



UNIVERSIDADE D
COIMBRA

FACULDADE
DE CIÊNCIAS
E TECNOLOGIA

Relatório de EA
2048 clean up!
2020-2021

André Cristóvão Ferreira da Silva
João Alexandre Santos Cruz

2018277921
2018288464

Algorithm description

Para resolver o problema usou-se a seguinte abordagem:

```
function Solver2048(board, max, movesDone, movesWithoutSum) :  
  
  if movesDone = max or movesDone = minimum or movesWithoutSum=5 then  
    // rejection case  
    | return;  
  if lLastMove  $\neq$  'R' or lastMove  $\neq$  'L' or sumlLast then  
    boardR, sum, done =moveRight(board); if done then // base case  
    | if movesDone < minimum then  
    | | minimum = movesDone;  
    | return;  
    if changes then // recursive step  
    | Solver2048(boardR,max,movesDone + 1, movesWithoutSum + sum);  
  else if lLastMove  $\neq$  'U' or lastMove  $\neq$  'D' or sumlLast then  
    boardR, sum, done =moveUp(board); if done then // base case  
    | if movesDone < minimum then  
    | | minimum = movesDone;  
    | return;  
    if changes then // recursive step  
    | Solver2048(boardR,max,movesDone + 1, movesWithoutSum + sum);  
  else if lLastMove  $\neq$  'L' or lastMove  $\neq$  'R' or sumlLast then  
    boardR, sum, done = moveLeft(board); if done then // base case  
    | if movesDone < minimum then  
    | | minimum = movesDone;  
    | return;  
    if changes then // recursive step  
    | Solver2048(boardR,max,movesDone + 1, movesWithoutSum + sum);  
  else if lLastMove  $\neq$  'D' or lastMove  $\neq$  'U' or sumlLast then  
    boardR, sum, done = moveDown(board); if done then // base case  
    | if movesDone < minimum then  
    | | minimum = movesDone;  
    | return;  
    if changes then // recursive step  
    | Solver2048(boardR,max,movesDone + 1, movesWithoutSum + sum);
```

Para aumentar a velocidade do algoritmo foram utilizadas as seguintes medidas:

- Durante a leitura do *input* é efetuado um *check* para verificar se o *board* é possível ou impossível;
- Verificar se existiu mudanças durante o movimento e, caso não haja, cortar;

- Guardar os 2 últimos movimentos para saber se existiu alguma soma durante esses;
- Se durante 5 movimentos seguidos não houver soma, cortar;
- Mudar a ordem dos movimentos para *Right Up Left Down* de maneira a que os movimentos laterais e horizontais se alternem entre si.

Data structures

Para as *data structures* foram usados vetores e vetores de vetores (matriz).

Correctness

O primeiro passo que o algoritmo faz é verificar se o *board* dado é possível ou não, isto é feito com base no uso do logaritmo de base 2, pois foi verificado que um *board* só é possível se a soma de todos os números for logaritmo de base 2.

Durante os movimentos é verificado se existiu algum movimento ou alguma soma. Caso não tenha existido nenhum movimento então é feito um corte, uma vez que não faz sentido continuar por um lado que não gera mudanças.

São guardados o último e penúltimo movimento, assim é possível não executar um movimento que não gera qualquer efeito no *board*. Por exemplo, se tivermos feito Direita-Esquerda e não tiver existido nenhuma soma então não faz sentido efetuar outra vez Direita uma vez que o board vai voltar à posição inicial.

Foi adicionado também um número máximo de movimentos que se pode executar sem qualquer soma efetuada, este número é 5 uma vez que com os testes feitos verificou-se que sejam quais forem os movimentos e seja qual for a ordem se após 5 movimentos não tiver existido nenhuma soma então é porque o *board* é impossível.

Desta maneira é possível confirmar que o algoritmo vai passar por todos os casos cortando o mais cedo possível para se obter os melhores tempos.

Algorithm Analysis

Na complexidade espacial teremos de ter em conta todas as chamadas da função recursiva. A cada nível n teremos 4^n chamadas de função e em cada chamada o maior gasto de memória vem do armazenamento do movimento para realização do *backtracking* que neste caso terá complexidade $O(n^2)$. As outras variáveis que são precisas são ou constantes ou *arrays* e portanto não terão

impacto na complexidade final. Desta forma teremos com k constantes e j arrays temos:

$$S(n) = 4^n * n^2 + 4^n * n * k + 4^n * 1 * j \in O(4^n * n^2)$$

Quanto à complexidade temporal, se k é o número máximo de movimentos então o tempo no pior caso seria:

$$T(k) = 4T(k-1) + T_q$$

$$= 4(4T(k-2) + T_q) + T_q = 16T(k-2) + 5T_q$$

$$= 16(4T(k-3) + T_q) + 5T_q = 64T(k-3) + 21T_q$$

$$= 64(4T(k-4) + T_q) + 21T_q = 256T(k-4) + 85T_q$$

...

$$= 4^i * T(k-i) + (4^i - 1)/3 * T_q$$

$$= 4^k T(0) + (4^k - 1)/3 T_q \in O(4^n)$$

References

<https://youtu.be/JSn-DJU8qf0>