

✓ AG2 - Actividad Guiada 2

Nombre: Juan Aroca Pérez

Link: https://colab.research.google.com/github/JuanArocaMIAR/03MIAR--Algoritmos-de-Optimizacion--2023/blob/main/Algoritmos_AG2_Juan_Aroca_Perez.ipynb#scrollTo=8KXZgu57iEM5

Github: <https://github.com/JuanArocaMIAR/03MIAR--Algoritmos-de-Optimizacion--2023/tree/9d0b52f11810aaa8ecf7e7a33da0246fd85c33fd/AG2>

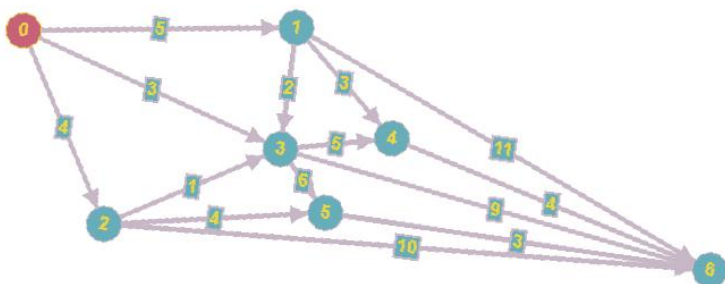
```
import math
```

✓ Programación Dinámica. Viaje por el río

- **Definición:** Es posible dividir el problema en subproblemas más pequeños, guardando las soluciones para ser utilizadas más adelante.
- **Características** que permiten identificar problemas aplicables:
 - Es posible almacenar soluciones de los subproblemas para ser utilizados más adelante
 - Debe verificar el principio de optimalidad de Bellman: "en una secuencia optima de decisiones, toda sub-secuencia también es óptima"(*)
- La necesidad de guardar la información acerca de las soluciones parciales unido a la recursividad provoca la necesidad de preocuparnos por la complejidad espacial (cuantos recursos de espacio usaremos)

Problema

En un río hay n embarcaderos y debemos desplazarnos río abajo desde un embarcadero a otro. Cada embarcadero tiene precios diferentes para ir de un embarcadero a otro situado más abajo. Para ir del embarcadero i al j , puede ocurrir que sea más barato hacer un trasbordo por un embarcadero intermedio k . El problema consiste en determinar la combinación más barata.



*Consideramos una tabla $TARIFAS(i,j)$ para almacenar todos los precios que nos ofrecen los embarcaderos.

*Si no es posible ir desde i a j daremos un valor alto para garantizar que ese trayecto no se va a elegir en la ruta óptima(modelado habitual para restricciones)

```
#Viaje por el río - Programación dinámica
```

```
#####
```

```
TARIFAS = [  
[0,5,4,3,float("inf"),999,999], #desde nodo 0  
[999,0,999,2,3,999,11], #desde nodo 1  
[999,999,0,1,999,4,10], #desde nodo 2  
[999,999,999,0,5,6,9],  
[999,999,999,999,0,999,4],  
[999,999,999,999,999,0,3],  
[999,999,999,999,999,999,0]  
]
```

```
#999 se puede sustituir por float("inf") del modulo math  
TARIFAS
```

```
[[0, 5, 4, 3, inf, 999, 999],  
[999, 0, 999, 2, 3, 999, 11],  
[999, 999, 0, 1, 999, 4, 10],  
[999, 999, 999, 0, 5, 6, 9],  
[999, 999, 999, 999, 0, 999, 4],  
[999, 999, 999, 999, 999, 0, 3],  
[999, 999, 999, 999, 999, 999, 0]]
```

```

#Calculo de la matriz de PRECIOS y RUTAS
# PRECIOS - contiene la matriz del mejor precio para ir de un nodo a otro
# RUTAS - contiene los nodos intermedios para ir de un nodo a otro
#####
def Precios(TARIFAS):
#####
#Total de Nodos
N = len(TARIFAS[0])

#Inicialización de la tabla de precios
PRECIOS = [ [9999]*N for i in [9999]*N] #n x n
RUTA = [ [""]*N for i in [""]*N]

#Se recorren todos los nodos con dos bucles(origen - destino)
# para ir construyendo la matriz de PRECIOS
for i in range(N-1):
    for j in range(i+1, N):
        MIN = TARIFAS[i][j]
        RUTA[i][j] = i

        for k in range(i, j):
            if PRECIOS[i][k] + TARIFAS[k][j] < MIN:
                MIN = min(MIN, PRECIOS[i][k] + TARIFAS[k][j] )
                RUTA[i][j] = k
            PRECIOS[i][j] = MIN

    return PRECIOS,RUTA

PRECIOS,RUTA = Precios(TARIFAS)
#print(PRECIOS[0][6])

print("PRECIOS")
for i in range(len(TARIFAS)):
    print(PRECIOS[i])

print("\nRUTA")
for i in range(len(TARIFAS)):
    print(RUTA[i])

    PRECIOS
    [9999, 5, 4, 3, 8, 8, 11]
    [9999, 9999, 999, 2, 3, 8, 7]
    [9999, 9999, 9999, 1, 6, 4, 7]
    [9999, 9999, 9999, 9999, 5, 6, 9]
    [9999, 9999, 9999, 9999, 9999, 999, 4]
    [9999, 9999, 9999, 9999, 9999, 9999, 3]
    [9999, 9999, 9999, 9999, 9999, 9999, 9999]

    RUTA
    ['', 0, 0, 0, 1, 2, 5]
    ['', '', 1, 1, 1, 3, 4]
    ['', '', '', 2, 3, 2, 5]
    ['', '', '', '', 3, 3, 3]
    ['', '', '', '', '', 4, 4]
    ['', '', '', '', '', '', 5]
    ['', '', '', '', '', '', '']

#Calculo de la ruta usando la matriz RUTA
def calcular_ruta(RUTA, desde, hasta):
    if desde == RUTA[desde][hasta]:
        #if desde == hasta:
        #print("Ir a :"+ str(desde))
        return desde
    else:
        return str(calcular_ruta(RUTA, desde, RUTA[desde][hasta])) + ',' + str(RUTA[desde][hasta])

print("\nLa ruta es:")
calcular_ruta(RUTA, 0,6)

    La ruta es:
    '0,2,5'

