

ENTRENAMIENTO DEL SEGMENTADOR

- Se realiza extracción de características.
- Luego se aplica el algoritmo kmeans para agrupar las imágenes en clusters.
- Se guardan en un archivo:
 - Los centroides
 - Las características extraídas
 - La lista con la asignación de cada archivo a un cluster

LIBRERIAS

```
In [ ]: import os
import numpy as np
import cv2
import matplotlib.pyplot as plt
import joblib
from scipy.spatial.distance import cdist
```

PATHS

```
In [ ]: image_path      = '../.../dataset/images'
training_path          = os.path.join(image_path, 'training')
original_path          = os.path.join(training_path, 'original')
processed_path         = os.path.join(training_path, 'processed')
training_data          = 'training_data.pkl'
```

LISTAS DE IMAGENES

```
In [ ]: original      = [os.path.join(original_path, image) for image in os.listdir(o
processed    = [os.path.join(processed_path, image) for image in os.listdir(o
```

KMEANS

```
In [ ]: def kmeans(n_clusters, features, tol = 1e-4, max_iter = 300):

    # kmeans++.
    # Selección de los centroides iniciales
    centroids = [features[np.random.choice(features.shape[0])]]

    for _ in range(1, n_clusters):
        # Calcular las distancias cuadradas desde los centroides actuales
        dist_sq = np.array([min([np.linalg.norm(c - x)**2 for c in centroidi

        # Calcular las probabilidades de elegir cada punto como próximo ce
        probabilities = dist_sq / np.sum(dist_sq)

        # Elegir el próximo centroide usando las probabilidades
        next_centroid = features[np.random.choice(features.shape[0], p = p
```

```

centroids.append(next_centroid)

centroids = np.vstack(centroids)

# Iteración
for _ in range(max_iter):
    # Clusters
    clusters = []
    labels = np.empty(features.shape[0])
    new_centroids = []

    # Distancias de cada punto a cada centroide
    dist = cdist(centroids, features)
    sorted_ind = np.argsort(dist, axis = 0)

    # Construcción de los clusters
    # Y recalcule de los centroides

    for j in range(n_clusters):
        index = sorted_ind[0, :] == j
        cluster = features[index, :]
        labels[index] = j
        clusters.append(cluster)
        centroid = np.mean(cluster, axis = 0)
        new_centroids.append(centroid)
    new_centroids = np.vstack(new_centroids)

    # Verificamos condición de parada por tolerancia
    dist = np.linalg.norm(centroids - new_centroids, axis = 1)
    if np.max(dist) < tol:
        break

    centroids = new_centroids
# Devolvemos la matriz que tiene por filas los centroides.

# Devolvemos la lista de labels que indican la pertenencia a un cluste
return list(labels), clusters, centroids

```

RANGOS DE COLOR

```

In [ ]: lower_red_2 = np.array([170, 60, 60])
        upper_red_2 = np.array([179, 255, 255])

        lower_red_1 = np.array([0, 60, 60])
        upper_red_1 = np.array([8, 255, 255])

        lower_orange = np.array([8, 120, 80])
        upper_orange = np.array([21, 255, 255])

        lower_yellow = np.array([21, 50, 80])
        upper_yellow = np.array([25, 255, 255])

```

```
lower_green = np.array([25, 40, 40])
upper_green = np.array([100, 255, 255])
```

