

## Álgebra Lineal II Escuela Profesional de Matemática Faculdad de Ciencias Universidad Nacional de Ingeniería

## Lista 2 de Ejercicios

Tema: La adjunta y subespacios invariantes Ciclo: 2016.1

A lo largo de esta lista, E y F denotarán e.p.i. de dimensión finita (salvo se diga lo contrario),  $\mathcal{L}(E,F):=\{A:E\to F\;;\;A\;\text{es lineal}\},\;\mathrm{End}(E):=\mathcal{L}(E,E)$  y un operador  $A\in\mathrm{End}(E)\;\mathrm{ser\'a}$  llamado de **normal** si A y  $A^*$  conmutan.

- 1. Sea  $A \in \mathcal{L}(E, F)$ . Probar que
  - (a) Si A es sobreyectiva, entonces  $AA^*$  es invertible y  $A^*(AA^*)^{-1}$  es una inversa a la derecha de A.
  - (b) Si A es invectiva, entonces  $A^*A$  es invertible y  $(A^*A)^{-1}A^*$  es una inversa a la izquierda de A.
- 2. Encuentre una inversa a la derecha para la transformación lineal  $A: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ ,  $(x, y, z) \mapsto (x + 2y + 3z, 2x y z)$ .
- 3. Encuentre una inversa a la izquierda para la transformación lineal  $A: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^4$ ,  $(x,y) \mapsto (x+2y,2x-y,x+3y,4x+y)$ .
- 4. Sea  $P: E \to E$  un operador de proyección. Pruebe que también  $P^*$  es un operador de proyección y dé un ejemplo en que  $P \neq P^*$ .
- 5. Considere en  $E := \mathcal{M}(n \times n)$  el producto interno definido por

$$\langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = \sum_{(i,j) \in J} a_{ij} b_{ij},$$

donde  $J := \{1, ..., n\} \times \{1, ..., n\}$  y  $\mathbf{a} = [a_{ij}], \mathbf{b} = [b_{ij}] \in E$ . Muestre que el subespacio vectorial A de las matrices antisimétricas es el complemento ortogonal del subespacio S de las matrices simétricas.

6. Considere en  $E:=\{f:[-1,1]\to\mathbb{R}\ ;\ f\ \text{es\ continua}\}$  el producto interno definido por

$$\langle f, g \rangle = \int_{-1}^{1} f(x)g(x)dx,$$

donde  $f, g \in E$ . Muestre que el subespacio vectorial P de las funciones pares es el complemento ortogonal del subespacio I de las funciones impares.

7. Sean  $A, B \in \text{End}(E)$ . Pruebe que si A y B conmutan, entonces también  $A^*$  y  $B^*$  conmutan.

- 8. Sea  $\mathbf{a} \in \mathcal{M}(m \times n)$ . Demuestre que o el sistema  $\mathbf{a}x = b$  tiene soloución cualquiera que sea  $b \in \mathcal{M}(m \times 1)$  o el sistema homogéneo transppuesto  $\mathbf{a}^{\top}y = 0$  admite una solución no trivial.
- 9. Sea  $X \subset E$  no vacío. Pruebe que  $X^{\top \top} = \operatorname{span}(X)$ .
- 10. Sean  $F, G \subset E$  subespacios vectoriales. Demuestre que  $(F+G)^{\perp} = F^{\perp} \cap G^{\perp}$  y  $(F \cap G)^{\perp} = F^{\perp} + G^{\perp}$ .
- 11. La teoría nos dice que la traza de toda matriz asociada a un endomorfismo es siempre la misma. Considere en  $\mathcal{L}(E, F)$  la aplicación definida por

$$\langle A, B \rangle = \operatorname{tr}(A^*B),$$

donde  $A, B \in \mathcal{L}(E, F)$ . Pruebe que esto define un producto interno en  $\mathcal{L}(E, F)$  y que

$$\langle A, B \rangle = \sum_{(i,j) \in J} a_{ij} b_{ij},$$

donde  $J := \{1, ..., n\} \times \{1, ..., n\}$  y  $\mathbf{a} = [a_{ij}]$  y  $\mathbf{b} = [b_{ij}]$  son las matrices de A y B en relación a bases ortonormales de E y F, respectivamente.

