操作系统

- 操作系统
- 第一章
 - 课件. 操作系统的功能概念定义
 - 课件1操作系统的特征
 - 课件2 操作系统的发展与分类
 - 课件3 操作系统的运行机制
 - 。 课件4 中断和异常
 - 。 课件5 系统调用
 - 。 课件6 操作系统的体系结构
 - 。 无课件7
 - 。 课件8 操作系统的体系结构
 - 。 课件9 操作系统引导Boot (开机过程)
 - 。 课件10 虚拟机
- 第二章
 - 课件. 进程的概念、组成、特征
 - 。 课件1 进程的状态与转换
 - 课件2 进程控制
 - 课件3 进程通信IPC
 - 。 课件4 线程概念
 - 。 课件5 线程的实现方式 多线程模型
 - 。 课件6 线程的状态与转换
 - 课件8 调度的概念、层次
 - 。 课件26 进程调度的时机、切换与过程、调度方式
 - 。 课件7 调度算法
 - 。 课件9 进程互斥的软件实现方法

第一章

课件. 操作系统的功能概念定义

- 程序接口: 即系统调用 ppt8页
 - 。 程序通过系统调用使用程序接口
 - 。 程序接口由一系列系统调用组成
- 系统调用: 广义指令
- 用户接口: 命令接口 + 程序接口

课件1操作系统的特征

- 四大特征:
 - 。 并发
 - 并发和并行
 - 。 共享
 - 同时共享
 - 互斥共享
 - 。 虚拟

- 空分复用? (虚拟存储器技术?) ppt 4页
- 时分复用(虚拟处理器)
- · 异步: 走走停停

课件2操作系统的发展与分类

- 实时操作系统:
 - 。 软实时
 - 。 硬实时

课件3操作系统的运行机制

- 两种指令:
 - 。 特权指令
 - 。 非特权指令
- 两种状态:
 - 。 内核态: 管态
 - 可以执行特权指令和非特权指令
 - 。 用户态: 目态
- 内核态、用户态的切换:
 - 。 内核->用户: 执行特权指令, 主动让出
 - 用户->内核:中断,强行夺取cpu
- 原语:
 - 。 原子性:运行不可中断 一气呵成
 - 。 最接近硬件的部分
- 大内核和微内核区别:
 - 。 进程管理
 - 。 存储器管理
 - 设备管理

课件4中断和异常

- 中断作用:由用户态->内核态;操作系统夺取cpu的唯一途径
- 中断分类:
 - 。 内中断 (异常): 来自cpu内部; 与当前执行指令有关
 - 非法指令:特权指令;除法除数为0
 - 陷入指令: 主动请求操作系统服务; (系统调用)
 - 陷入(陷阱)、故障(内核来修复)、终止(内核来终止)
 - 。 外中断:来自cpu外部;与当前执行指令无关
 - IO中断
 - 时钟中断
- 中断向量表: 根据中断信号类型, 找到中断处理程序的程序地址 (指针)

课件5系统调用

- 程序接口:系统调用
- 系统调用与库函数:
 - 。 某些库函数封装了系统调用供程序员使用

- 大佬也可以自己写系统调用的操作。不调用库函数的封装
- 系统调用的作用:
 - 。 经由操作系统内核,统一分配控制共享资源
 - 。 涉及共享资源的使用: 都需要统一经由操作系统内核提供服务来完成
- 系统调用入口程序: 中断处理程序
- 系统调用处理程序: 由入口程序 (中断处理程序) 调用
- 传参指令: 本质是往寄存器传参

课件6操作系统的体系结构

- 大内核和微内核区别:
 - 。 进程管理
 - 。 存储器管理
 - 。 设备管理
 - o 这些管理 更多是数据结构的操作(信息状态操作)而不直接涉及硬件
- 大内核和微内核的变态次数:?
 - 。 大内核较少
 - 。 微内核较多

