## Jak to funguje?

- Z paměti do procesoru přijdou dvě věci
- adresa dat říká, kde v paměti se nacházejí data nebo instrukce
- samotné data procesor má z ními něco provést zpracovat, uložit
- Na počátku po restartu dle výrobce
- se v <u>registru adresy</u> vygenerují nebo same 0 nebo 1 tu adresu pošleme na <u>výstup adres</u>
- ta adresa se uloží do paměťového řadiče
- řadič jí vyhodnotí najde v paměti
- a pošle na vstup dat
- Když data přijdou vstoupí do:
- Registru adres uloží se adresa dat, která odkazuje na data v paměti
- je tam hned na začátku proto, aby třeba připravila adresu pro další použití když se všechno provede a generator impulzů žekne až se adresá uloží
- tak se z **registru adres** pošle na **výstup adres** uložení do paměti
- Registru instrukce uloží si aktuální instrukci na té adrese, kterou má udělat
- např.: sečti toto a toto, odečti to od toho, ... • Dekodér instrukce - rozbalí - dozví se co se má udělat (sečtení, ...)
- pošle rozbalenou instrukci do **operačního bloku** kde se provede operace
- vygenerují se řídící impulzy říkají ostatním částem so mají dělat
- např.: načti data, vypočítej, ulož, ... • ALU - udělá operaci
- data přijdou do **operačního bloku** tam se procede operace (AND, OR,..)
- data se uloží do střadače akumulátor
- uchová data třeba pro další použití v operačním bloku • třeba se provede operace 2+2 ale ještě bude třeba +2 - (2+2+2)
- v registru přízanků se nastaví příznak znaménko jak dopadla operace • Z (Zero) - vysledek operace byl 0
  - N (Negative výsledek operace byl záporný <0</li>
  - C (Carry) výsledek byl moc velký pro registr přetečení
  - V (Overflow) chyba ve znaménku např.: 127+1 -> -128

## Z čeho se skládá Mikropočítač?

## 1. mikroprocesor

- čítač instrukcí
- obsahuje další adresu kterou má procesor vykonát když se čítač zvedne - ukaže na další instrukci registr instrukce
- uloží si aktuální instrukci (sečti, porovnej, ...)
- to se následně dekóduje a provede - řadič
- řídí činnost celého procesoru
- dekóduje instrukce a generuje řídící signály - generátor řídících impulzů
- prostě říká kdo co má dělat
- ALU - provándí samotné operace

## práce s samotnými daty 2. paměť

- slouží k ukládání dat a instrukcí
- přístup po sběrnicích - ROM - trvalé uložené
- RAM pracovní paměť
- 3. vstupně/výstupní zařízení periferie
- pro možnost sledování co procesor dělá - nebo zadání mu co má dělat
- LDC, klávesnice, senzory
- 4. sběrnice
- adresní, datové, řídící

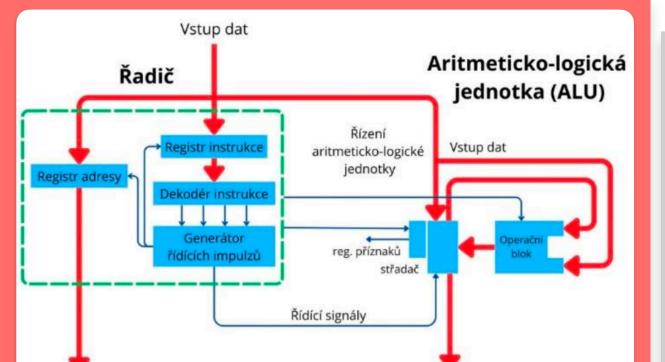
## Mikropočítač I N REGISTR <-----T S INSTRUKCE A T ČR ŘADIČ ALU Monitor Р Vnější paměť I/O M Adresní sběrnic Bloky Klávesnice (

# Rozdělení samotných procesorů

- rozdělení
- podle instrukční sady - RISC
- CISC - podle šířky operandu (šířky slova)
- 16bit, 32bit, 64bit procesory podle využití
- Embedded procesor je schovyný, ty pracuješ jenom s celkovým zařízením
- DSP - univerzální
- typy procesorů
- MCU Microcontroller Unit - nejjednodušší - mikrořadiče
- malé, levné
- fakt jen minimální možnost rozšíření
- spíš se dělá pro specifikovanou činnost bez rozšíření - CPU - Central Processing Unit
- základní řídící jednotka PC mnohem větší výkon
- větší rozměr 4.5cm, některé i větší
- možnost rozšíření velké množství pinů
- velká spotřeba, ztrátový výkon, hřeje se už zvýšená cena - DSP - Digital Signal Processing
- zvuk, video, ..
- zpracovává signály zvuk, obraz, elektronika
- integrované algoritmy pro zpracování signálů - práce v realném čase
- abychom nahodou neviděli nahrávány obraz za 1sec:) - NPU - Network Processing Unit
- switche, routry, přepínače, směrovače - pro síťová zařízení
- specifikovaná HAW komponenta aby nezatěžovat CPU
- GPU Graphic Processing Unit - použití v grafických kartach
- masivně paralelní
- právě z toho těží - počítá se strašně moc věcí (pár pixelů...)
- počítání obrazových dat atd.
- není nejlepší na psání kódu a kompilace nezvládá
- APU Accelerated Processing Unit Integrace procesorů z grafikou

