Se dispone de una matriz M de tamaño FxC (F es la cantidad de filas y C la cantidad de columnas), cuyas celdas tienen un valor numérico entero positivo. Por ejemplo, la matriz con 4 filas y 5 columnas siguiente:

3	2	3	2	5
1	2	4	5	6
4	3	6	2	4
2	5	3	4	3

Un movimiento entre las casillas Mij y Mpq es válido solamente si (p=i && q=j+1) o bien si (p=i+1 && q=j). De denomina camino de la matriz como la sucesión de movimientos que llevan de la casilla  $M_{11}$  a la casilla MFC y el coste de un camino es igual a la suma de los valores de las casillas que recorre.

Diseñar un algoritmo de Programación Dinámica que obtenga el menor de los costes de todos los caminos de una matriz dada como parámetro.

#### Ejemplo 1: Programación Dinámica: Ejercicio 1 Solución de Divide y Vencerás +6 +2+8+5 +8+2+3+8 +3 +88 1 +3+5+8

+3

+8

- Contenido de la matriz: M[NF][NC]
- Solo válidos movimientos de avance en fila o en columna
- El coste de cada movimiento se corresponde a la suma de la opción de menor coste: avanzar en fila o avanzar en columna
- Guardo en una matriz auxiliar el coste asociado a cada posición de la matriz original: C[NF][NC]
- ▶ Para conocer los movimientos, recorro la matriz auxiliar desde el final, una vez se ha calculado completamente: Mov[1...2][1...NF+NC-1]

### Ejemplo 1: Solución de Programación Dinámica

• NF = 3, NC = 4

M				
5	2	6	4	
3	3	8	1	
2	7	4	8	

С					
5	7	13	17		
8	10	18	18		
10	17	21	26		

- Coste mínimo: 26
- Camino mínimo:
  - Movimientos necesarios: NMOV = NF + NC 2 = 5
  - Celdas recorridas: NCeldas = NF + NC 1 = 6
  - Camino mínimo:  $(1,1)\rightarrow(1,2)\rightarrow(1,3)\rightarrow(1,4)\rightarrow(4,2)\rightarrow(4,3)$

Ejemplo 2: Solución de Programación Dinámica

• NF = 4, NC = 5

M

3	2	3	2	5
1	2	4	5	6
4	3	6	2	4
2	5	3	4	3

 $\mathsf{C}$ 

3	5	8	10	15
4	6	10	15	21
8	9	15	17	21
10	14	17	21	24

Coste mínimo: 24

Camino mínimo:

Movimientos necesarios: NMOV = NF + NC - 2 = 7

Celdas recorridas: NCeldas = NF + NC - 1 = 8

• Camino mínimo:  $(1,1)\rightarrow(1,2)\rightarrow(1,3)\rightarrow(1,4)\rightarrow(2,4)\rightarrow(3,4)\rightarrow(3,5)\rightarrow(4,5)$ 

- Cómo rellenar la matriz de costes auxiliar: C[i][j]
  - Inicialización de la primera casilla:

Inicialización de la primera columna:

∀i

Inicialización de la primera fila:

∀ j

Resto de la matriz:

```
const NF. NC = ...
tipos matriz= array[1... NF] [1...NC] de entero
tipos movimientos= array[1... 2] [NF+NC-1] de entero //Para guardar los movimientos
fun CostesMatriz (E M: matriz; E/S C: matriz, E/S Mov: movimientos) dev Coste: entero
   var i, j, nmov: entero
   var M: matriz
   C[1][1] = M[1][1]
   desde i=2 hasta NF hacer C[i][1] = M[i][1] + C[i-1][1] fdesde //Primera columna
   desde j=2 hasta NC hacer C [1] [ j ] = M [1] [ j ] + C [1] [ j - 1] fdesde //Primera fila
   desde i=2 hasta NF hacer //Resto de la matriz
       desde i=2 hasta NC hacer
          C[i][j] = M[i][j] + Minimo \{ C[i-1][j], C[i][j-1] \}
       fdesde
   fdesde
   Mov [1] [NF+NC-1] = NF; Mov [2] [NF+NC-1] = NC; i = NF; j = NC; //La última casilla es (NF,NC)
   desde nmov = NF+NC-2 hasta 1, con nmov = nmov - 1 //Movimientos desde (NF,NC) hacia atrás
       si ((C[i-1][i] < = C[i][i-1]) y (i > 1)) entonces
          i = i - 1
       sino si ((i == 1) o (i > 1)) entonces
          i = i - 1
       fsi
       Mov [1] [ nmov ] = i ; Mov [2][ nmov ] = j //Guardo las casillas desde las que me muevo
   fdesde
   devolver C [NF] [NC]
Ffun
```