

physik211 | Klausurvorbereitung

Jonas Wortmann

April 22, 2024

Contents

1	Thermodynamik	2
1.1	Formeln	2
1.2	Konstanten	5
1.3	Wichtige Begriffe	6
2	Elektrodynamik	7
2.1	Formeln	7
2.2	Konstanten	13
2.3	Einheiten	13
2.4	Wichtige Begriffe	14
3	Relativitätstheorie	16
3.1	Formeln	16
3.2	Wichtige Begriffe	17
4	Klausuren	18
4.1	2019 Klausur II	18

1 Thermodynamik

1.1 Formeln

Falls nicht anders angegeben

V : Volumen

T : Temperatur

p : Druck

R : ideale Gaskonstante

$$pV = nRT \quad (1.1)$$

n : Mol

$$V(\nu) = V_0(1 + \alpha\nu) \quad (1.2)$$

α : (273, 15° C)

$$C_V = \frac{Q}{\Delta T} = \frac{r}{2}R \quad (1.3)$$

C_V : isochore Molwärme

Q : zugeführte Wärme

r : Freiheitsgrade

$$\overline{E_{\text{kin}}} = \frac{r}{2}kT \quad (1.4)$$

$\overline{E_{\text{kin}}}$: mittlere kin. Energie pro Teilchen

r : Freiheitsgrade

k : Boltzmann-Konstante

$$dU = dQ - dW = C_V dT \quad (1.5)$$

U : innere Energie

Q : Wärme

W : Arbeit

C_V : isochore Molwärme

$$U_{\text{Van-der-Waals}} = C_V T - \frac{a}{V} \quad (1.6)$$

U : innere Energie von Van-der-Waals Gasen

C_V : isochore Molwärme

a : Parameter für die Stärke der Anziehung im Gas

$$U_{\text{Gas}} = \frac{r}{2} N k T \quad (1.7)$$

U_{Gas} : innere Energie

r : Freiheitsgrade

N : Anzahl Atome

k : Boltzmann-Konstante

$$C_P = C_V + R \quad (1.8)$$

C_P : isobare Molwärme

C_V : isochore Molwärme

$$pV^\gamma = \text{const.} \quad \gamma = \frac{r+2}{r} = \frac{C_P}{C_V} \quad (1.9)$$

$$TV^{\gamma-1} = \text{const.} \quad (1.10)$$

$$\frac{T^\gamma}{p^{\gamma-1}} = \text{const.} \quad (1.11)$$

γ : Adiabatenkoeffizient

$$dW = p dV \quad (1.12)$$

$$W_{dQ=0} = C_V \Delta T = \frac{r}{2} R \Delta T \quad (1.13)$$

$$W_{dT=0} = RT \ln \left(\frac{V_2}{V_1} \right) \quad (1.14)$$

$$W_{dV=0} = 0 \quad (1.15)$$

$$W_{dp=0} = p \Delta V \quad (1.16)$$

$W_{dQ=0}$: Arbeit adiabatischer Zustandsänderung

$W_{dT=0}$: Arbeit isothermer Zustandsänderung

$W_{dV=0}$: Arbeit isochorer Zustandsänderung

$W_{dp=0}$: Arbeit isobarer Zustandsänderung

C_V : isochore Molwärme

$$\eta = \frac{T_1 - T_2}{T_1} \quad (1.17)$$

η : Wirkungsgrad

$$S = R \ln \left(\frac{V_a}{V_n} \right) + C_V \ln \left(\frac{T_a}{T_0} \right) \quad (1.18)$$

$$S = k \ln W \quad (1.19)$$

k : Boltzmann-Konstante

W : Konfigurationen eines Gases

S : Entropie

C_V : isochore Molwärme

$$H = U + pV = \text{const.} \quad (1.20)$$

H : Enthalpie

U_1 : innere Energie

$$\left(p + \frac{a}{V^2} \right) (V - b) = RT \quad (1.21)$$

$\frac{a}{V^2}$: Binnendruck

1.2 Konstanten

$$R \approx 8,314 \frac{\text{J}}{\text{K mol}} = N_A k \quad (1.22)$$

$$N_A \approx 6,022 \cdot 10^{23} \frac{1}{\text{mol}} \quad (1.23)$$

$$V_m = 22,4 \text{ dm}^3 \quad (1.24)$$

$$k \approx 1,381 \cdot 10^{-23} \frac{\text{J}}{\text{K}} \quad (1.25)$$

$$T_{\text{abs. Nullpunkt}} = 0 \text{ K} \approx -273,15^\circ \text{C} \quad (1.26)$$

