

```
from enum import Enum
class TipoColor(Enum):
    BLANCO = "BLANCO"
    NEGRO = "NEGRO"
    ROJO = "ROJO"
    NARANJA = "NARANJA"
    AMARILLO = "AMARILLO"
    VERDE = "VERDE"
    AZUL = "AZUL"
    VIOLETA = "VIOLETA"
class TipoA(Enum):
    CIUDAD = "CIUDAD"
    SUBCOMPACTO = "SUBCOMPACTO"
    COMPACTO = "COMPACTO"
    FAMILIAR = "FAMILIAR"
    EJECUTIVO = "EJECUTIVO"
    SUV = "SUV"
class TipoCom(Enum):
    GASOLINA = "GASOLINA"
    BIOETANOL = "BIOETANOL"
    DIESEL = "DIESEL"
    BIODIESEL = "BIODIESEL"
    GAS_NATURAL = "GAS_NATURAL"
class Automovil:
    def __init__(self, marca, modelo, motor, tipo_com, tipo_automovil, numero_puertas, cantidad_asientos, velocidad_maxima, color):
        self.marca = marca
        self.modelo = modelo
        self.motor = motor
        self.tipo_com = tipo_com
        self.tipo_automovil = tipo_automovil
        self.numero_puertas = numero_puertas
        self.cantidad_asientos = cantidad_asientos
        self.velocidad_maxima = velocidad_maxima
        self.color = color
        self.velocidad_actual = 0
    def get_marca(self):
       return self.marca
    def get_modelo(self):
        return self.modelo
    def get_motor(self):
       return self.motor
    def get_tipo_com(self):
       return self.tipo com
    def get_tipo_automovil(self):
        return self.tipo_automovil
    def get_numero_puertas(self):
        return self.numero_puertas
    def get_cantidad_asientos(self):
       return self.cantidad_asientos
    def get_velocidad_maxima(self):
        return self.velocidad_maxima
    def get_color(self):
       return self.color
    def get_velocidad_actual(self):
       return self.velocidad_actual
    def set_marca(self, marca):
       self.marca = marca
    def set_modelo(self, modelo):
       self.modelo = modelo
    def set_motor(self, motor):
        self.motor = motor
    def set_tipo_com(self, tipo_com):
       self.tipo_com = tipo_com
    def set_tipo_automovil(self, tipo_automovil):
        self.tipo_automovil = tipo_automovil
    def set_numero_puertas(self, numero_puertas):
        self.numero_puertas = numero_puertas
```

```
def set_cantidad_asientos(self, cantidad_asientos):
        self.cantidad_asientos = cantidad_asientos
    def set_velocidad_maxima(self, velocidad_maxima):
        self.velocidad_maxima = velocidad_maxima
    def set_color(self, color):
        self.color = color
    def set_velocidad_actual(self, velocidad_actual):
        self.velocidad_actual = velocidad_actual
    def acelerar(self, incremento_velocidad):
        {\tt if self.velocidad\_actual + incremento\_velocidad < self.velocidad\_maxima:}
            self.velocidad_actual += incremento_velocidad
            print("No se puede incrementar a una velocidad superior a la maxima del automovil.")
    def desacelerar(self, decremento_velocidad):
        if self.velocidad_actual - decremento_velocidad > 0:
            self.velocidad_actual -= decremento_velocidad
        else:
            print("No se puede decrementar a una velocidad negativa.")
    def frenar(self):
        self.velocidad_actual = 0
    def calcular_tiempo_llegada(self, distancia):
        return distancia / self.velocidad_actual if self.velocidad_actual > 0 else float('inf')
    def imprimir(self):
        print(f"Marca = {self.marca}")
        print(f"Modelo = {self.modelo}")
        print(f"Motor = {self.motor}")
        print(f"Tipo de combustible = {self.tipo_com.name}")
        print(f"Tipo de automovil = {self.tipo_automovil.name}")
        print(f"Numero de puertas = {self.numero_puertas}")
        print(f"Cantidad de asientos = {self.cantidad_asientos}")
        print(f"Velocidad maxima = {self.velocidad_maxima}")
        print(f"Color = {self.color.name}")
if __name__ == "__main__":
    auto1 = Automovil("Ford", 2018, 3, TipoCom.DIESEL, TipoA.EJECUTIVO, 5, 6, 250, TipoColor.NEGRO)
    auto1.imprimir()
    auto1.set_velocidad_actual(100)
    print(f"Velocidad actual = {auto1.velocidad_actual}")
    auto1.acelerar(20)
    print(f"Velocidad actual = {auto1.velocidad_actual}")
    auto1.desacelerar(50)
    print(f"Velocidad actual = {auto1.velocidad_actual}")
    auto1.frenar()
    print(f"Velocidad actual = {auto1.velocidad_actual}")
    auto1.desacelerar(20)
```