无课件7

课件8操作系统的体系结构

- 分层结构:
 - 优点:便于自底向上调试验证(底层无调用可排查是否有问题)
 - 。 易于扩充, 只要满足上层接口调用, 按规定调用下层接口即可
- 模块化: 主模块 + 可加载内核模块
- 宏内核:运用了一定的模块化思想
- 微内核:运用了一定的模块化思想
- 外核: 负责为用户进程分配未经抽象的硬件资源, 并且由外核负责保证资源使用安全

课件9操作系统引导Boot (开机过程)

- 主引导记录: (MBR)
 - 。 磁盘引导程序
 - 。 分区表
- 分区引导记录: (在C盘PBR)
 - 。 负责找到启动管理器
- 开机过程?
 - cpu从主存特定地址rom中读取引导程序(先硬件自检,再开机)
 - 。 磁盘第一块, 主引导记录, 执行磁盘引导程序, 扫描分区表
 - 从活动分区(主分区)中第一块,读入分区引导记录,执行程序
 - 。 找到根目录下的,启动管理器,完成开机一系列动作
- ram和rom
 - ram: 随机存取
 - o rom: 只读

课件10 虚拟机

- vmm: 虚拟机管理程序
 - 。 与虚拟机的区别?
- 第一类vmm和第二类对比
 - 。 是否有host os
 - 。 是否直接控制分配硬件资源
 - 。 资源分配方式
 - 。 运行模式
- 指令等级?
 - 。 支持虚拟化通常分更多指令等级?
 - 。 即不再单纯分为: 特权指令和非特权指令两种

第二章

课件. 进程的概念、组成、特征

- 程序:静态的,可执行文件exe,存放在磁盘中
- 进程: 动态的, 程序的一次执行过程
- PCB (process control block) : 进程控制块
 - 。 进程存在的唯一标志:
 - 进程创建时,开始运行前,创建PCB
 - 进程销毁时,回收PCB
 - 。 进程描述信息
 - 。 进程控制和管理信息
 - 资源分配清单
 - 。 处理机相关信息
- 进程的组成:
 - o PCB
 - 。 程序段
 - 。 数据段
- 进程是动态的,进程实体是静态的(反应了某一时刻进程的状态)
- 进程是操作系统进行资源分配和调度的一个独立(基本)单位
- 进程的特征:
 - · 动态性: 基本特征
 - 。 并发性
 - 。 独立性
 - 异步性: 需要操作系统同步机制来解决异步带来的问题
 - 。 结构性

课件1 进程的状态与转换

- 进程的状态:
 - 。 创建态
 - 就绪态
 - 。 运行态
 - 。 阻塞态:
 - 进程运行过程中可能会请求等待某个事件 (等待系统资源的分配或者其他进程的响应等等) 的发生,在事件发生之前,进程无法继续执行,进入阻塞态

- 终止态: exit系统调用
 - 父进程可能还要用到子进程的资源,因此子进程不能完全杀掉?
- 进程的组织方式:将同一状态的进程组织起来,进行统一管理
 - 链接方式 (通过队列组织):
 - 运行队列
 - 就绪队列
 - 阻塞队列 (不同操作系统会根据阻塞原因不同,分多个阻塞队列)
 - 。 索引方式:
 - 运行表指针
 - 就绪表指针
 - 阻塞表指针
 - 索引表里记录各个进程

课件2 讲程控制

- 进程控制: 就是实现进程状态的转换
 - 。 如何实现: 原语
 - 为何需要原语,一气呵成:否则造成操作系统中某些数据结构信息的混乱(eg:阻塞队列中出现 state为就绪的进程,原因是没来得及放入就绪队列,就因为中断而停止了进程状态转换)
- 进程的创建:
 - 。 创建原语
 - 。 引起进程创建的事件:
 - 用户登录:分时操作系统中,用户登录成功,系统会为其建立一个新的进程?
 - 作业调度:内核处理程序运行的进程
 - 提供服务
 - 应用请求
- 进程的终止: (有几种状态可以直接变成终止态? 我认为是只有运行态? ppt p5)
 - 。 撤销原语:
 - 特别注意:终止所有子进程
 - 特别注意:将资源归还给父进程或者操作系统
 - 。 引起进程终止地事件:
 - 正常结束
 - 异常结束
 - 外界干预
- 进程的阻塞和唤醒:
 - 。 进程的阻塞:
 - 阻塞原语
 - 注意:保护进程运行现场
 - 引起阻塞的事件
 - 。 进程的唤醒:
 - 唤醒原语
 - 引起唤醒的事件
- 进程的切换: (运行态和就绪态的切换)
 - 。 切换原语
 - 运行环境信息:进程上下文,存入PCB
 - 。 引起进程切换的事件
 - 当前进程主动阻塞