$$1 \text{ atm} = 101325 \text{ Pa} \quad (1.27)$$

$$1 \text{ bar} = 10^5 \text{ Pa} \quad (1.28)$$

1.3 Wichtige Begriffe

- isochor: $dV = 0$. Es wird keine mechanische Arbeit an dem Gas verrichtet.
- isobar: $dp = 0$.
- isotherm: $dT = 0$.
- adiabatisch: $dQ = 0$.
- Erster Hauptsatz der Thermodynamik: Die Energie eines abgeschlossenen Systems bleibt konstant. Es kann kein Perpetuum Mobile erster Art geben (also Arbeit aus nichts gewinnen).
- Zweiter Hauptsatz der Thermodynamik: Es kein Perpetuum Mobile zweiter Art geben ($\eta > 1$, also Arbeit durch abkühlen gewinnen)
- Kreisprozesse: Kreisprozesse sind Prozesse, bei denen ein System von einem thermodynamischen Zustand in einen anderen Zustand und dann wieder in den selben thermodynamischen Zustand zurückkehrt. Dabei muss auch das Arbeitsmedium, sowie mechanische Teile berücksichtigt werden. Das Medium durchläuft dann auf dem p - V -Diagramm eine geschlossene Kurve. Es existieren reversible Prozesse, bei denen der Anfangspunkt im p - V -Diagramm wieder; und irreversible Prozesse bei denen der Anfangspunkt nicht wieder erreicht werden kann.
- Carnot-Maschine: Eine Carnot-Maschine ist eine idealisierte Modellmaschine mit zwei isothermen und zwei adiabatischen Prozessen. Diese Prozesse funktionieren ohne Wärmeverlust. Es gibt keinen Druckunterschied bzw. Temperaturdifferenz zwischen den beiden Seiten des Kolbens bzw. den beiden Wärmebädern.
- Wärmepumpen: Bei Wärmepumpen laufen Kreisprozesse im p - V -Diagramm gegen den Uhrzeigersinn. Mit dieser Maschine wird mechanische Arbeit aufgenommen und dadurch Wärme produziert. Die Wärmepumpe entzieht dem kalten Reservoir Wärme und fügt es dem warmen Reservoir hinzu. Der Wirkungsgrad ist $\frac{1}{\eta}$.
- Kältemaschine:
- Entropie: Entropie beschreibt das Maß an Chaos in einem System. In jedem realen irreversiblen System steigt die Entropie mit der Zeit. In reversiblen Systemen bleibt die Entropie gleich.
- Sättigungsdruck: Wenn der Druck konstant bleibt aber das Volumen verringert wird, erreicht man den Sättigungsdruck.
- Sieden: Ist bei gegebener Temperatur der Sättigungsdruck größer als der Luftdruck, dann bilden sich Gasblasen, welche die Flüssigkeit verdrängen und in die Luft übergehen.
- Verdunsten: Ist bei gegebener Temperatur der Sättigungsdruck kleiner als der Luftdruck, dann können einzelne Moleküle an der Oberfläche entkommen.

2 Elektrodynamik

2.1 Formeln

Falls nicht anders angegeben

E, \vec{E} : elektrisches Feld

B, \vec{B} : magnetisches Feld

Q_i, q_i : Ladung

ε_0 : elektrische Feldkonstante

ε : Permittivität

μ_0 : magnetische Feldkonstante

μ : Permeabilität

I : Stromstärke

$$\vec{F} = \frac{1}{4\pi\varepsilon\varepsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{r_{12}^2} \hat{r}_{12} \quad (2.1)$$

\vec{F} : Coloumb-Kraft

r_{12} : Abstand Ladungen

$$\vec{F} = q\vec{E} \quad (2.2)$$

\vec{F} : Kraft auf Testladung

q : Testladung

(2.3)

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\varepsilon\varepsilon_0} \frac{Q}{r^2} \hat{r} \quad (2.4)$$

r : Entfernung

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\varepsilon\varepsilon_0} \frac{Q}{r} \quad (2.5)$$