## Co to vlastně je?

- Mikroprocesor je sekvenční automat
- Very large Scale Integration masa tranzistorů
- 1971 první procesor Intel 4004 Skládá se ze dvou hlávních částí
- Řadič organizuje a řídí tok dat v procesoru Aritmeticko-Logická jednotka (ALU)
- prování výpočty a logické operace
- základní vypočetní jednotka
- pracuje na základě instrukcí, které vyčte z paměti řídí všechny součástky v počítači





## Co je to mikroprocesor a jeho obecný popis

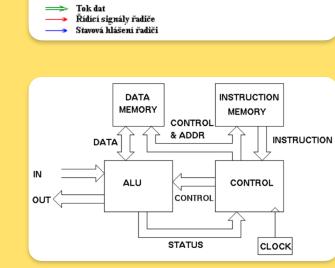
- Řadič, ALU
- Rozdíl mezi mikroprocesorem a mikrořadičem
- Architektura mikroprocesorů Von Neumannova
- Harvardská Charakteristika procesoru ARM STM32F4
  - Architektura Velikost a typ paměti, registry, ...
- Čítačů / časovačů, včetně realizace časových smyček
- Přerušovacího systému
- Charakteristika školního kitu Včetně použitých periferií
- Konfigurace projektu a práce v prostředí Keil uV5

## Von Neumannová architektura - data a instrukce ve stejné paměti

- hrozí, že instrukce přepíše program - čtení a zápis sekvenčně - za sebou
- nemožnost současně načíst instrukce a data
- stačí použít 1 sběrnici není tak bezpečná
- pomalejší
- použití u dnešních procesorů, servrů možnost změny programu za běhu

# Harvardská architektura

- data a instrukce mají své vlastní paměti
- znemožňuje přepsání dat tou instrukcí čtení instrukce a čtení/zápis dat současně
- je možné současně načíst i instrukci i data nutnost použití 2 sběrnic
- je bezpečnější
- rychlejší
- použití u mikrokontrolerů, DSP rychlé
  - hodí se tam kde není potřeba měnit program za běhu



## Mikroprocesor vs mikrořadič

Výstup dat

## Mikroprocesor

- řídí a zpracovává všechny data a adresy nepřímo (čipy) - nemá piny pro připojení k senzorům, LCD, klávesnice, ...
- všechny vstupy a výstupy řeší přes externí čipy

- třeba náš školní ARM STM32 nebo ESP32

 spíš pro výkon - Intel, AMD

Výstup adres

## Mikrořadič

Intel 4004

- první procesor - 4bity

- 16 registrů o velikosti 4bit

- 45 instrukcí max - dnes stovky

- možnost adresovat 4096 adres

- nástupce i4004 (po 5 měsícich)

- skoro dvojnásobný výpočetní výkon

- adresace až 16kB paměti - na tu dobu extrémní

- potřeboval 2 druhy napájení a podpůrné obvody

- snadnější využití - bez nutností nestandardního napětí

vyráběla i Česká firma Tesla (MBH 8080A - prostě kopie i8080)

- použití tehdy - kalkulačka - bez dělení

- Harvardská architektura - rozšířená adresace ROM/RAM

výkon - srovnatelný se sálovým počítačem z r.1946 chlazeným

- 2300 tranzistorů

leteckými motory

- registry i akumulátor

- adresace už 64kB paměti

- jeden z posledních 8bit procesorů

- 3500 tranzistorů

- nástupce i8008

- 4500 tranzistorů

- je to vylepšený 8080

- silná konkurence

Zilog

- sériová linka součástí čipu

- MOS Technologies

Intel 8008

- 8bity

Intel 8080

Intel 8085

- taky řídí a zpracovává všechny data a adresy přímo
- má v sobě piny pro připojení se k LCD, klávesnici, senzorům, ... - pro jednoduchost - jednoůčelové úkoly (rozsviť LED když ...)

