



Programación Orientada a Objetos

Clases y Objetos en C++ y Python

Esp. Ing. César Aranda

cesar.aranda@ingenieria.uncuyo.edu.ar

Ingeniería en Mecatrónica

Objetivos y contenidos

- Analizar los detalles de implementación de clases, miembros de datos y funciones miembro, instanciación, comunicación entre objetos, constructor y sobrecarga
- Discutir aspectos básicos de implementación en lenguajes C++ y Python

Clases en C++ y Miembros de la Clase



AutoEtereo
Marca : String Modelo : String Estado : Boolean Volumen : int FrecuenciaTipo : String Frecuencia : float EstadoUSB : int
encender() : void apagar() : void subirVolumen() : void bajarVolumen() : void cambiarAMFM() : void subirFrecuencia() : void bajarFrecuencia() : void

```

1  class AutoEtereo {
2      public:
3          void encender();
4          void apagar();
5          void subirVolumen();
6          void bajarVolumen();
7          void cambiarAMFM();
8          void subirFrecuencia();
9          void bajarFrecuencia();
10
11     private:
12         string Marca;
13         string Modelo;
14         bool Estado;
15         int Volumen;
16         string FrecuenciaTipo;
17         float Frecuencia;
18         int EstadoUSB;
19     };
  
```

**Funciones
Miembro
(métodos u
operaciones)**

**Miembros de
Datos
(atributos o
propiedades)**

Ing. César Aranda

3

Ajuste de Archivos Header y Definition

AutoEtereo.h + AutoEtereo.cpp

```

1  using namespace std;
2
3  class AutoEtereo {
4      public:
5          void encender();
6          void apagar();
7          void subirVolumen();
8          void bajarVolumen();
9          void cambiarAMFM();
10         void subirFrecuencia();
11         void bajarFrecuencia();
12
13     private:
14         string Marca;
15         string Modelo;
16         bool Estado;
17         int Volumen;
18         string FrecuenciaTipo;
19         float Frecuencia;
20         int EstadoUSB;
21     };
  
```

```

1  #include "AutoEtereo.h"
2
3  void AutoEtereo::encender() {
4      Estado = true;
5  }
6
7  void AutoEtereo::apagar() {
8      Estado = false;
9  }
10
11 void AutoEtereo::subirVolumen() {
12     if (Volumen < 100) Volumen++;
13 }
14
15 void AutoEtereo::bajarVolumen() {
16     if (Volumen > 0) Volumen--;
17 }
18
19 void AutoEtereo::cambiarAMFM() {
20     if (FrecuenciaTipo == "AM")
21         FrecuenciaTipo = "FM";
22     else
23         FrecuenciaTipo = "A";
24 }
  
```

Ing. César Aranda

Instanciación y Comunicación en C++

```

11 #include "AutoEstereo.h"
12
13 int main(int argc, char** argv) {
14     AutoEstereo obj_est;
15     obj_est.encender();
16     obj_est.apagar();
17     return 0;
18 }
        
```

Sólo se referencia al .h

Variable Objeto

```

11 #include "AutoEstereo.h"
12
13 int main(int argc, char** argv) {
14     AutoEstereo *pobj_est;
15     pobj_est = new AutoEstereo;
16     pobj_est->encender();
17     pobj_est->apagar();
18     delete pobj_est;
19     return 0;
20 }
        
```

Puntero a Objeto

Mensaje {de main a pobj_est}

Función	Retorno
apagar()	void
bajarFrecuencia()	void
bajarVolumen()	void
cambiarAMFM()	void
encender()	void
subirFrecuencia()	void
subirVolumen()	void

5

Ocultamiento → Visibilidad en C++

```

11 #include "AutoEstereo.h"
12
13 int main(int argc, char** argv) {
14     AutoEstereo obj_est;
15     obj_est.encender();
16     obj_est.apagar();
17     return 0;
18 }
        
```

```

4 using namespace std;
5
6 class AutoEstereo {
7 public:
8     void encender();
9     void apagar();
10    void subirVolumen();
11    void bajarVolumen();
12    void cambiarAMFM();
13    void subirFrecuencia();
14    void bajarFrecuencia();
15
16 private:
17    string Marca;
18    string Modelo;
19    bool Estado;
20    int Volumen;
21    string FrecuenciaTipo;
22    float Frecuencia;
23    int EstadoUSB;
24 };
        
```

```

8 #include <iostream>
9 using namespace std;
10
11 #include "AutoEstereo.h"
12
13 int main(int argc, char** argv) {
14     AutoEstereo est;
15     est.encender();
16     cout << est.Estado;
17     est.apagar();
18     return 0;
19 }
        
```

public | protected | privatey friend

6

Funciones Miembro get/set (1)

```
13 int main(int argc, char** argv) {  
14     AutoEstereo *pobj_est;  
15     pobj_est = new AutoEstereo;  
16     pobj_est->encender();  
17     cout << "Estado: " << pobj_est->getEstado() << endl;  
18     pobj_est->apagar();  
19     cout << "Estado: " << (pobj_est->getEstado() ? "On" : "Off");  
20     cout << endl << endl;  
21     delete pobj_est;  
22     return 0;  
23 }
```

```
Estado: 1  
Estado: Off  
  
RUN SUCCESSFUL (t
```

```
4 #include <string>  
5 using namespace std;  
6  
7 class AutoEstereo {  
8 public:  
9 .....  
16 void setFrecuencia(float Frecuencia);  
17 void setFrecuenciaTipo(string FrecuenciaTipo);  
18 bool getEstado();  
19 float getFrecuencia();  
20 string getFrecuenciaTipo();  
21 int getVolumen();
```

```
43  
44 bool AutoEstereo::getEstado() {  
45     return this->Estado;  
46 }
```