φ : Potential

r : Entfernung

$$\varphi_D = \frac{1}{4\pi\epsilon\epsilon_0} \frac{Q}{r^2} d \cos \theta \quad (2.6)$$

φ_D : Potential eines Dipols

r : Entfernung

d : Abstand der Ladungen

θ : $\angle\left(\frac{d}{2}, r\right)$

$$\vec{E}_D = \frac{1}{4\pi\epsilon\epsilon_0} \frac{Q}{r^3} \left(2 \cos(\theta) \hat{r} + \sin(\theta) \hat{\theta} \right) = \frac{1}{4\pi\epsilon\epsilon_0} \frac{p}{r^3} \quad (2.7)$$

\vec{E}_D : el. Feld eines Dipols

r : Abstand

θ : $\angle\left(\frac{d}{2}, r\right)$

p : Dipolmoment

$$\vec{p} = \vec{d}Q \quad (2.8)$$

\vec{p} : Dipomoment

\vec{d} : Abstand der Ladungen

$$\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E} \quad (2.9)$$

\vec{M} : Drehmoment eines Dipols

\vec{p} : Dipolmoment

\vec{E} : el. Feld in dem sich der Dipol befindet

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\varphi \quad (2.10)$$

φ : Potential

$$\Phi_E = \int_A \vec{E} \, d\vec{A} \quad (2.11)$$

Φ_E : el. Fluss

$$V = \frac{1}{4\pi\epsilon\epsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{r_{12}} \quad (2.12)$$

V : pot. Energie

r_{12} : Abstand Ladungen

$$W = qU = \int I \, dt U \quad (2.13)$$

W : Arbeit

U : Spannung

$$I = \frac{dQ}{dt} = \int_A \vec{j} \, d\vec{A} \quad (2.14)$$

\vec{j} : Stromdichte

$$\vec{B} = \frac{\mu\mu_0}{2\pi} \frac{I}{r} \quad (2.15)$$

r : Entfernung

$$\oint_C \vec{B} \, d\vec{s} = (n) \mu_0 I \quad (2.16)$$

(n : Windungsdichte)

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{j}}{r} \, dV \quad (2.17)$$

\vec{j} : Flussdichte

r_{12} : Ortsvektor zum Volumenelement

$$\Phi = \int_A \vec{B} \, d\vec{A} \quad (2.18)$$

Φ : mag. Fluss

$$\vec{F} = q \left(\vec{v} \times \vec{B} \right) = l \left(\vec{I} \times \vec{B} \right) \quad (2.19)$$

\vec{F} : Lorentz-Kraft

\vec{v} : Geschwindigkeit der Elektronen

l : Länge Leiter

$$\vec{p} = I \vec{A} \quad (2.20)$$

\vec{p} : mag. Dipolmoment

\vec{A} : Fläche

$$\vec{D} = I \vec{A} \times \vec{B} = \vec{p} \times \vec{B} \quad (2.21)$$

\vec{D} : Drehmoment

\vec{A} : Fläche

\vec{p} : mag. Dipolmoment

Maxwell-Gleichungen in Formelschreibweise

$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0} \quad \oint_A \vec{E} \, d\vec{A} = \frac{1}{\varepsilon_0} \oint_V \rho \, dV \quad (2.22)$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0 \quad \oint_A \vec{B} \, d\vec{A} = 0 \quad (2.23)$$

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \oint_C \vec{E} \, d\vec{s} = -\frac{\partial}{\partial t} \oint_A \vec{B} \, d\vec{A} \quad (2.24)$$

$$\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \quad \oint_C \vec{B} \, d\vec{s} = \mu_0 \int_A \vec{j} \, d\vec{A} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial}{\partial t} \int_A \vec{E} \, d\vec{A} \quad (2.25)$$

