1 | Ausbreitung von Signalen auf Leitungen

Angelo Brade, Jonas Wortmann August 27, 2024 1 CONTENTS

Contents

1	Einleitung	2
2	Theorie	3
3	Voraufgaben	5
	3.1 A	5
	3.2 B	5
	3.3 C	5
	3.4 D	5
4	Auswertung	6
	4.1 Versuchsaufgabe 1: Differenzierglied	6
	4.2 Versuchsaufgabe 2: Impulse auf Kabeln	6
	4.3 Versuchsaufabe 3: Leitungsabschluss, Verzögerungszeit	7

1 Einleitung

In diesem Versuch werden Koaxialkabel behandelt und ihre Eigenschaften behandelt. Die Reflexionseigenschaften innerhalb von Koaxialkablen sollen verstanden, sowie die Verzögerungszeit eines Kabels gemessen werden. Zudem soll das Rechtecksignal eines Hochpasses differenziert werden.

2 Theorie

Eine Doppelleitung (Hin- und Rückleiter), deren elektrische Eigenschaften längs der ganzen Strecke gleichbleiben, nennt man homogene Leitung. Koaxialkabel sind homogene Leitungen und bestehen aus einem leitenden Draht in der Mitte, darum ein Dielektrikum und wieder darum ein Geflecht aus einem leitenden Material welches Strahlung abschirmt. Das ganze Kabel ist isoliert.

Kabel können auch näherungsweise über eine Kette von LC-Gliedern dargestellt werden. Hier verteilt sich die gesamte Induktivität und Kapazität über das gesamte Kabel. Ein Ersatzschaltbild für die Wellenausbreitung in einem Leiter ist Der Wellenwiderstand eines

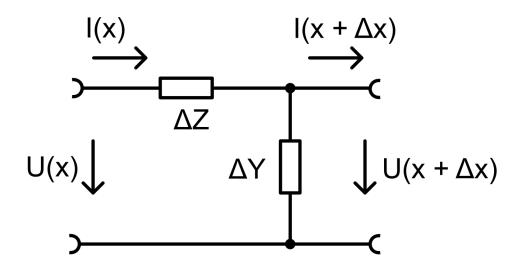


Figure 1: Ersatzschaltbild zur Wellenausbreitung; Abbildung 1.3 [1]

Kabels ist definiert als

$$Z = \frac{U_h(x)}{I_h(x)} = \frac{U_r(x)}{-I_r(x)},$$
(2.1)

mit h der Hinrichtung und r der Rückrichtung. Im verlustfreien Fall ist $Z = \sqrt{\frac{L'}{C'}}$, also rein reell. Für ein Koaxialkabel mit Innenradius R_i und Außenradius R_a gilt

$$Z = Z_{\text{frei}} \cdot \frac{\ln\left(\frac{R_a}{R_i}\right)}{2\pi},\tag{2.2}$$

wobei $Z_{\rm frei}=\sqrt{\frac{\mu_0}{\varepsilon_0}}=120\pi\,\Omega$ der Wellenwiderstand des Vakuums ist.

Es existieren drei verschiedene wichtige Möglichkeiten für den Abschlusswiderstand in einer Leitung.

- Angepasster Abschluss: $R_A = Z, r = 0, s = 1, m = 1$
- Offene Leitung: $R_A = \infty, r = +1, s = \infty, m = 0$
- Kurzschluss: $R_A = 0, r = -1, s = \infty, m = 0$

Hier beschreiben R_A den Abschlusswiderstand, r den Reflexionskoeffizienten, s das Stehwellenverhältnis und m den Anpassungsfaktor.

3 Voraufgaben

3.1 A

Um große Verzögerungszeiten zu erreichen muss eine kleine Phasengeschwindigkeit sichergestellt werden, entsprechend große Permeabilität und Permitivität.

3.2 B

Wird die Verzögerungszeit über die Phasengeschwindigkeit geändert, so ändert sich auch der Wellenwiderstand, da diese Größen verschiedene Proportionalitäten besitzen

$$v_{\rm ph} \propto \frac{1}{\sqrt{L'C'}} \qquad Z \propto \sqrt{\frac{L'}{C'}}.$$
 (3.1)

Das Aufwickeln des Innenleiters um einen Ferritkern damit die Induktivität des Kabels gesteigert wird ändert den Wellenwiderstand nicht.

