

PORTADA

BOT PARA LA GESTION DE AFORO DE ESPACIOS

Alumno: Juan Jose Berrio

Tutor: Vicente Martínez

Resumen

El objetivo del proyecto es crear un bot que sea capaz de poder gestionar el aforo de un espacio público (gimnasios, tiendas, supermercados, etc)

El bot estará desarrollado en Python, será desplegado en la red de Telegram y tendrá una comunicación con un backend propio que también será desarrollado en Python.

Se simularán los dispositivos hardware de tornos / cámaras y detección de personas con un programa Python para llevar el conteo del aforo e inundará de información a todo el backend productivo.

Gracias a este backend productivo el bot será entrenado y será capaz de tomar decisiones productivas, resultando de gran utilidad para el usuario.

Abstract

The aim of the project is to create a bot that is capable of managing the capacity of a public space (gyms, shops, supermarkets, etc).

The bot will be developed in Python, will be deployed on the Telegram network and will communicate with its own backend, which will also be developed in Python.

The hardware devices of turnstiles / cameras and people detection will be simulated with a Python program to count the capacity and flood the whole productive backend with information.

Thanks to this productive backend, the bot will be trained and will be able to make productive decisions, which will be very useful for the user.

Tabla de contenidos

1. Introducción

- 1.1 Motivación**
- 1.2 Características y objetivos del sistema**

2. Estado del arte

- 2.1 La gestión de aforo en la actualidad**
- 2.2 ¿Qué es un bot?**
 - 2.2.1 Funcionamiento de un bot**
 - 2.2.2 Bot bueno**
 - 2.2.2.1 Chatbot**
 - 2.2.2.2 Bot Informativo**
 - 2.2.2.3 Crawlers**
 - 2.2.2.4 Game bot**
 - 2.2.3 Bot Malo**
 - 2.2.3.1 Hacker bot**
 - 2.2.3.2 Spam bot**
 - 2.2.3.3 Scrapers bot**
- 2.3 Principales Ventajas del uso de bots y sus principales campos**
 - 2.3.1 Bot en el Marketing**
 - 2.3.2 Bot para la ayuda de personas con discapacidad**
- 2.4 Entorno de programación**
- 2.5 Estructura del desarrollo**

3. Desarrollo simulador de detector de datos

4. Desarrollo del Backend productivo

5. Desarrollo del bot

1.Introducción

1.1 Motivación

Desde la llegada del coronavirus Sars-Cov-2 o también conocido popularmente como Covid-19, el mundo ha cambiado de forma radical. Desde nuestra manera de relacionarnos hasta nuestro día a día. Algo que antes no parecía un problema como era la gestión de aforo en espacios cerrados, ahora es una gran cuestión para grandes y pequeños comercios desde gimnasios, cines, teatros o incluso para poder realizar una pequeña reunión con familiares y amigos. Anteriormente a la llegada de la pandemia, la gestión de aforo no era una medida sanitaria de urgencia y mucho menos un problema para los comercios en general como para sus usuarios, cierto es que ya existía un control de aforo para ciertas actividades de ocio como pueden ser por ejemplo conciertos, o una presentación de teatro, pero no era una cuestión sanitaria como lo es hoy en día, era simplemente un criterio de si se habían vendido todas las localidades o si había disponibilidad de asistir a la actividad.

El Sars-Cov-2 lleva ya 2 años entre nosotros. Desde su aparición en China no han dejado de existir diferentes variantes y mutaciones de este virus el cual ha producido que cada día existan más restricciones a nivel global en todas las sociedades del mundo. Uno de los grandes problemas en la sociedad es el control de aforo en todas las actividades ya que no existe a día de hoy sistemas de recuento que nos ayuden a resolverlo de forma sencilla. Estos sistemas nos ayudaran para el Sars-Cov-2 y otro virus o pandemias que puedan existir en el mundo así para paliar problemas que ocurran por el abarrotamiento de gente dentro de un lugar.

Una solución para poder medir el aforo de un espacio es mediante un Bot informativo o chatbot, el cual nos dará a tiempo real la información necesaria de capacidad de cierto lugar que queramos consultar, quitándole el trabajo al personal del comercio de estar haciendo cuentas tanto positivas como negativas de las personas que estén asistiendo a dicho espacio.

Un Bot es un software informático destinado a la realización de tareas repetitivas con cierta inteligencia, como tareas cotidianas que hacen las personas en su día a día.

Uno de los bots más populares es un ChatBot, implementado en muchísimas empresas y sitios de Internet, se basa en resolver preguntas basándose en inteligencia artificial programada. Destaca por la manera de poder mantener una conversación con una persona humana, como también por la manera de poder ejecutar ciertas ordenes que le enseñemos previamente.

En el caso de la gestión de aforo en ciertos lugares, el ChatBot es una gran herramienta que puede ayudar a facilitar las operaciones de conteo de personas, teniendo así un conteo a tiempo real de la capacidad de aforo de ciertos lugares como puede ser en un gimnasio. Los usuarios que quieran acceder al gimnasio a determinada hora podrán consultar a través del ChatBot la capacidad y tener así una información importante con la cual podrán saber si el gimnasio tiene el aforo completo o aún tiene capacidad para acceder a él, ayudándole al usuario a tener una gestión de su tiempo de ocio en su día a día.

