



UNIVERSIDAD EAFIT

# ESTRUCTURA DATOS Y ALGORITMOS 2

## DOMICILIOS

DOCENTE:  
MAURICIO TORO

ALUMNOS:  
JUAN GONZALO QUIROZ CADAVID  
ALEJANDRO DIAZ CANO



## Posibles soluciones al problema:

- a) El algoritmo de Christofides
- b) 2-opt (Pairwise) 5% más aproximado que el algoritmo de Christofides
- c) k-opt (Lin – Kernighan), funciona como 2-opt pero en un tour dado eliminará K arcos diferentes. Usando búsqueda local, podemos encontrar algoritmos como:
- d) Markov chain es un algoritmo que se usa para grandes número de ciudades (700-800) y es extremadamente cercana a la ruta más óptima.

e) Ant colony Optimization es un algoritmo que genera soluciones próximas a las más óptimas, simula una colonia de hormigas, las zuleta en el mapa y ellas encuentran un camino entre la comida y la colonia, a medida que esta encuentra una ruta deja unas pheromones, representado en número como inversamente proporcional a la longitud del camino, entre más rápido sea el camino más depositara.

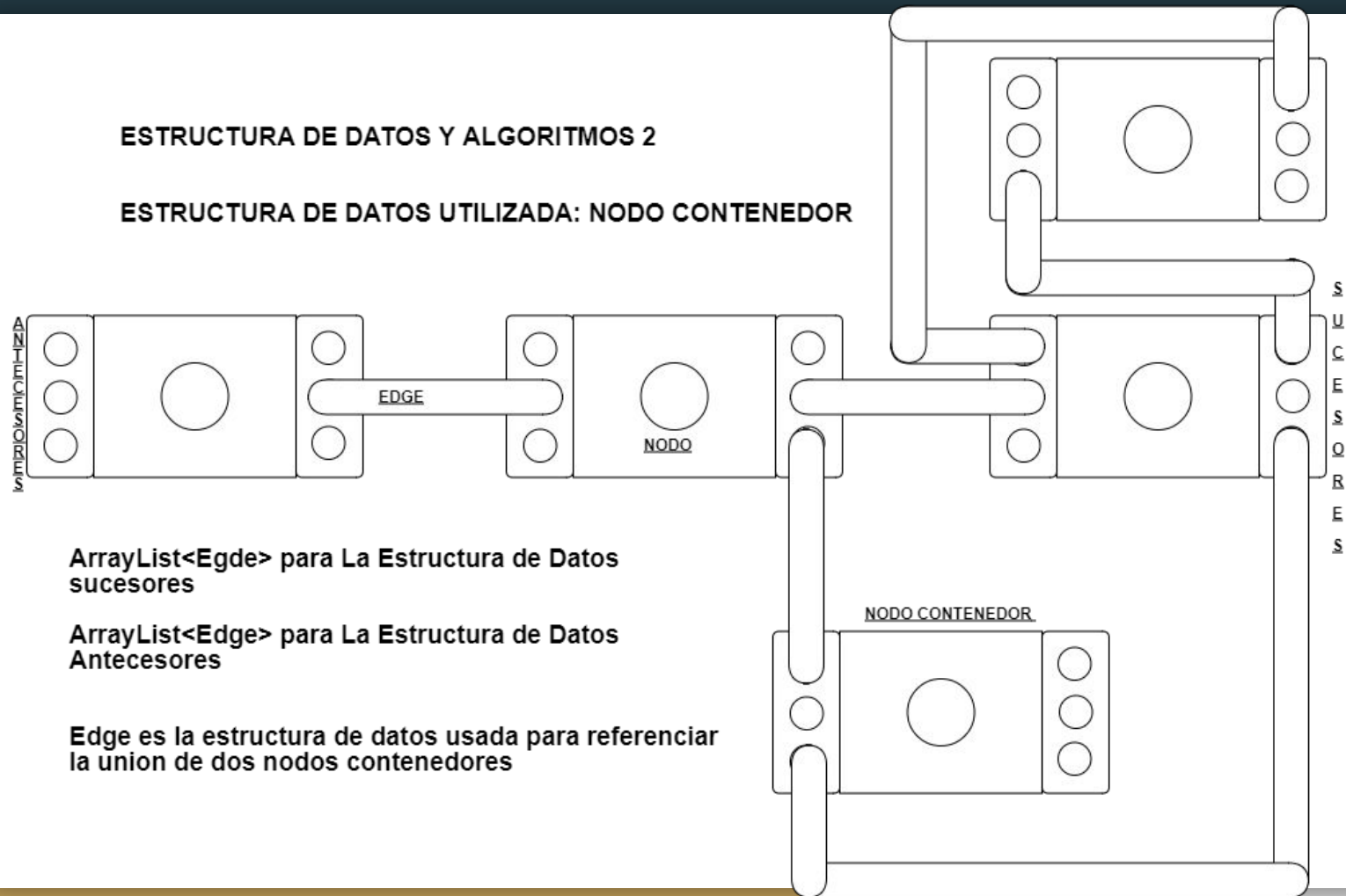
Finalmente decidimos usar el Algoritmo A\* en conjunto con el Algoritmo de Help

# ESTRUCTURA DE DATOS

La estructura de datos fue imaginada por Juan Gonzalo Quiroz,  
consiste en que cada nodo tiene para sí mismo dos arrayList en donde  
están almacenados todos sus antecesores y sucesores, conectado entre si quienes tienen  
comunicacion y llevandolos a lo mismo con otro nodo de la misma característica, en nuestro codigo  
es llamado nodeContainer. creando una especie de red con redes interiores,  
buscando así crear un algoritmo más eficaz para recorrer más fácilmente

## ESTRUCTURA DE DATOS Y ALGORITMOS 2

### ESTRUCTURA DE DATOS UTILIZADA: NODO CONTENEDOR



## Complejidad del Algoritmo:

SUB PROBLEMA	COMPLEJIDAD
Agregar Nodo	$O(n)$
Nodos Sucesores	$O(n)$
Nodos Antecesoros	$O(n)$
Organizar Por Nombre	$O(n)$
Conectar Nodos Contenedores	$O(n)$
Algoritmo de Búsqueda A*	$O(v+e)$ , $O(v^2)$
Algoritmo Help Carp	$O(2^n * n^2)$
Complejidad total	$O(v^2 + 2^n * n^2)$

# ¿Por que el algoritmo diseñado es bueno?

El Algoritmo diseñado es bueno porque:

Buscamos de una forma más eficiente el camino de un nodo con todos los demás nodos, mediante sus respectivos ArrayList que contiene antecesores y sucesores.

Tenemos un nodo inicial y nodo objetivo(s) miramos sus sucesores y antecesores del nodo inicial con el fin de encontrar el nodo objetivo.

obteniendo la distancia más corta posible comparando nodo con nodo, creando un nuevo arreglo con los visitados y vamos guardando

y sumando su peso para seguir comparando, cuando llegamos al nodo ya tenemos los visitados y con el Algoritmo de Help carp creamos la matriz con la obtenemos costos mínimos contenedor con contenedor de nodos creando una optimización. La forma de búsqueda es por anchura con el Algoritmo A\*