Funciones Miembro get/set (2)

```
17 int main(int argc, char** argv) {  
18     AutoEstereo *pobj_est;  
19     pobj_est = new AutoEstereo;  
20     pobj_est->setFrecuencia(100.3);  
21     cout << "Frecuencia Actual: " << pobj_est->getFrecuencia() << endl;  
22  
23     pobj_est->setFrecuencia(99.9);  
24     cout << "Frecuencia Actual: " << pobj_est->getFrecuencia() << endl;  
25  
26     for (int i = 0; i < 6; i++)  
27         pobj_est->bajarFrecuencia();  
28     cout << "Frecuencia Actual: " << pobj_est->getFrecuencia() << endl;
```

```
Frecuencia Actual: 100.3  
Frecuencia Actual: 99.9  
Frecuencia Actual: 99.3  
Estado: 1  
Estado: Off
```

```
43 void AutoEstereo::setFrecuencia(float Frecuencia) {  
44     this->Frecuencia = Frecuencia;  
45 }  
46  
47 void AutoEstereo::setFrecuenciaTipo(string FrecuenciaTipo) {  
48     this->FrecuenciaTipo = FrecuenciaTipo;  
49 }
```

AutoEstereo.cpp

Constructor

```
12 int main(int argc, char** argv) {  
13     AutoEstereo *pobj_est;  
14  
15     pobj_est = new AutoEstereo("Alpine ", "iXA-W404");  
16     cout << "Marca: " << pobj_est->getMarca() << endl;  
17     cout << "Modelo: " << pobj_est->getModelo() << endl;  
18 }
```

```
7 class AutoEstereo {  
8     public:  
9     .....  
10    AutoEstereo(string Marca, string Modelo);  
11    .....  
24    string getMarca();  
25    string getModelo();  
.....
```

```
7 AutoEstereo::AutoEstereo(string Marca, string Modelo) {  
8     this->Marca = Marca;  
9     this->Modelo = Modelo;  
10 }
```

Marca: Alpine
Modelo: iXA-W404
Frecuencia Actual: 100.3
Frecuencia Actual: 99.9
Frecuencia Actual: 99.3
Estado: 1
Estado: Off

AutoEstereo.cpp

Ing. César Aranda

9

Sobrecarga de Metodos

```
22 pobj_est->setFrecuencia(99.9);  
23 cout << "Frecuencia Actual: " << pobj_est->getFrecuencia() << endl;  
.....  
29 pobj_est->setFrecuencia(103.1, "FM");  
30 cout << "Frecuencia Actual: " << pobj_est->getFrecuencia()  
31     << "[ " << pobj_est->getFrecuenciaTipo() << " ]" << endl;
```

```
18 void setFrecuencia(float Frecuencia);  
19 void setFrecuencia(float Frecuencia, string FrecuenciaTipo);  
20 void setFrecuenciaTipo(string FrecuenciaTipo);  
.....
```

```
48 void AutoEstereo::setFrecuencia(float Frecuencia) {  
49     this->Frecuencia = Frecuencia;  
50 }  
51  
52 void AutoEstereo::setFrecuencia(float Frecuencia, string FrecuenciaTipo) {  
53     this->Frecuencia = Frecuencia;  
54     this->FrecuenciaTipo = FrecuenciaTipo;  
55 }
```

Modelo: iXA-W404
Frecuencia Actual: 100.3
Frecuencia Actual: 99.9
Frecuencia Actual: 99.3
Frecuencia Actual: 103.1[FM]
Estado: 1
Estado: Off

AutoEstereo.cpp

10

Constructor Sobrecargado

```

13     AutoEstereo *pobj_est;
14
15     pobj_est = new AutoEstereo("Alpine ", "iXA-W404");
16     cout << "Marca: " << pobj_est->getMarca() << endl;
17     .....
37     cout << endl << endl;
38
39     pobj_est = new AutoEstereo();
40     cout << "Marca: " << pobj_est->getMarca() << endl;
41     cout << "Modelo: " << pobj_est->getModelo() << endl;

```

```

7 class AutoEstereo {
8 public:
9     AutoEstereo();
10    AutoEstereo(string Marca, string Modelo);
11    AutoEstereo(string FrecuenciaTipo, float Frecuencia);
12    void Emendar();

```

```

3 AutoEstereo::AutoEstereo() {
4     this->Marca = string("Pichicho");
5     this->Modelo = string("Generico");
6 }

