

# Алгоритмы в математике (*теория чисел*)

Михайлов Максим

12 июня 2022 г.

## Оглавление

<b>Лекция 1</b>	<b>3 марта</b>	<b>2</b>
1	Алгебраическое тело . . . . .	2
<b>Лекция 2</b>	<b>11 марта</b>	<b>10</b>
<b>Лекция 3</b>	<b>18 марта</b>	<b>14</b>
<b>Лекция 4</b>	<b>29 марта</b>	<b>19</b>
<b>Лекция 5</b>	<b>2 апреля</b>	<b>22</b>
2	Введение в кватернионы . . . . .	10
<b>Лекция 6</b>	<b>9 апреля</b>	<b>14</b>
2.1	Напоминание о кватернионах . . . . .	14
3	Кватернионы и $SU(2)$ . . . . .	15
4	$SU(2)$ и $SO(3)$ . . . . .	17
<b>Лекция 7</b>	<b>16 апреля</b>	<b>19</b>
5	Алгебраические топологические тела . . . . .	19
<b>Лекция 8</b>	<b>23 апреля</b>	<b>22</b>
6	Топологические группы . . . . .	22

# Лекция 1

## 3 марта

### 1 Алгебраическое тело

**Определение. Алгебраическое тело** — множество  $T$  с бинарными операциями  $+$  и  $\cdot$ , такими, что:

1.  $(T, 0, +)$  — абелева группа:

- $\forall \alpha, \beta, \gamma \quad \alpha + (\beta + \gamma) = (\alpha + \beta) + \gamma$
- $\exists 0 : \alpha + 0 = \alpha = 0 + \alpha$
- $\forall \alpha \in T \quad \exists (-\alpha) : \alpha + (-\alpha) = 0 = (-\alpha) + \alpha$
- ★  $\forall \alpha, \beta \in T \quad \alpha + \beta = \beta + \alpha$

2.  $((T \setminus \{0\}), 1, *)$  — группа:

- $\alpha(\beta\gamma) = (\alpha\beta)\gamma$
- $\exists 1 : \alpha \cdot 1 = \alpha = 1 \cdot \alpha$
- $\forall \alpha \neq 0 \quad \exists \alpha^{-1} : \alpha\alpha^{-1} = 1 = \alpha^{-1}\alpha$

★ Если умножение не коммутативно, то  $T$  — тело, иначе — поле.

3. Дистрибутивность:  $\alpha(\beta + \gamma) = \alpha\beta + \alpha\gamma, (\alpha + \beta)\gamma = \alpha\gamma + \beta\gamma$

*Пример.*  $\mathbb{F}_p$  — поле вычетов по модулю  $p$ .

$$\mathbb{F}_p = \{0, 1, 2 \dots p-1\}$$

1.  $\mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$

+	0	1
0	0	1
1	1	0

·	0	1
0	0	0
1	0	1

Таблица 1.1: Таблицы сложения и умножения в  $\mathbb{F}_2$

Пусть есть поле  $\mathbb{F}_k, k = n \cdot m, m \neq 0, n \neq 0$ . Т.к.  $n < k$  и  $m < k$ , то  $n \cdot m = 0$ . Таким образом, в поле есть делители нуля.

*Примечание.* Переход от  $\mathbb{Q}$  к  $\mathbb{R}$  — топологическая конструкция, поэтому будем рассматривать переход из  $\mathbb{Q}$  в  $\mathbb{C}$  над рациональными числами.

**Определение.**  $\mathbb{C} \cong K[t]/(t^2 + 1)K[t]$

·	1	$i$
1	1	$i$
$i$	$i$	$-1$

**Теорема 1** (Фробениуса). Дано тело  $T$ , такое что  $T \supset \mathbb{R}$ . Тогда:

1. Каждый элемент  $\mathbb{R}$  коммутирует с каждым элементом  $T$ .
2. Каждый элемент  $T$  представим как:

$$x = x_0 + x_1 i_1 + x_2 i_2 + \dots + x_n i_n$$

Из этого следует, что выполнено одно из:

1.  $T$  это  $\mathbb{R}$
2.  $T$  это  $\mathbb{C}$
3.  $T$  это  $\mathbb{K}$

Если  $i_1, i_2 \dots i_n$  — базис  $\mathbb{I}$ , то  $\dim \mathbb{I} \in \{0, 1, 3\}$

# Лекция 2

## 11 марта

$$\triangleleft \mathbb{I} = \{z \mid z^2 \in \mathbb{R}, z^2 \leq 0\}$$

*Примечание.*  $\mathbb{R} \cap \mathbb{I} = \{0\}$

**Теорема 2.**  $\mathbb{R} \oplus \mathbb{I} = T$

**Лемма 1.** Если  $z \in \mathbb{I}$ , то  $\forall \alpha \in \mathbb{R} \quad \alpha z \in \mathbb{I}$ .

*Доказательство.*

$$(\alpha z)^2 = \alpha^2 z^2 \leq 0 \Rightarrow \alpha z \in \mathbb{I}$$

□

**Лемма 2.** Если  $z \in \mathbb{I}$  и  $z^{-1}$  существует, то  $z^{-1} \in \mathbb{I}$ , где  $z^{-1}$  это такой элемент  $\mathbb{I}$ , что  $zz^{-1} = 1$ .