3.3 C

Sei ein Kabel abgeschlossen mit $R_A = Z$, findet keine Reflexion statt. Alle Energie, die am Eingang des Kabels einläuft, wird am Kabelende vollständig an den Verbraucher R_A abgegeben, da dieser wie eine Fortsetzung des Kabels aussieht. Der Eingangswiderstand ist hier also unabhängig von der Länge des Kabels.

3.4 D

Sei ein verlustfreier idealer Leiter mit den Eigenschaften $\frac{R_A}{R_I} = 2.3$, $\varepsilon_r = 1.5$ und $\mu_r = 1.5$. Dann ist die Phasengeschwindigkeit

$$v_{\rm ph} = \frac{c_0}{\sqrt{\varepsilon_r \mu_r}} = \frac{c_0}{1.5} \approx 1.93 \times 10^8 \,\mathrm{m \, s^{-1}},$$
 (3.2)

der Wellenwiderstand

$$Z = \sqrt{\frac{L'}{C'}} = \sqrt{\frac{\mu_r \mu_0}{\varepsilon_r \varepsilon_0} \frac{\ln^2 (R_a/R_i)}{4\pi^2}} \approx 49.94 \,\Omega \tag{3.3}$$

und die Verzögerung

$$\Delta = \frac{1}{v_{\rm ph}} = \frac{1.5}{c_0} \approx 5.2 \times 10^{-9} \,\mathrm{s} \,\mathrm{m}^{-1} \approx 5.2 \,\mathrm{ns} \,\mathrm{m}^{-1}. \tag{3.4}$$

4 Auswertung

4.1 Versuchsaufgabe 1: Differenzierglied

Wir erzeugen Impulse, indem wir ein Rechtecksignal mithilfe eines Differenzierglieds ableiten. Es sind 200 kHz bei 10 V eingestellt. Ein Ausschnitt ist in Abb. 2 gezeigt. Wenn wir nun den

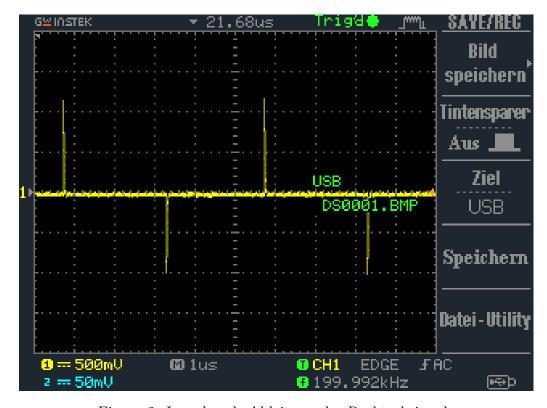


Figure 2: Impulse als Ableitung des Rechtecksignals

eingebauten $2.2 \text{ k}\Omega$ Widerstand verwenden, sehen wir eine deutliche Verkleinerung des Rignals (betrachte die gelbe Skalar: 50 mV im Vergleich zu 500 mV von zuvor). Dieses ist wieder in Abb. 3 dargestellt. Zusätzlich können wir eine Abklinkzeit beobachten. Dies ist auch plausibel, da Widerstände Dämpfen, sowie die Konstruktion nicht mehr annähand Verlustfrei machen und so eine sichbare Verzögerung/Abklinkzeit hinzukommt.

4.2 Versuchsaufgabe 2: Impulse auf Kabeln

Es wird eine Schaltung nach Abb. 4 aufgebaut, um Impulse an beiden Enden hin- und herlaufen zu lassen. An dem Signalgenerator stellen wir 100 kHz und 20V ein. Bei dem Urspungssignal sehen wir, dass es mit einem größerem Peak und dann mit kleineren Peaks nachhallt. Das zweite Signal, welches durch die Kabel gedämpft wird, hier in blau in Abb. 5, zieht um einen Versatz dem Ursprungssignal nach und beinhaltet zusätzlich die rückläufige Welle. So lassen sich pro Ursprungssignal, zwei weitere Peaks dem blauen Signal entnehmen. Die rückläufige Welle Entsteht aufgrund des offenen Leiter-Endes, welches als Glanzfläche, die einlaufende Welle phasengleich reflektiert. Einen Abstieg der Amplituden lässt sich aufgrund der Dämpfung - des Widerstands im Kabel - erklären.