1.2 Características y objetivos del sistema

El objetivo de este trabajo es la creación de un bot que tenga inteligencia artificial para poder ser capaz de dar información al usuario sobre la gestión de aforo de un gimnasio, pero también puede ser utilizado en cualquier espacio público en el que la gestión de aforo sea una necesidad importante.

Los componentes del sistema serán los siguientes:

- ***Simulador de detectores de datos:***

Este programa desarrollado en Python recopilara los datos necesarios que serán almacenados en el backend. Estos datos serán recogidos gracias a la simulación de detectores hardware como cámaras o tornos que estarán localizados en el espacio en donde se quiere llevar el conteo de personas.

- ***Backend***

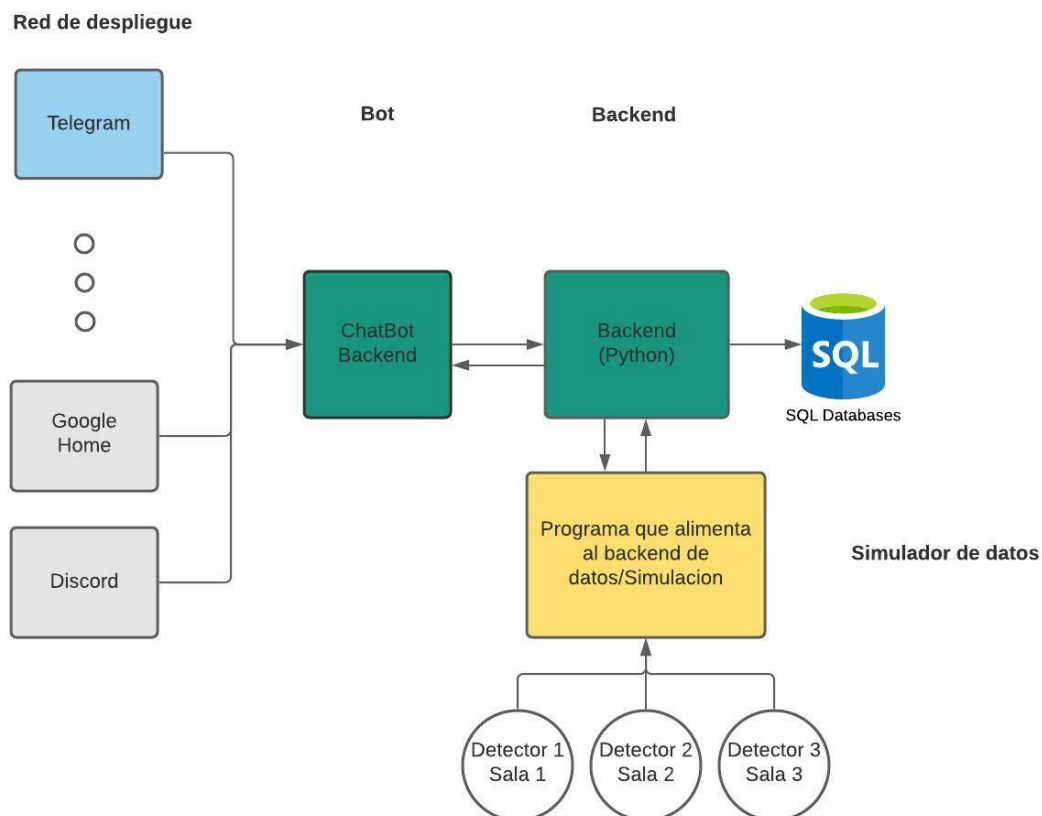
El bot será alimentado con datos simulados para el objetivo de este proyecto con la finalidad de no incurrir en gastos de Hardware innecesarios. Como contadores de personas o dispositivos de presencia que inundan de datos al servidor. Estos datos simulados serán almacenados en un Backend productivo desarrollado en Python.

- ***Bot***

Aplicación software escrita en Python que será encargada de gestionar los mensajes desde una aplicación de mensajería donde este desplegado el bot. Este será capaz de informar al usuario del aforo de un espacio público, gracias a los datos que han sido simulados y almacenados por los sensores.

- **Red de despliegue**

Entorno donde el bot será desplegado y en donde el usuario podrá solicitar en el momento que lo desee el aforo de cierto lugar que quiera saber. Telegram ha sido elegida aplicación de despliegue.



2. Estado del arte

2.1 La gestión de aforo en la actualidad

La gestión de aforo no había sido una necesidad primordial para un espacio público cerrado hasta la llegada del Sars-Cov-2 o también conocido popularmente como Covid-19. Esto cambio radicalmente siendo ahora necesario un conteo de aforo, para poder cumplir las medidas sanitarias que se establezcan según comunidad autónoma o cada país.

Anteriormente en algunos lugares muy esporádicamente se realizaban control de aforo mediante colas de espera, suponiendo así tener un mejor orden para la organización que lo implementaba, pero hoy en día el conteo de aforo se ha ido implementando progresivamente hasta hacerlo una necesidad.

Actualmente el conteo de aforo se realiza estableciendo a una persona en la entrada del establecimiento con un contador en la mano, sumando o restando personas según accedan o salgan del establecimiento. Esta forma de realizarlo conlleva gastos de tiempo, staff y económicos haciendo que esta forma sea bastante ineficiente a largo plazo.

Implementando esta manera de conteo de una forma más digitalizada, supondría un gran avance y ahorro de recursos, dándole así una funcionalidad más eficiente al conteo de personas.

Un Bot junto con una arquitectura tecnológica de conteo sería una de muchas soluciones tecnológicas que harían más eficiente el recuento de personas.