*Доказательство.*

$$z^2(z^{-1})^2 = \underbrace{zz}_{<0} z^{-1}z^{-1} = 1 \Rightarrow z^{-1}z^{-1} < 0 \Rightarrow z^{-1} \in \mathbb{I}$$

□

**Лемма 3.** Всякий элемент  $x$  из  $T$  представим единственным образом в виде:

$$x \stackrel{!}{=} a + z, \quad a \in \mathbb{R}, z \in \mathbb{I}$$

*Доказательство.*  $\triangleleft x \in T, \{x^0, x, x^2 \dots x^{n+1}\}$  — линейно зависимые, т.к. пространство размерности  $n + 1$ , а элементов  $n + 2$ . Тогда по определению линейной зависимости  $\exists \{\alpha_i\}_{i=0}^{n+1} \subset \mathbb{R}$ , такие что:

$$\alpha_0 + \alpha_1 x + \alpha_2 x^2 + \dots + \alpha_{n+1} x^{n+1} = 0$$

Тогда  $x$  является корнем многочлена вида  $x - a = 0$  и тогда  $x = a$ , либо  $x$  является корнем многочлена вида  $x^2 + 2\alpha x + \beta = 0$  и тогда  $x$  можно представить в виде  $a + z$ .

Покажем единственность. Пусть  $x = a + y$  и  $x = b + z$ , где  $a, b \in \mathbb{R}$ ,  $y, z \in \mathbb{I}$ .

$$\begin{aligned} a + y - b - z &= 0 \\ a + y - b &= z \\ \underbrace{(a - b)^2}_{\in \mathbb{R}} + 2(a - b)y + \underbrace{y^2}_{\in \mathbb{R}} &= \underbrace{z^2}_{\in \mathbb{R}} \\ 2(a - b)y &= 0 \end{aligned}$$

Таким образом, либо  $a = b$ , а следовательно  $y = z$ , либо  $y = 0 \implies x \in \mathbb{R} \implies z = 0$   $\square$

**Лемма 4.** Пусть  $u, v \in \mathbb{I}$ ,  $a, b \in \mathbb{R}$ . Тогда  $uv + vu = \xi \in \mathbb{R}$  и  $au + bv = \eta \in \mathbb{I}$ .

*Доказательство.* Положим, что  $\{1, u, v\}$  линейно зависим, т.е.  $\exists \alpha, \beta, \gamma : \alpha + \beta u + \gamma v = 0$ .

$$\begin{aligned} \beta u &= -\alpha - \gamma v \Rightarrow \alpha = 0 \Rightarrow u = -\frac{\gamma}{\beta}v \\ \triangleleft uv + vu &= -\frac{\gamma}{\beta}v^2 - \frac{\gamma}{\beta}v^2 = -\frac{2\gamma}{\beta}v^2 \in \mathbb{R} \\ -\frac{\alpha\gamma}{\beta}v + bv &= \left(b - \frac{\alpha\gamma}{\beta}\right)v \in \mathbb{I} \end{aligned}$$

Положим, что  $\{1, u, v\}$  линейно независим.

$$\begin{aligned} \eta^2 &= (\beta + z)^2 = (au + bv)^2 = a^2u^2 + b^2v^2 + ab(uv + vu) \\ (\beta + z)^2 &= a^2u^2 + b^2v^2 + ab(\alpha + y) \\ \beta^2 + 2\beta z + z^2 &= a^2u^2 + b^2v^2 + ab(\alpha + y) \\ 2\beta z &= ab(\alpha + y) \end{aligned}$$

Если  $z = 0$ , то  $\{1, u, v\}$  линейно зависим ( $\beta = au + bv$ ) – противоречие.

$$\triangleleft z \neq 0, z = \frac{ab}{2\beta}y$$

$$\begin{aligned} au + bv &= \beta + \frac{ab}{2\beta}y \\ a'u + b'v &= \beta' + \frac{a'b'}{2\beta'}y \\ (a - a')u + (b - b')v &= (\beta - \beta') + \left(\frac{ab}{2\beta} - \frac{a'b'}{2\beta'}\right)y \end{aligned}$$

Тогда мы можем выбором  $a$  и  $b$  занулить  $\frac{ab}{2\beta} - \frac{a'b'}{2\beta'}$ , поэтому  $\{1, u, v\}$  линейно зависимы.

Не дописано  $\square$

**Лемма 5.**

- $u, v \in \mathbb{I}$
- $u^2 = -1$
- $v^2 = -1$
- $w = u \cdot v$

Тогда:

$$u^2 = v^2 = w^2 = -1$$

$$uv = -vu = w$$

$$vw = -wv = u$$

$$wu = -uw = v$$

*Доказательство. Дома.*

□

# Лекция 3

## 18 марта

*Пример* (split complex number). Это не тело.

Числа представимы в виде  $z = a + bj$ , есть дополнение  $z^* = a - bj$  и тогда  $zz^* = a^2 - b^2$ . Изотропные элементы  $e_1 = \frac{1+j}{2}$  и  $e_2 = \frac{1-j}{2}$  образуют базис в этих числах. Кроме того,  $e_1 e_1^* = e_2 e_2^* = 0$

Таблица 3.1: Таблица Кэли

	1	$j$
1	1	$j$
$j$	$j$	1

*Пример.*  $\mathbb{R}[t]/t^2\mathbb{R}[t]$ ,  $z = a + bd$

**Лемма 6.** Пусть  $u^2 = -1, v^2 = -1, w = uv$ . Тогда  $w = uv \in \mathbb{I}, w^2 = -1, uv = -vu = \omega, v\omega = -\omega v = u$  и т.д.