- 当前进程终止(这两种情况不是应该是阻塞原语和撤销原语吗? ppt p6 p12)
- 程序是如何运行的:
 - 。 除了数据段, cpu寄存器中会存放程序运行中所需要的某些数据
 - cpu指令执行急用的数据,放寄存器,记忆存储类型的数据(不急用的),放数据段
 - PSW:程序状态字寄存器(记录内核态还是用户态),与PCB中的state不同
 - 。 PC: 程序计数器, 存放下一条指令的地址
 - 。 IR: 指令寄存器, 存放当前正在执行的指令
 - 通用寄存器: 存放其他的必要信息
 - 。 当进程运行一半,某条指令执行完后,另一个进程上cpu
 - 解决: 在切换进程前,在PCB中保存进程的运行环境(一些必要的寄存器值,也称为进程上下文)
- 原语干的三件事:
 - o 更新PCB信息
 - 更新进程状态
 - 保存运行环境
 - 恢复运行环境
 - o 更新PCB队列
 - 。 分配/回收资源
 - 杀死子进程
 - 回收PCB

课件3 进程通信IPC

- 共享存储:
 - 。 操作系统内核提供的同步互斥工具? ppt p3
 - 由通信进程自己实现互斥?
 - 。 共享内存区映射到进程自己的内存空间?
 - 基于数据结构的共享(低级)?
 - 。 基于存储区的共享(高级)?
- 消息传递:
 - 。 直接通信方式
 - 接收进程PCB中的消息队列
 - 。 间接通信方式
 - 操作系统内核程序的地址空间,有信箱
 - 。 发送/接收消息原语:
- 管道诵信:
 - 半双工通信(实现双向通信需要设置两个管道)
 - 。 各进程互斥地访问管道(操作系统实现)
 - 管道写满,写进程阻塞
 - 。 管道为空,读进程阻塞
 - 。 多个进程读同一个管道可能会错乱?
 - 解决方案:
 - 一个读进程
 - 多个读进程(由操作系统协调读)

课件4线程概念

- 线程概念:
 - 。 一个进程内可有多个线程
 - 。 引入线程后:

■ 进程:除cpu外系统资源的分配单元

■ 线程: cpu (处理机) 的分配单元

- 即进程是资源分配的基本单位,线程是调度的基本单位
- 。 线程也有线程ID、线程控制块TCB

课件5 线程的实现方式 多线程模型

- 用户级线程:
 - 。 线程库是什么,有什么作用,如何实现其作用?
 - 。 从用户视角看到的线程, 由线程库实现
- 内核级线程: 才是处理机分配的基本单位
 - 。 从操作系统角度看到的线程
- 多线程模型:
 - 一对一 (类似内核级线程)
 - 一个用户级线程映射到一个内核级线程
 - 。 多对一 (类似用户级线程)
 - 多个用户级线程映射到一个内核级线程
 - 。 多对多 (内核级线程和用户级线程的中和)
 - n个用户级线程映射到m个内核级线程 (n >= m)
 - 。 用户级线程: 代码逻辑的载体
 - 。 内核级线程: 运行机会的载体

课件6线程的状态与转换

- 线程的状态与转换:
 - 就绪态
 - 。 运行态
 - 。 阻塞态
 - 。 无创建态和终止态? 应该是具有的 这三种只是基本状态
- TCB (线程控制块):
 - 。 线程标识符
 - 。 程序计数器PC
 - 。 其他寄存器
 - 。 堆栈指针
 - 。 线程运行状态
 - 。 优先级
- 线程表:
 - 。 将多个TCB组织成一张线程表