2.2 ¿Qué es un Bot?

Un bot es una aplicación software la cual está programada para realizar tareas de un ser humano, estas tareas en muchas ocasiones son repetitivas o monótonas y pudiendo ser realizadas en un menor tiempo que si las hiciera un ser humano, ahorrando de esta manera unos recursos de tiempos considerables.

Entre las diferentes tareas que un bot puede realizar destacan: Mantener conversaciones interactivas con el usuario, ofrecer información requerida por el usuario llegando incluso a ser motores de búsqueda ayudando a indexar contenido para una búsqueda en el navegador. Por otro lado, también pueden llegar a tener intenciones maliciosas, como causar daños o comprometer datos personales del usuario.

2.2.1 Funcionamiento de un bot

El funcionamiento de un bot se compone principalmente de algoritmos que le permiten realizar las funciones para las cuales ha sido diseñado. Según el diseño del bot puede haber:

Bot conversacional: Bot que funcionan por reglas y son capaces de interactuar con las personas

Bot con independencia intelectual: Bot que, gracias al aprendizaje automático, son capaces de aprender de las conversaciones con los humanos.

Bot con inteligencia artificial: Son una combinación del bot conversacional y del bot con independencia intelectual, usan técnicas y herramientas de procesamiento de lenguaje natural para poder sustentarse.

Un bot funciona en la red con la capacidad de comunicarse con el usuario, para ello utilizan servicios de mensajería como Telegram o Discord.

2.2.2 Bot bueno

Actualmente se puede clasificar un bot según su funcionalidad, pero también si es bueno o malo, teniendo así una perspectiva más general del bot y de su comportamiento.

Un bot por general tiene como funcionalidad realizar tareas automáticas con el fin de ayudar a las personas en ciertas tareas cotidianas, como puede ser reservar un restaurante, ofrecer cierta información que el usuario desea saber sobre un tema en concreto, por ejemplo “¿Qué día hace hoy?”, “¿Cuáles son las últimas noticias?” ofreciendo así respuestas mucho más rápidas que las que un ser humano podría ofrecer y con una gran ventaja diferenciada, que se puede consultar al bot en cualquier momento del día.

Por otro lado, son capaces de aprender de conversaciones con los usuarios pudiendo así tener conversaciones más precisas e interactivas. También son capaces de editar textos de forma automática ayudando así al autocompletado de texto en la búsqueda en un navegador o también en la corrección de faltas de ortografía. Todas estas funcionalidades descritas anteriormente tienen la finalidad de ayudarnos y que los bots sean un complemento de gran utilidad en nuestro día a día.

2.2.2.1 Chatbot

Los chatbots son los bots más comunes y más utilizados hoy en día de todos los tipos de bots que puede haber.

Un chatbot se puede definir como un servicio de mensajería en línea, es decir como una especie de asistente que es capaz de comunicarse con los usuarios a través de mensajes de texto. Se componen en su gran mayoría de algoritmos de inteligencia artificial, utilizan técnicas de lenguaje natural para poder entender a los seres humanos y aprender sus hábitos o gustos.

Entre estas técnicas destaca el procesamiento de lenguaje natural, la comprensión de lenguaje natural y la generación de lenguaje natural.

Procesamiento de lenguaje natural:

Esta técnica se centra en las oraciones y las palabras del usuario. El objetivo es hacer tanto un análisis léxico, como sintáctico de las palabras que el usuario proporciona, para poder corregir errores ortográficos antes de determinar el significado de estas.

Compresión de lenguaje natural:

Esta técnica se centra en que el chatbot determine el significado de la palabra una vez corregida de posibles errores ortográficos. Son utilizados algoritmos para determinar sinónimos de las palabras y construir un dialogo para que el chatbot pueda responder una vez haya entendido el significado de la palabra.

Generación de lenguaje natural:

Esta técnica se centra en que el chatbot puede consultar memorias o repositorios de datos sobre expresiones de lenguaje humano, para así poder ofrecer un diálogo más natural y realista.

La principal función de un chatbot es solucionar dudas o preguntas frecuentes, mediante respuestas automáticas en un breve periodo de tiempo, ofreciendo así una buena experiencia al usuario, pudiendo ser consultado en cualquier momento del día que se desee.

2.2.2.2 Bot informativo

Un bot informativo es un tipo de bot el cual se encarga de dar información que previamente se ha gestionado en canales informativos como pueden ser periódicos digitales o redes sociales, como Instagram o Facebook.

Estos bots recopilan información a tiempo real, ofreciendo una información informativa a los usuarios. La gran diferencia con los chatbots es que estos solo informan como su nombre indican, mas no son capaces de mantener una conversación como si era el caso de los chatbots.

No por eso dejan de ser menos útiles, en lo contrario se adaptan también a las necesidades de los usuarios que quieren tener una información cada cierto tiempo, sin necesidad de ellos mismo solicitarlo.

2.2.2.3 Crawlers

Un bot Crawler se basa en la búsqueda de datos en internet, son conocidos como arañas rastreadoras web. Estos bots funcionan como motor de búsqueda y rastreador, destacan por que son capaces de acceder a un sitio web y poder obtener datos relevantes del mismo para luego darle una finalidad como motor de búsqueda.

Un motor de búsqueda es capaz de proporcionar enlaces según las búsquedas del usuario, generando de esta manera una lista de las páginas web que el usuario más ha visitado o que más relevancia han tenido para él. La finalidad es que el usuario pueda encontrarlas de un forma más rápida y sencilla.