```

Haz doble clic (o pulsa Intro) para editar

Problema de Asignacion de tarea

```

#Asignacion de tareas - Ramificación y Poda
#####
#   T A R E A
#   A
#   G
#   E
#   N
#   T
#   E

COSTES=[[11,12,18,40],
        [14,15,13,22],
        [11,17,19,23],
        [17,14,20,28]]

```

```

#Calculo del valor de una solucion parcial
def valor(S,COSTES):
    VALOR = 0
    for i in range(len(S)):
        VALOR += COSTES[S[i]][i]
    return VALOR

valor((3,2, ),COSTES)

34

#Coste inferior para soluciones parciales
# (1,3,) Se asigna la tarea 1 al agente 0 y la tarea 3 al agente 1

def CI(S,COSTES):
    VALOR = 0
    #Valores establecidos
    for i in range(len(S)):
        VALOR += COSTES[i][S[i]]

    #Estimacion
    for i in range( len(S), len(COSTES) ):
        VALOR += min( [ COSTES[j][i] for j in range(len(S), len(COSTES)) ])
    return VALOR

def CS(S,COSTES):
    VALOR = 0
    #Valores establecidos
    for i in range(len(S)):
        VALOR += COSTES[i][S[i]]

    #Estimacion
    for i in range( len(S), len(COSTES) ):
        VALOR += max( [ COSTES[j][i] for j in range(len(S), len(COSTES)) ])
    return VALOR

CI((0,1),COSTES)

68

#Genera tantos hijos como como posibilidades haya para la siguiente elemento de la tupla
#(0,) -> (0,1), (0,2), (0,3)
def crear_hijos(NODO, N):
    HIJOS = []
    for i in range(N ):
        if i not in NODO:
            HIJOS.append({'s':NODO +(i, ) })
    return HIJOS

crear_hijos((0, ) , 4)

[{'s': (0, 1)}, {'s': (0, 2)}, {'s': (0, 3)}]
```

```

def ramificacion_y_poda(COSTES):
#Construccion iterativa de soluciones(arbol). En cada etapa asignamos un agente(ramas).
#Nodos del grafo { s:(1,2),CI:3,CS:5 }
#print(COSTES)
DIMENSION = len(COSTES)
MEJOR_SOLUCION=tuple( i for i in range(len(COSTES)) )
CotaSup = valor(MEJOR_SOLUCION,COSTES)
#print("Cota Superior:", CotaSup)

NODOS=[]
NODOS.append({'s':(), 'ci':CI((),COSTES) } )

iteracion = 0

while( len(NODOS) > 0):
    iteracion +=1

    nodo_prometedor = [ min(NODOS, key=lambda x:x['ci']) ][0]['s']
    #print("Nodo prometedor:", nodo_prometedor)

    #Ramificacion
    #Se generan los hijos
    HIJOS =[ {'s':x['s'], 'ci':CI(x['s'], COSTES) } for x in crear_hijos(nodo_prometedor, DIMENSION) ]

    #Revisamos la cota superior y nos quedamos con la mejor solucion si llegamos a una solucion final
    NODO_FINAL = [x for x in HIJOS if len(x['s']) == DIMENSION ]
    if len(NODO_FINAL) >0:
        #print("\n*****Soluciones:", [x for x in HIJOS if len(x['s']) == DIMENSION ] )
        if NODO_FINAL[0]['ci'] < CotaSup:
            CotaSup = NODO_FINAL[0]['ci']
            MEJOR_SOLUCION = NODO_FINAL

    #Poda
    HIJOS = [x for x in HIJOS if x['ci'] < CotaSup ]

    #Añadimos los hijos
    NODOS.extend(HIJOS)

    #Eliminamos el nodo ramificado
    NODOS = [ x for x in NODOS if x['s'] != nodo_prometedor ]

print("La solucion final es:" ,MEJOR_SOLUCION , " en " , iteracion , " iteraciones" , " para dimension: " ,DIMENSION )

ramificacion_y_poda(COSTES)

La solucion final es: [{'s': (1, 2, 0, 3), 'ci': 64}] en 10 iteraciones para dimension: 4

