|x|^2 - 1}} P\left(\frac{1}{|x|^2 - 1} \right)$$

$$= C \lim_{h \to -\infty} e^h P(h)$$

$$= 0.$$

da die Exponentialfunktion im Limes immer schneller wächst als ein Polynom. Insgesamt folgt per Induktion, dass ϕ beliebig oft stetig partiell differenzierbar ist (in dem man die obigen Ableitungen stetig durch 0 auf $|x| \ge 1$ fortsetzt). Wir erhalten $\phi \in C_c^{\infty}(\mathbb{R}^n)$.

(b) Es gilt

$$|(f * \varphi_{\epsilon})(x) - f(x)| = \left| \int_{\mathbb{R}^{n}} f(x - y) \varphi_{\epsilon}(y) \, \mathrm{d}y - f(x) \right|$$

$$= \left| \int_{\mathbb{R}^{n}} (f(x - y) - f(x)) \frac{1}{\epsilon^{n}} \frac{\phi(y/\epsilon)}{\|\phi\|_{L^{1}(\mathbb{R}^{n})}} \right|$$

$$= \frac{1}{\epsilon^{n}} \frac{\left| \int_{\mathbb{R}^{n}} (f(x - \epsilon z) - f(x)) \phi(z) \cdot \epsilon \, \mathrm{d}z \right|}{\int_{\mathbb{R}^{n}} \phi(z) \, \mathrm{d}z}$$

$$\leq \frac{1}{\epsilon^{n}} \frac{\left| \int_{B_{1}(0)} (f(x - \epsilon z) - f(x)) \sup_{z \in B_{1}(0)} \phi(z) \cdot \epsilon \, \mathrm{d}z \right|}{\int_{B_{1}(0)} \phi(z) \, \mathrm{d}z}$$

Es gilt
$$\sup_{z \in B_1(0)} \phi(z) = \sup_{0 < |z| < 1} e^{\frac{1}{|x|^2 - 1}} = e^{-1}$$

$$\leq \frac{e^{-1}}{\epsilon^n} \frac{\left| \int_{B_{\epsilon}(x)} (f(y) - f(x)) \cdot - dy \right|}{\int_{B_{\epsilon}(x)} (0) \inf_{|z| < 1/2} \phi(z) dz}$$

Es gilt
$$\inf_{|z|<1/2\phi(z)=\inf_{|z|<1/2}e^{\frac{1}{|z|^2-1}}}=e^{-4/3}$$

$$\leq \frac{2^n \cdot e^{\frac{1}{3}}}{\epsilon^n} \frac{\left| \int_{B_{\epsilon}(x)} (f(y) - f(x)) \cdot - \mathrm{d}y \right|}{\int_{B_1(0)} \mathrm{d}z}$$

Wir bezeichnen mit V_n das Maß der n-dimensionalen Einheitskugel und fassen die Konstanten durch $C \coloneqq \frac{2^n e^{\frac{1}{3}}}{V_n}$ zusammen

$$\leq \frac{C}{\epsilon^n} \int_{B_{\epsilon}(x)} |f(x) - f(y)| \,\mathrm{d}y$$

Sei nun $\delta>0$. Nach Definition der gleichmäßigen Stetigkeit existiert dann ein $\epsilon>0$ mit

$$\sup_{y \in B_{\epsilon}(x)} |f(y) - f(x)| < \delta \qquad \forall x \in \mathbb{R}^n$$

Daraus folgt

$$|(f * \varphi_{\epsilon})(x) - f(x)| \leq \frac{C}{\epsilon^{n}} \int_{B_{\epsilon}(x)} |f(x) - f(y)| \, \mathrm{d}y$$

$$\leq \frac{C}{\epsilon^{n}} \int_{B_{\epsilon}(x)} \sup_{y \in B_{\epsilon}(x)} |f(x) - f(y)| \, \mathrm{d}y$$

$$= \frac{C\delta}{\epsilon^{n}} \int_{B_{\epsilon}(x)} \, \mathrm{d}y$$

$$= C\delta \int_{B_{1}(0)} \, \mathrm{d}y$$

$$= CV_{n}\delta$$

Zu jedem $\delta > 0$ existiert also ein $\epsilon > 0$ mit $\sup_{x \in \mathbb{R}^n} |(f * \varphi_{\epsilon})(x) - f(x)| < \delta$, also

$$f * \varphi_{\epsilon} \to f$$
 in $L^{\infty}(\mathbb{R}^n)$.