2.2.2.4 Game bot

Un Game bot es un tipo de bot el cual su principal función es comportarse como un jugador más en un videojuego, como si fuera este un ser humano.

Es decir, puede combatir, ser competitivo como un jugador más. Gracias a ellos los jugadores pueden entrenarse y mejorar sus habilidades en el videojuego sin necesidad de contar con un ser humano como rival, ya que estos bots están programados para realizar las funcionalidades del videojuego con un cierto nivel de competitividad. Son muy utilizados en juegos online para que los jugadores puedan tener un primer contacto con el videojuego o también para completar equipos de jugadores que estén incompletos.

2.2.3 Bot malo

No todos los bots tienen una finalidad buena. Existen los bots malos los cuales tienen como finalidad enviar spam, espiar, abrir puertas para la propagación de virus y gusanos en el dispositivo, robar datos personales como contraseñas o datos bancarios mediante ataque Phishing o también llamado suplantación de identidad, ataques DDoS (ataques de denegación de servicio) causando grandes problemas de acceso a un servicio o recurso.

Todas estas finalidades maliciosas son llevadas a cabo por los bot maliciosos gracias a que una de las principales características de estos, es que son muy difíciles de detectar, ya que están muy bien camuflados y adaptados hoy en día, por ejemplo pueden estar en forma de descarga en redes sociales o a través de enlaces que llegan a los correos electrónicos, o también mediante falsas advertencias engañando así al usuario y dando vía libre para que el bot pueda realizar sus funciones maliciosas.

2.2.3.1 Hacker bot

Un hacker bot es un tipo de bot diseñado para la realización de actividades maliciosas como expandir virus para infectar ciertos dispositivos, robar credenciales personales como contraseñas o cuentas bancarias. Estos bots son un gran problema para los usuarios que padecen sus ataques, ya que su forma de actuar es muy discreta y disimulada pudiendo así engañar fácilmente a los usuarios. Actúan mediante acciones que parecen buenas como pueden ser darle un clic a un enlace que ofrece el bot sobre una canción que el usuario ha consultado, así infectando el dispositivo del usuario incluso a revelar datos personales del usuario.

Otra gran característica de los mismo es que son capaces de hacer combinaciones de datos y contraseñas previamente filtradas por personas maliciosas, con el objetivo de encontrar la combinación correcta para el acceso a cuentas personales, y una vez con ellas, los delincuentes pueden realizar compras no autorizadas e incluso llegando a pedir un rescate para la devolución de las cuentas.

Aparte de estos ataques que un hackerbot puede llegar a realizar, hay uno que destaca por gran capacidad de ataque, este es el ataque a servicios web, mediante ataques DoS o DDoS. Los ataques DoS son el resultado de una saturación de la red, llegando a una caída repentina del servicio.

2.2.3.2 Spam bot

Un spam bot, es un bot cuya finalidad es el envío masivo de correo spam, esto suele ser muy molesto para el usuario, ya que es una información sin contenido relevante, incluso llegando a filtrarse algún código malicioso en el propio spam.

Estos bots están programados para rellenar formularios en páginas web o redes sociales para así poder enviar de forma masiva contenido spam o publicidad innecesaria, esto gracias a que tienen unas reglas predefinidas por los atacantes para el envío de Spam a través de correos electrónicos o de publicidad innecesaria en webs o redes sociales.

Redes sociales como ciertas páginas webs utilizan Captcha o desafíos que un ser humano podría realizar fácilmente, pero un bot no, para así evitar el envío spam mediante un bot.

2.2.3.3 Scrapers bot

Los Scrapers bots son bots que están basados en hacer scraping de datos de un sitio web o también conocida como técnica de extracción de datos.

Son capaces de extraer contenido importante de una web como pueden ser, datos de clientes, información sobre productos, precios, ofertas. Todo esto con la finalidad de limitar las ventajas de un sitio web frente a sus competidores, o conocer información confidencial sobre el sitio web.

Actúan gracias a peticiones HTTP GET del sitio que quieren extraer los datos, este les responde generando documentos que luego serán analizados por el creador del bot para así poder extraer los datos mas relevantes que considere.

Al igual que el spam bot, los Scrapers bot pueden ser reducidos gracias a técnicas como Captcha para así reducir su actividad de scraping.

2.3 Principales Ventajas del uso de bots y sus principales campos

En la mayoría de los casos, el uso de bots hoy en día tiene muchos más aspectos positivos como ventajas en su uso con respecto a aspectos negativos. Viendo los tipos de bots anteriormente y poniendo principal atención en cómo prevenir y cuidarnos de las consecuencias de los bots malos, son muchas más las ventajas que desventajas que un bot puede aportar al ser humano en sus tareas diarias e incluso ayudar a potenciar áreas en los negocios y en la atención al cliente.

A continuación, se van a detallar áreas en las cuales en los últimos años los bots han desarrollado su mayor potencial ayudado a descubrir o expandir nuevas funcionalidades en las necesidades de los seres humanos.