*Доказательство.*

$$\triangleleft (uv)(vu) = -vu = 1 \Rightarrow vu = (uv)^{-1}$$

$$\mathbb{R} \ni uv + vu = uv + (uv)^{-1} \in \mathbb{I} \Rightarrow uv - vu = 0 \Rightarrow uv = -vu$$

□

**Теорема 3.**

- $\mathbb{I} = \{0\} \Rightarrow T \cong \mathbb{R}$
- $\mathbb{I} = \{x\}, i := \frac{x}{\sqrt{-x^2}}, i^2 = -1 \Rightarrow T \cong \mathbb{C}$

- $\mathbb{I} = \{x, y\}, i := \frac{x}{\sqrt{-x^2}}, iy =: b + z, j_0 := iy - b = z, j = \frac{j_0}{\sqrt{-j_0^2}} \implies \exists k = ij \implies q = \alpha + i\beta + j\gamma + k\delta \implies T \cong \mathbb{K}$
- $\{i, j, k, m\} \in \mathbb{I}$ .

Тогда пусть  $im = a + x, jm = b + y, km = c + z$ , где  $a, b, c \in \mathbb{R}, x, y, z \in \mathbb{I}$ . Рассмотрим  $l_0 = m + ai + bj + ck \in \mathbb{I}$ , при этом  $l_0 \neq 0$  и  $il_0, jl_0, kl_0 \in \mathbb{I}$ . Тогда  $il = -li, jl = -lj, kl = -lk$ .

$$\left. \begin{array}{l} ilj = -ijl = -kl \\ jli = -lji = lk \end{array} \right\} \implies kl = -kl = 0$$



# Лекция 4

## 29 марта

**Лемма 7.**  $-u^2 =$

???

*Доказательство.*

$$\mathbb{R} \ni uv + vu \in \mathbb{I}$$

Мы доказывали, что ???

Мы доказывали, что  $z \in \mathbb{I} \Rightarrow z^{-1} \in \mathbb{I}$

По другой лемме  $ab \in \mathbb{R}$ ,  $u, v \in \mathbb{I} \Rightarrow au + bv \in \mathbb{I}$

Тогда  $uv + vu = 0$  и  $uv = -vu$ .

$$\omega^2 = uvuv = uv(-vu) = -u^2 = -1$$

□

Остальная часть лекции рассказана повторно на пятой лекции.

# Лекция 5

## 2 апреля

### 2 Введение в кватернионы

Будем обозначать  $q = q_0 + \tilde{q}$ , где  $q_0$  — вещественная часть, а  $\tilde{q}$  — мнимая. Также можно неформально говорить, что  $q_0 \in \mathbb{R}$ , а  $\tilde{q} \in \mathbb{R}^3$ .

Пространство кватернионов  $\mathbb{K}$  в некоем смысле изоморфно  $\mathbb{R}^4$ . В этом пространстве можно выделить подпространство мнимых кватернионов, изоморфное  $\mathbb{R}^3$ . Распишем  $\tilde{q}$ :

$$q = q_0 + q_1 i + q_2 j + q_3 k$$

Операция сложения работает “поэлементно”:

$$p + q = (p_0 + q_0) + (\tilde{p} + \tilde{q}) = (p_0 + q_0) + (p_1 + q_1)i + (p_2 + q_2)j + (p_3 + q_3)k$$

Умножение более интересно и определяется следующими правилами:

$$\begin{aligned} ij &= k = -ji \\ jk &= i = -kj \\ ki &= j = -ik \\ i^2 &= j^2 = k^2 = ijk = -1 \end{aligned}$$

Тогда умножение в явном виде:

$$(p_0 + p_1 i + p_2 j + p_3 k)(q_0 + q_1 i + q_2 j + q_3 k) = p_0 q_0 - \langle \tilde{p}, \tilde{q} \rangle + p_0 \tilde{q} + q_0 \tilde{p} + [\tilde{p} \times \tilde{q}]$$

$$[p \times q] := \det \begin{vmatrix} i & j & k \\ p_1 & p_2 & p_3 \\ q_1 & q_2 & q_3 \end{vmatrix}$$

Нейтральные элементы:

- По сложению:  $0 = 0 + \tilde{0}$
- По умножению:  $1 = 1 + \tilde{0}$

**Определение.** Сопряженным к кватерниону  $q = q_0 + \tilde{q}$  называется кватернион:

$$q^* = q_0 - \tilde{q}$$

**Определение** (норма кватерниона).

$$\|q\| = qq^* \quad |q| = \sqrt{\|q\|} = \sqrt{q_0^2 + q_1^2 + q_2^2 + q_3^2}$$

**Определение.**

$$q^{-1} = \frac{q^*}{\|q\|}$$

**Определение** (единичная сфера).

$$S = \{q \in \mathbb{K} \mid \|q\| = |q| = 1\}$$

*Примечание.* Если  $|q| = 1$ , то  $q^{-1} = q^*$

*Свойства.*

1.  $(q^*)^* = (q_0 - \tilde{q})^* = q_0 + \tilde{q} = q$
2.  $q + q^* = 2q_0$  — “след”
3.  $(pq)^* = q^*p^*$
4.  $qq^* = (q_0 + \tilde{q})(q_0 - \tilde{q}) = q_0^2 - \tilde{q}\tilde{q} = q_0^2 - \overbrace{[\tilde{q} \times \tilde{q}]}^0 + \langle \tilde{q}, \tilde{q} \rangle = q^*q = \|q\| = \|q^*\|$
5.  $\|pq\| = (pq)(pq)^* = (pq)(q^*p^*) = p(qq^*)p^* = p\|q\|p^* = \|q\|pp^* = \|q\|\|p\| = \|p\|\|q\|$
6.  $\|q\| = 1$  — **единичный кватернион**.