EXTRACCIÓN DE CARACTERÍSTICAS

```
In [ ]: conversion_color = {'V' :-20, 'R' : -10, 'A' : 10, 'N' : 20}
names          = [os.path.basename(file) for file in original]
image_features = dict.fromkeys(names)

for image_file, mask_file in zip(original, processed):
    # Leer la imagen y la máscara
    image = cv2.imread(image_file)
    mask  = cv2.imread(mask_file, cv2.IMREAD_GRAYSCALE)

    # Convertir la imagen de BGR a HSV
    hsv_image = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2HSV)

    # Aplicar la máscara
    fruit = cv2.bitwise_and(hsv_image, hsv_image, mask=mask)

    #-----Extracción de Los momentos de Hu-----

    # Encontrar el rectángulo delimitador de la fruta
    (x, y, w, h) = cv2.boundingRect(mask)

    # Recortar la imagen original para obtener solo la región de la fruta
    trimed = fruit[y:y + h, x:x + w]

    # Convertir la imagen a escala de grises si es necesario
    trimed_gray = cv2.cvtColor(trimed, cv2.COLOR_BGR2GRAY)

    # Calcular Los momentos de la imagen
    momentos = cv2.moments(trimed_gray)

    # Calcular Los momentos de Hu
    momentos_hu = cv2.HuMoments(momentos)

    # Aplicar Logaritmo a Los momentos de Hu para mejorar la escala
    log_moments_hu = -np.sign(momentos_hu) * np.log10(np.abs(momentos_hu))
    momentos = log_moments_hu.reshape(-1)

    #-----Extracción de color-----

    conteo = {
        'V' : np.sum(np.all(np.logical_and(lower_green <= fruit, fruit <=
        'R1': np.sum(np.all(np.logical_and(lower_red_1 <= fruit, fruit <=
        'R2': np.sum(np.all(np.logical_and(lower_red_2 <= fruit, fruit <=
        'A' : np.sum(np.all(np.logical_and(lower_yellow <= fruit, fruit <=
        'N' : np.sum(np.all(np.logical_and(lower_orange <= fruit, fruit <=
    })
    conteo_por_rango = {
        'V': conteo['V'],
        'R': conteo['R1'] + conteo['R2'],
        'A': conteo['A'],
```

```

        'N': conteo['N']
    }

    sorted_conteo = sorted(conteo_por_rango.items(), key=lambda x: x[1], r

    # Obtener el segundo elemento más grande
    segundo_mas_grande = sorted_conteo[1]

    # Obtener la etiqueta y el valor del segundo elemento más grande
    etiqueta_segundo_mas_grande = segundo_mas_grande[0]
    valor_segundo_mas_grande = segundo_mas_grande[1]

    # Obtener la etiqueta basándose en el rango con el mayor conteo
    etiqueta = max(conteo_por_rango, key = conteo_por_rango.get)

    # Se usa el hecho de que a excepción de las manzanas, el resto de las
    if (etiqueta_segundo_mas_grande == 'R') and (valor_segundo_mas_grande >
        etiqueta = 'R'

    color = conversion_color[etiqueta]

    #-----Vector de características-----
    image_features[os.path.basename(image_file)] = np.append(moments[2:4],

```

APLICACION DE KMEANS

```

In [ ]: # Obtener los valores de circularidad como un array de NumPy
features = np.vstack(list(image_features.values()))

# Especificar el número de clusters (k)
num_clusters = 4

# Aplicamos kmeans
labels, clusters, centroids = kmeans(num_clusters, features)
clusters_dict = dict(zip([0, 1, 2, 3], clusters)) # Para rep

```

REPRESENTACIÓN DE LOS CLUSTERS

Agrupamos las imágenes en los clusters

```

In [ ]: labels_dict = dict(zip(names, [int(label) for label in labels]))
image_clusters = dict.fromkeys(set(labels))
for file, label in labels_dict.items():
    if image_clusters[label] is None:
        image_clusters[label] = []
    image_clusters[label].append(file)

```

Representación de las imágenes

```

In [ ]: for key, cluster in image_clusters.items():
        print(key)