2.3.1 Bot en el Marketing

El Marketing siempre ha sido la herramienta principal mediante la cual las empresas pueden generar y promocionar sus valores dentro del mercado. Sabiendo que el objetivo de toda marca empresarial es que su producto sea consumido y genere gran interés en los usuarios, en el marketing es donde las empresas cada año invierten una gran parte de su presupuesto empresarial. Gracias a la digitalización de las cosas y que hoy en día una gran parte de todos los seres humanos pueden y saben acceder a internet mediante un dispositivo, el marketing ha tenido que evolucionar hacia esta nueva tendencia de la digitalización que ya es como una necesidad imprescindible hoy en día.

Es por esto por lo que los bots han evolucionado y han ayudado mucho en esta área, gracias a la digitalización se pueden hacer bots efectivos para que las empresas puedan sacar el máximo provecho de sus productos, así como tener una alta rentabilidad en sus cuentas anuales.

Los bots en el ámbito del marketing digital son capaces de ayudar a la empresa a conocer más a fondo a sus principales clientes, mediante respuestas a sus dudas o necesidades, así como también sabiendo cuáles son sus mayores intereses sobre productos o servicios concretos. Estos bots también ofrecen esta información sobre los productos o servicios a toda hora del día, todos los días del año, ofreciendo de esta manera una alta disponibilidad. Pero sin duda una de sus mayores funcionalidades es la optimización de costes para la empresa, ya que un bot puede servir como un agente comercial, o como un agente de atención al cliente, proporcionando así un ahorro considerable en recursos económicos y ofreciendo ventajas ya mencionadas anteriormente como la alta disponibilidad, aparte que también pueden generar promociones sobre los productos y enviar sus respectivas notificaciones a los usuarios mediante una comunicación previamente programada. Todas estas funciones descritas anteriormente deben de conllevar una previa implementación así como

mantenimiento de este, pero una vez realizado la efectivada de tener un bot en el campo del marketing es muy satisfactorio por todos los resultados positivos que produce.

2.3.1 Bot para la ayuda de personas con discapacidad

Los bots como bien ya se ha comentado tienen como funcionalidad principal ayudar a las personas a realizar tareas y hacer más fácil su día a día. Es donde en la ayuda para las personas discapacitadas los bots más han evolucionado e impactado últimamente de gran manera, siendo esta un área de continua mejora, ya que la comunicación e integración de las personas discapacitadas con la sociedad es una de las mayores prioridades hoy en día para gobiernos e identidades sociales y poder así reducir una brecha digital que aún existe hoy en día con estas personas.

Hoy en día existen asistentes virtuales muy conocidos como Siri de Apple disponible en todo dispositivo de sistemas IOS de Apple, Alexa como asistente virtual de Amazon o Cortana de Microsoft siendo estos los más famosos hoy en día en el mercado, pero hay muchos más menos conocidos, pero también de gran utilidad. Todos estos dispositivos provén ciertas funcionalidades como conocer las últimas noticias del día, conocer la previsión meteorológica, hacer un pedido online e incluso rastrearlo, y son de gran complemento en el día a día, para las personas con discapacidades visuales les sirve como una gran ayuda para poder realizar las tareas previamente dichas. En el caso de Siri de Apple es una de las aplicaciones con más avances últimamente, ya que en cualquier dispositivo Apple que se pueda llevar a mano se puede realizar llamadas a un contacto, transcribir un texto a voz o viceversa, poder crear alarmas o recordatorios, e incluso contar chistes y ser interactivos con los usuarios. En el caso de Cortana esta más enfocado a ordenadores y sus funciones van más enfocadas a usos con el ordenador, como abrir aplicaciones. Todo lo comentando anteriormente son avances que se han realizado en la última década y que han ayudado a las personas con alguna discapacidad bien sea visual, auditiva o cualquiera de esta índole a poder llevar mejor sus tareas diarias, a pesar de todos estos avances, siguen habiendo muchas necesidades que cubrir como por ejemplo la navegación en una página web o una aplicación y poder conocer y utilizar todas sus funcionalidades, es por esto que se sigue investigando para poder que la tecnología mediante bots inteligentes pueda ser de gran uso para estas personas.

Uno de los mayores avances en esta área es SayOBO un chatbot adaptado para personas con problemas de visión el cual tiene como objetivo facilitar el acceso a información o trámites digitales a personas con discapacidades visuales. Hoy en día tecnologías descritas anteriormente como Siri, Alexa o Cortana cuentan con una programación que convierte el contenido web en voz sintetizada, sin embargo, en una web o aplicación no todo es texto y hay funcionalidades como rellenar un formulario o navegación entre secciones, que no llegan a abarcar estas tecnologías. Es por esto que el chatbot SayOBO puede facilitar el acceso y navegación de un sitio web o aplicación,

mediante la creación de un escenario digital sin ninguna barrera y que contenga toda la información necesaria para que la persona con discapacidad visual pueda realizar cualquier función en la web o en la aplicación que este integrado este bot.

2.4 Entorno de programación

En este apartado se comentará las herramientas utilizadas para la realización de este trabajo.

Como entorno de trabajo se ha utilizado PyChart, ya que después de una investigación entre la elección de IDE's Pychart tiene un manejo fácil, proporciona información clara acerca del código y también está basado en la comunidad JetBrains que proporciona soporte así como información sobre módulos y paquetes.