$\triangleleft q \in \mathbb{K}$  такое, что  $\|q\| = 1$ , т.е.  $q_0^2 + |\tilde{q}|_{\mathbb{R}^3}^2 = 1$

$$\exists \varphi \in \mathbb{R} : \begin{cases} \cos^2 \varphi = q_0^2 \\ \sin^2 \varphi = |\tilde{q}|_{\mathbb{R}^3}^2 \end{cases}$$

$$\exists! \varphi \in [0, \pi] : \begin{cases} \cos^2 \varphi = q_0^2 \\ \sin^2 \varphi = |\tilde{q}|_{\mathbb{R}^3}^2 \end{cases}$$

Очевидно, не любой кватернион так можно представить. Поэтому  $\angle \tilde{u} = \frac{\tilde{q}}{|\tilde{q}|}$ . Тогда:

$$q = q_0 + |\tilde{q}| \cdot \tilde{u} = \cos \varphi + \tilde{u} \sin \varphi$$

$$\angle \mathcal{L}(v) \quad \mathcal{L} : \mathbb{K} \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{K} \quad \mathcal{L}_q(v) = q\tilde{v}q^*$$

**Лемма 8.**  $\forall v \in \mathbb{R}^3 \quad |v| = |\mathcal{L}_q(v)|$  при  $|q| = 1$

*Доказательство.* Фиксируем  $v \in \mathbb{R}^3, q \in \mathbb{K}$  такой, что  $\|q\| = 1$ .

$$\|\mathcal{L}_q(v)\| = \|q\tilde{v}q^*\| = \|q\| \cdot \|\tilde{v}\| \cdot \|q^*\| = \|\tilde{v}\| = \|v\|_{\mathbb{R}^3}$$

□

**Лемма 9.**  $\forall q \in \mathbb{K} : \|q\| = 1 \quad \forall \alpha \in \mathbb{R} \quad \mathcal{L}_q(\alpha p + s) = \alpha \mathcal{L}_q(p) + \mathcal{L}_q(s)$

*Доказательство.*

$$\mathcal{L}_q(\alpha p + s) = q(\alpha p + s)q^* = \alpha qpq^* + qsq^* = \alpha \mathcal{L}_q(p) + \mathcal{L}_q(s)$$

□

**Лемма 10.**  $\forall \alpha \in \mathbb{R} \setminus \{0\} \quad \forall q \in \mathbb{K} : \|q\| = 1 \quad |\alpha \tilde{q}| = |\mathcal{L}_q(\alpha \tilde{q})|$

*Доказательство.* С помощью расписывания определения через координаты:

$$\mathcal{L}_q(v) = (q_0^2 - |\tilde{q}|^2)v + 2 \langle \tilde{q}, v \rangle \tilde{v} - 2q_0[\tilde{q} \times \tilde{v}] \quad (1)$$

$$\mathcal{L}_q(\alpha \tilde{q}) = \alpha \mathcal{L}_q(\tilde{q}) = \alpha((q_0^2 - |\tilde{q}|^2)\tilde{q} + 2 \langle \tilde{q}, \tilde{q} \rangle \tilde{q} - 2q_0[\tilde{q} \times \tilde{q}]) = \alpha(q_0^2 + |\tilde{q}|^2)\tilde{q} = \alpha \tilde{q}$$

□

**Теорема 4.**  $\angle q \in \mathbb{K} : |q| = 1$ . Тогда  $q$  можно представить как  $q = \cos \varphi + \tilde{u} \sin \varphi$ . Кроме того,  $\mathcal{L}_q(v) = q\tilde{v}q^* = q\tilde{v}q^{-1}$ .

Тогда действие  $\mathcal{L}_q$  на  $\mathbb{R}^3$  — поворот на угол  $2\varphi$  относительно оси  $u$ .

*Доказательство.* Зафиксируем  $v \in \mathbb{R}^3$ . Разложим  $v$  как  $v = \vec{a} + \vec{b}$ , где  $\vec{a} \parallel \vec{u}$ , а  $\vec{b} \perp \vec{u}$

$$\mathcal{L}_q(v) = \mathcal{L}_q(\vec{a} + \vec{b}) = \mathcal{L}_q(\vec{a}) + \mathcal{L}_q(\vec{b})$$

$$\mathcal{L}_q(\vec{a}) \stackrel{\exists K \in \mathbb{R}: a=k\tilde{q}}{=} \vec{a}$$

$$\begin{aligned} \mathcal{L}_q(\vec{b}) &= (q_0^2 - |\tilde{q}|^2)\vec{b} + 2 \langle \vec{b}, \tilde{q} \rangle \tilde{b} - 2q_0[\vec{b} \times \tilde{q}] \\ &= (q_0^2 - |\tilde{q}|^2)\vec{b} - 2q_0[\vec{b} \times \tilde{q}] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= (\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) \vec{n} + 2 \cos \varphi \cdot \sin \varphi \underbrace{[\tilde{u} \times \vec{n}]}_{\vec{n}_\perp} \\
&= \cos 2\varphi \vec{n} + \sin 2\varphi \vec{n}_\perp \\
|\vec{n}_\perp| &= |[\tilde{u} \times \vec{n}]| = |\tilde{u}| \cdot |\vec{n}| \cdot \sin \frac{\pi}{2} = |\vec{n}|
\end{aligned}$$

□

**Теорема 5 (\*).**  $\triangleleft q \in \mathbb{K} : \|q\| = 1, q = \cos \frac{\varphi}{2} + \tilde{u} \sin \frac{\varphi}{2}$

$\mathcal{L}_{q^*}$  — это поворот либо вектора на угол  $-\varphi$ , либо координатной сетки на угол  $\varphi$ .

