Aufgabe 2

(a) Für das Linienintegral erhalten wir durch Parametrisierung $r = r(\varphi) = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}$ folgendes Ergebnis

$$\oint_{\mathcal{C}} v(r) dr = \int_{0}^{2\pi} v(r(\varphi)) \cdot r'(\varphi) d\varphi$$

Unter Ausnutzung von $\cos^2 + \sin^2 = 1$ in $v(r(\varphi))$ erhalten wir folgenden Ausdruck

$$= \int_0^{2\pi} \begin{pmatrix} -\sin(\varphi) \\ \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -\sin(\varphi) \\ \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} d\varphi$$
$$= \int_0^{2\pi} 1 d\varphi$$
$$= 2\pi$$

Daraufhin berechnen wir die Rotation von v.

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} v(r) &= \nabla \times v(r) \\ &= \begin{pmatrix} \partial_y(xz) - \partial_z(x^2 + y^2x) \\ \partial_z(-(x^2 + y^2)y) - \partial_y(xz) \\ \partial_x((x^2 + y^2)x) + \partial_y((x^2 + y^2)y) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3x^2 + y^2 + 3y^2 + x^2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4(x^2 + y^2) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4x^2 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Nun berechnen wir das Integral über \mathcal{F} .

$$\int_{\mathcal{F}} dA \operatorname{rot} v(r) = \int_{0}^{1} \int_{0}^{2\pi} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4r^{2} \end{pmatrix} \cdot r d\varphi dr$$
$$= 2\pi \int_{0}^{1} 4r^{2} \cdot r dr$$
$$= 2\pi r^{4} \Big|_{0}^{1}$$
$$= 2\pi$$

Dies bestätigt den Satz von Stokes.

(b) Wir berechnen zunächst den Fluss von v durch die einzelnen Oberflächen des Würfels. Das sind insgesamt 6 Integrale.

(i)
$$\oint_{\partial V, x=0} \begin{pmatrix} -(x^2+y^2)y \\ (x^2+y^2)x \\ xz \end{pmatrix} d\vec{A} = \int_0^1 \int_0^1 \begin{pmatrix} -(y^2)y \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} dy dz = \int_0^1 y^3 dy = \frac{1}{4}.$$

(ii)
$$\oint_{\partial V, x=1} \begin{pmatrix} -(x^2+y^2)y \\ (x^2+y^2)x \\ xz \end{pmatrix} d\vec{A} = \int_0^1 \int_0^1 \begin{pmatrix} -(1+y^2)y \\ 1+y^2 \\ z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} dy dz = \int_0^1 -y - y^3 dy = -\frac{3}{4}.$$

(iii)
$$\oint_{\partial V, y=0} \begin{pmatrix} -(x^2+y^2)y \\ (x^2+y^2)x \\ xz \end{pmatrix} d\vec{A} = \int_0^1 \int_0^1 \begin{pmatrix} 0 \\ x^3 \\ xz \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} dxdz = \int_0^1 -x^3 dx = -\frac{1}{4}.$$

(iv)
$$\oint_{\partial V, y=1} \begin{pmatrix} -(x^2+y^2)y \\ (x^2+y^2)x \\ xz \end{pmatrix} d\vec{A} = \int_0^1 \int_0^1 \begin{pmatrix} -(x^2+1) \\ x^3+x \\ xz \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} dxdz = \int_0^1 x^3 + xdx = \frac{3}{4}.$$

$$(\mathbf{v}) \oint_{\partial V, z = 0} \begin{pmatrix} -(x^2 + y^2)y \\ (x^2 + y^2)x \\ xz \end{pmatrix} d\vec{A} = \int_0^1 \int_0^1 \begin{pmatrix} -(x^2 + y^2)y \\ (x^2 + y^2)x \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} dx dz = \int_0^1 0 dx = 0.$$

$$(\text{vi)} \ \oint_{\partial V,z=1} \begin{pmatrix} -(x^2+y^2)y \\ (x^2+y^2)x \\ xz \end{pmatrix} \mathrm{d}\vec{A} = \int_0^1 \int_0^1 \begin{pmatrix} -(x^2+y^2)y \\ (x^2+y^2)x \\ x \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \mathrm{d}x \mathrm{d}z = \int_0^1 x \mathrm{d}x = \frac{1}{2}.$$

Die Summe dieser 6 Integrale ist $\frac{1}{2}$. Nun berechnen wir die Divergenz von v.

$$\operatorname{div} v(r) = -2xy + 2xy + x = x.$$

Das Integral über die Divergenz ist also

$$\int_{\partial V} dV x = \int_0^1 \int_0^1 \int_0^1 x dx dy dz = \int_0^1 \int_0^1 \frac{1}{2} dy dz = \frac{1}{2}$$

Damit ist auch in diesem Beispiel der Gauss'sche Satz wahr.

(c) Siehe Abbildung 1, 2 und 3.

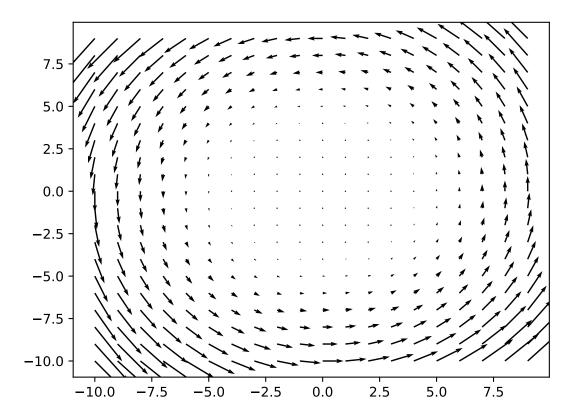


Abbildung 1: xy-Ebene

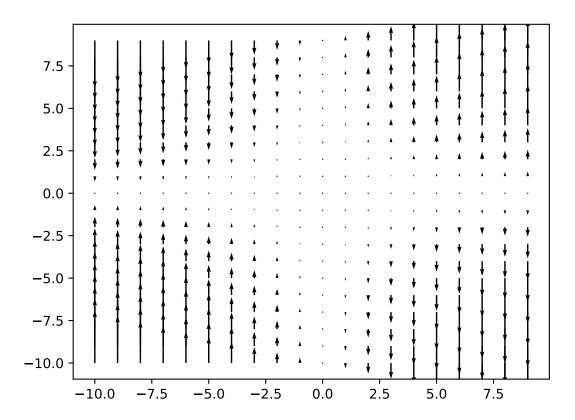


Abbildung 2: xz-Ebene

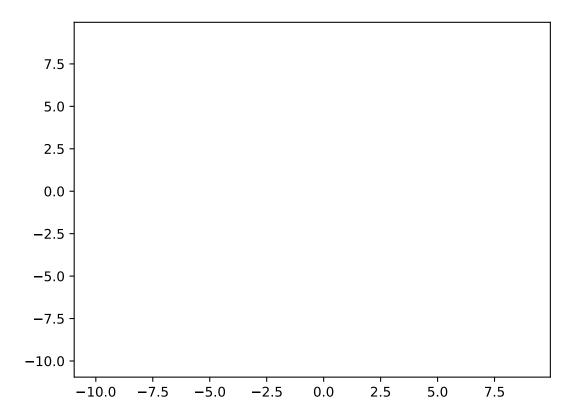


Abbildung 3: yz-Ebene