El lenguaje elegido ha sido Python. Se podría haber elegido Java pero por sencillez y aprender un reto de aprender un lenguaje nuevo no visto en la carrera, se ha elegido **Python 3.9**

2.5 Estructura del desarrollo

Se ha identificado, como se vio en el diagrama de arquitectura, 4 componentes:

- **Simulador detector de datos** -> Esto debería de ser la API de los 3 programas, pero en este caso es un programa simulador que simula los detectores de presencia del programa.
- **Backend** -> Es un programa desarrollado en Python donde su objetivo principal es ser un servidor donde tenga diferentes endpoint para obtener los datos que requiere el Bot
- **BBDD** -> En este caso la BBDD que registra las entradas y salidas y los datos de las salas pues no se va a realizar en el proyecto porque se sale del alcance del proyecto. Pero en un entorno productivo debería de integrarse.
- **Bot** -> Es un Bot escrito en Python y desplegado en plataforma e integrado en un cliente de mensajería que es Telegram.

3. Desarrollo simulador de detector de datos

La realización de este proyecto se compone de varias etapas de desarrollo que se van a comentar a continuación.

La primera etapa ha sido la realización de un simulador de detector de datos, simulando el comportamiento de unos dispositivos hardware como cámaras o sensores.

Previamente se hizo un análisis de las diferentes etapas de desarrollo del proyecto y se midieron costes como medidas de tiempo para realizarlo. Analizando la primera etapa del proyecto la cual era la obtención de los datos, que serian el principal componente del bot, se llegó a conclusión que la compra de dispositivos hardware de cámaras como sensores de detector de personas llevaría un coste elevado para un proyecto de final de carrera, no obstante, y con la idea de realizar un buen trabajo se plantea la realización de un simulador programado desde cero, el cual podrá aportar los datos necesarios para el bot. Este simulador se comportará como un espacio cerrado simulado con sus respectivas salas, y cada sala con sus respectivos sensores, los cuales generan datos de forma aleatoria que luego podrán ser consultado por el bot, en otras palabras, gracias al simulador se puede tener un sustituto de un dispositivo hardware de detección como puede ser una cámara o un sensor.

Este simulador al igual que un detector tienen la capacidad hardware de detectar cuando se produce una entrada o una salida de un espacio cerrado controlado. Esto en contexto hardware estaría compuesto por un conjunto de láseres contiguos de tipo entrada y de tipo salida, en los cuales si se produce un corte primero por el de tipo entrada y luego por el de tipo salida daría como resultado una entrada y posteriormente un aumento del recuento en el contador y del mismo modo, pero a la inversa si se produce un corte primero por el de tipo salida y luego en el de tipo entrada se estaría realizando una salida, con su posterior disminución en el contador.

El simulador contiene las siguientes clases que se describirán a continuación.

(Diagrama)*

Dentro de la carpeta Emulator, hay una carpeta llamada configurationEmu. En ella se encuentran las clases **emulatorConfig** y **salasConfig**, las cuales tendrán la configuración inicial del proyecto, como la creación de las salas con sus respectivas características.

En la clase **emulatorConfig** se compone por la configuración inicial, en la cual para poder emular la simulación se ha diseñado un reloj en el cual se configura los ciclos de reloj que tendrán una duración de x segundos, cada x segundos se generara un nuevo evento. También en esta clase se definen el número máximo de sensores como de salas tiene el programa y las acciones de entrada y salida.

En la clase **salasConfig** se define la creación de salas con sus características al igual que la creación de sensores con sus respectivas características.

```
from ..modelEmu.sala import Sala
from ..modelEmu.sensor import Sensor

salas = [
    Sala("Sala 1", 0, 4, 0),
    Sala("Sala 2", 1, 3, 0),
    Sala("Sala 3", 2, 6, 0),
    Sala("Sala 4", 3, 5, 0),
    Sala("Sala 5", 4, 4, 0),
]

sensores = [
    Sensor(0, "Sala 1 - Sensor 1", salas[0]),
    Sensor(0, "Sala 2 - Sensor 2", salas[1]),
    Sensor(0, "Sala 3 - Sensor 3", salas[2]),
    Sensor(0, "Sala 4 - Sensor 4", salas[3]),
    Sensor(0, "Sala 5 - Sensor 5", salas[4]),
]
```

(salasConfig.py)

Previamente a esta clase salasConfig se han creado la clase **sala** y la clase **sensor** las cuales contienen los atributos que se han considerado como id, nombre, capacidad y ocupación en el caso de la clase **sala** y para la clase **sensor** id, nombre y sala.

También se definen las funciones de entrada que conlleva aumentar ocupación y la función de salida que conlleva disminuir ocupación y funciones de comprobación previa, de si hay o no ocupantes en la sala tanto para poder ejecutar una salida y luego disminuir su ocupación, así como también para poder ejecutar una entrada y actuar en consecuencia.


```
from Backend.emulator.configurationEmu.emulatorConfig
import ConfigEmu

import json

class Sala:

    # init method or constructor
    def __init__(self, nombre, id, capacidad, ocupacion):
        self.nombre = nombre
        self.id = id
        self.capacidad = capacidad
        self.ocupacion = ocupacion
        self.sensor = None

    def aumentarOcupacion(self):
        self.ocupacion = self.ocupacion + 1

    def disminuirOcupacion(self):
        self.ocupacion = self.ocupacion - 1

    def __str__(self):
        return self.nombre + "\n      Id: " + str(self.id) +
"      Capacidad: " + str(
        self.capacidad) + "      Ocupacion: " +
str(self.ocupacion)
```

```
def canDoAccion(self, accion):  
    if accion == ConfigEmu.ENTER:  
        if self.ocupacion < self.capacidad:  
            return True  
        else:  
            return False  
    else:  
        if self.ocupacion == 0:  
            return False  
        else:  
            return True  
  
def executeAccion(self, accion):  
    if (accion == ConfigEmu.ENTER):  
        self.aumentarOcupacion()  
    else:  
        self.disminuirOcupacion()  
  
def toJson(self):  
    return "{\\"nombre\\":\\" + str(self.nombre) +  
    "\",\\"id\\": " + str(self.id) + ", \\"capacidad\\": " +  
    str(self.capacidad) + ", \\"ocupacion\\": " +  
    str(self.ocupacion) + "}"
```