*Доказательство.* Т.к.  $\|q\| = 1, q^* = q^{-1}$ .

$$\mathcal{L}_{q^{-1}}(\mathcal{L}_q(v)) = q^{-1}(qvq^{-1})q = eve = v$$

□

**Теорема 6.**  $\triangleleft p, q \in \mathbb{K} : \|p\| = \|q\| = 1$ . Тогда  $\mathcal{L}_q \circ \mathcal{L}_p = \mathcal{L}_{q \cdot p}$ .

*Доказательство.* Фиксируем  $p, q \in \mathbb{K}, v \in \mathbb{R}^3$ .

$$\mathcal{L}_q(\mathcal{L}_p(v)) = q(pvp^*)q^* = qp v (qp)^* = \mathcal{L}_{q \cdot p}(v)$$

□

$$q = q_0 + \tilde{q} = \cos \frac{\varphi}{2} + \tilde{u} \sin \frac{\varphi}{2}$$

Подставим в (1):

$$\begin{aligned}
\mathcal{L}_q(v) &= \left( \cos^2 \frac{\varphi}{2} - \sin^2 \frac{\varphi}{2} \right) \tilde{v} + 2 \sin \frac{\varphi}{2} \langle \tilde{u}, \tilde{v} \rangle \cdot \tilde{u} - 2 \cos^2 \frac{\varphi}{2} [\tilde{u} \times \tilde{v}] \\
&= \cos \varphi \tilde{v} + (1 - \cos \varphi) \langle \tilde{u}, \tilde{v} \rangle \tilde{u} - \sin \varphi [\tilde{u} \times \tilde{v}]
\end{aligned}$$

*Пример.*  $\triangleleft u = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1)$ , поворот на  $\frac{2\pi}{3}$ .

$$\begin{aligned}
\mathcal{L}_q((1, 0, 0)) &= \cos \frac{2\pi}{3} \cdot i + \left( 1 - \cos \frac{2\pi}{3} \right) \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \langle (1, 1, 1), (1, 0, 0) \rangle \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} (i + j + k) \\
&\quad - \sin \frac{2\pi}{3} \left[ \frac{1}{\sqrt{3}} (i + j + k) \times i \right] \\
&= \frac{i}{2} + \frac{3}{2} \cdot \frac{i + j + k}{3} + \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} \\
&= -\frac{i}{2} + \frac{i + j + k}{2} + \frac{j - k}{2} = \frac{2j}{2} = j
\end{aligned}$$

# Лекция 6

## 9 апреля

### 2.1 Напоминание о кватернионах

Кватернионы записываются как:

$$q = q_0 + q_1i + q_2j + q_3k \stackrel{\text{def}}{=} q_0 + \tilde{q}$$

$\cdot$	1	$i$	$j$	$k$
1	1	$i$	$j$	$k$
$i$	$i$	-1	$k$	$-j$
$j$	$j$	$-k$	-1	$i$
$k$	$k$	$j$	$-i$	-1

Таблица 6.1: Таблица Кэли для кватернионов

Пространство кватернионов есть прямое произведение действительных чисел и чистых кватернионов:

$$\mathbb{K} = \mathbb{R} \oplus \underbrace{\mathbb{P}_E}_{\cong \mathbb{R}^3}$$

$\langle \cdot, \cdot \rangle$	$i$	$j$	$k$
$i$	1	0	0
$k$	0	1	0
$j$	0	0	1

Таблица 6.2: Скалярное произведение кватернионов

Пусть  $q \in \mathbb{K}$ ,  $\vec{v} \in \{0\} \oplus \mathbb{P}_E$ .  $\triangleleft \mathcal{L}_q(v) = qvq^{-1}$ .

$$|q| := \sqrt{\|q\|}, \|q\| := qq^*, q^{-1} := \frac{q^*}{\|q\|}$$

Если  $|q| = 1$ , то  $q = \cos \frac{\varphi}{2} + \tilde{u} \sin \frac{\varphi}{2}$ , где  $\tilde{u} = \frac{\tilde{q}}{|\tilde{q}|}$ . В этом случае  $qvq^{-1}$  есть поворот на угол  $\varphi$ .

### 3 Кватернионы и $SU(2)$

Рассмотрим матрицы  $A \in \mathbb{C}^{2 \times 2}$ , которым соответствуют операторы  $\hat{A} : \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2$ .

Тогда  $AA^* = E$ , где  $A^*$  — **эрмитово сопряжение**, т.е. транспонируем матрицу и каждый элемент комплексно сопрягаем.

Т.к.  $\det(AB) = \det A \cdot \det B$ , следовательно  $1 = \det E = \det(AA^*) = \det A \cdot \det A^* \implies \det A = \frac{1}{\det A^*}$ . Кроме того,  $\det A = \det A^T$  и  $\prod_i a_i^* = (\prod_i a_i)^*$  и  $\sum_i b_i^* = (\sum_i b_i)^*$  и тогда:

$$\sum_j \prod_i a_{ij}^k = \sum_j \left( \prod_i a_{ij} \right)^* = \left( \sum_j \prod_i a_{ij}^* \right)$$

