PREPROCESAMIENTO DE LAS IMAGENES

- Obtención de máscaras.
- Obtención de contornos que separan fruta de fondo.
- Las máscaras se guardan en archivos de imágen en ./dataset/images/training/processed
- Los contornos se guardan en ./implementation/images/kmeans/contornos.pkl

LIBRERIAS

```
import os
import numpy as np
import cv2
from sklearn.cluster import KMeans
import joblib
```

PATHS

```
image_path = '../../dataset/images'
training_path = os.path.join(image_path, 'training')
original_path = os.path.join(training_path, 'original')
processed_path = os.path.join(training_path, 'processed')
```

LISTAS DE IMAGENES

```
In [ ]: original = [os.path.join(original_path, image) for image in os.listdir(o
    processed = [os.path.join(processed_path, image) for image in os.listdir(
```

PROCESAMIENTO DE LAS IMAGENES

Al realizar la separación con el algoritmo kmeans en algunas ocasiones el fondo es blanco y en otras ocasiones el fondo es negro. Con la siguiente función se obtiene siempre una máscara con fondo negro y en blanco en la zona en donde se encuentra la fruta

```
In [ ]: def get_light_background(mask, f = 20, p = 0.75):
    height, width = mask.shape
    cluster_size = min([height, width])//f
    cluster = np.ones((cluster_size, cluster_size), np.uint8)

# Corners
    corner1 = np.bitwise_and(cluster, mask[:cluster_size, :cluster_size])
    corner2 = np.bitwise_and(cluster, mask[:cluster_size:, -cluster_size:]
    corner3 = np.bitwise_and(cluster, mask[-cluster_size:, :cluster_size])
    corner4 = np.bitwise_and(cluster, mask[-cluster_size:, -cluster_size:]
    corners = [corner1, corner2, corner3, corner4]
```

```
# Sides
limitw1 = (width - cluster_size)//2
limitw2 = (width + cluster size)//2
limith1 = (height - cluster_size)//2
limith2 = (height + cluster size)//2
side1 = np.bitwise_and(cluster, mask[:cluster_size, limitw1:limitw2]
side2 = np.bitwise and(cluster, mask[limith1:limith2, :cluster size]
side3 = np.bitwise and(cluster, mask[limith1:limith2, -cluster_size:
side4 = np.bitwise and(cluster, mask[-cluster size:, limitw1:limitw2
sides = [side1, side2, side3, side4]
# Determining the type of background
                = corners + sides
edges
light background = sum(np.count_nonzero(edge) for edge in edges) > p*8
# Inverting if dark background
if light_background:
    return np.bitwise not(mask)
return mask
```

Obtencion de las máscaras y contornos para cada imágen

```
In [ ]: for file in original:
            # BGR image
            image = cv2.imread(file)
            # Dimenssions
            height, width, _ = image.shape
            # Pixel data vector
            data vector = np.zeros((height * width, 4))
            # Obtener matrices del espacio de colores
            rgb_matrix = image.reshape((-1, 3))
            hsv_matrix = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2HSV).reshape((-1, 3))
            lab_matrix = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2LAB).reshape((-1, 3))
            # Asignar a la matriz de datos
            # Conservamos el canal G, S, A y B
            data_vector[:, 0] = rgb_matrix[:, 2]
            data_vector[:, 1] = hsv_matrix[:, 1]
            data_vector[:, 2:] = lab_matrix[:, 1:]
            # Segmentamos la imagen con los vectores obtenidos pos cada pixel
            kmeans = KMeans(n_clusters = 2, n_init = 10) # 2 Clusters. Background
            kmeans.fit(data_vector)
            # Get clusters labels
            labels = kmeans.labels_
            # kmeans mask
            kmeans_mask = labels.reshape(height, width)
```

```
kmeans_mask = kmeans_mask.astype(np.uint8) * 255
# Determinación del tipo de fondo de la máscara
kmeans mask = get light background(kmeans mask)
# Erosion y dilatación sobre la màscara
erosion_size = min([height, width])//200
dilatacion size = min([height, width])//80
kernel erosion = np.ones((erosion size,erosion size), np.uint8)
eroded
                = cv2.erode(kmeans mask, kernel erosion, iterations
kernel dilatacion = np.ones((dilatacion size, dilatacion size), np.uint
kmeans mask
             = cv2.dilate(eroded, kernel dilatacion, iterations
# Encontrar contornos
kmeans_cnt, _ = cv2.findContours(kmeans_mask, cv2.RETR_EXTERNAL, cv2.C
kmeans cnt = max(kmeans cnt, key = cv2.contourArea)
# Contorno aproximado
epsilon
         = 0.001 * cv2.arcLength(kmeans_cnt, True)
kmeans cnt = cv2.approxPolyDP(kmeans cnt, epsilon, True)
kmeans_cnt = (kmeans_cnt,)
# Template
            = np.zeros((height, width), dtype=np.uint8)
tkmeans
# Dibujar
cv2.drawContours(tkmeans, kmeans cnt, -1, 255, thickness = cv2.FILLED)
# Guardar mascara
cv2.imwrite(os.path.join(processed_path, os.path.basename(file)), tkme
```