# Algoritmo de transformación de un AFND a un AFD

## Definiciones previas

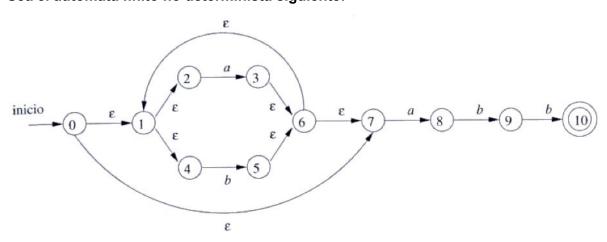
 $\varepsilon$ -cierre( $s_0$ ) = función que dado un estado inicial, comprende todos los estados a los que se puede llegar desde él utilizando la transición indeterminada mediante el símbolo vacío  $\varepsilon$ .

 $\epsilon$ -cierre(T) = función que dado un estado, comprende todos los estados a los que se puede llegar desde él utilizando la transición indeterminada mediante el símbolo vacío  $\epsilon$ , incluyendo los estados T.

**Mover(T,a)** = Dado un conjunto de estados T, devuelve exclusivamente aquellos estados a los que se puede llegar con el símbolo a.

## Ejemplo práctico

### Sea el autómata finito no determinista siguiente:



#### Calcule el Autómata Finito Determinista equivalente:

Para iniciar el proceso, se calculará  $\varepsilon$ -cierre( $s_0$ ), siendo  $s_0$  el estado inicial 0:  $\varepsilon$ -cierre( $\{0\}$ ) =  $\{0, 1, 2, 4, 7\}$ 

Al resultado de  $\epsilon$ -cierre( $\{0\}$ ) lo llamaremos "estado A" en el nuevo autómata finito determinista equivalente.

Así, estando en el estado A, buscaremos completar la matriz de transiciones para los distintos símbolos.

| Estados del AFND | Estado del AFD | а | b |
|------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}  | А              |   |   |
|                  |                |   |   |
|                  |                |   |   |
|                  |                |   |   |
|                  |                |   |   |

Completamos ahora la celda (A,a) de la matriz de transiciones del AFD, y para ello, calcularemos Mover(T,a), donde T=A, y a=a:

Mover(A,a) =  $\{3,8\}$  que nombraremos como A<sub>1</sub>

A continuación, calcularemos  $\varepsilon$ -cierre(T), siendo esta vez T=A<sub>1</sub>:

 $\varepsilon$ -cierre(A<sub>1</sub>) = {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8}.

Este nuevo conjunto de estados no existe en la tabla de transiciones, por lo que le asignaremos el nombre B y marcaremos las transiciones correspondientes (A,a)=B:

| Estados del AFND      | Estado del AFD | а | b |
|-----------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}       | А              | В |   |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8} | В              |   |   |
|                       |                |   |   |
|                       |                |   |   |
|                       |                |   |   |

Siguiendo los pasos anteriores, completamos esta vez la celda (A,b): (Dado que la mecánica es similar, se omitirán las explicaciones que resulten redundantes)

Mover(A,b) = 
$$\{5\}$$
 = A<sub>2</sub>  
 $\epsilon$ -cierre(A<sub>2</sub>) =  $\{1, 2, 4, 5, 6, 7\}$  = C

| Estados del AFND      | Estado del AFD | а | b |
|-----------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}       | А              | В | С |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8} | В              |   |   |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7}    | С              |   |   |
|                       |                |   |   |
|                       |                |   |   |

Una vez completadas las transiciones del estado A, se continúa con el resto de estados hasta completar la tabla al completo.

Mover(B,a) = 
$$\{3, 8\}$$
 = B<sub>1</sub>  $\epsilon$ -cierre(B<sub>1</sub>) =  $\{1, 2, 3, 4, 6, 7, 8\}$  = B (ya existía, no se añade y la transición (B,a) = B )

| Estados del AFND      | Estado del AFD | а | b |
|-----------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}       | А              | В | С |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8} | В              | В |   |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7}    | С              |   |   |
|                       |                |   |   |
|                       |                |   |   |

Mover(B,b) =  $\{5, 9\}$  = B<sub>2</sub> ε-cierre(B<sub>2</sub>) =  $\{1, 2, 4, 5, 6, 7, 9\}$  = D (Nuevo conjunto de estados)

| Estados del AFND      | Estado del AFD | а | b |
|-----------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}       | А              | В | С |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8} | В              | В | D |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7}    | С              |   |   |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 9} | D              |   |   |
|                       |                |   |   |

Mover(C,a) =  $\{3, 8\}$  = C<sub>1</sub> = B<sub>1</sub>  $\epsilon$ -cierre(B<sub>1</sub>) = B (lo hemos calculado previamente!)

| Estados del AFND      | Estado del AFD | а | b |
|-----------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}       | А              | В | С |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8} | В              | В | D |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7}    | С              | В |   |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 9} | D              |   |   |
|                       |                |   |   |

Mover(C,b) =  $\{5\}$  = C<sub>2</sub> = A<sub>2</sub>  $\epsilon$ -cierre(A<sub>2</sub>) = C (lo hemos calculado previamente!)

| Estados del AFND      | Estado del AFD | а | b |
|-----------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}       | А              | В | С |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8} | В              | В | D |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7}    | С              | В | С |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 9} | D              |   |   |
|                       |                |   |   |

Mover(D,a) =  $\{3, 8\}$  = D<sub>1</sub> = C<sub>1</sub> = A<sub>1</sub>  $\epsilon$ -cierre(A<sub>1</sub>) = B (lo hemos calculado previamente!)

| Estados del AFND      | Estado del AFD | а | b |
|-----------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}       | А              | В | С |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8} | В              | В | D |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7}    | С              | В | С |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 9} | D              | В |   |
|                       |                |   |   |

Mover(D,b) =  $\{5, 10\}$  = D<sub>2</sub>  $\epsilon$ -cierre(D<sub>2</sub>) =  $\{1, 2, 4, 5, 6, 7, 10\}$  = E (nuevos conjunto de estados)

| Estados del AFND       | Estado del AFD | а | b |
|------------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}        | А              | В | С |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8}  | В              | В | D |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7}     | С              | В | С |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 9}  | D              | В | Е |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 10} | Е              |   |   |

Mover(E,a) = 
$$\{3, 8\}$$
 =  $E_1$  =  $D_1$  =  $C_1$  =  $A_1$   $\epsilon$ -cierre( $A_1$ ) =  $B$ 

| Estados del AFND       | Estado del AFD | а | b |
|------------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}        | А              | В | С |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8}  | В              | В | D |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7}     | С              | В | С |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 9}  | D              | В | Е |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 10} | Е              | В |   |

$$\begin{aligned} & \mathsf{Mover}(\mathsf{E},\mathsf{b}) = \{5\} = \mathsf{E}_2 = \mathsf{C}_2 = \mathsf{A}_2 \\ & \epsilon\text{-cierre}(\mathsf{A}_2) = \mathsf{C} \end{aligned}$$

Lo que finaliza la construcción de la matriz de transición del AFD al haber completado todas las celdas

| Estados del AFND       | Estado del AFD | а | b |
|------------------------|----------------|---|---|
| {0, 1, 2, 4, 7}        | А              | В | С |
| {1, 2, 3, 4, 6, 7, 8}  | В              | В | D |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7}     | С              | В | С |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 9}  | D              | В | Е |
| {1, 2, 4, 5, 6, 7, 10} | Е              | В | С |