Линейная алгерба 1 из 2

1 Спектральный анализ линейных операторов

1.1 Инвариантные пространства линейного оператора

$$\sphericalangle \varphi: X \to X$$
 — автоморфизм

Определение. Подпространство L линейного пространства X называется инвариантным подпространством φ , если

$$\forall x \in L \quad \varphi x \in L$$

Пример. 1. $\varphi: X \to X$, тогда инвариантные подпрострнаства:

- X
- {0}
- 2. $\varphi = \Im$, $\forall x \ \Im x = x \Rightarrow$ любое подпространство X инвариантное
- 3. $\varphi = \Theta, \quad \forall x \; \Theta x = 0 \Rightarrow$ любое подпространство X инвариантное

4.
$$\varphi: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n \Leftrightarrow A_{\varphi} = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & \lambda_n \end{bmatrix} \stackrel{\triangle}{=} diag\{\lambda_1 \dots \lambda_n\}$$

$$\sphericalangle\{e_j\}$$
 — базис $X\Rightarrow \forall j\quad A_{\varphi}e_j=\lambda_je_j\quad e_j o \mathcal{L}\{e_j\}$ — инв.

Всего 2^n инвариантных подпространств

5.
$$|X = L_1 + L_2|$$

$$\forall x! = x_1 + x_2 \quad \varphi x = \mathcal{P}_{L_1}^{\parallel L_2} x = x_1 \in L_1$$

 L_1 — инв., $\forall x \in L_1$ $\mathcal{P}_{L_1}^{\parallel L_2} x = x$ \forall подпространство L_1 инвариантно

$$L_2$$
 — инв., $\forall x \in L_2 \quad \mathcal{P}_{L_1}^{\parallel L_2} x = 0 \quad \forall$ подпространство L_2 инвариантно

Определение. Инвариантном линейного оператора φ называется его числовая функция значений, которая не зависит от выбора базиса

Пример. $\det \varphi$ — инвариант

$$\varphi^{\Lambda_n} z = \det \varphi \cdot z \quad \forall z \in \Lambda_n$$

 $\det \varphi = \det A_\varphi - \mathtt{B}$ некотором фиксированном базисе

$$\tilde{A}_{\varphi} = T^{-1}A_{\varphi}T \quad \det \tilde{A}_{\varphi} = \det T^{-1} \det A_{\varphi} \det T = \det A_{\varphi}$$

M3137y2019 Лекция 5

Линейная алгерба 2 из 2

Определение. Характеристическим полиномом линейного оператора φ называется определитель следующего вида:

$$\chi_{\varphi}(\lambda) = \det(\varphi - \lambda \Im) \stackrel{\{e_j\}}{=} \det\{A_{\varphi} - \lambda E\}$$

$$\chi_{\varphi}(\lambda) \stackrel{\text{def det}}{=} \sum_{(j_{1} \dots j_{n})} (-1)^{[j_{1} \dots j_{n}]} \prod_{i=1}^{n} (a_{ij_{i}} - \delta_{i,j_{i}} \lambda) = \det A_{\varphi} - \lambda \sum_{i=1}^{n} \left(\prod_{j=1}^{n} a_{ji} \right) (-1)^{i} + \dots + \lambda^{n-1} \sum_{i=1}^{n} a_{ii} + \lambda^{n} (-1)^{n}$$

$$= (-\lambda)^{n} Z^{(0)} + (-\lambda)^{n-1} Z^{(1)} + \dots + (-\lambda) Z^{(n-1)} + Z^{(n)}$$

$$Z^{(K)} = \sum_{(1 \leq i_{1} < \dots < i_{k} \leq n)} M_{\vec{i}}^{\vec{i}}$$

Лемма 1.

$$\chi_{\varphi}(\lambda) = inv$$

Доказательство.

$$\det(\tilde{A}_\varphi - \lambda E) = \det(T^{-1}A_\varphi T - \lambda T^{-1}T) = \det[S(A_\varphi - \lambda E)T] = \det T^{-1}\det(A_\varphi - \lambda E)\det T = \det(A_\varphi - \lambda E)$$

М3137у2019 Лекция 5