ROTA 90ª en x

1	0	0	0
0	cos(a)	-sin(a)	0
0	sin(a)	cos(a)	0
0	0	0	1

Traslada en z 0,5

1	0	0	0
0	1	0	0
0	0	1	0.5
0	0	0	1

Rota en x

cos(a)	-sin(a)	0	0
sin(a)	cos(a)	0	0
0	0	1	0
0	0	0	1