Maxwell-Gleichungen in Worten

- Das elektrische Feld ist ein Quellenfeld. Die Ladung ist Quelle des elektrischen Feldes. / Der elektrische Fluss durch eine geschlossene Oberfläche eines Volumens ist direkt proportional zu seiner elektrischen Ladung im Inneren.
- Das magnetische Feld ist Quellenfrei. Es gibt keine magnetische Ladungen. / Der magnetische Fluss durch eine geschlossene Oberfläche eines Volumens ist direkt proportional zu seiner Ladung im Inneren, nämlich null, da keine magnetischen Monopole existieren.
- Die Änderung des magnetischen Feldes führt zu einem elektrischen Gegenfeld. Die Wirbel des elektrischen Feldes sind von der zeitlichen Änderung des magnetischen Flussdichte abhängig. / Die elektrische Zirkulation über eine geschlossene Kurve einer Fläche ist gleich der negativen zeitlichen Änderung des magnetischen Flusses durch diese Fläche.
- Die Wirbel eines magnetischen Feldes hängen von der Leitungsstromdichte und der Verschiebungsstromdichte ab. / Die magnetische Zirkulation über eine geschlossene Kurve einer Fläche ist gleicher der Summe aus dem Leitungsstrom und der zeitlichen Änderung des elektrischen Flusses durch diese Fläche.

$$C = \varepsilon \frac{Q}{\Delta\varphi} = \varepsilon \frac{Q}{U} \quad (2.26)$$

C : Kapazität

φ : Potential

U : Spannung

$$\vec{E} = \frac{U}{d} \hat{d} \quad (2.27)$$

\vec{E} : Potential Kondensator

U : angelegte Spannung

d : Abstand der Platten

$$C = \varepsilon \varepsilon_0 \frac{A}{d} = \frac{Q}{U} \quad (2.28)$$

C : Kapazität Kondensator

A : freie Fläche zwischen den Platten

d : Abstand der Platten

U : angelegte Spannung

$$\frac{1}{C} = \sum_i \frac{1}{C_i} \quad (2.29)$$

C : für Reihenschaltung

$$C = \sum_i C_i \quad (2.30)$$

C : für Parallelschaltung

$$V = \frac{1}{2}QU = \varepsilon \frac{1}{2}CU^2 \quad (2.31)$$

V : pot. Energie Kondensator

U : Spannung

C : Kapazität

$$U = RI \quad (2.32)$$

U : Spannung

R : Widerstand

$$(2.33)$$

$$\sigma = \frac{1}{\rho} \quad \rho(T) = \rho_0 (1 + \alpha T) \quad (2.34)$$

σ : spezifischer Widerstand

ρ : spezifische Leitfähigkeit

$$T : \text{Temperatur} \quad (2.35)$$

$$\sum_i I_i = 0 \quad (2.36)$$

$$\sum_i U_i = 0 \quad (2.37)$$

U : Spannung

$$\sum_i R_i = R_{\text{ges}} \quad (2.38)$$

R : Widerstand einer Reihenschaltung

$$\sum_i \frac{1}{R_i} = R_{\text{ges}} \quad (2.39)$$

R : Widerstand einer Parallelschaltung

2.2 Konstanten

$$e \approx 1,602 \cdot 10^{-19} \text{ C} \quad (2.40)$$

$$\varepsilon_0 \approx 8,854 \cdot 10^{-12} \frac{\text{A s}}{\text{V m}} \quad (2.41)$$

$$\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{\text{V s}}{\text{A m}} \quad (2.42)$$

$$c \approx 2,998 \cdot 10^8 \frac{\text{m}}{\text{s}} = \sqrt{\frac{1}{\varepsilon_0 \mu_0}} \quad (2.43)$$

2.3 Einheiten

$$\text{C} = \text{A s} \quad (2.44)$$

$$\text{V} = \frac{\text{kg m}^2}{\text{A s}^3} = \frac{\text{J}}{\text{C}} \quad (2.45)$$