```

✓ Descenso del gradiente

```

import math                #Funciones matematicas
import matplotlib.pyplot as plt #Generacion de gráficos (otra opcion seaborn)
import numpy as np          #Tratamiento matriz N-dimensionales y otras (fundamental!)
import scipy as sc

import random

```

Vamos a buscar el minimo de la funcion paraboloide : $f(x) = x^2 + y^2$

Obviamente se encuentra en (x,y)=(0,0) pero probaremos como llegamos a él a través del descenso del gradiente.

```

#Definimos la funcion
#Paraboloide
f = lambda X:      X[0]**2 + X[1]**2      #Funcion
df = lambda X: [2*X[0] , 2*X[1]]         #Gradiente

df([1,2])

[2, 4]

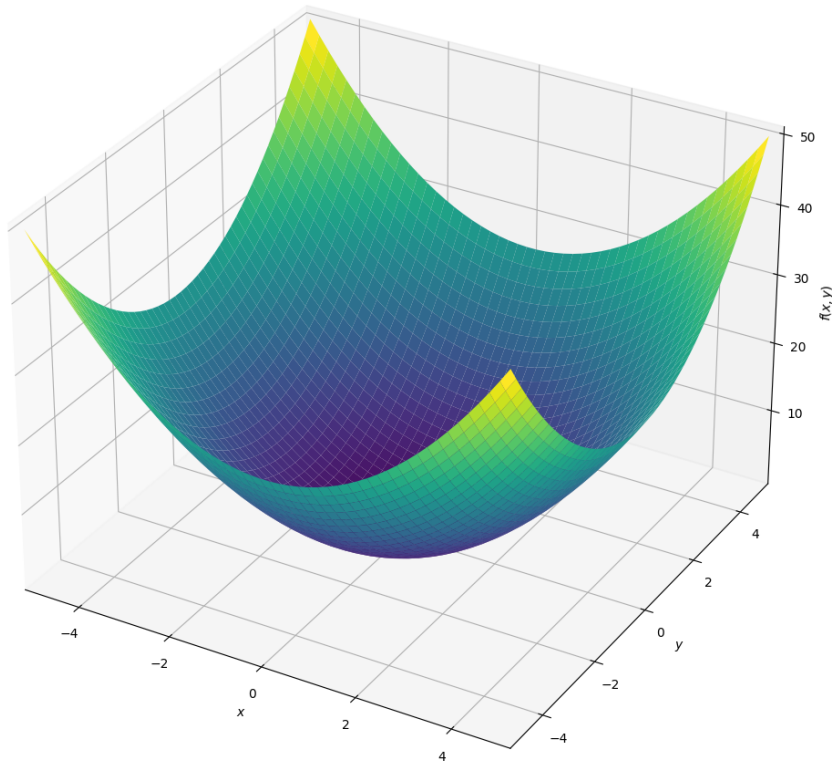
```

```

from sympy import symbols
from sympy.plotting import plot
from sympy.plotting import plot3d
x,y = symbols('x y')
plot3d(x**2 + y**2,
      (x,-5,5),(y,-5,5),
      title='x**2 + y**2',
      size=(10,10))