课件8 调度的概念、层次

- 作业: 一个具体的任务 ≈ 一个程序
 - 。 待调入内存, 变成进程的程序
- 低级调度(进程调度):选一个就绪队列进程上cpu
 - 。 频率最高

- 中级调度(内存调度): 选一个挂起队列中的进程, 进内存
 - 。 频率中等
- 高级调度(作业调度):选一个作业进内存;或者说选一个程序启动为进程
 - 。 频率最低
- 七状态模型:
 - 。 在5状态模型下加入了: 就绪挂起和阻塞挂起两种状态

课件26 讲程调度的时机、切换与过程、调度方式

- 需要进行调度与切换的情况
- 不能进行调度与切换的情况
 - 。 处理中断的过程中
 - 。 进程在操作系统内核程序临界区中
 - 临界资源:一个时间段内只允许一个进程使用的资源。各进程需要互斥地访问临界资源 (互 斥共享资源)
 - 临界区:访问临界资源的那段代码
 - 内核程序临界区一般是用来访问某种内核数据结构的(如:进程的就绪队列)
 - 内核程序临界区的临界资源如果不尽快释放的话,会影响其他内核管理工作
 - 。 原子操作过程中
- 剥夺调度方式: 抢占方式 (进程没有主动放弃cpu或请求阻塞, 就可能重新调度)
- 非剥夺调度方式: 非抢占方式 (进程主动放弃cpu或请求阻塞, 再重新调度)
- 狭义进程调度:选择就绪队列的一个进程上处理机(可以是刚暂停的进程)
- 进程切换:换一个进程上处理机
- 广义进程调度:包含进程选择和进程切换两步
- 进程切换与调度有代价, 太频繁会将时间过多浪费在切换上而不是执行上

课件7调度算法

- 先来先服务(FCFS)
 - 。 思想: 排队, 先到先服务
 - 周转时间 = 完成时间 到达时间
 - 。 带权周转时间 = 周转时间 / 运行时间
 - 。 等待时间 = 周转时间 到达时间 (- I/O操作时间? ppt p2)
 - 作业调度和进程调度的区别?
 - 。 对长作业有利,对于短作业平均带权周转时间较长
 - o 不会导致饥饿? ppt p3
- 最短作业优先 (SJF)
 - 。 SJF (最短作业调度) 和SPF (最短进程调度) 是非抢占式算法, 也有抢占式版本 (最短剩余时间 优先算法SRTN)
 - SRTN:
 - 最短剩余时间思想:
 - 当有进程加入就绪队列时,需要重新调度

- 当有进程运行结束时,需要重新调度
- 每次调度取剩余运行时间最短的
- Pn (m) 表,进程Pn的剩余运行时间m
- 。 SRTN的平均等待时间、平均周转时间、平均带权周转时间最短
- 所有进程几乎同时到达(都可运行时)时,SJF的平均等待时间、平均周转时间、平均带权周转时间最短(此时的SJF与SRTN一致)
- 上述最短平均时间结论不严格,但是相对于FCFS等算法,确实最短,选择题中,应该先考察是否有其他合适选项
- 。 缺点:
 - 运行时间由用户提供,不一定准确,做到真正短时间优先
 - 造成饥饿 (源源不断的短作业加入,使得长作业长期得不到服务)
 - 不利于长作业
- 最高相应比优先HRRN:
 - 。 结合了SJF和FCFS两种算法的优点
 - 。 非抢占式
 - 。 响应比 = (等待时间 + 要求服务时间) / 要求服务时间
 - 。 实际上就是: 等待时间越短, 要求服务时间越短综合起来小的先上
 - 。 不会饥饿
- 饥饿:存在一直得不到服务的可能性,而不是单纯等待时间长
- 抢占式: 即进程运行没完, 有可能资源被抢占
- 响应时间? ppt p8

课件9 进程互斥的软件实现方法