Aufgabe 8.2

Analog zur Vorgehensweise im Beweis von Satz 4.23 wählen wir $F \in C_c^0(\mathbb{R}^n)$ mit $\|F - f\|_1 < \frac{\epsilon}{2}$. Dann wählen wir $\varphi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n) \cap L^1(\mathbb{R}^n)$ mit $\int_{\mathbb{R}^n} \varphi \, \mathrm{d}x = 1$. Wie in Satz 4.23 definieren wir $\varphi_\delta \coloneqq \frac{1}{\delta^n}(x/\delta)$. Offensichtlich ist auch $\varphi_\delta \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$. Da beide Funktionen kompakten Träger besitzen, besitzt auch die Faltung kompakten Träger. Zusammen mit Lemma 4.22 folgt daraus

$$(F * \varphi_{\delta})(x) \in C_c^{\infty}(\mathbb{R}^n).$$

Nach Satz 4.23 folgt nun $F * \varphi_{\delta} \xrightarrow{\delta \to 0} F$ in $L^1(\mathbb{R}^n)$. Insbesondere existiert ein $\delta > 0$ mit

$$\|(F * \varphi_{\delta}) - F\|_1 < \frac{\epsilon}{2}.$$

Setzen wir nun $f_{\epsilon} := F * \varphi_{\delta}$, so erhalten wir

$$||f - f_{\epsilon}||_1 \le ||f - F||_1 + ||F - F * \varphi_{\delta}||_1 \le \frac{\epsilon}{2} + \frac{\epsilon}{2} = \epsilon.$$

Aufgabe 8.3

Es gilt $\forall \epsilon > 0 \exists f_{\delta} \in C_c^{\infty}(\mathbb{R}^n)$ mit $\|f - f_{\delta}\| < \frac{\epsilon}{3}$. Dann folgt unter Benutzung des Integraltransformationssatzes $\|f_h - f_{\delta,h}\|_1 = \|f(x+h) - f_{\delta}(x+h)\|_1 < \frac{\epsilon}{3}$. Außerdem gilt

$$||f_{\delta,h} - f_{\delta}|| = ||f_{\delta}(x+h) - f_{\delta}(x)||$$

Mittelwertsatz

$$= \left\| \left(\int_0^1 \nabla f_{\delta}(x+sh) \, \mathrm{d}s \right)^T \cdot h \right\|_1$$

$$= \left\| \sum_{i=1}^n h_i \int_0^1 \partial_i f_{\delta}(x+sh_i) \, \mathrm{d}s \right\|_1$$

$$\leq \sum_{i=1}^n h_i \int_{\mathbb{R}^n} \int_0^1 \partial_i f_{\delta}(x+sh_i) \, \mathrm{d}s \, \mathrm{d}x$$

$$\leq \sum_{i=1}^n h_i \int_0^1 \int_{\mathbb{R}^n} \partial_i f_{\delta}(x+sh_i) \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}s$$

 $\partial_i f_\delta(x+sh_i) \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n).$ O.B.d. A daher supp $\partial_i f_\delta(x+sh_i) \subset K$ Kompaktum.

$$\leq \sum_{i=1}^{n} h_{i} \int_{0}^{1} \int_{K} \partial_{i} f_{\delta}(x + sh_{i}) \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}s$$

Sei $C_i := \sup_{s \in [0,1]} \sup_{x \in K} \partial_i f_\delta(x + sh_i)$ (beschränkt, weil $[0,1] \times K$ kompakt ist.)

$$\leq \sum_{i=1}^{n} |h_i| \int_0^1 \int_K C_i \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}s$$

$$\leq \sum_{i=1}^{n} |h_i| C_i'$$

$$\leq \hat{C}_i' \sum_{i=1}^{n} |h_i|$$

$$= C \|h\|_1$$

Es existiert also ein geeignetes $h \in \mathbb{R}^n$, sodass gilt

$$||f_{\delta,h} - f_{\delta}|| < \frac{\epsilon}{3}$$

Insgesamt erhalten wir daher für geeignetes h

$$||f - f_h||_1 \le ||f - f_\delta||_1 + ||f_\delta - f_{\delta,h}||_1 + ||f_{\delta,h} - f_h|| \le 3\frac{\epsilon}{3} = \epsilon$$

und es folgt die Behauptung.