# Charakteristika procesoru ARM STM32F4

- ARM Advanced Risc Machine
- běží na 32bitovém jádře Cortex-M4 freq až 168MHz - možnost chodu i na 16bitech (úspora)
- GPIO (General Purpose I/O) digitální vstupy(A-K) bez I-J
- UART sériová komunikace
- ADC převod analogového na digitální signál
- Timers časovače
- RTC Real Time Clock
- USB, I2C, SPI rychlá komunikace s paměťovými moduly
- FLASH (ROM) 1MB trvalé uložení firmware i po vypnutí
- napájení 1,8 3,6V
- FPU Floating Point Unit

- vstupy výstupy
- náš STM32 obsahuje 82 GPIO pinů
- DAC převod digitálního signálu na analogový
- DMA přímy přenostat mezi CPU

- SRAM (4KB) pracovní paměť data, proměnné, zásobník - Backup SRAM (4KB) - backub, zachování dat

# RISC vs CISC

## RISC - Reduced Instruction Set Computer

- pracuje s malým počtem instrukcí - načti, ulož, počítej

- pracuje s velkým počtem instrukcí
- instrukce mají různé doby

**CISC - Complex Instruction Set Computer** 

- každá instrukce trvá stejně dlouho · rychlé pomocí pipeline - zpracovávání více instrukcí najednou, ale každá v jiné fázi
- · ARM, ESP
- složité instrukce mužou dělat více věcí najednou
- · Intel, AMD

- Mototrola 6800
- "Halt and Catch Fire"
- Sadá instrukcí - Navyšování rychlosti sběrnice až k maximu
- u některých sběrnic docházelo k vyhoření - původně sada instrukcí pro řízení testů sběrnic

- rychlé výpočty s desetinnými čísly (float, double)

- Index registr - je součástí čipu - dříve nebyl
- využití u adresování (offset) Oproti i8080 méně registrů a pouze jedno napájení
- MOS Technology - konkurent i8080 a motorola 6800
- mnohem menší cena 17\$ vs 179\$ - autor tohoto čipu navrhl dříve M6800
- s jistými změnami vyráběn dodnes - rozšíření díky APPLÉ I, APPLE II, a Lisa
- Zilog Z80 - Tvůrce - Federico Faggin
- dříve navrhnul i4004 - později firmu Intel opustil a založil Zilog
- je to vylepšená varianta i8080

- Intel 8086
- první 16bit procesor firmy Intel - r.1978 - vychází z i8080 a i8085 - snaha o zpětnou kompatibilitu a předchozími procesory
- **Intel Pentium**
- superskalární procesor - umí zpracovat více instrukcí během jednoho CLK
- Bohuzel obsahovala chybu mnoho reklamací - 3,1mil. tranzistorů

Celeron A

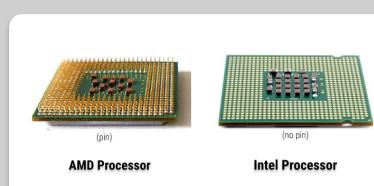
- levná a velmi oblíbená řada

- obsahoval už jak L1 tak L2

- zpětně kompatibilní sám uměl obnovovat dynamické paměti - bez podpůrných obvodů 8bit a později i 16bit (ale neúspěšná varianta)
- 4x16bit registry - přístupné jako sada dvou 8bitových 1MB adresovatelné paměti
- pro práci s pohyblivou čárkou nutný koprocesor (např. i8087)
- název z řeckého "Pente" -> "Pět"
- obsahuje 2 pipeline obsahuje výkonnou FPU - Floating Point Unit
- Intel Celeron
- šla přetaktovat a docílit tak výkonu mnohem dražšího procesoru postaven na architektuře (jádře) Pentium II bez L2 cache výkonově slabší než originál

vyráběný dodnes vždy jako odlehčená varianta

- v některých akcích vyšší výkon jak Pen. II - konkurent



- AMD K5
- první vlastní procesor AMD
- výkonově trošku slabší než Pen. II
- dobrá cena - použival RISC jádro

## · oproti Intelovským procesorům - nižší freg., pouze L1 cache uměl pracovat s pohyblivou čárkou

- **AMD Athlon** největší úspěch
- 1999 - celkově 7.gen
- na delší dobu předběhl Intel - poměr cena výkon - super oproti Intelu
- Risc procesor dekodující x86 instrukce do vlastní instrukční sady, kterou si nakonec sám vykonával

první procesor s taktem 1GHz

potřeba strašně výkonného zdroje a dobré chlazení

- oblíbený u hráčů, stejně jako Intel Celeron

## - možnost taktování a tím vyrovnání se tak dražšímu originálu - r.2000

**AMD Duron** 

· rychlejší než Pen. II

- AMD Athlon 64 X2 - Konkurent pro Pen. 4
- 2005 - nativní podpora 64bit instrukcí
- dvě vypočetní jádra v jednom pouzdře přes 230mil tranzistorů
- komplikované na výrobu, dražší, větší
- chyby při výrobě (pouze jedno jádro) lenvnější