```

$$x^2 + y^2$$



<sympy.plotting.plot.Plot at 0x7ee4e8a67310>

```
#Prepara los datos para dibujar mapa de niveles de Z
resolucion = 100
rango=5.5

X=np.linspace(-rango,rango,resolucion)
Y=np.linspace(-rango,rango,resolucion)
Z=np.zeros((resolucion,resolucion))
for ix,x in enumerate(X):
    for iy,y in enumerate(Y):
        Z[iy,ix] = f([x,y])

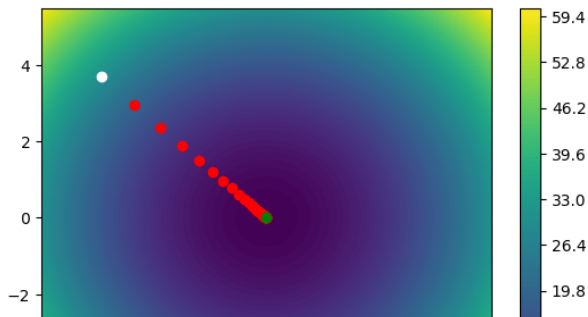
#Pinta el mapa de niveles de Z
plt.contourf(X,Y,Z,resolucion)
plt.colorbar()

#Generamos un punto aleatorio inicial y pintamos de blanco
P=[random.uniform(-5,5 ),random.uniform(-5,5 ) ]
plt.plot(P[0],P[1],"o",c="white")

#Tasa de aprendizaje. Fija. Sería más efectivo reducirlo a medida que nos acercamos.
TA=.1

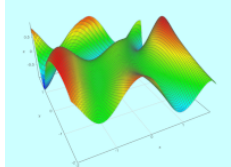
#Iteraciones:50
for _ in range(50):
    grad = df(P)
    #print(P,grad)
    P[0],P[1] = P[0] - TA*grad[0] , P[1] - TA*grad[1]
    plt.plot(P[0],P[1],"o",c="red")

#Dibujamos el punto final y pintamos de verde
plt.plot(P[0],P[1],"o",c="green")
plt.show()
print("Solucion:" , P , f(P))
```



¿Te atreves a optimizar la función?:

$f(x,y) = \sin\left(\frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{4}y^2 + 3\right) \cos(2x + 1 - e^y)$



```
#Definimos la funcion
f= lambda X: math.sin(1/2 * X[0]**2 - 1/4 * X[1]**2 + 3) *math.cos(2*X[0] + 1 - math.exp(X[1]))

# Nueva definición de la función
f = lambda X: np.sin(1/2 * X[0]**2 - 1/4 * X[1]**2 + 3) * np.cos(2 * X[0] + 1 - np.exp(X[1]))

# Gradiente de la función
def gradiente(X):
    df_dx = X[0] * np.cos(1/2 * X[0]**2 - 1/4 * X[1]**2 + 3) * np.cos(2 * X[0] + 1 - np.exp(X[1])) - 2 * np.sin(1/2 * X[0]**2 - 1/4 * X[1]**2 + 3) * np.sin(2 *
    df_dy = -1/2 * X[1] * np.cos(1/2 * X[0]**2 - 1/4 * X[1]**2 + 3) * np.cos(2 * X[0] + 1 - np.exp(X[1])) + np.sin(1/2 * X[0]**2 - 1/4 * X[1]**2 + 3) * np.exp(X
    return np.array([df_dx, df_dy])

# Descenso de gradiente
def descenso_gradiente(tasa_aprendizaje, iteraciones):
    X = np.random.uniform(-5, 5, size=2)

    for _ in range(iteraciones):
        grad = gradiente(X)
        X -= tasa_aprendizaje * grad

    return X, f(X)

# Parámetros del descenso de gradiente
tasa_aprendizaje = 0.01
iteraciones = 1000

# Ejecutar descenso de gradiente
X_minimo, valor_minimo = descenso_gradiente(tasa_aprendizaje, iteraciones)

# Mostrar la solución encontrada
print("\nSolución encontrada:")
print("x:", X_minimo[0])
print("y:", X_minimo[1])
print("Valor mínimo de f(X):", valor_minimo)

# Resto del código proporcionado
# ...

# Sección de "Descenso del gradiente"
# Prepara los datos para dibujar mapa de niveles de Z
resolucion = 100
rango = 5.5
X_vals = np.linspace(-rango, rango, resolucion)
Y_vals = np.linspace(-rango, rango, resolucion)
Z_vals = np.zeros((resolucion, resolucion))
for ix, x in enumerate(X_vals):
    for iy, y in enumerate(Y_vals):
        Z_vals[iy, ix] = f([x, y])

# Pinta el mapa de niveles de Z
plt.contourf(X_vals, Y_vals, Z_vals, resolucion)
plt.colorbar()

# Generamos un punto aleatorio inicial y pintamos de blanco
P = np.array([random.uniform(-5, 5), random.uniform(-5, 5)])
```