Zusatzaufgabe 8.1

(a) Es gilt

$$\mathrm{D}T = \begin{pmatrix} \frac{\partial \frac{y^2}{x}}{\partial x} & \frac{\partial \frac{x^2}{y}}{\partial x} \\ \frac{\partial \frac{y^2}{x}}{\partial y} & \frac{\partial \frac{x^2}{y}}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{y^2}{x^2} & 2\frac{x}{y} \\ 2\frac{y}{x} & -\frac{x^2}{y^2} \end{pmatrix}$$

Für x, y > 0 ist T daher differenzierbar. Es gilt offensichtlich

$$T(\mathbb{R}^2_+) \subset \mathbb{R}^2_+$$

Sei

$$S \colon \mathbb{R}^2_+ \to \mathbb{R}^2_+$$
$$(w, z) \mapsto (\sqrt[3]{wz^2}, \sqrt[3]{w^2z}).$$

Insbesondere gilt dann

$$\left(\frac{y^2}{x}, \frac{x^2}{y}\right) \mapsto \left(\sqrt[3]{\frac{y^2}{x} \frac{x^4}{y^2}}, \sqrt[3]{\frac{y^4}{x^2} \frac{x^2}{y}}\right) = \left(\sqrt[3]{x^3}, \sqrt[3]{y^3}\right) = (x, y).$$

Wegen

$$\left(\frac{\sqrt[3]{w^2z^2}}{\sqrt[3]{wz^2}}, \frac{\sqrt[3]{wz^2}^2}{\sqrt[3]{w^2z}}\right) = (\sqrt[3]{w^3}, \sqrt[3]{z^3}) = (w, z)$$

ist durch S die eindeutig bestimmte Umkehrabbildung zu T gegeben. Es gilt

$$DS = \begin{pmatrix} \frac{\partial \sqrt[3]{wz^2}}{\partial w} & \frac{\partial \sqrt[3]{w^2z}}{\partial w} \\ \frac{\partial \sqrt[3]{wz^2}}{\partial z} & \frac{\partial \sqrt[3]{w^2z}}{\partial z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3}(wz^2)^{-\frac{2}{3}} & \frac{2}{3}w(w^2z)^{-\frac{2}{3}} \\ \frac{2}{3}z(wz^2)^{-\frac{2}{3}} & \frac{1}{3}(w^2z)^{-\frac{2}{3}} \end{pmatrix}$$

und (wird benötigt für die c)

$$\det DS = \frac{1}{3} (wz^2)^{-\frac{2}{3}} \cdot \frac{1}{3} (w^2 z)^{-\frac{2}{3}} - \frac{2}{3} z (wz^2)^{-\frac{2}{3}} \cdot \frac{2}{3} w (w^2 z)^{-\frac{2}{3}}$$

$$= \frac{1}{9} (w^3 z^3)^{-\frac{2}{3}} (1 - 4zw)$$

$$= \frac{1}{9} ((wz)^{-2} - 4(wz)^{-1})$$

Für w, z > 0 ist S daher überall stetig partiell differenzierbar, also insbesondere total differenzierbar und somit ist T ein C^1 -Diffeomorphismus.

(b) Es gilt

$$T(M) = T\left(\{(x,y) \in \mathbb{R}^2_+ : a < y\frac{y^2}{x} < b, \ p < \frac{x^2}{y} < q\}\right)$$
$$= \{(w,z) \in T(M) : a < w < b, \ p < z < q\}$$
$$= (a,b) \times (p,q)$$

 $(a,b) \times (p,q)$ ist messbar. Da S eine differenzierbare, also insbesondere stetige Abbildung ist, handelt es sich bei $M = S(T(M)) = S((a,b) \times (p,q))$ wieder um eine messbare Menge.

(c)

$$\begin{split} \int_{M} \mathbbm{1}_{\mathbb{R}^{2}} \, \mathrm{d}\mathscr{L}^{2} &= \int_{S(T(M))} \mathbbm{1}_{\mathbb{R}^{2}} \, \mathrm{d}\mathscr{L}^{2} \\ &= \int_{T(M)} \mathbbm{1}_{\mathbb{R}^{2}} \circ S |\det \mathrm{D}S| \, \mathrm{d}\mathscr{L}^{2} \\ &= \int_{a}^{b} \int_{p}^{q} \frac{1}{9} ((wz)^{-2} - 4(wz)^{-1} \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}w \\ &= \frac{1}{9} \int_{a}^{b} \left[\frac{1}{-w^{2}} z^{-1} - \frac{4}{w} \ln(z) \right]_{z=p}^{q} \, \mathrm{d}w \\ &= \frac{1}{9} \int_{a}^{b} \left(\frac{1}{-w^{2}} (p^{-1} - q^{-1}) - \frac{4}{w} \ln(p/q) \right) \, \mathrm{d}w \\ &= \frac{1}{9} \left[(p^{-1} - q^{-1}) \frac{1}{w} - 4 \ln(w) \ln(p/q) \right]_{w=a}^{b} \\ &= \frac{1}{9} \left((p^{-1} - q^{-1}) (a^{-1} - b^{-1}) - 4 \ln(a/b) \ln(p/q) \right) \end{split}$$