```

```

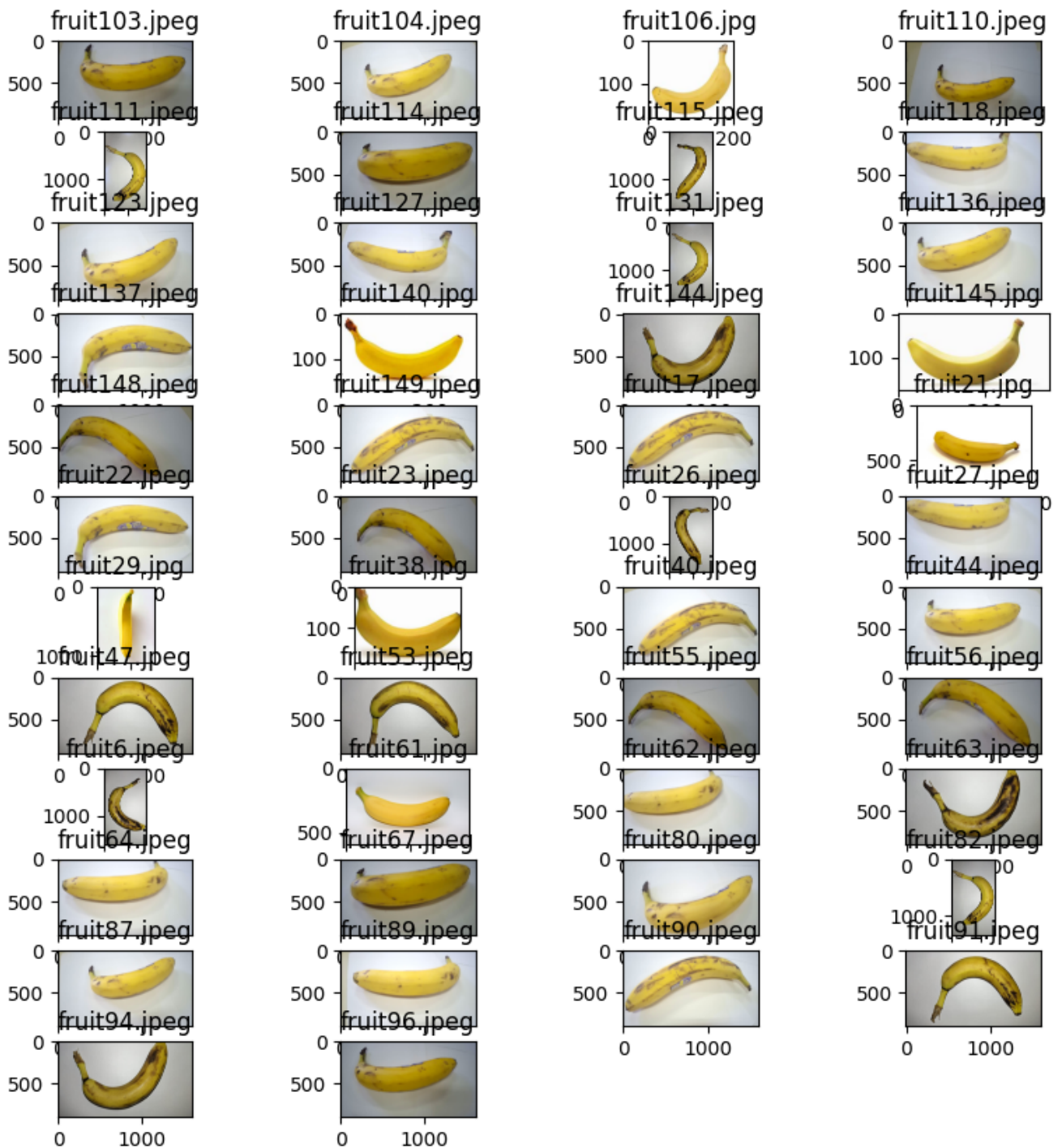
cols = 4
rows = len(cluster)//cols

if len(cluster)%cols != 0:
    rows += 1

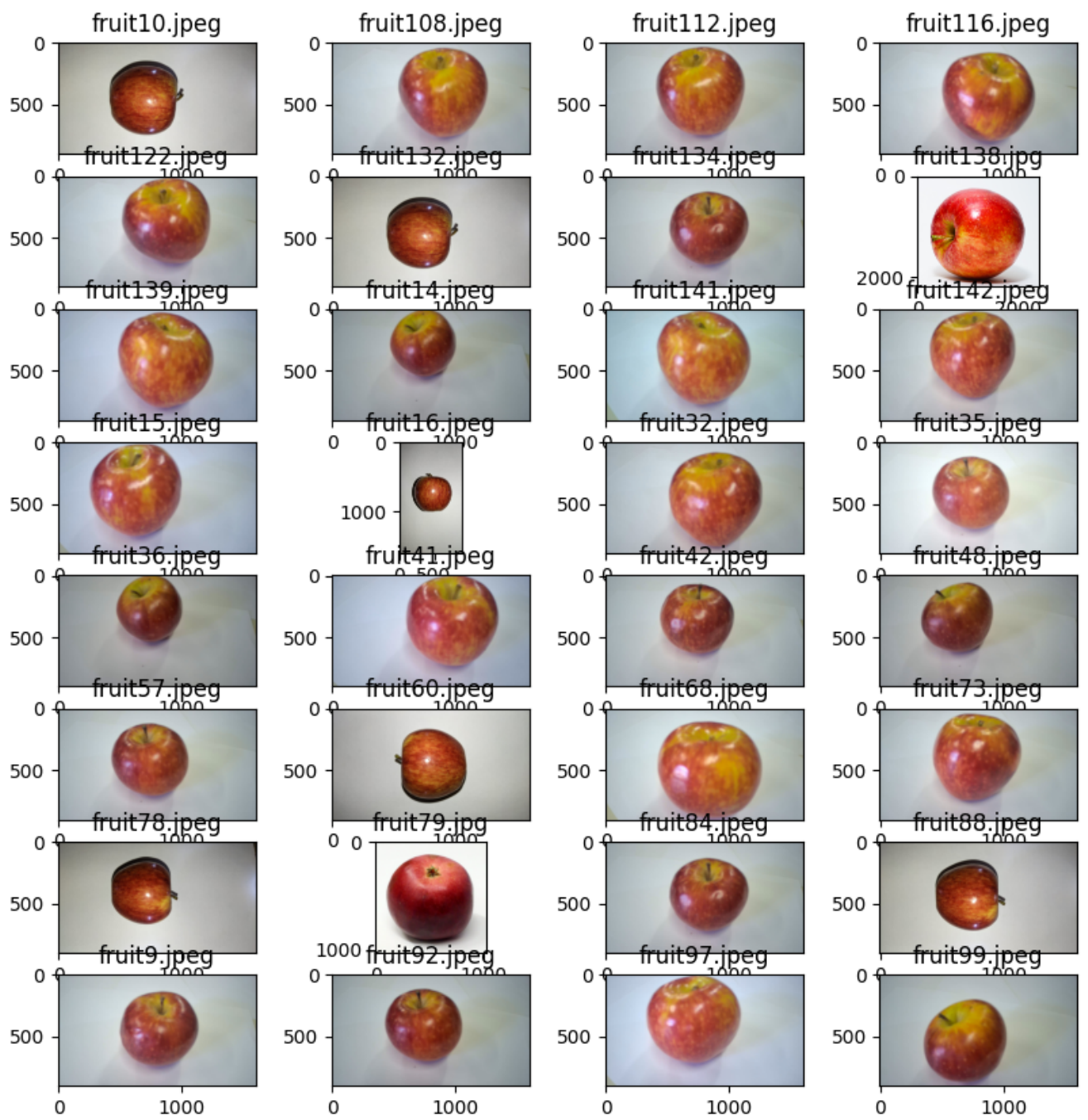
plt.figure(figsize = (10, 10))
for i, element in enumerate(cluster):
    file = os.path.join(original_path, element)
    plt.subplot(rows, cols, i + 1)
    plt.imshow(cv2.cvtColor(cv2.imread(file), cv2.COLOR_BGR2RGB))
    plt.title(os.path.basename(file))
plt.show()