$$\text{T} = \frac{\text{V s}}{\text{m}^2} \quad (2.46)$$

$$\text{F} = \frac{\text{C}}{\text{V}} \quad (2.47)$$

$$\Omega = \frac{\text{V}}{\text{A}} \quad (2.48)$$

2.4 Wichtige Begriffe

- Leiter: Leiter sind Materialien, in denen sich Elektronen frei bewegen können und ortsfeste Ionen hinterlassen. Wird ein Leiter mit Ladungen beladen, dann verteilen sie sich auf seiner Oberfläche und im Inneren bleibt der Leiter feldfrei. Das Valenz- und Leitungsband liegen unmittelbar übereinander.
- Halbleiter: Halbleiter sind Materialien, bei denen das Valenz- und Leitungsband nicht direkt nebeneinander liegen. Es existieren nur wenige Ladungsträger im Leitungsband.
- Supraleiter: Supraleiter sind Leiter, mit einem spezifischen Widerstand von $\rho = 0$. Dies ist meistens der Fall für Metalle bei sehr niedrigen Temperaturen.
- Dielektrika: Dielektrika sind Materialien, in denen sich Elektronen nicht frei bewegen, aber lokal verschieben können. Sie können nicht wie Leiter ein \vec{E} -Feld vollständig kompensieren, sondern nur abschwächen.
- Faraday'scher Käfig: Ist ein Raum von elektrischen Leitern umschlossen, so bleibt der Raum innerhalb des Käfigs feldfrei und es existiert nur ein Feld am Rand des Käfigs. Grund dafür ist das erste Maxwell'sche Gesetz.
- Diode: Eine Diode ist ein Bauteil in einem Stromkreis, welches Strom nur in eine Richtung fließen lässt. Es gibt einen Sperrbereich zwischen zwei gewissen Sperrspannungen entgegen der Flussrichtung in der kein Stromfluss erlaubt ist. Übersteigt der Strom die maximale Sperrspannung trotzdem, kann ein Strom entgegen der Flussrichtung fließen (und die Diode geht im Allgemeinen kaputt). Die Spannung in Flussrichtung die von der Diode zugelassen wird, heißt Durchflussspannung. Eine Diode wird mit einer Raumladungszone von einem n- und einem p-dotiertem Material realisiert. Die Stromrichtung und Sperrspannung wird von der Potentialbarriere in der Raumladungszone bestimmt.
- n-Dotierung: Wird in einem Atomgitter ein Atom mit einem anderen Atom ersetzt, welches ein Elektron mehr hat, dann wird ein Material n-dotiert, da sich dieses Elektron frei durch das Material bewegen kann.
- p-Dotierung: Wird in einem Atomgitter ein Atom mit einem anderen Atom ersetzt, welches ein Elektron weniger hat, dann wird ein Material p-dotiert, da sich dieses positive Loch frei durch das Material bewegen kann.
- Kirchhoff'schen Regeln: Verzweigen sich mehrere Leiter in einem Punkt, ist die Summe der einlaufenden Ströme gleich der Summe der auslaufenden Ströme. In jedem geschlossenen Stromkreis ist die Summe der Spannungen gleich null.
- Diamagnetismus: Materialien in denen ein Magnetfeld ein entgegengerichtetes Magnetfeld im Material selbst induziert, heißen diamagnetisch.

- Paramagnetismus: Materialien in denen Moleküle mit permanenten magnetischen Dipolmomenten existieren, heißen paramagnetisch. Die Dipolmomente richten sich nach einem angelegtem Magnetfeld aus.
- Ferromagnetismus: In Materialien in denen ein Magnetfeld angelegt und eine kollektive Ausrichtung der Dipolmomente erreicht wird, heißen ferromagnetisch. Wird das Magnetfeld abgeschaltet, dann bilden sich Weisse-Bezirke, mit Dipolmomenten, die in die gleich ausgerichtet sind.

3 Relativitätstheorie

3.1 Formeln

3.2 Wichtige Begriffe

4 Klausuren

4.1 2019 Klausur II

Frage 1: Wer die Wahl hat, hat die Qual

- 1.) steigt der Druck.
- 2.) bleibt die Entropie konstant.
- 3.) (proportional zu T)
- 4.) Halbleiter
- 5.) $P = UI = RI^2 = U^2/R$ Die am Widerstand dissipierte Leistung hängt quadratisch von der Spannung und linear vom Kehrwert des Widerstandes ab.
- 6.) (senkrecht auf dem magnetischen Feld.)
- 7.) senkrecht zum Geschwindigkeitsvektor und senkrecht zum magnetischen Feld steht.
- 8.) Ein sich zeitlich änderndes B -Feld erzeugt ein elektrisches Wirbelfeld.
- 9.) $\operatorname{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$
- 10.) $\operatorname{div} \vec{B} = 0$

Frage 2: Kreisprozesse

- (a) $pV = RT$. Mit $p_B = 10^5 \text{ Pa}$, $T_B = 350 \text{ K}$

$$V_B = \frac{RT_B}{p_B} \\ \approx 0,0291$$

Mit $p_C = 10^5 \text{ Pa}$, $V_C = 0,5V_B \approx 0,0151$

$$T_C = \frac{p_C V_C}{R} \\ \approx 174,41 \text{ K}$$

Mit

Aufgabe 4: Kondensator