И следовательно  $\det A^* = (\det A)^*$

**Определение.**  $SU(2)$  — группа  $A$  таких, что  $AA^* = E$  и  $\det A = 1$

$$\triangleleft A \in SU(2), A = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}.$$

$$\det A = 1 \implies \alpha\delta - \beta\gamma = 1$$

Тогда:

$$\begin{cases} E_{11} = \alpha\bar{\alpha} + \beta\bar{\beta} = 1 \\ E_{12} = \alpha\bar{\gamma} + \beta\bar{\delta} = 0 \\ E_{21} = \gamma\bar{\alpha} + \delta\bar{\beta} = 0 \\ E_{22} = \gamma\bar{\gamma} + \delta\bar{\delta} = 1 \end{cases}$$

Из условий для  $E_{11}$  и  $E_{22}$ :

$$|\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1 \implies \begin{cases} \alpha = e^{i\varphi_1} \cos \theta \\ \beta = e^{i\varphi_2} \sin \theta \end{cases}$$

$$|\gamma|^2 + |\delta|^2 = 1 \implies \begin{cases} \gamma = e^{i\psi_1} \cos \chi \\ \delta = e^{i\psi_2} \sin \chi \end{cases}$$

Из  $E_{12}$  и  $E_{21}$ :

$$\begin{aligned} e^{i\varphi_1} \cos \theta e^{-i\psi_1} \cos \chi + e^{i\varphi_2} \sin \theta e^{-i\psi_2} \sin \chi &= 0 \\ e^{i(\varphi_1 - \psi_1)} \cos \theta \cos \chi + e^{i(\varphi_2 - \psi_2)} \sin \theta \sin \chi &= 0 \end{aligned}$$

$$2 \cos(\varphi_1 - \psi_1) \cos \theta \cos \chi + 2i \sin(\varphi_2 - \chi_2) \sin \theta \sin \chi = 0$$

$$\begin{cases} \cos(\varphi_1 - \psi_1) \cos \theta \cos \chi = 0 \\ \sin(\varphi_2 - \psi_2) \sin \theta \sin \chi = 0 \end{cases}$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \delta & -\beta \\ -\gamma & \alpha \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{\alpha} & \bar{\gamma} \\ \bar{\beta} & \bar{\delta} \end{pmatrix} \implies \delta = \bar{\alpha}, \gamma = -\bar{\beta}$$

Пусть  $\alpha = a + ic, \beta = b + id$ , где  $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ .

$$\begin{aligned} A &= \begin{pmatrix} a + ic & b + id \\ -b + id & a - ic \end{pmatrix} \\ &= a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} ic & b + id \\ -b + id & -ic \end{pmatrix} \\ &= a \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\Xi_0} + b \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}}_{\Xi_1} + c \underbrace{\begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix}}_{\Xi_2} + d \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix}}_{\Xi_3} \end{aligned}$$

$\cdot$	$\Xi_0$	$\Xi_1$	$\Xi_2$	$\Xi_3$
$\Xi_0$	$\Xi_0$	$\Xi_1$	$\Xi_2$	$\Xi_3$
$\Xi_1$	$\Xi_1$	$-\Xi_0$	$\Xi_3$	$-\Xi_2$
$\Xi_2$	$\Xi_2$	$-\Xi_3$	$-\Xi_0$	$\Xi_1$
$\Xi_3$	$\Xi_3$	$\Xi_2$	$-\Xi_1$	$-\Xi_0$

Таблица 6.3: Таблица Кэли для матриц  $\Xi_i$

Таким образом, у нас есть соответствие  $SU(2)$  и  $\mathbb{K}$ :  $\Xi_0 \Leftrightarrow 1, \Xi_1 \Leftrightarrow i, \Xi_2 \Leftrightarrow j, \Xi_3 \Leftrightarrow k$ . Но это не изоморфизм — ограничение на  $\det A = 1$  не позволяет любому кватерниону сопоставить элемент  $SU(2)$ . Найдем, чему  $SU(2)$  изоморфно.

**Определение.** Множество **нормированных кватернионов**  $\mathbb{NK} = \{|q| = 1 \mid q \in \mathbb{K}\}$

**Определение.**  $\mathbb{NK}$  — подгруппа (по умножению)  $\mathbb{K}$

$$S^3 \sim \mathbb{NK} \subset \mathbb{K}$$

Здесь и далее  $\stackrel{G}{\cong}$  обозначает групповой изоморфизм.

$$\mathbb{NK} \stackrel{G}{\cong} SU(2) \quad \{0\} \oplus \mathbb{P}_E \stackrel{G}{\cong} SO(3)$$



Резюмируя: мы взяли подгруппу кватернионов  $\mathbb{N}\mathbb{K}$  и построили изоморфизм между этой подгруппой и  $SU(2)$ . На прошлом занятии мы построили изоморфизм между группой вращений  $SO(3)$  и  $\{0\} \oplus \mathbb{P}_E$ . Эти изоморфизмы по умножению. Также есть изоморфизм по сложению между  $\mathbb{P}_E$  и  $\mathbb{R}^3$

## 4 $SU(2)$ и $SO(3)$

Любое вращение трёхмерного пространства можно рассматривать как переход произвольной точки сферы в другую произвольную точку сферы. Спроектируем сферу на плоскость, которую будем считать  $\mathbb{C}$  с осями  $\xi$  и  $\eta$ . Оси сферы -  $x, y, z$ .

Упражнение читателю — показать, что:

$$\xi = \frac{x}{\frac{1}{2} - z} \quad \eta = \frac{y}{\frac{1}{2} - z}$$

Тогда введём комплексное число  $\zeta = \xi + i\eta$ . Не более сложно заметить, что:

$$\zeta = \frac{\frac{1}{2} + z}{x - iy}$$

, что следует из  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$

Нам надо научиться вращать вокруг оси  $z$  и  $x$ , тогда композицией этих двух действий мы сможем получить любое вращение.