(sala.py)

```
import json

class Sensor:

    # init method or constructor
    def __init__( self, id, nombre, sala):
        self.id = id
        self.nombre = nombre
        self.sala = sala

    def __str__(self):
        return self.nombre + "\n      Id: " + str(self.id)
+ "      Sala asociada: " + str(self.sala)

    def entradaPersona(self):
        self.sala.aumentarOcupacion()

    def salidaPersona(self):
        self.sala.disminuirOcupacion()

    def canDoAccion(self, accion):
        return self.sala.canDoAccion(accion)

    def executeaccion(self, accion):
        return self.sala.executeAccion(accion)

    def toJson(self):
        return json.dumps(self.__dict__)
```

(sensor.py)

Hay una clase llamada **salasManager** dentro del paquete **managerEmu**, la cual actúa como gestor de todas las salas del programa. Se ocupa también de realizar las acciones necesarias cuando se detecta un movimiento en un sensor de una sala y realiza operaciones sencillas de gestión de las salas.

```
from Backend.emulator.configurationEmu.salasConfig import
salas, sensores

class SalasManager:

    def __init__(self, salasfield):
        self.salas = salasfield
        for index in range(0, len(self.salas) - 1):
            sala = self.salas[index]
            sala.sensor = sensores[index]

    def detectarMovimiento(self, idSala):
        salaAux = self.salas[idSala]
        salaAux.ocupacion = salaAux.ocupacion + 1

    def getPeopleNumber(self, idSala):
        return self.salas[idSala].ocupacion

    def infoSalaJson (self, idSala):
        return str(self.salas[idSala].toJson())

    def printStatus(self):
        for salaAux in self.salas:
            print(salaAux)
```

El programa simulador consta del siguiente código:

```
def job(self):
    sensorNumber = self.numbersensor()
    accion = self.enterorexit()
    if self.candoaccion(sensorNumber, accion):
        self.executeaccion(sensorNumber, accion)

def execute(self):
    while True:
        self.job()
        time.sleep(ConfigEmu.RELOJ)
```

(emulator.py)

El cual se encarga en primer lugar de generar un evento o job por cada pulso del reloj previamente configurado, esta generación del job se realiza en la función **execute**. Mediante la función def **job** se genera un sensor y se genera una acción de entrada o salida, estas generaciones se crearán de forma aleatoria mediante la llamada a **randrange**, seleccionara uno de los sensores previamente configurados y ejecutara una entrada o una salida según el número elegido aleatoriamente.

```
def numbersensor(self):
    salaNumber = randrange(ConfigEmu.MAX_SENSOR)
    return salaNumber

def enterorexit(self):
    typeEnter = randrange(2)
    return typeEnter
```

En el job también se declara comprobaciones de cuándo se pueden ejecutar una acción, esto se realiza con la llamada a **candoaccion**.

En donde se ejecutará una acción de entrada o salida si las configuraciones previas del simulador lo permiten, es decir si no se supera el número máximo de ocupación, o que haya un número mínimo para poder disminuir la ocupación. En cada evento o job que se ejecuta, se saca de cada sensor generado la sala a la cual está asociado y se ejecuta la acción bien sea entrada o salida de la sala. Esto se realiza con la llamada a la función **executeaccion**. Devolviendo un mensaje de error cuando se genera una acción de la llamada randrange que no se pueda realizar, debido a las configuraciones anteriormente expuestas.

```
def executeaccion(self, sensorNumber, accion):
    sensores[sensorNumber].executeaccion(accion)
    self.salasManager.printStatus()

def candoaccion(self, sensorNumber, accion):
    sensor = sensores[sensorNumber]
    if sensor.canDoAccion(accion):
        self.printstatusaccion(accion, sensorNumber)
        return True
    else:
        self.printerroraccion(accion, sensor)
        return False
```

(emulator.py)