```

```

Marca: Alpine
Modelo: iXA-W404
Frecuencia Actual: 100.3
Frecuencia Actual: 99.9
Frecuencia Actual: 99.3
Frecuencia Actual: 103.1[ FM ]
Estado: 1
Estado: Off
Marca: Pichicho
Modelo: Generico

```

Ing. César Aranda

AutoEstereo.cpp

11

Clases y Objetos en Python

```

class Star:
    """Clase para estrellas (ejemplo)
    Archivo: star.py
    """

    # Numero total de estrellas
    num_stars = 0

    def __init__(self, name):
        self.name = name
        Star.num_stars += 1

    def __str__(self):
        return "Estrella {}".format(self.name)

```

```

class Star(object):
    ''' Clase para estrellas Equivalente '''

```

```

#!/usr/bin/python
# -*- coding: utf-8 -*-

import star

if __name__ == "__main__":
    estrella1 = star.Star('Altair')
    print(estrella1.name)

```

Ing. César Aranda

12

Clases + Objetos de Clase y de Instancia

```
class Auto:
    """Clase para autos (ejemplo) // Archivo"""
    num_autos = 0 # Numero total de autos

    def __init__(self, marca):
        self.marca = marca
        Auto.num_autos += 1

    def __str__(self):
        return "Auto: {}".format(self.marca)

    def set_veloc(self, veloc):
        self.veloc = veloc

    def set_tiempo(self, tiempo):
        self.tiempo = tiempo

    def get_dist(self):
        print "La distancia del {} es de {:.2f}".format(self.marca, self.veloc*self.tiempo)

    def get_num_autos(self):
        return Auto.num_autos
```

```
#!/usr/bin/python
# -*- coding: utf-8 -*-
from auto import Auto

if __name__ == "__main__":
    auto1 = Auto('Ford')
    auto2 = Auto('Audi')

    print "Auto 1: ", auto1.marca
    print "Auto 2: ", auto2.marca
    print(auto1)
    auto1.set_veloc(100)
    auto1.set_tiempo(2)
    auto1.get_dist()
    print "Total de autos: ", auto1.get_num_autos()
    print "o bien      : ", auto1.num_autos
    print "o bien      : ", Auto.num_autos
    #print help(auto1)
```

Auto 1: Ford
Auto 2: Audi
Auto: Ford
La distancia del Ford es de 200
Total de autos: 2
o bien : 2
o bien : 2

Ing. César Aranda

13

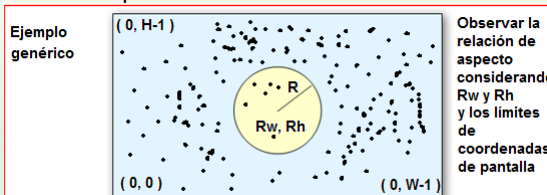
Práctica usando C++ y Python

- Objetivo:
 - Implementar una aplicación de consola, usando OO
- Consigna:

Dada una circunferencia de radio R ubicada en el centro de una pantalla de $W \times H$, se desea calcular el porcentaje de 1000 puntos generados aleatoriamente que caen dentro de ella.

R , W y H son valores dados por el operador, cumpliéndose las siguientes restricciones:

 - $50 < R < 600$ pixels
 - Máximo W es 1024 pixels
 - Máximo H es 768 pixels



Ing. César Aranda

14

Referencias C++

- DEITEL, H. M. y DEITEL, P. J. (2009): [Cómo Programar en C/C++](#), 6ª edición, Prentice-Hall
- ACERA GARCIA, M.A. (2010): [C/C++](#), Anaya Multimedia
- BOOCH, G., RUMBAUGH, J., JACKOBSON, I. (2006): [Lenguaje Unificado de Modelado](#), Manual de Referencia Uml 2.0, Addison-Wesley.
- LARMAN, Craig (2003): [UML y patrones](#). 2ª edición. Prentice Hall.
- SCHMULLER, Joseph (1998): [Aprendiendo UML en 24hs](#). Prentice Hall
- <http://www.cplusplus.com/doc/tutorial/classes/>
- <http://es.wikipedia.org/wiki/C%2B%2B>
- <http://www.uml.org/>

Ing. César Aranda

15

Referencias Python

- Von Rossum, G. (2017): El tutorial de Python 3. Editorial Python Software Foundation. Disponible en URL <http://tutorial.python.org.ar/>, accedido en 2017.
- <http://pyspanishdoc.sourceforge.net/lib/lib.html>
- Chazalet, S. (2017): Python3, los fundamentos del lenguaje. 2da edición. Ediciones Eni.
- Pérez castaño, A. (2016): Python fácil. Editorial Marcombo
- Beazley, D. y Jones, B. (2013). Python Cookbook. 3ra edición. O'Reilly Media. California.
- Hinojoza Gutierrez, A.P. (2016): Python, paso a paso. Editorial Ra-Ma. Madrid
- González Duque, R. (2008). Python para todos. UPR <http://mundogeek.net/tutorial-python/>, accedido en 2015.
- Hinojoza Gutierrez, A.P. (2016): Taller de Python. En URL https://www.psicobyte.com/descargas/taller_python.pdf , accedido en 2016

Ing. César Aranda

16