- 12. Sea  $A : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ ,  $(x, y, z) \mapsto (x + y + z, 3x 2y z, -2x + 3y + 2z)$ . Obtenga bases para los siguientes subespacios:  $\operatorname{im}(A)$ ,  $\operatorname{ker}(A)$ ,  $\operatorname{im}(A^*)$  y  $\operatorname{ker}(A^*)$ .
- 13. Sea  $A \in \mathcal{L}(E, F)$ . Pruebe que
  - (a)  $A|_{im(A^*)}$  define un isomorfismo entre  $im(A^*)$  e im(A).
  - (b)  $A^*|_{im(A)}$  define un isomorfismo entre im(A) e  $im(A^*)$ .

¿Son estos isomorfismos uno el inverso del otro?

14. Sea  $A \in \text{End}(E)$ . Pruebe que

$$\sum_{i=1}^{n} |Au_i|^2 = \sum_{i=1}^{n} |A^*u_i|^2,$$

donde  $\mathcal{U} := \{u_1, \dots, u_n\}$  es una base ortonormal de E.

- 15. Sean  $A, B \in \text{End}(E)$ . Demuestre que si A y B conmutan, entonces  $\ker(B)$  e im(B) son subespacios invariantes por A.
- 16. Sean  $A, B \in \text{End}(E)$  y el polinomio p(x). Pruebe que los subespacios vectoriales  $\ker(p(A))$  e  $\operatorname{im}(p(A))$  son invariantes por A.
- 17. Sea  $A \in \text{End}(E)$ . Demuestre que
  - (a) Si F y G son subespacios invariantes por A, entonces  $F \cap G y F + G$  también son invariantes por A.
  - (b) Si u y v son autovectores de A y  $A^*$ , respectivamente, correspondientes a autovalores que son distintos, entonces  $\langle u, v \rangle = 0$ .
- 18. Sea  $A \in \text{End}(E)$  un operador normal. Demuestre que
  - (a)  $\forall v \in E : |Av| = |A^*v|$ .
  - (b) todo autovector de A es también autovector de  $A^*$ , con el mismo autovalor.

- (c)  $\ker(A)^{\perp} = \operatorname{im}(A)$
- 19. Sea  $E:=C^{\infty}(\mathbb{R},\mathbb{R})$ . Muestre que los subespacios F,G generados por los conjuntos
  - (a)  $\{\cos(x), \sin(x)\},\$
  - (b)  $\{e^x, xe^x, x^2e^x\},$

respectivamente, son invariantes por el operador derivación  $D: E \to E$ .

- 20. Sea  $A \in \text{End}(E)$  con  $\dim(E) = n$ . Pruebe que
  - (a) A posee un subespacio invariante de dimensión n-1 o n-2.
  - (b) Si A posee n autovalores distintos, entonces existen exactamente  $2^n$  subespacios de E invariantes por A.
- 21. Sea  $A: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ ,  $(x, y) \mapsto (y, 0)$ .
  - (a) ¿Cuales son los autovalores de A?
  - (b) ¿Cuales son los autovectores de A?
  - (c) Si

$$\mathbf{a} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix},$$

¿existe alguna matriz invertible  $\mathbf{b} \in \mathcal{M}(2 \times 2)$  tal que  $\mathbf{b}^{-1}\mathbf{ab}$  sea diagonal?

- 22. Sea  $A: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ ,  $(x, y) \mapsto (3x + y, 2x + 2y)$ .
  - (a) Muestre que A posee autovalores 4 y 1.
  - (b) Halle una base  $\mathcal{U} = \{u, v\}$  de  $\mathbb{R}^2$  tal que Au = 4u y Av = v.
  - (c) Si

$$\mathbf{a} = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix},$$

halle una matriz invertible  $\mathbf{p} \in \mathcal{M}(2 \times 2)$  tal que

$$\mathbf{p}^{-1}\mathbf{a}\mathbf{p} = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$