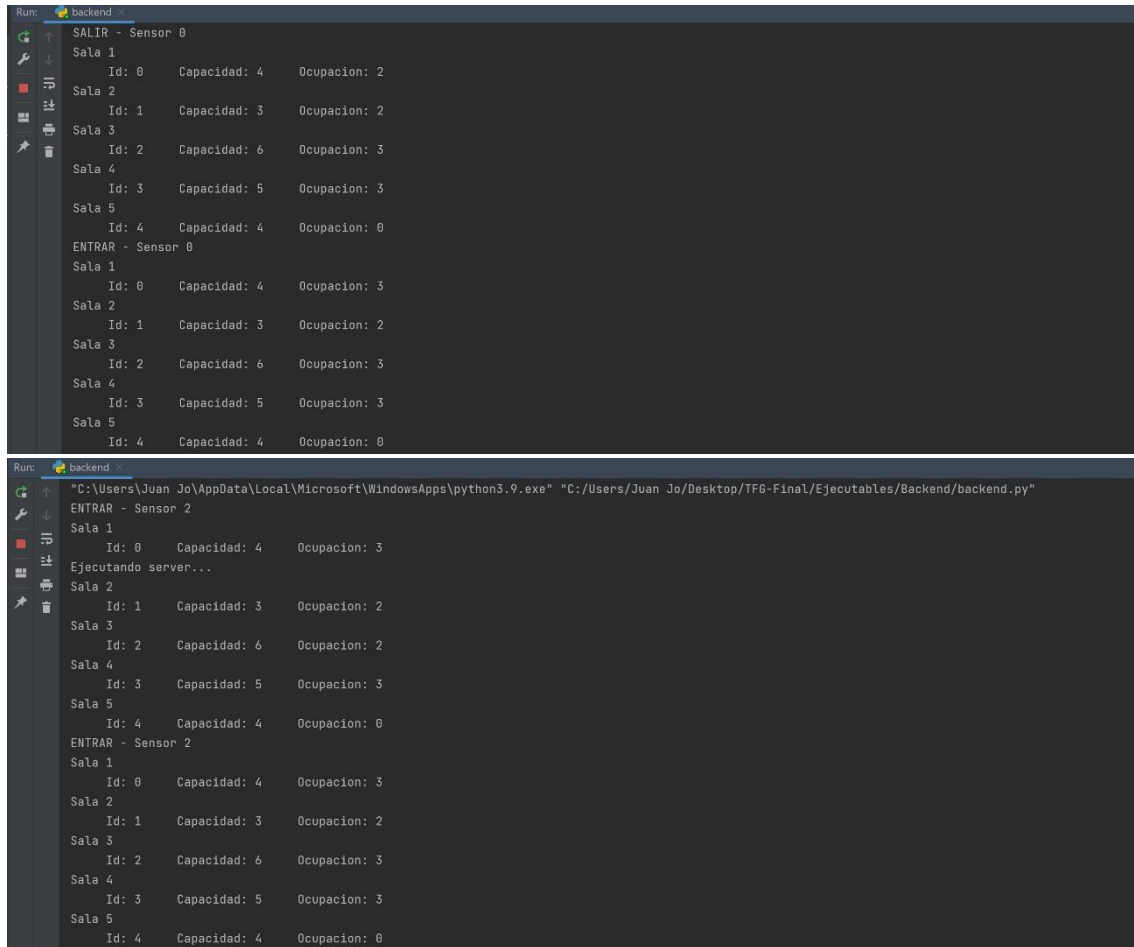
Por otro lado, se ha definido una función warmup, la cual nos devuelve un número de personas, y a partir de esto se realiza la llamada al simulador, todo esto con el objetivo que cuando se llame al simulador ya tenga un numero predefinido y sea más interactiva la inicialización del programa al igual que sucedería en la realidad. Cuando un usuario quiera consultar cuantas personas hay en una sala en cierto momento concreto ya hay personas en dicha sala previamente.

```
@staticmethod
def warmup(salas):
    for index in range(0, len(salas) - 1):
        sala = salas[index]
        sala.ocupacion = randrange(sala.capacidad)

    return salas
```

(emulator.py)

--Ejemplo de simulación--



```
Run: backend
SALIR - Sensor 0
Sala 1
  Id: 0  Capacidad: 4  Ocupacion: 2
Sala 2
  Id: 1  Capacidad: 3  Ocupacion: 2
Sala 3
  Id: 2  Capacidad: 6  Ocupacion: 3
Sala 4
  Id: 3  Capacidad: 5  Ocupacion: 3
Sala 5
  Id: 4  Capacidad: 4  Ocupacion: 0
ENTRAR - Sensor 0
Sala 1
  Id: 0  Capacidad: 4  Ocupacion: 3
Sala 2
  Id: 1  Capacidad: 3  Ocupacion: 2
Sala 3
  Id: 2  Capacidad: 6  Ocupacion: 3
Sala 4
  Id: 3  Capacidad: 5  Ocupacion: 3
Sala 5
  Id: 4  Capacidad: 4  Ocupacion: 0

Run: backend
"C:\Users\Juan Jo\AppData\Local\Microsoft\WindowsApps\python3.9.exe" "C:/Users/Juan Jo/Desktop/TF6-Final/Ejecutables/Backend/backend.py"
ENTRAR - Sensor 2
Sala 1
  Id: 0  Capacidad: 4  Ocupacion: 3
Ejecutando server...
Sala 2
  Id: 1  Capacidad: 3  Ocupacion: 2
Sala 3
  Id: 2  Capacidad: 6  Ocupacion: 2
Sala 4
  Id: 3  Capacidad: 5  Ocupacion: 3
Sala 5
  Id: 4  Capacidad: 4  Ocupacion: 0
ENTRAR - Sensor 2
Sala 1
  Id: 0  Capacidad: 4  Ocupacion: 3
Sala 2
  Id: 1  Capacidad: 3  Ocupacion: 2
Sala 3
  Id: 2  Capacidad: 6  Ocupacion: 3
Sala 4
  Id: 3  Capacidad: 5  Ocupacion: 3
Sala 5
  Id: 4  Capacidad: 4  Ocupacion: 0
```

4. Desarrollo del backend productivo

Este punto es por donde esta el estado actual del proyecto.

-Los siguientes pasos son:

- Realización de los endpoint(Datos simulados por el simulador) en formato Jason
- La realización de un servidor donde pueda obtener los endpoint en formato jason, para asi poder obtener los datos que requiere el bot.