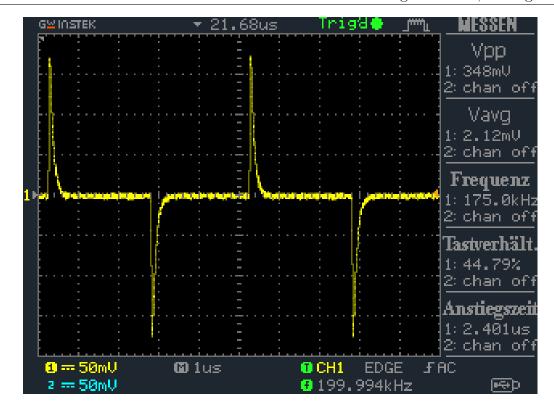


Figure 3: Impulse mit Widerstand

4.3 Versuchsaufabe 3: Leitungsabschluss, Verzögerungszeit

Zur Untersuchng verschiedener Leitungsabschlüsse wird die Schaltung nach Abb. 6 konstruiert. Vorerst ist hierbei der Verzögerungskabel offen. Wir erhlaten den in Abb. 7 gezeigte Spannung. Hierbei

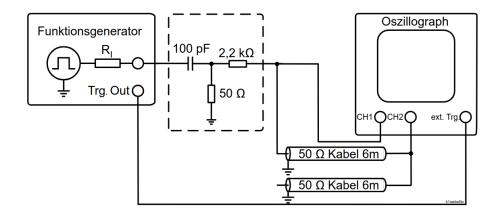


Figure 4: Schaltung mit offenen Enden

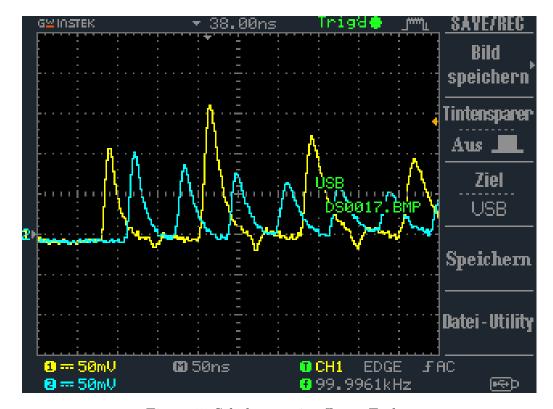


Figure 5: Schaltung mit offenen Enden

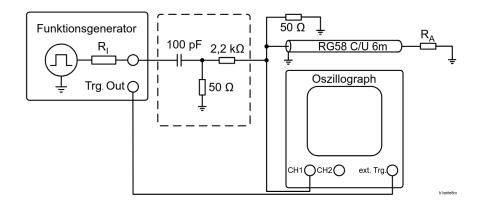


Figure 6: Schaltung mit offenen Enden

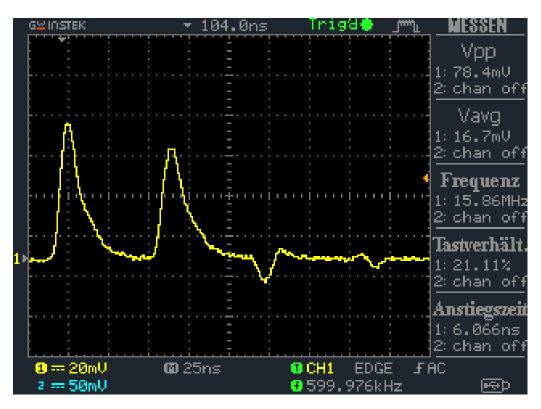


Figure 7: Schaltung mit offenen Enden

List of Figures

1	Ersatzschaltbild zur Wellenausbreitung; Abbildung 1.3 [1]	3
2	Impulse als Ableitung des Rechtecksignals	6
3	Impulse mit Widerstand	7
4	Schaltung mit offenen Enden	8
5	Schaltung mit offenen Enden	8
6	Schaltung mit offenen Enden	8
7	Schaltung mit offenen Enden	9

List of Tables

Source

[1] Fabian Hügging. *Elektronik–Praktikum Versuchsanleitung*. Universität Bonn, kurs b edition, 2024.