Вращение вокруг оси  $z$ , т.е. в комплексной плоскости тривиально:

$$\zeta' = e^{i\theta} \zeta$$

Поворот вокруг оси  $x$  на угол  $\chi$  (без доказательства):

$$\zeta'' = \frac{\zeta \cos \frac{\chi}{2} + i \sin \frac{\chi}{2}}{i \xi \sin \frac{\chi}{2} + \cos \frac{\chi}{2}}$$

Тогда композиция этих преобразований имеет вид:

$$A = \frac{a\xi + b}{c\xi + d}$$

Будем кодировать вращения как вектора  $\vec{K}$ , где направление определяет ось, относительно которой происходит вращение, и модуль определяет угол поворота ( $|K| \leq \pi$ ).

Тогда мы можем рассмотреть многообразие таких векторов. В нём отождествлены противоположные точки. Есть проблема: оно связно, но оно не односвязно, т.е. у него нетривиальна фундаментальная группа. По теореме каждое многообразие можно достроить до односвязного, такое многообразие называется **накрытием**. Для  $SO(3)$  такое многообразие это  $SU(2)$ .

*Пример.* Рассмотрим накрытие для окружности. Т.к. единственное другое многообразие с размерностью 1 это прямая, то будем строить накрытие из прямой. С помощью преобразования  $e^{it}$  будем накручивать прямую на окружность. Если в какой-либо точке прекратить накручивать, то точка конца помешает. Число слоев в накрытии, соответствующих одной точке, называется **кратностью накрытия**. Кратность накрытия окружности —  $\infty$ .

Кратность накрытия для  $SO(3)$  — 2.

# Лекция 7

## 16 апреля

### 5 Алгебраические топологические тела

Что общего у поля вещественных чисел, поля комплексных чисел и тела кватернионов? Разумеется, много чего, но нас интересует тот факт, что они являются евклидовыми пространствами. Для удобства будем обозначать  $\mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{K}$  как  $K$ .

**Определение.** Элементы последовательности  $a_1, a_2 \dots a_n \dots$ , где  $a_i \in K$ , **сходятся** к  $a \in K$ , если  $\rho(a_n, a) \rightarrow 0$ . Тогда обозначаем  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$ .

**Определение.** Если на теле введено понятие сходимости, то такое тело называется **топологическим**.

На топологическом теле операции непрерывны, т.е. если  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$  и  $\lim_{n \rightarrow \infty} b_n = b$ , то:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n + b_n = a + b \quad \lim_{n \rightarrow \infty} a_n b_n = ab$$

Из этих двух равенств также следует непрерывность вычитания и умножения, т.к.  $\lim_{n \rightarrow \infty} -a_n = -a$  и  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n^{-1} = a^{-1}$ .

**Определение.** Топологическое тело с операциями  $+, \cdot, -, ^{-1}$  называется **алгебраически-топологическим**.

Норма для  $K$ :

1.  $\mathbb{R} : \|r\| = \sqrt{r \cdot r}$
2.  $\mathbb{C} : \|z\| = \sqrt{z \cdot z^*}$
3.  $\mathbb{K} : \|q\| = \sqrt{q \cdot q^*}$

Тогда метрика на  $K$  это  $\rho(z_1, z_2) = \|z_1 - z_2\|$ .

**Определение.** Топология на  $K$  это  $\tau \subset 2^K$  такое, что:

1.  $\{0\}, K \in \tau$
2.  $\bigcup_i T_i \in \tau$
3.  $\bigcap_{\text{кон.}} T_i \in \tau$

Элементы  $\tau$  называются **открытыми**.

*Пример.*

$$T_0 := \{z \in K \mid \|z - z_p\| < B\}, B \in \mathbb{R}_+$$

О непрерывности некоторого отображения  $f : A \rightarrow B$  можно говорить только если  $A, B \in \text{Top}$ <sup>1</sup>

*Обозначение.* Для тела  $L$  и  $X, Y \subset L$ :

- $X + Y := \{x + y \mid x \in X, y \in Y\}$
- $X - Y := \{x - y \mid x \in X, y \in Y\}$
- $XY := \{xy \mid x \in X, y \in Y\}$
- $XY^{-1} := \{xy^{-1} \mid x \in X, y \in Y\}$

**Определение.** Последовательность  $U_1, U_2 \dots U_n \dots$ , где  $U_n \subset L$  и  $0 \in U_{n+1} \subset U_n$  называется **системой окрестностей нуля топологического тела  $L$** , если  $\forall n \in \mathbb{N} \exists p$  :

1.  $(U_p + U_p) \subset U_n$
2.  $U_p U_p \subset U_n$
3.  $-U_p \subset U_n$
4.  $(e + U_p)^{-1} \subset e + U_n$ , где  $e$  — единица тела  $L$ .
5.  $\forall a \in L \quad aU_p \subset U_n, U_p a \subset U_n$

**Определение.** Последовательность  $a_1, a_2 \dots a_n \dots$ , где  $\forall i \quad a_i \in L$ , сходится к  $a \in L$ , если:

$$\forall n \exists r \forall p > n \quad (a_p - a) \in U_n$$

**Теорема 7.** Если на теле<sup>2</sup>  $L$  определена сходимост и  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a, \lim_{n \rightarrow \infty} b_n = b$ , то:

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} a_n + b_n &= a + b \\ \lim_{n \rightarrow \infty} a_n \cdot b_n &= a \cdot b \\ \lim_{n \rightarrow \infty} -a_n &= -a \\ \lim_{n \rightarrow \infty} a_n^{-1} &= a^{-1} \end{aligned}$$

<sup>1</sup> Категория топологических пространств

<sup>2</sup> Не обязательно топологическом

*Доказательство.* По условию теоремы  $\exists p_1 : a_{p_1} \in a + U_n, \exists p_2 : b_{p_2} \in b + U_n$ . Пусть  $p = \max(p_1, p_2)$ .<sup>3</sup>

$$a_p + b_p \in a + b + U_n + U_n$$

По определению системы окрестностей нуля:

$$\exists p_3 : U_{p_3} + U_{p_3} \subset U_n$$

$$(a_p + b_p) - (a + b) \in U_n$$

Аналогично остальные пункты.

