Detekcija vremena na slici

- **L** Šta treba da uradi
 - Program dobija niz slika koje treba da analizira i da kaže kakvo je vreme na slici
- ♣ Kako je to uradjeno
 - ❖ Biblioteke koje su korišćene
 - OpenCV,Numpy,SVM klasifikator
 - Uzimanje slika
 - Uzimaju se slike iz foldera train i test, stavljaju se u osam lista. Dok se uzimaju njihova rezolucija se menja na 100x40 piksela



Ovako će izgledati slika kada se učita

■ Broj slika u **train** folderu je 898



Broj slika u test folderu je 225



- ❖ Pravimo četiri nove liste za **train** deo i četiri nove liste za **test** deo
- * HOG konfiguracija
 - Predstavljanje slike sa što manje vrednosti a ipak da te vrednosti opišu sliku što više. Koraci:
 - 1. Računamo gradijente
 - 2. Binujemo
 - 3. Radimo normalizaciju bloka
 - 4. Izbacujemo iz toga HOG descriptor
- ❖ U te nove liste stavljamo HOG deskriptor
- * Radimo i listu labela kod binarne klasifikacije
- ❖ Konkateniramo preko *vstack* (spajamo novonastale liste u jednu za **train** i jednu za **test**),liste labela pretvorimo u *array*(niz elemenata).

Rezultat konkatenacije	Broj fotografija	Broj HOG konfiguracija	Nevažno
Oblik Train liste	897	2430	1
Oblik Test liste	225	2430	1

- Rezultirajućim listama moramo treću brojku da sklonimo da bi klasifikacija dobro radila tako da pozivamo funkciju *reshape_data* koja će ukloniti nepotreban deo
- ❖ SVM klasifikacija
 - Koristimo kernel tipa linear posto je problem binarne klasifikacije
 - SVM koristi vektorski proizvod da podatke prebaci u veću dimenziju gde su linearno separabilni i onda u tom više dimenzionalnom prostoru on može da ih podeli
- Prvo istreniramo program zatim klasifikujemo nad train podacima pa onda nad test podacima
- Rezultati
 - ❖ Klasifikacija nad **train** podacima daje tačnost 98%
 - ❖ Klasifikacija nad test podacima daje tačnost 77% REZULTAT KLASIFIKACIJE KOD TEST