```

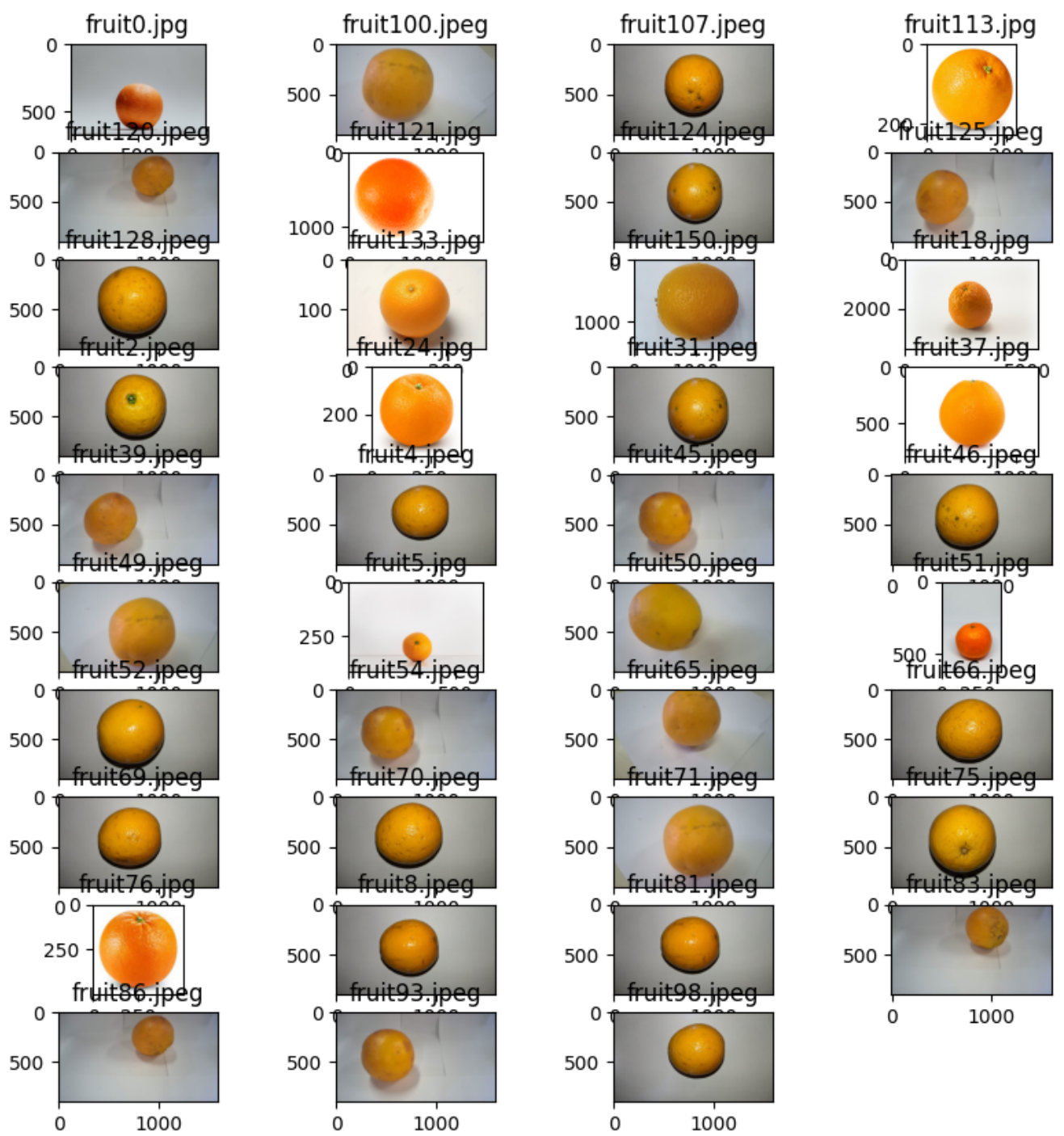
0.0



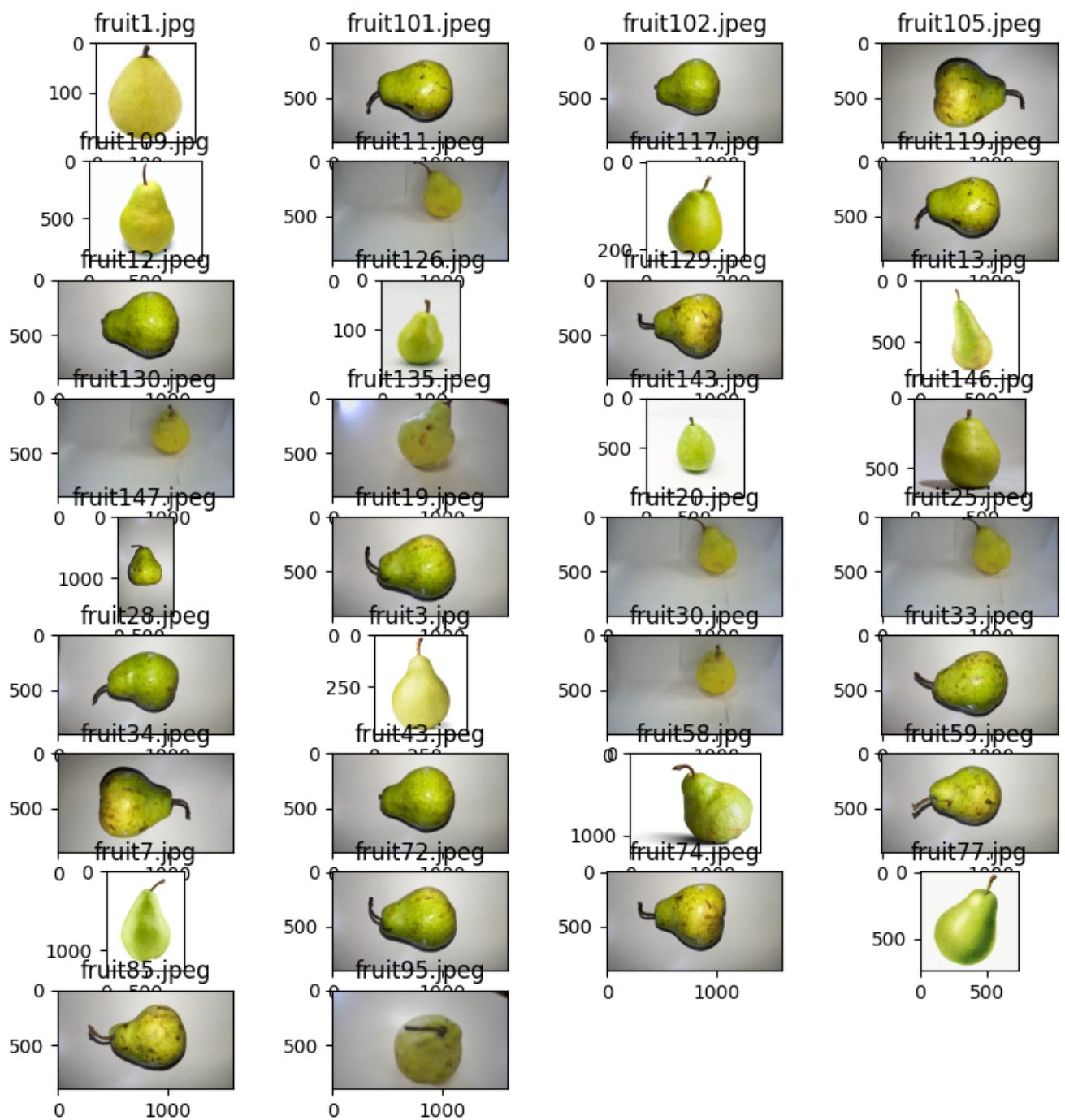
1.0



2.0



3.0

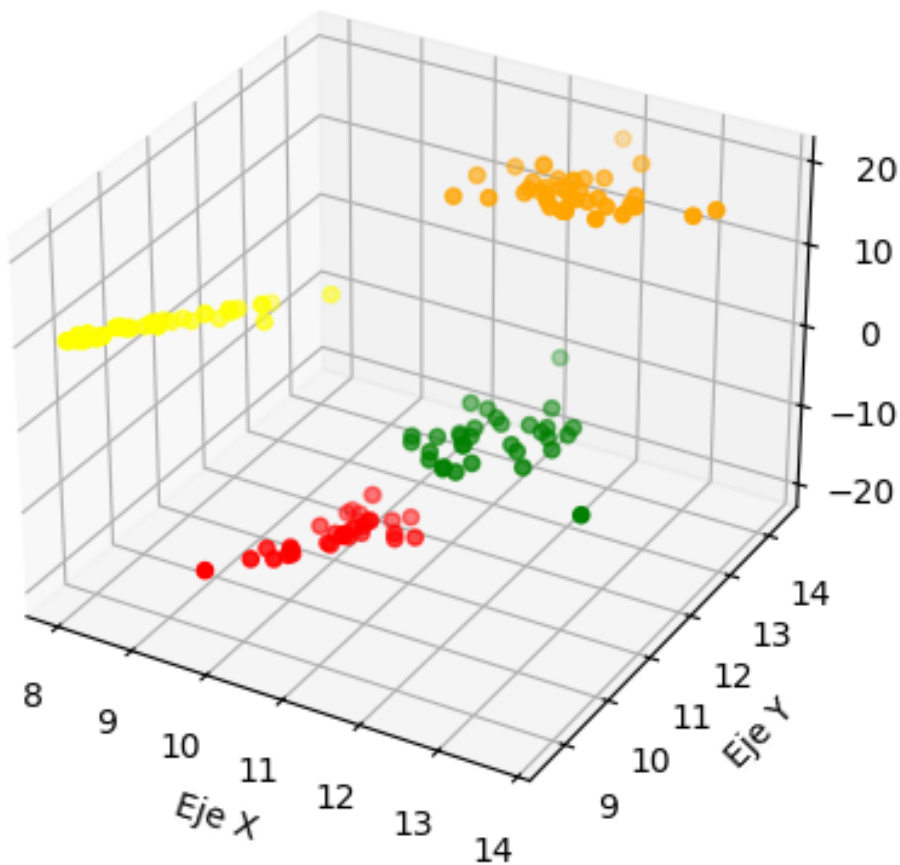


REPRESENTACIÓN DE LOS PUNTOS EN EL ESPACIO

```
In [ ]: #3d
fig = plt.figure()
ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
colors = dict(zip(clusters_dict.keys(), ['yellow', 'green', 'orange', 'red']))

for key, cluster in clusters_dict.items():
    ax.scatter(cluster[:, 0], cluster[:, 1], cluster[:, 2], c=colors[key],

ax.set_xlabel('Eje X')
ax.set_ylabel('Eje Y')
ax.set_zlabel('Eje Z')
plt.show()
```

OBTENEMOS POR OBSERVACIÓN LAS ETIQUETAS DE CADA CLUSTER Y LAS DE LOS CENTROIDES

```
In [ ]: numeric2fruit = {0: 'banana', 1: 'manzana', 2: 'naranja', 3: 'pera'}
```

Pasamos de labels numéricas a nombres de frutas

```
In [ ]: numeric_labels = [int(label) for label in labels]
fruit_labels = []
for i, label in enumerate(numeric_labels):
    fruit_labels.append(numeric2fruit[label])
```

Etiquetamos los centroides

```
In [ ]: labeled_centroids = dict()
for i, centroid in enumerate(centroids):
    labeled_centroids[numeric2fruit[i]] = centroid.reshape(1,-1)
```

GUARDAMOS LOS DATOS EN EL ARCHIVO DE DATA

```
In [ ]: # Guardamos los labels también como diccionario
labels_dict = dict(zip(names, fruit_labels))
data = {'features': image_features, 'labels': labels_dict, 'centroids': labeled_centroids}
joblib.dump(data, training_data)
```

```
Out[ ]: ['training_data.pkl']
```