□

---

<sup>3</sup> На лекции этого не было, но мне кажется это необходимым.

# Лекция 8

## 23 апреля

### 6 Топологические группы

**Определение.** Топология на множестве  $M$  — система подмножеств  $\tau \subset 2^M$ ,  $\tau = \{A_i\}_{i \in I}$ , для которой выполнены **аксиомы топологии**:

1.  $M, \emptyset \in \tau$
2.  $\bigcup_i A_i \in \tau$
3.  $\bigcap_i^{\text{кон.}} A_i \in \tau$

$T = (M, \tau)$  называется **топологическим пространством**.

*Примечание.* Множества  $A_i$  называются **открытыми**.

*Пример.*

- Дискретная топология  $\tau_d$  — все подмножества открыты.
- Стандартная топология на прямой  $\tau_s$  — топология открытых интервалов.
- Топология Зарисского на прямой  $\tau_z$  — открытые множества суть открытые интервалы, из которых выкинуто конечно или счётное число точек.
- Топология окружности  $\tau_c$
- Антидискретная топология  $\tau_a$  — открыто только  $M$  и  $\emptyset$

**Определение.** **Окрестность** точки  $P$  — всякое открытое множество, содержащее точку  $P$ .

Рассмотрим произвольное  $S \subset M$ . Мы можем классифицировать точку  $P$  относительно  $S$ :

1. Внутренняя точка —  $\exists O_P : O_P \subset S$

2. Внешняя точка —  $\exists O_P : O_P \cap S = \emptyset$

3. Граничная точка —  $\forall O_P : O_P \cap S \neq \emptyset, O_P \cap \bar{S} \neq \emptyset$

**Определение.** Множество внутренних точек  $\text{Int}(S)$ <sup>1</sup> — **открытое ядро**  $S$ .

$\partial S$  — **граница**  $S$ .

$$S = \langle S \rangle \cup \langle M \setminus S \rangle \cup \partial S$$

*Примечание.*  $\partial \langle S \rangle = \emptyset$

Рассмотрим отображение  $\sigma : M_1 \rightarrow M_2$ , где  $2^{M_1} = \{A_i\}, 2^{M_2} = \{B_j\}$

$$\sigma(A_i \cup A_k) = \sigma(A_i) \cup \sigma(A_k) \quad \sigma(A_i \cap A_k) \neq \sigma(A_i) \cap \sigma(A_k)$$

$$\sigma^{-1}(B_j \cup B_l) = \sigma^{-1}(B_j) \cup \sigma^{-1}(B_l) \quad \sigma^{-1}(B_j \cap B_l) = \sigma^{-1}(B_j) \cap \sigma^{-1}(B_l)$$

**Определение.** Рассмотрим топологические пространства  $T_1 = (M_1, \tau_1)$  и  $T_2 = (M_2, \tau_2)$ . Тогда  $\sigma^{-1}(\tau_2)$  — топология на  $M_1$ . Но на  $M_1$  уже есть топология  $\tau_1$ . Если  $\tau_1$  сильнее, чем  $\sigma^{-1}(\tau_2)$ , то  $\sigma$  называется **непрерывным** отображением.

**Определение.** Отображение называется непрерывным в точке  $P \in M$ , если:

$$\forall O_{\sigma(P)} \exists O_P : \sigma(O_P) \subset O_{\sigma(P)}$$

**Определение.**  $\sigma$  непрерывно, если прообраз всякого открытого множества открыт:

$$\forall B \in \tau_2 \quad \sigma^{-1}(B) \in \tau_1$$

Эти определения эквивалентны.

**Определение. Предельная точка** последовательности — точка, в любой окрестности которой содержатся все элементы последовательности, начиная с некоторого номера.

**Определение. Точка прикосновения** множества — точка, в каждой окрестности которой находится хотя бы одна точка из множества.

Точка прикосновения — не всегда предельная точка и наоборот. Эти понятия совпадают, если выполнены **аксиомы счётности**:

1. У каждой точки есть счётная система определяющих окрестностей, т.е. любое открытое множество, содержащее эту точку, лежит в такой окрестности.
2. База топологии счётна.

Аксиомы отделимости:

---

<sup>1</sup> Также обозначается  $\langle S \rangle$

1. Для любых двух точек  $p$  и  $q$  существуют окрестности  $O_p$  и  $O_q$  такие, что  $q \notin O_p, p \notin O_q$ .

2. У любых двух точек есть непересекающиеся окрестности.

*Примечание.* Из 2 следует 1, но не наоборот. Контрпример —  $\tau_z$ .

3. Для любого замкнутого множества и точки, не лежащей в нём, существуют непересекающиеся окрестности.

4. Для любых двух замкнутых непересекающихся множеств существуют непересекающиеся окрестности.